Московский Авиационный Институт (Национальный Исследовательский Университет)

Кафедра 806 «Вычислительная информатика и программирование» Факультет: «Информационные технологии и прикладная математика»

Лабораторная работа Дисциплина: «Объектно-ориентированное программирование» III семестр

Задание 3: «Наследование, полиморфизм»

Группа:	M8O-108Б-18, №12	
Студент:	Кузьмичев Александр Николаевич	
Преподаватель: Журавлёв Андрей Андрее		
Оценка:		
Дата:	13.11.2019	

Москва, 2019

1. Задание

Разработать классы согласно варианту задания, классы должны наследоваться от базового класса Figure. Фигуры

являются фигурами вращения. Все классы должны поддерживать набор общих методов:

- 1. Вычисление геометрического центра фигуры;
- 2. Вывод в стандартный поток вывода std::cout координат вершин фигуры;
- 3. Вычисление площади фигуры;

Создать программу, которая позволяет:

- Вводить из стандартного ввода std::cin фигуры, согласно варианту задания.
 - Сохранять созданные фигуры в динамический массив std::vector<Figure*>
- Вызывать для всего массива общие функции (1-3 см. выше).Т.е. распечатывать для каждой фигуры в массиве

геометрический центр, координаты вершин и площадь.

- Необходимо уметь вычислять общую площадь фигур в массиве.
- Удалять из массива фигуру по индексу;

Вариант 12: ромб, трапеция, пятиугольник

2. Адрес репозитория на GitHub

https://github.com/poisoned-monkey/oop_exercise_03

3. Код программы на С++

<u>main.cpp</u>

```
#include<iostream>
#include"Figures.h"
#include<locale>
int option() {
   int Menu;
```

```
std::cout << "1. Ввести фигуру" << std::endl;
std::cout << "2. Вычислить центр фигуры по индексу" << std::endl;
std::cout << "3. Вычислить площадь фигуры по индексу" << std::endl;
std::cout << "4. Распечатать коориднаты фигуры по индексу" << std::endl;
std::cout << "5. Вычислить общую площадь всех фигур" << std::endl;
std::cout << "6. Удалить фигуру по индексу" << std::endl;
     std::cin >> Menu;
     return Menu;
int figure() {
     int Menu:
     std::cout << "1. Ввести трапецию" << std::endl;
     std::cout << "2. Ввести ромб" << std::endl;
std::cout << "3. Ввести пятиугольник" << std::endl;
     std::cin >> Menu;
     return Menu;
int main() {
     setlocale(LC_ALL, "rus");
int Menu_1,Menu_2, Index;
     double SummaryArea = 0;
     Figure* f;
     std::vector<Figure*> Figures;
     while (true) {
    switch (Menu_1 = option()) {
                case 1:
                     switch (Menu_2 = figure()) {
                           case 1:
    f = new Trapeze{ std::cin };
                                break;
                           case 2:
                                f = new Rhombus{ std::cin };
                                break;
                           case 3:
                                f = new Pentagon(std::cin);
                                break;
                     Figures.push back(f);
                     break;
                case 2:
                     std::cout << "Введите индекс: ";
                     std::cin >> Index;
break;
case 3:
                     std::cout << "Введите индекс: ";
                     std::cin >> Index;
if (Figures[Index] != nullptr)
                           std::cout << "Площадь фигуры по индексу " << Index << ":
  << (*Figures[Index]).square() << std::endl;</pre>
                     break;
                case 4:
                     std::cout << "Введите индекс: ";
                     std::cin >> Index;
                     std::cout << "Координты фигуры по индексу " << Index << ": ";
                     (*Figures[Index]).print();
                     std::cout << std::endl;</pre>
                     continue;
                     for (int i = 0; i < (int)Figures.size(); i++)</pre>
```

```
if (Figures[i] != nullptr) {
                      (*Figures[i]).print();
                      std::endl;
                      std::cout << "Center: " << (*Figures[i]).center() <<</pre>
std::endl;
               std::cout << "Общая площадь фигур: " << SummaryArea <<
std::endl:
               break:
           case 6:
              std::cout << "Введите индекс: ";
               std::cin >> Index;
               std::swap(Figures[Figures.size() - 1], Figures[Index]);
               delete Figures[Figures.size() - 1];
               Figures.pop_back();
               break;
           default:
               for (int i = 0; i < (int)Figures.size(); i++) {</pre>
                  delete Figures[i];
                  Figures[i] = nullptr;
               return 0;
   return 0;
```

vertex.h

```
#pragma once
#include<iostream>
class Vertex {
public:
    double x, y;
    Vertex();
    Vertex(double _x, double _y);
    Vertex& operator+=(const Vertex& b);
    Vertex& operator-=(const Vertex& b);
    friend std::ostream& operator<< (std::ostream &out, const Vertex &point);
};
Vertex operator+ (const Vertex &a, const Vertex& b);
Vertex operator- (const Vertex &a, const Vertex& b);
Vertex operator/ (const Vertex &a, const double& b);
double distance(const Vertex &a, const Vertex& b);
double vector_product(const Vertex& a, const Vertex& b);</pre>
```

vertex.cpp

```
#pragma once
#include"Vertex.h"
#include<cmath>

Vertex::Vertex(): x(0),y(0) {}
Vertex::Vertex(double _x, double _y): x(_x), y(_y) {}
Vertex& Vertex::operator+=(const Vertex& b) {
    x += b.x;
    y += b.y;
    return *this;
}
Vertex& Vertex::operator-=(const Vertex& b) {
    x -= b.x;
    y -= b.y;
```

```
return *this;
}
Vertex operator+(const Vertex &a, const Vertex& b) {
    return Vertex(a.x + b.x, a.y + b.y);
}
Vertex operator-(const Vertex &a, const Vertex& b) {
    return Vertex(a.x - b.x, a.y - b.y);
}
Vertex operator/(const Vertex &a, const double& b) {
    return Vertex(a.x / b, a.y / b);
}
double distance(const Vertex &a, const Vertex& b) {
    return sqrt(pow(a.x - b.x, 2) + pow(a.y - b.y, 2));
}
double vector_product(const Vertex& a, const Vertex& b) {
    return a.x*b.y - b.x*a.y;
}
std::ostream& operator<< (std::ostream &out, const Vertex &point) {
    out << "[" << point.x << ", " << point.y << ']';
    return out;
}</pre>
```

figure.h

```
#pragma once
#include<iostream>
#include<vector>
#include"Vertex.h"
class Figure {
public:
    virtual Vertex center() const = 0;
    virtual double square() const = 0;
    virtual void print() const = 0;
};
```

<u>figs.h</u>

```
#include<iostream>
#include"Fig.h"
class Trapeze : public Figure {
private:
   Vertex Vertexes[4];
public:
   Trapeze();
   Trapeze(std::istream& in);
   Vertex center() const override;
   double square() const override;
   void print() const override;
class Rhombus : public Figure {
private:
   Vertex Vertexes[4];
public:
    Rhombus();
    Rhombus(std::istream& in);
```

```
Vertex center() const override;
   double square() const override;
   void print() const override;
class Pentagon : public Figure {
private:
   Vertex Vertexes[5];
public:
   Pentagon();
   Pentagon(std::istream& in);
   Vertex center() const override;
   double square() const override;
   void print() const override;
```

figs.cpp

```
#<mark>include</mark><iostream>
#include"Figures.h"
#include<cmath>
#include<cassert>
Trapeze::Trapeze() {};
Trapeze::Trapeze(std::istream& in) {
              in >> Vertexes[0].x >> Vertexes[0].y >> Vertexes[1].x >> Vertexes[1].y >>
Vertexes[2].x >> Vertexes[2].y >> Vertexes[3].x >> Vertexes[3].y;
             assert(vector_product(Vertexes[0] - Vertexes[3], Vertexes[1] -
Vertexes[2]) == 0);
Vertex Trapeze::center() const {
              Vertex res;
              for (int i = 0; i<4; i++)
                            res += Vertexes[i];
              return res / 4;
 double Trapeze::square() const {
             double Area = 0;
for (int i = 0; i < 4; i++) {
    Area += (Vertexes[i].x) * (Vertexes[(i + 1) % 4].y) - (Ver
1) % 4].x)*(Vertexes[i].y);
              Area *= 0.5;
              return abs(Area);
void Trapeze::print() const {
              std::cout << "Trapeze: ";</pre>
              for (int i = 0; i < 4; i++)
                            std::cout << Vertexes[i] << ' ';</pre>
              std::cout << '\b';</pre>
Rhombus::Rhombus() {};
Rhombus::Rhombus(std::istream& in) {
```

```
in >> Vertexes[0].x >> Vertexes[0].y >> Vertexes[1].x >> Vertexes[1].y >>
Vertexes[0].x >> Vertexes[0].y >> Vertexes[1].x >> Vertexes[1].y >>
Vertexes[2].x >> Vertexes[2].y >> Vertexes[3].x >> Vertexes[3].y;
    assert((distance(Vertexes[0], Vertexes[3]) == distance(Vertexes[0], Vertexes[1])) && (distance(Vertexes[0], Vertexes[3]) == distance(Vertexes[1], Vertexes[2])) && (distance(Vertexes[0], Vertexes[3]) == distance(Vertexes[2], Vertexes[3])));
Vertex Rhombus::center() const {
            Vertex res = Vertex();
            for (int i = 0; i<4; i++)
    res += Vertexes[i];</pre>
            return res / 4;
 double Rhombus::square() const {
            double Area = 0;
            for (int i = 0; i < 4; i++) {
    Area += (Vertexes[i].x) * (Vertexes[(i + 1) % 4].y) - (Vertexes[(i + 1) % 4
1) % 4].x)*(Vertexes[i].y);
            Area *= 0.5;
            return abs(Area);
 void Rhombus::print() const {
            std::cout << "Rhombus: ";
for (int i = 0; i < 4; i++)
            std::cout << Vertexes[i] << ' ';
std::cout << '\b';
Pentagon::Pentagon() {};
Pentagon::Pentagon(std::istream& in) {
            in >> Vertexes[0].x >> Vertexes[0].y >> Vertexes[1].x >> Vertexes[1].y >>
Vertexes[2].x >> Vertexes[2].y >> Vertexes[3].x >> Vertexes[3].y >>
Vertexes[4].x >> Vertexes[4].y;
Vertex Pentagon::center() const {
            Vertex res = Vertex();
            for (int i = 0; i < 5; i++)
                         res += Vertexes[i];
            return res / 5;
double Pentagon::square() const {
           double Area = 0;
for (int i = 0; i < 5; i++) {
    Area += (Vertexes[i].x) * (Vertexes[(i + 1)%5].y) - (Vertexes[(i + 1)%5].y)</pre>
1)%5].x)*(Vertexes[i].y);
            Area *= 0.5:
            return abs(Area);
void Pentagon::print() const {
            std::cout << "Pentagon: ";</pre>
             for (int i = 0; i < 5; i++)
                         std::cout << Vertexes[i] << ' ';</pre>
             std::cout << '\b';
```

CMAkeLists.txt

cmake_minimum_required(VERSION 3.12)
project(laba_00P_03)

set(CMAKE_CXX_STANDARD 14)

add_executable(laba_00P_03 main.cpp Trap.cpp Rhomb.cpp Pent.cpp Point.cpp
Figure.cpp Vector.cpp)

4. Результаты выполнения тестов

№	Фигура	Координаты	Центр	Площадь
1.	Ромб	[1,0] [0,1] [1,2] [2,1]	[1, 1]	1
2.	Ромб	[0,4] [3,0] [7,3] [4,7]	[3.5, 3.5]	12.5
3.	Трапеция	[0,0] [3,0] [1,1] [2,1]	[1.5,0.5]	2
4.	Трапеция	[0,1] [2,2] [2,5] [0,6]	[1,3.5]	8
5.	Трапеция	[0,0] [0,2] [2,4] [4,4]	[1.5, 2.5]	6
6.	Пятиугольник	[0,3] [2.853, 0.927] [1.763, -2.427] [-1.763,-2.427] [-2.853, 0.927]	[0,0]	56.0196

5. Объяснение результатов работы программы

Программа выводит меню, в котором описан весь возможный функционал: ввод фигур: трапеции, ромба и пятиугольника по координатам, запись и хранение фигур в векторе указателей на фигуры, подсчет центров и площадей фигур, а также суммарной площади. Для решения данного задания было реализовано 3 класса: класс вершин, фигур и фигур по заданию, которые наследуются от базового класса Figure, для каждого такого класса были переопределены функции нахождения центра, площади, а также вывод координат. Способ вычисления площади фигур находится по разному, в зависимости от типа фигуры.

6. Вывод

В данной лабораторной работе я познакомился с механизмом наследования классов, являющимся одним из основополагающих принципов ООП. Также я научился переопределять virtual-методы классов.