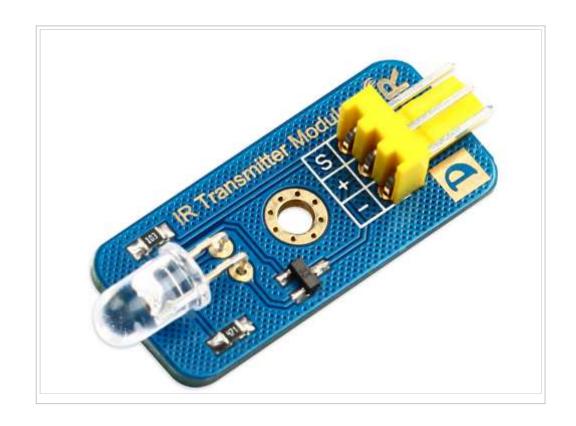
# SKU:RB-03T004 红外发射模块

#### 来自ALSROBOT WiKi

## 目录

- 1产品概述
- 2 规格参数
- 3接口定义
- 4使用方法
  - 4.1 连接示意图
  - 4.2 看见红外线
    - 4.2.1 使用硬件
    - 4.2.2 连线方法
    - 4.2.3 例子程序
    - 4.2.4 试验效果
  - 4.3 红外遥控/通讯
    - 4.3.1 使用硬件
    - 4.3.2 硬件接线
    - 4.3.3 测试程序
      - 4.3.3.1 发射端程序
      - 4.3.3.2 接收端程序
- 5 视频演示
- 6 产品相关推荐
  - 6.1 产品购买地址
  - 6.2 周边产品推荐
  - 6.3 相关问题解答
  - 6.4 相关学习资料



## 产品概述

由于在远距离传输过程中使用连接线可能会导致传输数据错误。IR&LED Module 是一款Arduino兼容的红外线发射传感器,可通过对Arduino进行编程发射出38KHz 调制信号,可适应市面上各种红外接收头,以便IR Receiver Module 38KHz 红外线接收传感器能接收到,从而实现红外无线通讯。 红外发射模块上的核心器件是红外发射管,其广泛使用在红外遥控设备上。该模块有3PIN接口,可以方便的通过Arduino等控制板实现红外遥控、通讯的功能。红外发射管是一个能发射出特定波长红外光的二极管。红外遥控器就是使用的红外发射头发出一连串的二进制脉冲码信号。为了使其在无线传输过程中免受其他红外信号的干扰,通常都是先将其调制在特定的载波频率上,然后再经红外发射二极管发射头发射出去。

## 规格参数

■ 供电电压: 5V

■ 工作环境: -25~+85℃
■ 储存温度: -30~+100℃

■ 波长: 940nm

■ 模块尺寸: 13.7mm×27.8mm

■ 模块重量: 1g

■ 信号类型:数字信号

■ 红外中心波长:约850nm-940nm

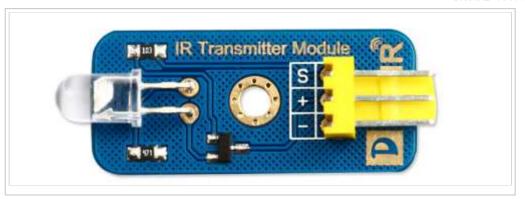
■ 红外发射角:约20度

■ 红外发射距离: 约5 - 7米 (5V 38Khz)

## 接口定义

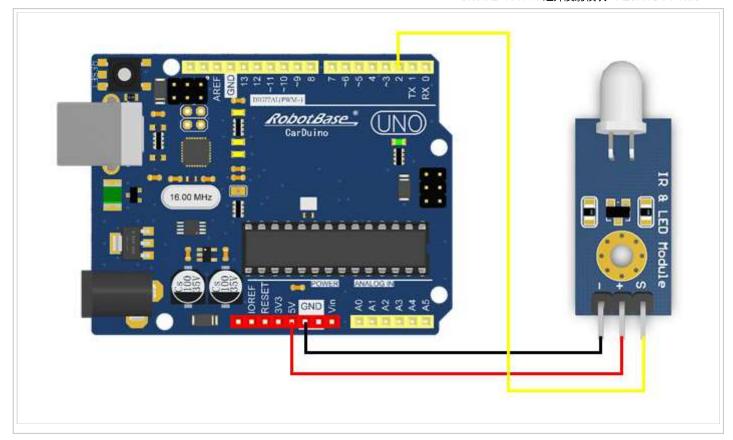
传感器引脚的定义是

■ S: 输出信号 ■ +: 电源(VCC) ■ -: 地(GND)



# 使用方法

## 连接示意图



### 看见红外线

试验目的: 1秒间隔发射红外线

#### 使用硬件

- Carduino UNO 控制器 (http://www.alsrobot.cn/goods-546.html) \* 1个
- V5.0传感器扩展板 (http://www.alsrobot.cn/goods-147.html) \* 1个
- 红外发射传感器 (http://www.alsrobot.cn/goods-155.html) \* 1个
- 具备摄像头的手机\*1部

#### 连线方法

将红外发射模块接在Carduino UNO控制器的数字3引脚

#### 例子程序

#### 试验效果

程序上传到Carduino UNO控制器后,将本模块放置到暗环境下(可放入纸盒或用手遮挡),用手机摄像头对准红外发射头前端,并在照相/摄像功能中仔细观察,可以看到有蓝紫色光在缓慢闪烁。注意在摄像范围内要整体处于暗光状态,若有较亮的光则无法观察到。

#### 红外遥控/通讯

红外遥控或通讯在技术上可以采用载波方式和非载波方式,所谓载波方式就是将要发送的信号调制到较高的载波频率上,以达到抗干扰、抗衰减等目的。由于红外线本身存在于自然光中,因此家电的红外遥控普遍使用38kHz的载波来达到抗干扰的目的。

#### 使用硬件

- Carduino UNO 控制器 (http://www.alsrobot.cn/goods-546.html) \* 2个
- V5.0传感器扩展板 (http://www.alsrobot.cn/goods-147.html) \* 2个
- 红外接收模块 (http://www.alsrobot.cn/goods-157.html) \* 1个
- 红外发射传感器 (http://www.alsrobot.cn/goods-155.html) \* 1个

#### 硬件接线

- 红外发射模块接在Carduino UNO的数字3脚
- 红外接收模块接在Carduino UNO的数字11脚

#### 测试程序

程序上传前需要进行库文件的安装,IRremote库文件 链接:http://pan.baidu.com/s/1dE84ZS1 密码:2sf5

#### 发射端程序

```
#include <IRremote.h>
IRsend irsend;
void setup()
{
}
void loop() {

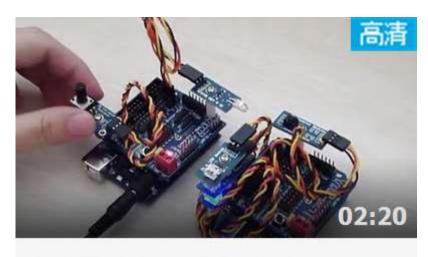
irsend.sendRC5(0x0, 8); //send 0x0 code (8 bits)
delay(200);
irsend.sendRC5(0x1, 8);
delay(200);
}
```

#### 接收端程序

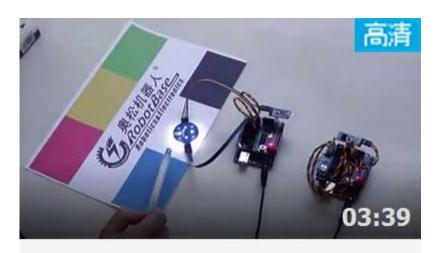
```
#include <IRremote.h>
    const int RECV_PIN = 11;
    const int LED_PIN = 13;
    IRrev irrev (RECV_PIN);
    decode_results results;
    void setup()
    {
        Serial.begin(9600);
        irrecv.enableIRIn(); // Start the receiver
    }
    void loop()
    {
        if (irrecv.decode@results))
        {
            if (results.bits > 0 )
            {
             int state;
            if ( 0x1 == results.value )
            {
                 state = HIGH;
            }
        }
}
```

```
else
{
    state = LOW;
}
    digitalWrite( LED_PIN, state );
}
irrecv.resume();  // prepare to receive the next value
}
```

## 视频演示



红外无线传输之旋转电位计控制LED灯



红外无线发射接收之颜色识别 系统

## 产品相关推荐

### 产品购买地址

红外发射模块 (http://www.alsrobot.cn/goods.php?id=155)

#### 周边产品推荐

红外接收遥控套装 (http://www.alsrobot.cn/goods-151.html) 红外接收发射套装 (http://www.alsrobot.cn/goods-153.html) 红外发射模块 (http://www.alsrobot.cn/goods-155.html)

#### 相关问题解答

红外接收发射套装的编码解码技术问题 (http://www.makerspace.cn/forum.php?mod=viewthread&tid=2617&fromuid=10780)

### 相关学习资料

视频: 红外无线发射接收之颜色识别系统 (http://v.youku.com/v\_show/id\_XODc4NDc4MTQw.html?from=y1.7-2) 视频: 红外无线传输之旋转电位计控制LED灯 (http://v.youku.com/v\_show/id\_XODc4NDg2NDYw.html?from=y1.7-2) 奥松机器人技术论坛 (http://www.makerspace.cn/portal.php)

来自 "http://www.alsrobot.cn/wiki/index.php?title=SKU:RB-03T004\_红外发射模块&oldid=7659"

- 本页面最后修改于2017年10月11日 (星期三) 16:45。
- 此页面已被浏览过1,139次。

