

1D: (explicit)

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} = \gamma \frac{u_{j+1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{\Delta x^2} \Rightarrow$$

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \gamma \Delta t \cdot \left( \frac{u_{j+1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{\Delta x^2} \right)$$

$$u^{n+1} = (\mathbb{I} + \gamma \Delta t A) \cdot u^n$$

$$A = \frac{1}{\Delta x^2} \begin{pmatrix} -2 & 1 & & & \\ 1 & -2 & 1 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & -2 & 1 \\ & & & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

A tridiagonale : discrétisation de  $\nabla_{xx} u$   
 ou bien la matrice de discrétisation  
 du Laplacien en 1D.

Implicite

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} = \gamma \frac{u_{j+1}^{n+1} - 2u_j^{n+1} + u_{j-1}^{n+1}}{\Delta x^2} \Rightarrow$$

On multiplie par  $\Delta t$

$$\left( u_j^{nn} - \tau \Delta t \cdot \underbrace{u_{jn}^{nn} - 2u_j^{nn} + u_{j-1}^{nn}}_{\Delta x^2} \right) = u_j^{nn}$$

↙ forme matricielle

$$(I - \tau \Delta t A) u^{nn} = u^n$$

$$A = \frac{1}{\Delta x^2} \begin{pmatrix} -2 & 1 & & & 0 \\ 1 & -2 & & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ 0 & & & \ddots & 1 \\ & & & 1 & -2 \end{pmatrix} \quad (0)$$

---

Si on veut "juste" discuter  
le système  $u'' = f$

↙

$$\underbrace{u_{jn} - 2u_j + u_{j-1}}_{\Delta x^2} = f_j$$

$$\Rightarrow AU = F \quad A(A)$$

$$\frac{u_{j+1} - 2u_j + u_{j-1}}{h^2} = f_j$$

$$\frac{u_1 - u_0}{h} = 0 \text{ (New. cond)} \quad \longleftrightarrow \quad u_0 = u_1$$

$$j=1 \quad \frac{u_2 - \cancel{2u_1} + u_0}{h^2} = f_1$$

$$\frac{u_2 - u_1}{h^2} = f_1$$

$\leadsto$  si  $u_1$  est voisin d'un point  
 sur la frontière "Neumann"  
 sur la diagonale on a "-1" à la  
 place de "-2")

---


$$F = \begin{pmatrix} f_{11} \\ f_{12} \\ \vdots \\ f_{1n} \\ f_{21} \\ \vdots \\ f_{nn} \end{pmatrix}$$