Objectif du projet :

**Tableau de bord – PAUL – 15/07/2021**

Concevoir un panier d’épicerie robotisé, capable de préparer les commandes en ligne de façon autonome. Ce dernier doit pouvoir naviguer dans une épicerie, détecter les objets et les prendre avec son bras manipulateur.

Objectif de la session (S6) :

* Conception de la base mobile et choix des pièces
* Familiarisation avec les algorithmes de manipulation d’objets
* Implémentation de l’environnement de simulation sur ROS
* Configuration du serveur et implémentation de la base de données

Ordre du jour :

* Présentation de l’avancement actuel du sprint et des tâches de la semaine à venir pour les différents modules (10 min)
* Difficultés à atteindre le nombre d’heures requis (5 min)
* Expertises de David Pivin (2 min)
* Contact pour la conception d’un bras (2 min)
* Retour sur le MIP (1 min)

**Tableau 1: Tâches effectuées et à réaliser**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Photos | Membres | Tâches effectuées | Tâches à réaliser |
| A person smiling for the picture  Description automatically generated with low confidence | William Babin-Demers | - Rédaction du MIP (6h)  - Rencontre conception du bras (1h)  - Rédaction du contrat d’équipe (5h) | - Recherche de bras par impédance (2h)  - Conception bras robotisé (4h)  - Automatisation des tableaux de bords avec Notion (3h) |
| A person wearing a suit and tie  Description automatically generated with medium confidence | Philippe Boulet | - Rédaction du MIP (6h)  - Rencontre conception du bras (1h)  - Préparation présentation (4h) | - Contacter des entreprises pour commandites (2h)  - Recherche et conception d’un bras robotisé (7h) |
| A person smiling for the picture  Description automatically generated with low confidence | Alexandre Filion | - Rédaction du MIP (6h)  - Rencontre conception du bras (1h)  - Préparation présentation (4h) | - Contacter des entreprises pour commandite (2h)  - Recherche et conception d’un bras robotisé (5h)  - Automatisation des tableaux de bords avec Notion (2h) |
| A person wearing glasses  Description automatically generated with low confidence | Victoria Pitz Clairoux | - Rédaction du MIP (5h)  - Budget (3h)  - Formulaire de dépense (1h) | - Budget (2h)  - Cahier de commandite (2h)  - Début de recherche sur les algorithmes de vision (6h) |
| A person wearing glasses  Description automatically generated | Olivier Roy | - Rédaction du MIP (5h)  - Mise en page du MIP (2h)  - Rencontre conception du bras (1h)  - Planification module de navigation (1h) | - Analyse des algorithmes de SLAM (2h)  - Analyse des choix des capteurs (3h)  - Recherche sur la plateforme de simulation (4h) |
| A person smiling in front of a brick wall  Description automatically generated with medium confidence | Krystel Smith | - Rédaction du MIP (5h)  - Planification module de l’application web (2h)  - Conception UI (1h) | - Recherches sur le fonctionnement d’un serveur (4h)  - Choix d’un serveur (3h)  - Conception UI (1h) |
| A person wearing glasses  Description automatically generated with medium confidence | Marc-Olivier Thibault | - Rédaction du MIP (6h)  - Planification module de l’application web (1h) | - Recherche sur le fonctionnement d’un serveur (2h)  - Choix de technologie (3 h)  - Début configuration (3 h) |

**Gantt Chart du Sprint 1 :**

**Tableau 2: Risques et mesures à prendre**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Risques | Mesures à prendre | Gravité | Gravité semaine passée |
| Commandite du bras | Développer notre propre bras | Moyen | Élevé |
| Commandite en argent | Faire un cahier des commandites et contacter épiceries/chaînes et entreprises | Élevé | Moyen |
| Qualité de la banque de donnée | Avoir plusieurs photos de plusieurs aliments provenant de la caméra du robot. | Moyen | Faible |
| Délai d’accès à la VM | Attente du support | Faible | Inexistant |