

Questions de cours

(i) $L^2(\Omega) = \{v \mid \int_{\Omega} v^2 dx < \infty\}$, $(u, v)_{L^2(\Omega)} = \int_{\Omega} uv dx$, $\|v\|_{L^2(\Omega)}^2 = (u, v)_{L^2(\Omega)}$
 $H^1(\Omega) = \{v \in L^2(\Omega), \nabla v \in (L^2(\Omega))^d\}$, $(u, v)_{H^1(\Omega)} = (u, v)_{L^2(\Omega)} + (\nabla u, \nabla v)_{L^2(\Omega)}$ ✓
 $\|v\|_{H^1(\Omega)}^2 = (v, v)_{H^1(\Omega)}$ ✓

(ii) V espace de Hilbert;
 L - forme linéaire et continue, $|L(v)| \leq \pi \|v\|_V$ ✓
 a - forme bilinéaire, $|a(u, v)| \leq C \|u\|_V \|v\|_V$ ✓
 a - coercive $a(v, v) \geq \tau \|v\|_V^2$ avec $\tau > 0$ ✓

\Rightarrow le problème variationnel a une solution unique. ✓

Trouver $u \in V$ $a(u, v) = L(v)$, $\forall v \in V$

6 points.

(iii) c_L essentielles Dirichlet \rightarrow prises en compte dans V
 c_L naturelles Neumann \rightarrow incluses directement dans L et FV Robin ✓

Exercice 1

1. $\nu = -4 < 0 \Rightarrow$ le schéma d'entonnoir est stable

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} - 4 \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{\Delta x} = 0 \Rightarrow \text{cond de stabilité } \left| \frac{\nu \Delta t}{\Delta x} \right| = \frac{4 \Delta t}{\Delta x} \leq 1 \quad \checkmark$$

La version centrée est instable mais aussi d'entonnoir avec

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} - 4 \cdot \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2 \Delta x} = 0, \quad \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} - 4 \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 \quad \checkmark$$

Stabilité L^2 : $u_j^n = A(k)^n e^{2i\pi j k \Delta x} \rightarrow$ on injecte et on simplifie

$$\frac{A(k) - 1}{\Delta t} - 4 \cdot \frac{e^{2i\pi k \Delta x} - e^{-2i\pi k \Delta x}}{2 \Delta x} = 0 \Leftrightarrow A(k) = 1 + 4i \sin(2\pi k \Delta x) \quad \checkmark$$

$$|A(k)|^2 = 1 + 4 \sin^2(2\pi k \Delta x) \geq 1 \Rightarrow \text{instable} \quad \checkmark$$

2. Erreur de tronçonnage

$$\begin{aligned} \varepsilon_j^n &= \frac{u(x_j, t^{n+1}) - u(x_j, t^n)}{\Delta t} - 4 \frac{u(x_{j+1}, t^n) - u(x_j, t^n)}{\Delta x} = \frac{\partial u}{\partial t}(x_j, t^n) + O(\Delta t) - 4 \frac{\partial u}{\partial x}(x_j, t^n) + O(\Delta x) \\ &= O(\Delta t) + O(\Delta x) \rightarrow \text{ordre 1 en temps et espace pour le schéma d'entonnoir} \quad \checkmark \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varepsilon_j^n &= \frac{u(x_j, t^{n+1}) - u(x_j, t^n)}{\Delta t} - 4 \frac{u(x_{j+1}, t^n) - u(x_{j-1}, t^n)}{2 \Delta x} = \frac{\partial u}{\partial t}(x_j, t^n) + O(\Delta t) - 4 \frac{\partial u}{\partial x}(x_j, t^n) + O(\Delta x^2) \\ &= O(\Delta t) + O(\Delta x^2) \rightarrow \text{ordre 1 en temps et 2 en espace} \quad \checkmark \end{aligned}$$

$$3. \varepsilon_j^n = \frac{\partial u}{\partial t}(x_j, t^n) + \frac{\Delta t}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x_j, t^n) + O(\Delta t^2) - 4 \left(\frac{\partial u}{\partial x}(x_j, t^n) + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x_j, t^n) + O(\Delta x^2) \right)$$

$$= (8 \Delta t - 2 \Delta x) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x_j, t^n) + O(\Delta x^2) \quad \checkmark$$

\hookrightarrow dissipation numérique

Equation équivalente: $\frac{\partial u}{\partial t} - 4 \frac{\partial u}{\partial x} - (8\Delta t - 2\Delta x) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$ ✓

4. (i) Schéma implicite descente remont

(ii) Crank Nicolson ✓

(iii) Lex Wendroff ✓

10 points

Exercice 2

$$-\int_0^1 ((x^2 u) u')' \cdot v + u v \, dx = \int_0^1 f v \, dx \rightarrow \text{on IPP}$$

$$-\left[(x^2 u) u' v \right]_0^1 + \int_0^1 ((x^2 u) u' v' + u v) \, dx = \int_0^1 f v \, dx \quad \checkmark$$

$$-2 u'(1) v(1) + u'(0) v(0) + \int_0^1 ((x^2 u) u' v' + u v) \, dx = \int_0^1 f v \, dx \quad \checkmark$$

Les conditions à gauche et à droite sont naturelles

$$u'(1) = 1 \quad \text{et} \quad u'(0) = 2 - u(0) \rightarrow \text{on remplace} \quad \checkmark$$

4 points

$$\underbrace{\int_0^1 ((x^2 u) u' v' + u v) \, dx - u(0) v(0)}_{a(u, v)} = \underbrace{\int_0^1 f v \, dx + 2 v(1) - 2 v(0)}_{u(v)} \quad \forall v \in H^1(0, 1) \quad \checkmark$$

On a utilisé des points même pour le schéma descente aval:

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} - 4 \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 \quad \checkmark$$

L'étude de stabilité un peu plus compliquée

$$A(k) = 1 + 4\alpha (1 - e^{-2i\pi k \Delta x}) = 1 + 4\alpha (2 \sin^2(4\pi \Delta x) + 2i \sin(4\pi \Delta x) \cos(4\pi \Delta x))$$

$$A(k) = 1 + 8\alpha i_k (S_k + i C_k) = (1 + 8\alpha S_k^2) + i 8\alpha S_k C_k$$

$$|A(k)|^2 = (1 + 8\alpha S_k^2)^2 + 8\alpha^2 S_k^2 C_k^2 = 1 + 16\alpha S_k^2 + 64\alpha^2 S_k^2 \geq 1$$

\Rightarrow schéma inconditionnellement stable.

Dans le cas de l'étude de montante on obtient la même ode d'approximation!