```
┌─────────────────┐
│    base_link    │
└─────────────────┘
         │
         │  xyz: 0 0 0.03
         │   rpy: 0 -0 0
         ▼
   ╭─────────────╮
   │  IMU_joint  │
   ╰─────────────╯
         │
         ▼
┌─────────────────┐
│    IMU_link     │
└─────────────────┘
```