

Zintegrowane optoelektroniczne układy logiczne projekt

Dr inż. Agnieszka Mossakowska-Wyszyńska

Dane kontaktowe:

Agnieszka Mossakowska-Wyszyńska

Zakład Optoelektroniki IMiO

pokój 119 GR, tel. 22 234 7246

konsultacje: po wykładzie z ZOUL na MS TEAMS

A.Mossakowska@elka.pw.edu.pl

agnieszka.wyszynska@pw.edu.pl

Warunki zaliczania projektów

- Projekty zostaną rozesłane drogą elektroniczną w dniu 9 października.
- Maksymalna liczba punktów za projekt: 40.
- Aby zaliczyć projekt należy otrzymać minimum 20 punktów.
- Należy przesłać raport w postaci pliku PDF e-mailem na adres: agnieszka.wyszynska@pw.edu.pl
- Termin oddania <u>15 grudnia 2020r. wtorek do</u> godz. 23.59.
- Za każdy tydzień kalendarzowy zwłoki w oddaniu raportu utrata 5 punktów (punkty odejmowane są począwszy od każdej środy). Pierwszy dzień utraty punktów to 16 grudnia 2019 środa.

Tematy projektów

1. Analiza pracy bistabilnej lasera z nieliniowym absorberem

2. Analiza sygnału na wyjściu optycznego połączenia

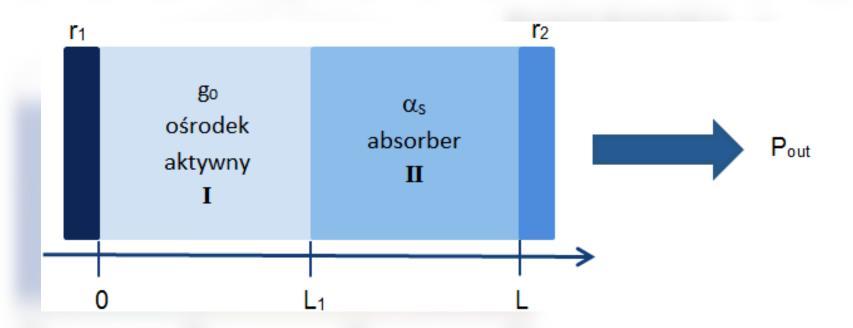
3. Analiza sprawności sprzężenia pomiędzy laserem a światłowodem włóknistym

1.Analiza pracy bistabilnej lasera z nieliniowym absorberem

- W projekcie tym należy obliczyć zależność znormalizowanej mocy wyjściowej lasera P_{out}/P_{sg} w funkcji znormalizowanego współczynnika małosygnałowego wzmocnienia g_0L dla wskazanych parametrów struktury laserowej.
- Uzyskane wyniki należy przedstawić w formie raportu.

(znormalizowany = bezwymiarowy)

Struktura lasera ze zwierciadłami Fabry-Perot na końcach.



Aby uzyskać charakterystykę mocy wyjściowej lasera w funkcji współczynnika mało-sygnałowego wzmocnienia g_0L :

1. oblicza się współczynnik mało-sygnałowego wzmocnienia g_0 dla zadanych wartości znormalizowanej mocy P_{out}/P_{sg} .

$$g_{0} = \frac{N_{1} + 2\int_{0}^{L_{1}} \alpha_{l1} (|f_{R1}(z)|^{2} + |f_{S1}(z)|^{2}) dz + 2\int_{L_{1}}^{L} \alpha_{l2} (|f_{R2}|^{2} + |f_{S2}|^{2}) dz + C}{2\int_{0}^{L_{1}} \frac{(|f_{R1}(z)|^{2} + |f_{S1}(z)|^{2}) dz}{1 + \frac{P_{out}}{P_{sg}} N_{2} (|f_{R1}(z)|^{2} + |f_{S1}(z)|^{2})}$$

2. a następnie otrzymane wartości wzmocnienia g_0 mnoży się przez L i wykorzystuje się do wykreślenia charakterystyki P_{out}/P_{sg} (g_0L) .

$$C = \int_{L_1}^{L} \frac{\alpha_{s0} (|f_{R2}(z)|^2 + |f_{S2}(z)|^2) dz}{1 + \frac{P_{out}}{P_{sg}} N_2 \beta (|f_{R2}(z)|^2 + |f_{S2}(z)|^2)}$$

$$N_1 = \frac{1}{r_2} \left(\frac{1 - r_1^2}{r_1} + \frac{1 - r_2^2}{r_2} \right)$$

$$N_2 = \frac{r_1}{\frac{1 - r_1^2}{r_1} + \frac{1 - r_2^2}{r_2}}$$

$$f_{R1}(z) = \exp(\gamma_1 z)$$

$$f_{S1}(z) = \frac{1}{r_2} \exp(-\gamma_1 z)$$

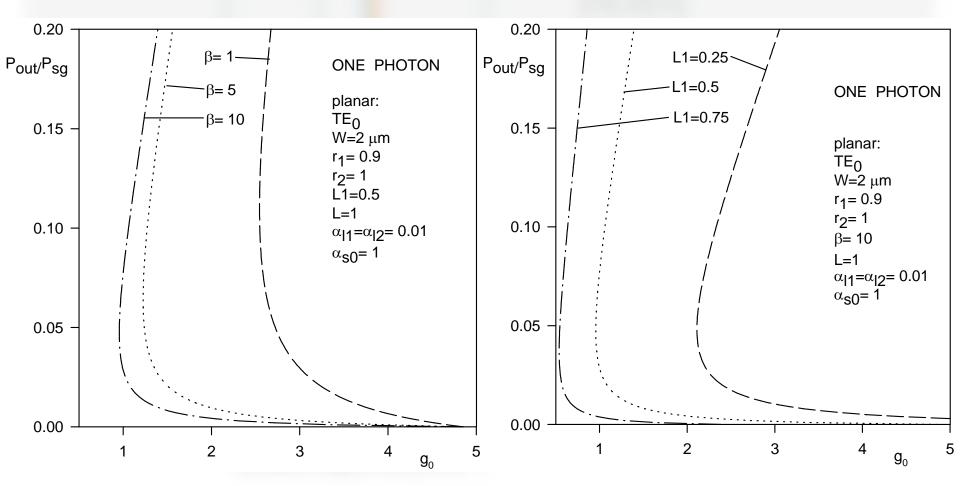
$$f_{R2}(z) = exp[(\gamma_1 - \gamma_2)L_1]exp(\gamma_2 z)$$

$$f_{S2}(z) = \frac{1}{r_2} \exp[(\gamma_1 - \gamma_2)L_1] \exp(\gamma_2 z)$$

- Przykładowe parametry:
- Długość L=7cm
- P_{out}/P_{sg} wartości z zakresu (0;1>
- $\alpha_s = 0.001/L_2$; $0.01/L_2$; $0.1/L_2$; $1/L_2$.
- $\alpha_{11}=0.05/L_1$; $0.1/L_1$; $0.5/L_1$; $1/L_1$
- $\alpha_{12}=0.001/L_2$; $0.01/L_2$; $0.1/L_2$; $1/L_2$.
- $\beta = P_{sq}/P_{sl}$. $\beta = 1; 3; 5; 7; 9.$
- Współczynniki odbicia zwierciadeł rezonatora F-P $r_1 = 1$, $r_2 = 0.9$; 0,8; 0,7; 0,6.

- Charakterystyki P_{out}/P_{sg} (należy zawęzić zakres wartości uwypuklając obszar pracy bistabilnej) w funkcji g_0L :
- Wykres 1 zmiana parametru β =1; 3; 5; 7; 9 przy α_s =1/ L_2 ; α_{11} =0,1/ L_1 ; α_{12} =0,1/ L_2 ; r_2 =0,9; L_1 =7 cm.
- **Wykres 2** zmiana parametru α_s =0,05/ L_2 ; 0,1/ L_2 ; 0,5/ L_2 ; 1/ L_2 przy β =5; α_{11} =0,1/ L_1 ; α_{12} =0,1/ L_2 ; r_2 =0,9; L_1 =7 cm.
- Wykres 3 zmiana parametru $\alpha_{11}=0.001/L_1$; $0.01/L_1$; $0.1/L_1$; $1/L_1$ przy $\beta=5$; $\alpha_s=1/L_2$; $\alpha_{12}=0.1/L_2$; $r_2=0.9$; $L_1=7$ cm.
- Wykres 4 zmiana parametru L_1 =2 cm; 3 cm; 5 cm; 7 cm przy β =5; α_s =1/ L_2 ; α_{l1} =0,1/ L_1 ; α_{l2} =0,1/ L_2 ; r_2 =0,9.
- Wykres 5 zmiana parametru r_2 =0,9; 0,8; 0,7; 0,6 przy β =5; α_s =1/ L_2 ; α_{l1} =0,1/ L_1 ; α_{l2} =0,1/ L_2 ; L_1 =7 cm.

Przykładowe charakterystyki

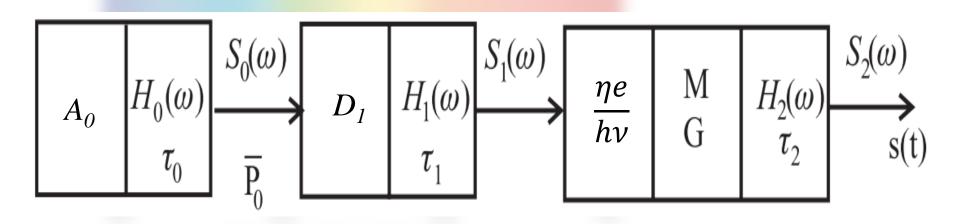


- Raport. W raporcie należy przedstawić:
 - -problem projektowy (cel projektu, dla jakiej struktury wykonano obliczenia),
 - -wykorzystane narzędzia obliczeniowe (jaki program lub środowisko programistyczne),
 - -odpowiednio oznaczone i podpisane uzyskane charakterystyki laserowe (tytuł wykresu, zmienne na osiach, wykaz parametrów dla jakich wykonano wykres, oznaczenie wykreślonych krzywych ze wskazaniem jakim parametrem się różnią),
 - -krótkie wnioski do każdego wykresu sformułowane na podstawie otrzymanych charakterystyk.
- Ocenie projektu podlegają wyżej wymienione punkty, przejrzystość rysunków, poprawność obliczeń oraz poprawność językowa.

2. Analiza sygnału na wyjściu optycznego połączenia

- W projekcie tym należy wyznaczyć widmo sygnału optycznego na wyjściu odbiornika będącego ostatnim elementem optycznego połączenia oraz transformatę odwrotną Fouriera tego widma dla wskazanych parametrów układu.
- Uzyskane wyniki należy przedstawić w formie raportu.

Struktura układu optycznego połączenia złożonego z trzech głównych elementów: nadajnika, światłowodu i odbiornika. Każdy z nich opisany jest bezwymiarową znormalizowaną funkcją transmisji zależną od częstości $H_{0,1,2}(\omega)$ oraz parametru czasu $T_{0,1,2}$.



Nadajnik

Światłowód-Włókno

Odbiornik

Sygnał wyjściowy układu $S_2(\omega)$ jest wynikiem transmisji impulsu optycznego przez cały układ.

$$S_2(\omega) = H_0(\omega) \cdot H_1(\omega) \cdot H_2(\omega)$$

Zależy on od poszczególnych elementów układu:

- Od nadajnika, czyli lasera który emituje promieniowanie koherentne w postaci impulsów.
- Od włókna o określonych stratach w dB/km.
- Od odbiornika, czyli fotodiody charakteryzującej się pewną opornością, wzmocnieniem i współczynnikiem zwielokrotnienia.

Przykładowe parametry układu. Na sygnał wyjściowy mają wpływ parametry poszczególnych elementów tworzących optyczne połączenie:

Nadajnik Nadajnik		
Parametr	Symbol	Wartość
szybkość transmisji bitów	R_0	10, 50, 100, 200 M bit / s
znormalizowana szerokość impulsu	T ₀	0,7
Włókno		
Parametr	Symbol	Wartość
długość włókna	L_1	10, 15, 20, 25 km
długość drogi sprzężenia modów	L _c	10 km
długość szerokości pasma	B_L	100, 500, 1000 M Hz km
Odbiornik		
Parametr	Symbol	Wartość
parametr odbiornika	T ₂	0,7

Transformata odwrotna Fouriera sygnału wyjściowego
w funkcji czasu. Aby zobaczyć kształt sygnału wyjściowego
w funkcji czasu należy policzyć jego transformatę odwrotną Fouriera.

$$s_2(t) = \int_0^{\frac{2\pi}{T_2}} |S_2(\omega)| \cdot \cos(\omega t) d\omega$$

 W projekcie należy zastosować do obliczeń znormalizowane wartości częstości ω i przyjąć wartości z zakresu:

$$\omega \rightarrow \left\langle 0, \frac{2\pi}{T_2} \right\rangle$$

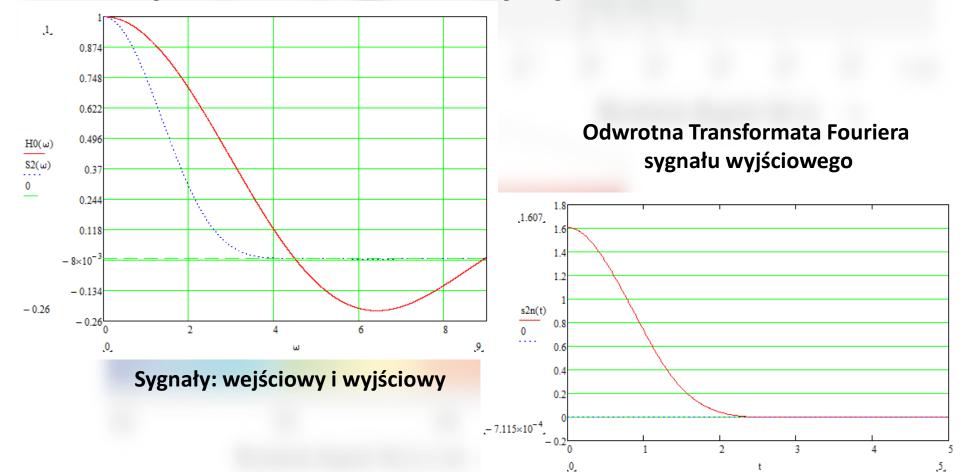
• W przypadku wykreślania zależności na transformatę Fouriera, należy przyjąć znormalizowane wartości czasu t z przedziału:

$$t \rightarrow \langle 0,5 \rangle$$

Charakterystyki:

- Wykres 1 porównanie syg. wej. $H_0(\omega)$ z syg. wyj. $S_2(\omega)$ przy L_1 =15 km; R_0 =50 Mbit/s; B_L =500 MHzkm.
- Wykres 2 sygnał wyjściowy $S_2(\omega)$ dla różnych R_0 =10, 50, 100, 200 Mbit/s; przy L_1 =15 km; B_1 =500 MHzkm.
- Wykres 3 transformata odwrotna Fouriera $s_2(t)$ dla R_0 =10, 50, 100, 200 Mbit/s; przy L_1 =15 km; B_1 =500 MHzkm.
- Wykres 4 sygnał wyjściowy $S_2(\omega)$ dla L_1 =10, 15, 20, 25 km przy R_0 =50 Mbit/s; B_L =500 MHzkm.
- Wykres 5 transformata odwrotna Fouriera $s_2(t)$ dla L_1 =10, 15, 20, 25 km przy R_0 =50 Mbit/s; B_L =500 MHzkm.
- Wykres 6 sygnał wyjściowy $S_2(\omega)$ dla B_L =100, 500, 1000 MHzkm przy L_1 =15 km; R_0 =50 Mbit/s.
- Wykres 7 transformata odwrotna Fouriera $s_2(t)$ dla B_L =100, 500, 1000 MHzkm przy L_1 =15 km; R_0 =50 Mbit/s.

Przykładowe charakterystyki



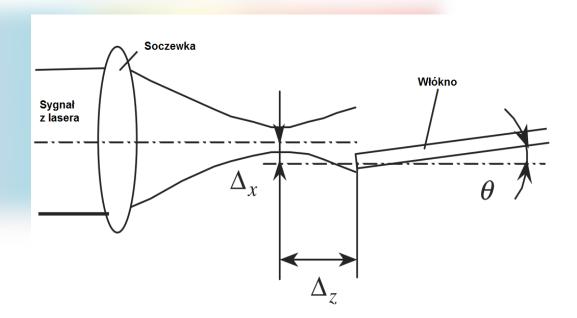
- Raport. W raporcie należy przedstawić:
 - -problem projektowy (cel projektu, dla jakiego układu wykonano obliczenia),
 - -wykorzystane narzędzia obliczeniowe (proszę wskazać program, w którym były wykonywane obliczenia),
 - -odpowiednio oznaczone i podpisane uzyskane charakterystyki (tytuł wykresu, zmienne na osiach, wykaz parametrów dla jakich wykonano wykres, oznaczenie wykreślonych krzywych ze wskazaniem jakim parametrem się różnią),
 - -krótkie wnioski do każdego wykresu sformułowane na podstawie otrzymanych charakterystyk.
- Ocenie projektu podlegają wyżej wymienione punkty, przejrzystość rysunków, poprawność obliczeń oraz poprawność językowa.

3. Analiza sprawności sprzężenia pomiędzy laserem a światłowodem włóknistym

- W projekcie tym należy wyznaczyć współczynnik sprawności sprzężenia pomiędzy laserem, a jedno-modowym włóknem oraz straty na wprowadzanie światła z lasera do włókna dla wskazanych parametrów układu i dokonać analizy przedstawiając odpowiednie wykresy.
- Uzyskane wyniki należy przedstawić w formie raportu.

Wiązka światła emitowanego przez laser po przejściu przez soczewkę jest ogniskowana na płaszczyźnie czołowej włókna.

Błędy wprowadzania: Δ_x – przesunięcie osi; Δ_z – rozsunięcie osi; Δ_θ – odchylenie od osi.



Współczynnik sprawności sprzężenia jest wyliczony z całki przekrywania pomiędzy amplitudą fali padającej z lasera $\psi_b(x,y)$ i modu sprzęgniętego do włókna $\psi_F(x,y)$ na powierzchni poprzecznej włókna:

$$\eta = \frac{\int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} \int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} |\psi_{b}(x, y) \cdot \psi_{F}^{*}(x, y) dx dy}{\int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} \int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} |\psi_{b}(x, y)|^{2} dx dy \int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} \int_{-\omega_{F} - \omega_{F}}^{\omega_{F}} |\psi_{F}(x, y)|^{2} dx dy}$$

$$\psi_{b}(x, y) = \sqrt{\frac{2}{\pi \omega_{x} \omega_{y}}} \exp\left(-\frac{x^{2}}{\omega_{x}^{2}}\right) \exp\left(-\frac{y^{2}}{\omega_{y}^{2}}\right)$$

$$\psi_{F}(x, y) = \sqrt{\frac{2}{\pi \omega_{F} - \omega_{F}}} \exp\left(-\frac{x^{2} + y^{2}}{\omega_{F}^{2}}\right)$$

Współczynnik sprawności sprzężenia uwzględniający błędy wprowadzania dla wiązki eliptycznej.

$$\eta_e = \eta_x \cdot \eta_y \cdot \eta_\theta$$

$$\eta_{y} = \frac{2}{\sqrt{\left(\frac{\omega_{F}}{\omega_{y}} + \frac{\omega_{y}}{\omega_{F}}\right)^{2} + \frac{\lambda^{2} \Delta_{z}^{2}}{\pi^{2} \omega_{y}^{2} \omega_{F}^{2}}}} \exp\left(-\frac{2\Delta_{y}^{2}}{\omega_{F}^{2} + \omega_{y}^{2}}\right)$$

Straty sprzęgania Φ_{tot} [dB] uwzględniające błędy wprowadzania dla wiązki kołowej.

$$\Phi_{tot} = -10\log(\eta_{tot})$$

$$\eta_{tot} = \left(\frac{4D}{B}\right) \exp\left(\frac{-AC}{B}\right)$$

$$A = \frac{(k\omega_x)^2}{2}$$

$$B = G^2 + (D+1)^2$$

$$C = (D+1)F^2 + 2DFG\sin(\Delta_{\theta}) + D(G^2 + D + 1)^2 \left[\sin(\Delta_{\theta})\right]^2$$

$$D = \left(\frac{\omega_F}{\omega_x}\right)^2 \qquad F = \frac{2\Delta_x}{k\omega_x^2}$$

$$F = \frac{2\Delta_x}{k\omega_x^2}$$

$$G = \frac{2\Delta_z}{k\omega_x^2}$$

$$G = \frac{2\Delta_z}{k\omega_x^2} \qquad k = \frac{2\pi \cdot n_0}{\lambda}$$

Przykładowe parametry układu. Laser emituje $\lambda = 1.3 \mu m$.

-dla współczynnika sprawności sprzężenia η :

$$2\omega_x = 4.5 \ \mu \text{m}; \ 2\omega_v = 3.5 \ \mu \text{m}; \ 2\omega_F = 2.5 \ \mu \text{m};$$

-dla współczynnika sprawności sprzężenia uwzględniającego błędy wprowadzania dla wiązki eliptycznej η_e :

$$2\omega_x = 4.5 \ \mu \text{m}; \ 2\omega_y = 2.5 \ \mu \text{m}; \ 2\omega_F = 2.5 \ \mu \text{m};$$

$$\Delta_x = 0.5 \ \mu\text{m}; \Delta_v = 0.25 \ \mu\text{m}; \Delta_z = 1 \ \mu\text{m}; \Delta_\theta = 0.5 \ \text{stopnia}$$

-dla strat sprzęgania uwzględniających błędy wprowadzania dla wiązki kołowej Φ_{tot} :

$$2\omega_{x}$$
 = 4.5 µm; $2\omega_{F}$ = 2.5 µm; Δ_{x} = 0.5 µm; Δ_{z} = 1 µm; Δ_{θ} = 0.5 stopnia

Przykładowe parametry układu.

-dla strat sprzęgania uwzględniających błędy wprowadzania dla wiązki kołowej Φ_{tot} :

dla charakterystyk strat w funkcji średnicy modu włókna zmieniającej się w zakresie $2\omega_{\rm F}$ < 2.5 μ m ; 10 μ m> dla różnych parametrów układu:

-zmiana średnicy wiązki lasera:

$$2\omega_{x} = 2.5 \ \mu\text{m}; \ 2\omega_{x} = 4.5 \ \mu\text{m}; \ 2\omega_{x} = 6.5 \ \mu\text{m}; \ \Delta_{x} = 0; \ \Delta_{z} = 0; \ \Delta_{\theta} = 0;$$

-odsunięcie włókna od ogniskowej soczewki:

$$\Delta_z = 1 \ \mu \text{m}; \ \Delta_z = 10 \ \mu \text{m}; \ \Delta_z = 100 \ \mu \text{m}; \ \Delta_x = 0; \ \Delta_\theta = 0; \ 2\omega_x = 2.5 \ \mu \text{m};$$

-rozsunięcie osi soczewki i włókna:

$$\Delta_x = 1 \ \mu \text{m}; \ \Delta_x = 2 \ \mu \text{m}; \ \Delta_x = 3 \ \mu \text{m}; \ \Delta_z = 0; \ \Delta_\theta = 0; \ 2\omega_x = 2.5 \ \mu \text{m};$$

-odchylenie osi włókna od soczewki o pewien kąt:

$$\Delta_{\theta}$$
 = 0 stopnia; Δ_{θ} = 0.5 stopnia; Δ_{θ} = 3 stopnia;

$$\Delta_x = 0$$
; $\Delta_z = 0$; $2\omega_x = 2.5 \mu m$.

W projekcie, należy wykonać **obliczenia** wartości:

- współczynnika sprawności sprzężenia;
- współczynnika sprawności sprzężenia uwzględniającego błędy wprowadzania dla wiązki eliptycznej;
- współczynnika sprawności sprzężenia uwzględniającego błędy wprowadzania dla wiązki kołowej;
- strat sprzęgania uwzględniające błędy wprowadzania dla wiązki kołowej.

Charakterystyki strat sprzęgania uwzględniające błędy wprowadzania dla wiązki kołowej w funkcji średnicy modu:

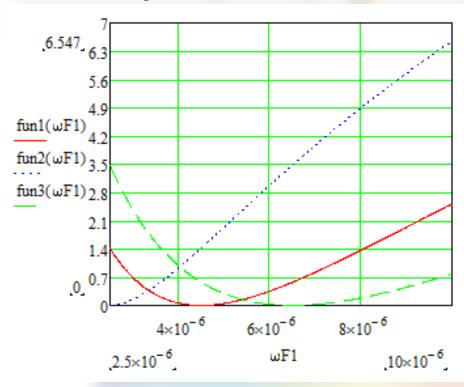
Wykres 1 – zmiana średnicy wiązki lasera;

Wykres 2 – odsunięcie włókna od ogniskowej soczewki;

Wykres 3 – rozsunięcie osi soczewki i włókna;

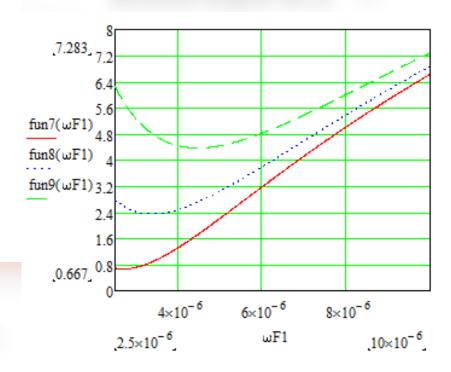
Wykres 4 – odchylenie osi włókna od soczewki o pewien kąt.

Przykładowe charakterystyki



Zmiana średnicy włókna

Przesunięcie osi lasera i włókna



- Raport. W raporcie należy przedstawić:
 - -problem projektowy (cel projektu, dla jakiego układu wykonano obliczenia),
 - -wykorzystane narzędzia obliczeniowe (proszę wskazać program, w którym były wykonywane obliczenia),
 - -obliczone wartości współczynników i start,
 - -odpowiednio oznaczone i podpisane uzyskane charakterystyki (tytuł wykresu, zmienne na osiach, jednostki, wykaz parametrów dla jakich wykonano wykres, oznaczenie wykreślonych krzywych ze wskazaniem jakim parametrem się różnią),
 - krótkie wnioski do wszystkich obliczonych wartości współczynników i start oraz do każdego wykresu sformułowane na podstawie otrzymanych charakterystyk.
- Ocenie projektu podlegają wyżej wymienione punkty, przejrzystość rysunków, poprawność obliczeń oraz poprawność językowa.