



Mercados Eléctricos

Despacho

Subastas

Contratos

PAULO M. DE OLIVEIRA-DE JESUS

Sesión 1 (PARTE 2) - 1 de diciembre de 2025

Agenda

Introducción a la optimización matemática en Mercados Eléctricos

Instalar Solver de Microsoft Excel

https://www.youtube.com/watch?v=PhtRyq_CMdE

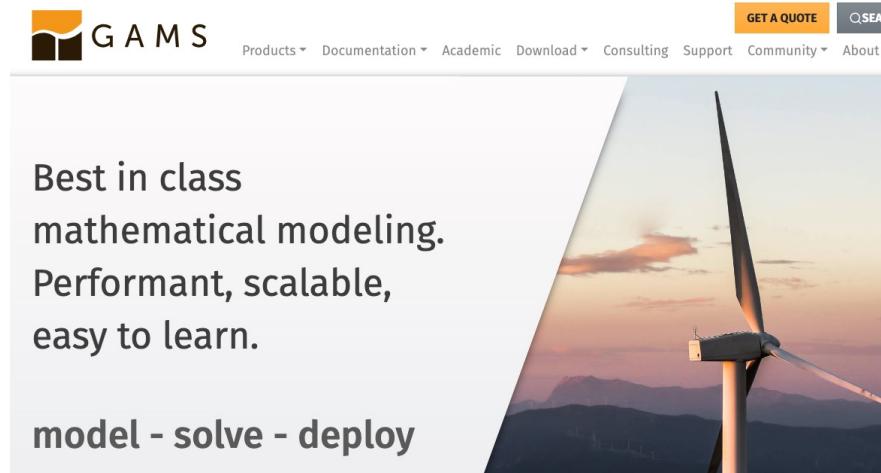
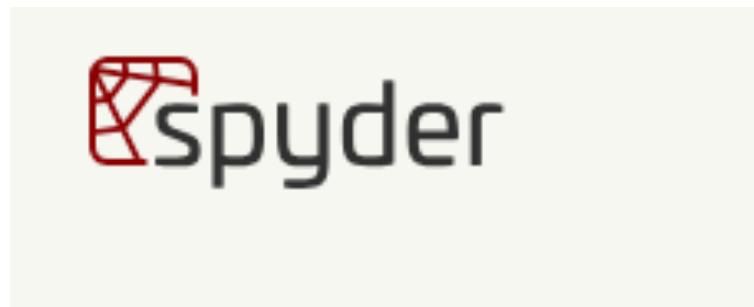
Instalar GAMS

<https://gams.com/download/>

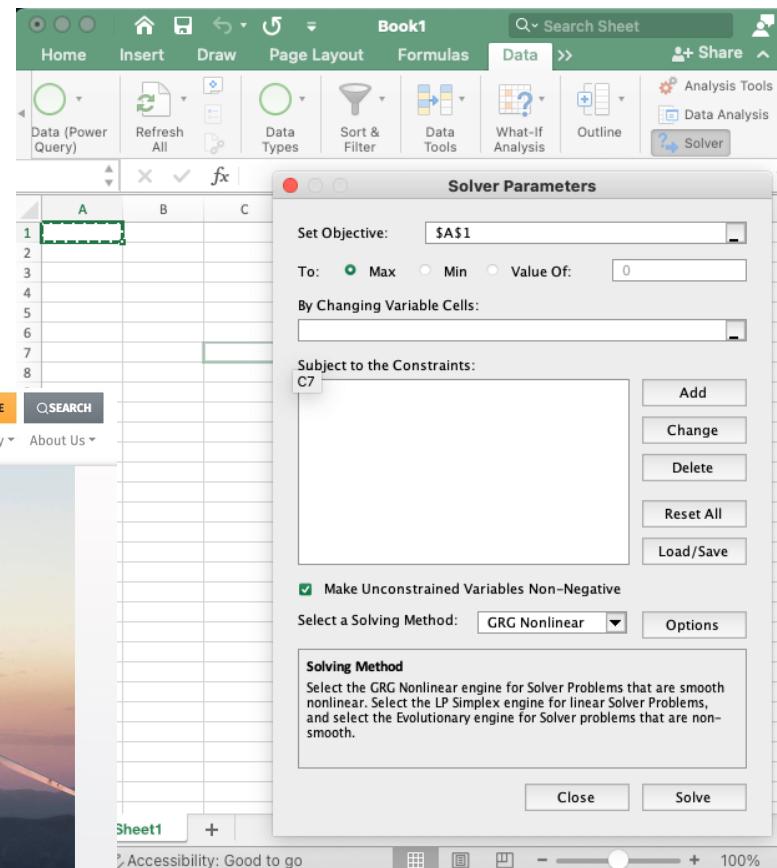
Instalar Python

<https://anaconda.org/channels/anaconda/packages/conda/overview>

conda install spyder



The screenshot shows the GAMS website homepage. At the top, there's a navigation bar with links for Products, Documentation, Academic, Download, Consulting, Support, Community, and About Us. Below the navigation is a search bar with "GET A QUOTE" and "SEARCH" buttons. The main content area features a large image of a wind turbine at sunset. To the left of the image, there's text: "Best in class mathematical modeling. Performant, scalable, easy to learn." and "model - solve - deploy".



A Microsoft Excel window titled "Book1" is shown. The "Data" tab is selected. A "Solver Parameters" dialog box is open over the spreadsheet. The "Set Objective" field contains "\$A\$1". The "To:" section has "Max" selected. The "By Changing Variable Cells:" field contains "C7". The "Subject to the Constraints:" section is empty. On the right side of the dialog, there are buttons for Add, Change, Delete, Reset All, and Load/Save. Below the dialog, a "Solving Method" section is visible, stating: "Select the GRG Nonlinear engine for Solver Problems that are smooth nonlinear. Select the LP Simplex engine for linear Solver Problems, and select the Evolutionary engine for Solver problems that are non-smooth." There are "Close" and "Solve" buttons at the bottom of the dialog.

1. Introducción a la Optimización Matemática

En este módulo tiene como objetivo conocer o repasar los modelos matemáticos de optimización matemática requeridos para la gestión integral de proyectos energéticos sostenibles.

Se estudiarán dos formulaciones que dependiendo de su naturaleza podrán ser lineales (LP) o no lineales-cuadráticos (NLP):

- Programación Lineal LP
- Programación No Lineal Cuadrática NLP/QP

El repositorio de software utilizado en esta guía de estudio se encuentra en la siguiente página [GitHub](#).

https://github.com/pmdeoliveiradejesus/ME/tree/main/M1_Optimization

1.1. Competencias del módulo

Al finalizar este módulo el estudiante habrá desarrollado las siguientes competencias específicas:

- Conocer la importancia de la optimización económica en la gestión integral de proyectos energéticos sostenibles.
- Conocer/repasar los fundamentos para el planteamiento y solución de problemas de optimización matemática.
- Resolver problemas de programación lineal y no lineal implementados en plataformas avanzadas de optimización
- Utilizar modelos de optimización existentes implementados en plataformas avanzadas de optimización para la creación de nuevo conocimiento. (

Maximizar la función objetivo:

$$f(\mathbf{x}) = c_1x_1 + c_2x_2 + \dots + c_nx_n \quad (1)$$

Sujeto a las siguientes restricciones de igualdad ($=$) y desigualdad (\leq, \geq):

$$A_{11}x_1 + A_{12}x_2 + \dots + A_{1n}x_n = b_1 \quad (2)$$

$$A_{21}x_1 + A_{22}x_2 + \dots + A_{2n}x_n \leq b_2 \quad (3)$$

⋮

$$A_{m1}x_1 + A_{m2}x_2 + \dots + A_{mn}x_n \geq b_m \quad (4)$$

Donde:

$x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0$ son las variables de decisión, en color azul

c_1, c_2, \dots, c_n son los coeficientes de la función objetivo

A_{ij} son los coeficientes de las restricciones

b_1, b_2, \dots, b_m son los coeficientes independientes de las restricciones

El problema primal establecido en las Ecs. 1-4 pueden escribirse de forma compacta (matricial) de la siguiente forma:

$$\begin{aligned} & \text{minimizar} && \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ & \text{sujeto a} && \mathbf{Ax} \leq \mathbf{b} \\ & && \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \end{aligned} \tag{5}$$

La correspondiente formulación dual se escribe de la siguiente forma:

$$\begin{aligned} & \text{maximizar} && \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{b} \\ & \text{sujeto a} && \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T \\ & && \boldsymbol{\lambda} \leq \mathbf{0} \end{aligned} \tag{6}$$

2.1. Ejemplo 1 - LP

A continuación se presenta un ejemplo ilustrativo de la solución de un problema LP:

$$\text{Maximizar } Z = 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 \quad (7)$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &\leq 10, \\ 2x_1 + x_2 + 3x_3 &\leq 15, \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Este problema está subdeterminado ($n > m$) por cuanto tiene tres incógnitas ($n=3$) con solo dos restricciones ($m=2$). Existen infinitas soluciones que satisfacen ambas restricciones, pero solo una solución que cumple con el objetivo establecido.

Solución óptima primal es $(x_1, x_2, x_3) = (6.667, 1.6667, 0)$ con $Z = 28.33$.

Resultados en: https://github.com/pmdeoliveiradejesus/ME/tree/main/M1_Optimization

Ejemplo ilustrativo:

$$\text{Maximizar } Z = 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 \quad \max \quad Z = 3 \boxed{1} + 5 \boxed{1} + 2 \boxed{1} = 10$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &\leq 10, \\ 2x_1 + x_2 + 3x_3 &\leq 15, \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Sujeto a:

$$\begin{array}{rclcrcl} 1 & \boxed{1} & + & 2 & \boxed{1} & + & 1 & \boxed{1} = & 4 & \leq & 10 \\ 2 & \boxed{1} & + & 1 & \boxed{1} & + & 3 & \boxed{1} = & 6 & \leq & 15 \end{array}$$

Ejemplo ilustrativo:

$$\text{Maximizar } Z = 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 \quad \max \quad Z = 3 \boxed{4} + 5 \boxed{3} + 2 \boxed{1} = 29$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &\leq 10, \\ 2x_1 + x_2 + 3x_3 &\leq 15, \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Sujeto a:

$$\begin{array}{rclcrcl} 1 & \boxed{4} & + & 2 & \boxed{3} & + & 1 & \boxed{1} = & 11 & \leq & 10 \\ 2 & \boxed{4} & + & 1 & \boxed{3} & + & 3 & \boxed{1} = & 14 & \leq & 15 \end{array}$$

Ejemplo ilustrativo:

$$\text{Maximizar } Z = 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 \quad \max \quad Z = 3 \boxed{5} + 5 \boxed{2} + 2 \boxed{1} = 27$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &\leq 10, \\ 2x_1 + x_2 + 3x_3 &\leq 15, \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Sujeto a:

$$\begin{array}{rclcrcl} 1 & \boxed{5} & + & 2 & \boxed{2} & + & 1 & \boxed{1} = & 10 & \leq & 10 \\ 2 & \boxed{5} & + & 1 & \boxed{2} & + & 3 & \boxed{1} = & 15 & \leq & 15 \end{array}$$

Ejemplo ilustrativo:

$$\text{Maximizar } Z = 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 \quad \max \quad Z = 3 \boxed{6.667} + 5 \boxed{1.667} + 2 \boxed{0} = 28.33$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &\leq 10, \\ 2x_1 + x_2 + 3x_3 &\leq 15, \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Sujeto a:

$$\begin{array}{rclcrcl} 1 & \boxed{6.667} & + & 2 & \boxed{1.667} & + & 1 & \boxed{0} = & 10 & \leq & 10 \\ 2 & \boxed{6.667} & + & 1 & \boxed{1.667} & + & 3 & \boxed{0} = & 15 & \leq & 15 \end{array}$$

Probamos con $x_1=1 x_2=1 x_3=1$

se cumplen holgadamente las restricciones con $Z=10$

Probamos con $x_1=4 x_2=3 x_3=1$

no se cumple la restricción 1 por 1
se cumple la restricción 2 por -1
con $Z=29$

Probamos con $x_1=5 x_2=2 x_3=1$

se cumple la restricción 1 por 0
se cumple la restricción 2 por 0
con $Z=27$

Probamos con $x_1=6.66 x_2=1.66 x_3=0$

se cumple la restricción 1 por 0
se cumple la restricción 2 por 0
con $Z=28.33$ (óptimo)

El planteamiento dual es:

$$\text{Minimizar } \textcolor{red}{W} = 10\textcolor{teal}{y}_1 + 15\textcolor{blue}{y}_2 \quad (8)$$

Sujeto a:

$$\textcolor{teal}{y}_1 + 2\textcolor{blue}{y}_2 \geq 3,$$

$$2\textcolor{teal}{y}_1 + \textcolor{blue}{y}_2 \geq 5,$$

$$\textcolor{teal}{y}_1 + 3\textcolor{blue}{y}_2 \geq 2,$$

$$\textcolor{teal}{y}_1, \textcolor{blue}{y}_2 \geq 0.$$

Solución dual es $(\textcolor{teal}{y}_1, \textcolor{blue}{y}_2) = (2.333, 0.333)$ con $\textcolor{red}{W} = 28.333$

Resultados en: https://github.com/pmdeoliveiradejesus/ME/tree/main/M1_Optimization

3. Programación Cuadrática

El objetivo de la programación cuadrática es encontrar un vector x de dimensión n que minimice la función de costo:

$$f(x) = \frac{1}{2} \mathbf{x}^T \mathbf{Q} \mathbf{x} + \mathbf{c}^T \mathbf{x} \quad (9)$$

sujeto a restricciones lineales y/o no-lineales cuadráticas:

$$\mathbf{A} \mathbf{x} \preceq \mathbf{b} \quad (10)$$

$$\frac{1}{2} \mathbf{x}^T \mathbf{Q}_r \mathbf{x} + \mathbf{d}^T \mathbf{x} \quad (11)$$

donde \mathbf{x}^T denota la transposición vectorial de \mathbf{x} , y \preceq representa la desigualdad por componentes (es decir, cada entrada del vector $(\mathbf{A}\mathbf{x})$ es menor o igual que la entrada correspondiente del vector \mathbf{b}). \mathbf{d} es un vector real de dimensión n . \mathbf{Q}_r es una matriz simétrica real de dimensión $(n \times n)$.

3.1. Ejemplo 2 - NLP/QP

Ejemplo ilustrativo de la solución de un problema NLP-QP:

$$\text{Minimizar} \quad Z = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2 + \frac{3}{2}x_3^2 + x_1 - 2x_2 \quad (13)$$

$$Z = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \quad (14)$$

Sujeto a:

$$\begin{aligned} x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 &= 4 \\ (x_1 - 1)^2 + x_2^2 &\leq 1 \end{aligned}$$

Las ecuaciones 16-21 constituyen un sistema de 5 ecuaciones no-lineales con 5 incógnitas.

La solución óptima es:

$$x_1 = 0.344, \quad x_2 = 0.754, \quad x_3 = 1.820, \quad \lambda = -1.500, \quad \psi = 0.000, \quad \mu = 1.598 \quad \text{con } Z = 4.868.$$

Resultados en: https://github.com/pmdeoliveiradejesus/ME/tree/main/M1_Optimization