### **QuestionnaireGroupe1**

Merci de prendre part à cette étude qui vise à comprendre l'influence que peut avoir la visualisation sur la compréhension du comportement de logiciel. Vous avez à répondre à 12 questions dont les réponses vont de remplissages automatiques à quelques calculs que vous pouvez faire mentalement. Vous pouvez aussi vous servir d'une calculatrice ou d'une feuille de calcul Excel. Si vous le souhaitez, vous pouvez répondre de façon anonyme à ce questionnaire en fournissant un pseudonyme à la place de votre nom. Cette étude a obtenu une certification éthique du Comité d'éthique de la recherche avec les êtres humains de l'université TELUQ (CER-TELUQ) numéro 2022-08 du 12 avril 2022.

# A- Renseignements personnels, date et heure du début de remplissage du questionnaire

**Q1- Nom ou pseudonyme** Shinybuss

Q2-Date : Q3-Heure du début :

2022-05-24 09:1

C- Compréhension du comportement des instructions vectorielles \_mm512\_mask\_add\_ps et \_mm\_shuffle\_epi32

1- Instruction vectorielle \_mm512\_mask\_add\_ps

Lisez attentivement l'explication de cette instruction donnée sur la figure ci-dessous que vous pouvez retrouver sur le site web d'Intel© avant de répondre aux questions Q7 et Q8. Vous pouvez aussi regarder cette courte vidéo où cette instruction est expliquée.

Vous ne devez utiliser que les explications fournies (vous pouvez naturellement consulter le site <u>web d'Intel©</u>), mais ne faites pas recours à d'autres ressources (par exemple recherche sur Google, autres documents, etc.)

```
_m512 _mm512_mask_add_ps (_ m512 src, _ mmask16 k, _ m512 a, _ m512 b)
Synopsis
   m512 mm512 mask_add_ps (__m512 src, __mmask16 k, __m512 a, __m512 b)
 #include <immintrin.h>
 Instruction: vaddps zmm {k}, zmm, zmm
 CPUID Flags: AVX512F
Description
 Add packed single-precision (32-bit) floating-point elements in a and b, and store the results in dst using writemask k (elements
 are copied from src when the corresponding mask bit is not set).
 FOR j := 0 to 15
         i := j*32
         IF k[j]
                  dst[i+31:i] := a[i+31:i] + b[i+31:i]
                 dst[i+31:i] := src[i+31:i]
         FI
 ENDFOR
 dst[MAX:512] := 0
Performance
 Architecture Latency Throughput (CPI)
 Icelake
               4
                          1
                          0.5
 Skylake
```

Q7- Après avoir bien lu la description et les explications ci-dessus, dites ce que fait l'instruction \_mm512\_mask\_add\_ps en effectuant le calcul suivant: étant donnés src=(1, 3, 4, 1, 2, 5, 4, 1, 2, 3, 4, 1, 1, 3, 4, 1); k=(1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 1, 0); a=(6, 1, 2, 3, 1, 4, 5, 1, 2, 3, 4, 1, 3,1, 2, 1); b=(6, 1, 2, 3, 1, 4, 5, 1, 2, 3, 4, 1, 3,1, 2, 1). Calculer r = \_mm512\_mask\_add\_ps(src, k, a, b) r = (13, 0, 0, 7, 4, 0, 0, 3, 0, 9, 12, 0, 0, 0, 8, 0)

Q8- Toujours à l'aide de la description et des explications ci-dessus, donnez une formule générale de calcul des coordonnées de r(ri) en fonction de celles de src(srci), k(ki), a(ai) et b(bi). ri= ? ri=ki x srci+(1-ki) x (ai+bi)

#### 2- Instruction vectorielle \_mm\_shuffle\_epi32

Lisez attentivement l'explication de cette instruction sur la capture d'écran ci-deesous. Vous pouvez retrouver cette explication sur <a href="Intel@web site">Intel@web site</a>. Assurez-vous autant que possible d'avoir bien lu l'explication avant de répondre aux questions Q9 et Q10. Vous pouvez aussi regarder cette courte vidéo où cette instruction est expliquée; cette cette courte vidéo est une explication faite par un expert du domaine de la programmation vectorielle. Vous ne devez utiliser que les explications fournies (vous pouvez naturellement consulter le site web d'Intel ©, mais ne faites pas recours à d'autres ressources (par exemple recherche sur Google, autres documents, etc.).

```
m128i mm shuffle epi32 ( m128i a, int imm8)
Synopsis
   m128i _mm_shuffle_epi32 (__m128i a, int imm8)
 #include <emmintrin.h>
 Instruction: pshufd xmm, xmm, imm8
 CPUID Flags: SSE2
Description
 Shuffle 32-bit integers in a using the control in imm8, and store the results in dst.
Operation
 DEFINE SELECT4 (src, control) {
        CASE (control[1:0]) OF
        0: tmp[31:0] := src[31:0]
                tmp[31:0] := src[63:32]
        2:
                tmp[31:0] := src[95:64]
        3:
               tmp[31:0] := src[127:96]
        ESAC
        RETURN tmp[31:0]
 dst[31:0] := SELECT4(a[127:0], imm8[1:0])
dst[63:32] := SELECT4(a[127:0], imm8[3:2])
dst[95:64] := SELECT4(a[127:0], imm8[5:4])
dst[127:96] := SELECT4(a[127:0], imm8[7:6])
Performance
Architecture Latency Throughput (CPI)
Skylake
              1
                        1
 Broadwell
 Haswell
            1
                        1
 Ivy Bridge
            1
                        0.5
```

Q9- Après avoir bien lu la description et les explications ci-dessus, dites ce que fait l'instruction  $_{mm}$ shuffle\_epi32 en effectuant le calcul suivant: étant donnés a=(6, 7, 4, 3) ; imm8=(0, 1, 2, 3) . Calculez r =  $_{mm}$ shuffle\_epi32 (a, imm8) r = (6, 2, 1, 3)

Q10- Toujours à l'aide de la description et des explications ci-dessus, donnez une formule générale de calcul des coordonnées de r(ri) en fonction de celles de a(ai) et imm8(imm8i). ri=? ri=aij, avec j=imm8i

### **B- Connaissances préliminaires**

#### I- Connaissance de l'algèbre et de l'espace vectoriel

Considérons l'espace vectoriel réel R3. Pour A, B, C, Res1, Res2, cinq vecteurs de R3 tels que A=(a1, a2, a3), B=(b1, b2, b3), C=(c1, c2, c3), Res1=(x1, x2, x3), Res2=(y1, y2, y3) on définit vectSum(A,B,C)=Res1 et vectProd(A,B,C)=Res2 par

$$\begin{cases} x_1 = a_1 - b_1 + c_1 \\ x_2 = a_2 - b_2 + c_2 \\ x_3 = a_3 - b_3 + c_3 \end{cases} \text{ and } \begin{cases} y_1 = b_1 \times (a_1 - c_1) + c_1 \\ y_2 = b_2 \times (a_2 - c_2) + c_2 \\ y_3 = b_3 \times (a_3 - c_3) + c_3 \end{cases}$$

On suppose maintenant que A=(1,0,1); B=(1,1,0); C=(0,1,1).

Q4- Calculez chacun des vecteurs Res1 et Res2: Res1=?

Res2= ?

Res1=(0,0,2); Res2=(1,0,1).

Q5- Donnez une formule générale de calcul des coordonnées de Res1(xi) et de Res2(yi) en fonction de celles de A (ai), B (bi) et C (ci). xi=? yi=?

xi=ai-bi+ci ; yi=bi×(ai-ci)+ci .

### II- Connaissance du langage C

Considérons la fonction f suivante en C: int f (int x, int y) {return x-y;}.

Q6- Déterminez en C deux instructions (soit instruction1 et instruction2) qui permettent de déclarer trois variables entiers a, b, c et de placer dans c la différence de a et b à l'aide de la fonction f. Instruction1: ? Instruction2: ?

Instruction1: int c, a, b; Instruction2: {return c=f(a-b);}

## D- Heure de la fin de remplissage du questionnaire et commentaires

Q11- Heure de fin:

11:03

#### Q12- Autres commentaires et remarques:

Aucune compréhension du language des instructions vectorielles.