

# МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ

# НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ

# **УНИВЕРСИТЕТ**

# Институт №8

«Компьютерные науки и прикладная математика» Кафедра №806

«Вычислительная математика и программирование»

Отчет по лабораторной работе № 1, по учебной дисциплине «Параллельные и распределенные вычисления»

Выполнил:
Студент 1-го курса
Гр. М80-107М-22
Кузьмичев А. Н.
(подпись, дата) .
Принял:
Кондратцев В. Л.
<u> </u>
(подпись, дата) .

#### Содержание

1.	Постановка задачи	2
2.	Описание решения	2
3.	Аппаратное обеспечение и ПО	2
4.	Основные моменты кода	2
5.	Результат работы программы	3
6.	Сравнение скорости выполнения на CPU и GPU	3
7.	Выводы	4
8.	GitHub	4
9.	Исходный код	4

#### 1. Постановка задачи

Вариант 7. Вычислить функцию тангенса.

#### 2. Описание решения

Для нахождении тангенса используется встроенная в math.h функция tanf() - ей на вход подаются углы в радианах. В качестве массива исходных данных используется массив тестовых значений.

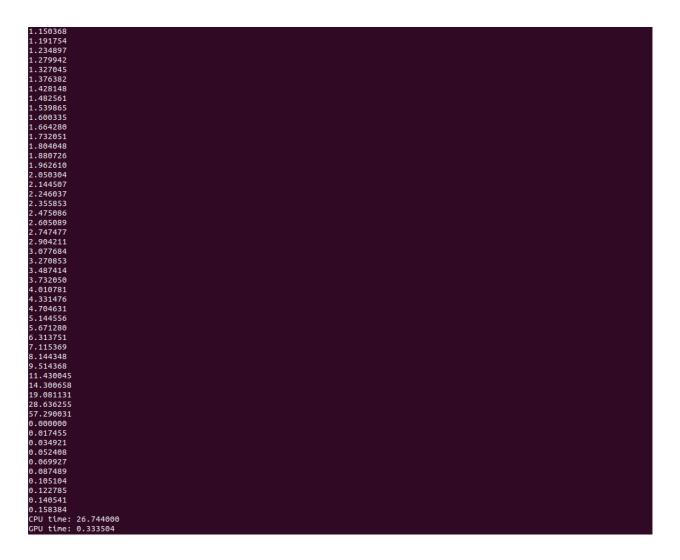
## 3. Аппаратное обеспечение и ПО

Видеокарта	Nvidia Geforce RTX 3060 6Gb
Процессор	Intel Core i5-11800H
IDE	VIM
OC	Ubuntu 20.04 Focal

### 4. Основные моменты кода

В функции main идёт вызов и функции расчёта на GPU и на CPU. После завершения расчетов выводится время выполнения на GPU и CPU. В функции my\_tan реализован рассчет на CPU. В функции kernel – на GPU.

#### 5. Результат работы программы



**Рис.1.** Вывод программы при N=1000000.

# 6. Сравнение скорости выполнения на СРИ и GPU

При запуске программы видно, что вычисления на GPU производятся быстрее, чем на CPU.

Время выполнения программы при N = 1000000:

N	GPU время выполнения, мс	СРU время выполнения, мс	t <sub>CPU</sub> /t <sub>GPU</sub>
1000000	0.333504	26.744000	80.1909422

#### 7. Выводы

Для выполнения лабораторной работы №1 были реализованы программы для вычисления тангенса на CPU и GPU, а затем был проведен их сравнительный анализ.

#### 8. GitHub

https://github.com/pm-up/ParallelCalcs/tree/main/lab1

#### 9. Исходный код

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <time.h>
#include "cuda runtime.h"
#include "device_launch_parameters.h"
static void CatchError(cudaError_t err, const char* file, int line) {
    if (err != cudaSuccess) {
        printf("%s in %s at line %d\n", cudaGetErrorString(err),
            file, line);
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
#define CATCH_ERROR( err ) (CatchError( err, __FILE__, __LINE__ ))
__global__ void kernel(double *res, double *d_arr, long long int n)
    long long int tid = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
    long long int offset = blockDim.x * gridDim.x;
    while (tid < n) {
        // write result to array
        res[tid] = tanf( d_arr[tid%90] * 3.141592653589 / 180 );
        tid += offset:
    }
}
void my_tan(double *res, double *d_arr, long long int n) {
    long long int tid = 0;
    while (tid < n) {
        // write result to array
        res[tid] = tanf(d_arr[tid % 90] * 3.141592653589 / 180);
        tid += 1;
```

```
}
}
int main()
    long long int n = 1000000;
   cudaEvent_t time_of_start, time_of_end;
   float res_timer_gpu;
   CATCH_ERROR( cudaEventCreate( &time_of_start ) );
   CATCH ERROR( cudaEventCreate( &time of end ) );
   double d_arr[90]; // array with degrees
    for (int i = 0; i < 90; i++) { // 0 to 90
       d arr[i] = i;
   }
   double *res = (double*)malloc(n * sizeof(double));
   double *ar_d_dev, *res_dev;
   CATCH_ERROR( cudaMalloc( &res_dev, n * sizeof(double) ) );
   CATCH_ERROR( cudaMalloc( &ar_d_dev, 90 * sizeof(double) ) );
   CATCH_ERROR( cudaMemcpy( ar_d_dev, d_arr, 90 * sizeof(double),
cudaMemcpyHostToDevice ) );
   CATCH_ERROR( cudaEventRecord( time_of_start ) );
   kernel <<<256,256>>>(res dev, ar d dev, n);
   CATCH_ERROR( cudaEventRecord( time_of_end ));
   CATCH_ERROR( cudaEventSynchronize( time_of_end ) );
   CATCH_ERROR( cudaEventElapsedTime( &res_timer_gpu, time_of_start,
time of end ) );
   CATCH_ERROR( cudaEventDestroy( time_of_start ) );
   CATCH_ERROR( cudaEventDestroy( time_of_end ) );
   CATCH_ERROR( cudaMemcpy( res, res_dev, n * sizeof(double),
cudaMemcpyDeviceToHost ) );
   CATCH_ERROR( cudaFree( ar_d_dev ) );
   CATCH_ERROR( cudaFree( res_dev ) );
   for (long long i = 0; i < n; i++) {
       printf("%f\n", res[i]);
   free(res):
    res = (double*)malloc(n * sizeof(double));
```

```
double res_timer_cpu = 0.0;
clock_t begin = clock();
my_tan(res, d_arr, n);
clock_t end = clock();
res_timer_cpu += (double)(end - begin) / CLOCKS_PER_SEC;
printf("CPU time: %f\n", res_timer_cpu*1000);
printf("GPU time: %f\n", res_timer_gpu);
free(res);
return 0;
}
```