

## Minimisation (suite)

1

## Problème 2

- **Donnée** :  $A$  un AFD complet dont chaque état est accessible depuis l'état initial
- **Problème** : construire un AFD minimal qui reconnaisse le même langage que  $A$ .
- **Idée** : fusionner les états équivalents.  
En pratique, l'algorithme est fondé sur un principe de *séparation des états* ...

2

## Équivalence d'états

Étant donné  $A$  un AFD,  $p$  et  $q \in Q$  sont équivalents ( $p \approx q$ ) si

$$L_p(A) = L_q(A)$$

c.à.d.

$$\forall w \in \Sigma^*$$

$$\delta(p, w) \in F \text{ et } \delta(q, w) \in F$$

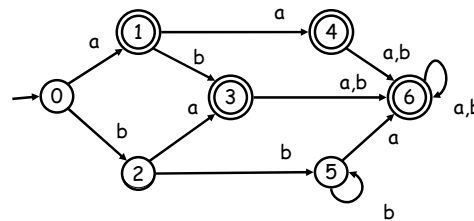
ou

$$\delta(p, w) \notin F \text{ et } \delta(q, w) \notin F$$

3

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p, w) \in F \text{ et } \delta(q, w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p, w) \notin F \text{ et } \delta(q, w) \notin F \end{cases}$$



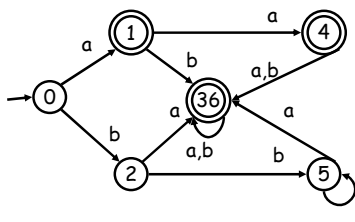
$0 \approx 1$ ? Non car  $0 \notin F$  et  $1 \in F$

$3 \approx 6$ ? Oui car  $3, 6 \in F$ ,  $\delta(3, a) = \delta(6, a)$  et  $\delta(3, b) = \delta(6, b)$

4

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p, w) \in F \text{ et } \delta(q, w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p, w) \notin F \text{ et } \delta(q, w) \notin F \end{cases}$$

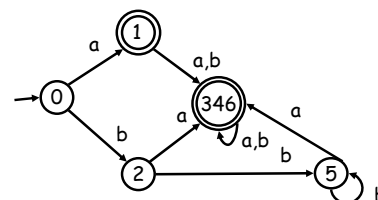


$4 \approx 6$ ? Oui car  $4, 6 \in F$ ,  $\delta(4, a) = \delta(6, a)$  et  $\delta(4, b) = \delta(6, b)$

5

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p, w) \in F \text{ et } \delta(q, w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p, w) \notin F \text{ et } \delta(q, w) \notin F \end{cases}$$

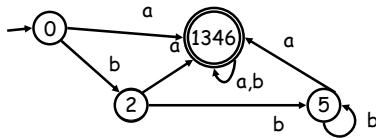


$1 \approx 6$ ? Oui car  $1, 6 \in F$ ,  $\delta(1, a) = \delta(6, a)$  et  $\delta(1, b) = \delta(6, b)$

6

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p,w) \in F \text{ et } \delta(q,w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p,w) \notin F \text{ et } \delta(q,w) \notin F \end{cases}$$

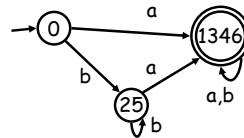


$2 \approx 5$ ? Oui car  $2, 5 \notin F$ ,  $\delta(2,a) = \delta(5,a)$  et  $\delta(2,b) = \delta(5,b)$

7

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p,w) \in F \text{ et } \delta(q,w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p,w) \notin F \text{ et } \delta(q,w) \notin F \end{cases}$$

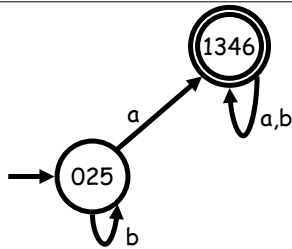


$0 \approx 2$ ? Oui car  $0, 2 \notin F$ ,  $\delta(0,a) = \delta(2,a)$  et  $\delta(0,b) = \delta(2,b)$

8

## Exemple

$$\forall w \in \Sigma^* \begin{cases} \delta(p,w) \in F \text{ et } \delta(q,w) \in F \\ \text{ou} \\ \delta(p,w) \notin F \text{ et } \delta(q,w) \notin F \end{cases}$$



$0 \approx 1$ ? Non car  $0 \notin F$  et  $1 \in F$

9

## Classe d'équivalence et automate associé

La relation  $\approx$  est une relation d'équivalence (elle est réflexive, symétrique, transitive).

Si  $q$  est un état, on note  $[q]$  l'ensemble des états qui lui sont équivalents et on définit l'automate des classes d'équivalence :

10

## Classe d'équivalence et automate associé

Étant donné un AFD  $A = (\Sigma, Q, \delta, q_0, F)$ , l'automate minimal associé à  $A$  est :

$$\mu A = (\Sigma, Q', \delta', [q_0], F')$$

- $Q' = \{[q], q \in Q\}$
- $F' = \{[f], f \in F\}$
- $\delta' = \{([p], \sigma, [q]) \text{ tels que } \exists p' \in [p], \exists q' \in [q] \text{ } (p', \sigma, q') \in \delta\}$

11

## Justification

### 3 étapes:

- ❖ L'automate  $\mu A$  des classes d'équivalence de  $A$  est bien défini, réduit et  $L(\mu A) = L(A)$ .
  - ❖ Pour tout AFD  $B$  tel que  $L(B) = L(A)$ ,  $\#états(B) \geq \#états(\mu A)$
  - ❖ Tout automate minimal  $B$  tel que  $L(B) = L(A)$ , est **isomorphe** à  $A$
- Il existe une bijection  $\phi$  entre les états de  $A$  et ceux de  $B$  qui préserve
- ❖ les états spéciaux (initial et d'acceptation)
  - ❖ les transitions :  $\forall p, q \in Q_A, \delta_A(p, a) = q \Leftrightarrow \delta_B(\phi(p), a) = \phi(q)$

### $\mu A$ est bien défini, réduit et $L(\mu A) = L(A)$

- Soient  $p$  et  $q$  deux états de  $A$ ,  $p \approx q$  :
  - $p$  et  $q$  sont tous deux soit dans  $F$  soit dans  $Q \setminus F$ . Les états terminaux de  $\mu A$  sont bien définis.
  - Si  $L_p(A) = L_q(A)$  alors  $\forall a \in \Sigma, L_{\delta(p,a)}(A) = L_{\delta(q,a)}(A)$ . Les transitions de  $\mu A$  sont bien définies.
  - Si  $w = w_1 \dots w_n \in \Sigma^*$ , et  $q_k = \delta(i, w_1 \dots w_k)$  alors  $[q_k] = \delta'([i], w_1 \dots w_k) \Rightarrow L(A) = L(\mu A)$
- $\mu A$  est un automate réduit par construction

13

### Pour tout AFD $B$ tel que $L(B) = L(A)$ , $\# \text{états}(B) \geq \# \text{états}(\mu A)$

- On suppose tous les états de  $B$  accessibles et  $B$  complet.  
Soit  $B = \langle \Sigma, Q_B, i_B, F_B, \delta_B \rangle$  tel que  $L(B) = L(A)$ .
- Soit  $g: Q_B \rightarrow Q'$  l'application définie par  $\forall q \in Q_B, \exists u \in \Sigma^* : \delta_B(i_B, u) = q$ .  
 $g(q) := \delta_{\mu A}([i], u)$
- Comme  $\mu A$  est réduit et  $L(\mu A) = L(A) = L(B)$ , cette application est bien définie et surjective (donc  $\# Q_B \geq \# Q'$ )

14

### Tout automate minimal $B$ tel que $L(B) = L(A)$ , est isomorphe à $\mu A$

- En ce cas, comme  $g$  surjective et  $\# \text{états}(\mu A) = \# \text{états}(B)$   
 $g$  définit une bijection

$\mu A$  et  $B$  sont isomorphes

Reste à construire l'automate réduit

15

### Sur les quotients gauches

- L'automate  $Q(L)$  des quotients gauches défini comme  $\{L_q(A) : q \in Q\} = Q(L)$  est-il bien minimal?
- Supposons, par l'absurde qu'il ne le soit pas. Alors il existe au moins  $p$  et  $q$ , deux états de l'automate tels que  $L_p(A) = L_q(A)$ , par définition de  $Q(L)$ .
  - Si tel est le cas, par définition de l'équivalence,  $p \approx q$ .
  - Il s'ensuit que  $p$  et  $q$  peuvent être fusionnés, contredisant la minimalité de l'automate des quotients gauches.

16

### Regroupement d'états

- Pour chaque paire d'états, il faut considérer l'ensemble des mots de longueur  $n$  sur  $\Sigma$ .  
 $O(n^2)$  paires d'états  
 $|\Sigma|^n$  mots de longueur  $n$   
( $n$  = nombre d'états de l'AFD)
- Algorithme en  $O(n^2 |\Sigma|^n) \dots$  catastrophique
- Trouver un meilleur algorithme !

17

### Principe

- Au lieu de fusionner les états équivalents,
  - on groupe tous les états;
  - on sépare **inductivement** les états non équivalents;
  - quand on ne peut plus séparer on a terminé.
- La séparation inductive se fait en construisant inductivement  $\approx$

18

## Construction inductive de $\approx$

Base :

$$p \approx_0 q \Leftrightarrow (p \in F \wedge q \in F) \vee (p \notin F \wedge q \notin F)$$

▪ Règle :

$$p \approx_i q \Leftrightarrow (p \approx_{i-1} q) \wedge (\forall a \in \Sigma, \delta(p, a) \approx_{i-1} \delta(q, a))$$

La base permet de partitionner Q

La règle affine la partition de Q

Remarque :  $p \approx_i q$  si on ne peut pas séparer p de q par un mot de longueur au plus i.

19

## Cas d'arrêt

▪ dès que 2 équivalences successives coïncident

$$\approx_i = \approx_{i+1} \Rightarrow \forall k, \approx_i = \approx_{i+k}$$

▪ Par hypothèse,  $\approx_i = \approx_{i+1}$ . Alors

$$p \approx_i q \text{ et } \forall a \in \Sigma, \delta(p, a) \approx_i \delta(q, a) \Leftrightarrow p \approx_{i+1} q$$

$$p \approx_{i+1} q \text{ et } \forall a \in \Sigma, \delta(p, a) \approx_{i+1} \delta(q, a) \Leftrightarrow p \approx_{i+2} q$$

▪ Conséquence : dès qu'il y a coïncidence de 2 équivalences successives, on a obtenu l'automate minimal

20

## Cas d'un AFD déjà minimal

▪ Aucune paire d'états n'est équivalente.

$$\approx = \approx_{n-2} \text{ pour } n = |Q|$$

▪  $\approx_0$  partitionne Q en deux classes;

puisque  $\forall i, \approx_i \neq \approx_{i+1}$

▪  $\approx_{i+1}$  partitionne Q avec au moins une classe de plus que  $\approx_i$ .

▪ on ne peut avoir plus de n classes ( $n = |Q|$ ), donc

$$\approx = \approx_{n-2}.$$

21

## Minimisation de $A = \langle Q, \Sigma, \delta, i, T \rangle$

▪ Construire partition  $\Pi$  des états en deux groupes

• un des états terminaux

• un des autres

Répéter

construire une nouvelle partition  $\Pi'$  en séparant les états

Si  $\Pi \neq \Pi'$  alors  $\Pi \leftarrow \Pi'$  fsi

Jusqu'à  $\Pi = \Pi'$

▪ Terminer

22

## Minimisation de $A = \langle Q, \Sigma, \delta, i, T \rangle$

La séparation des états est définie par :

▪ Pour chaque classe G de  $\Pi$  faire

• p et q sont dans des classes d'équivalence différentes SSI

$\exists a \in \Sigma : \delta(p, a)$  et  $\delta(q, a)$  sont dans des classes différentes

• Remplacer G par les sous-groupes ainsi formés.

23

## Terminer

▪ Choisir un état [p] représentant chaque classe de  $\Pi$

▪ Pour chaque transition  $\delta(p, a) = q$  de A, ajouter une transition de [p] vers [q] étiquetée par a.

▪ État initial : l'état représentant la classe de i

▪ États terminaux : les états représentant les classes contenant des terminaux de A.

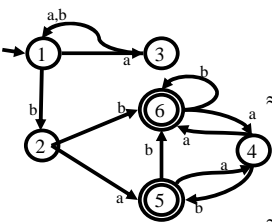
24

# Complexité

- La définition inductive fournit un algorithme en  $O(n^2|\Sigma|)$  pour  $n=|Q|$ , qui détermine les classes d'équivalence et construit donc l'AFD minimal.
- Avec quelques améliorations, on peut construire l'AFD minimal en  $O(n \log n |\Sigma|)$

25

# Exemple



$\delta$	1	2	3	4	5	6
a	3	5	1	6	4	4
b	2	6	1	5	6	6

[i]				[f]		
1	2	3	4	5	6	
3	5	1	6	4	4	a
2	6	1	5	6	6	b

[i]				[f]		
1	2	3	4	5	6	
i	f	i	f	i	i	a
i	f	i	f	f	f	b

$\approx_0$

[i]		[j]		[f]		
1	3	2	4	5	6	
3	1	5	6	4	4	a
2	1	6	5	6	6	b

[i]		[j]		[f]		
1	3	2	4	5	6	
i	i	f	f	j	j	a
j	i	f	f	f	f	b

$\approx_1$

i		k		[j]		[f]		
1	3	2	4	5	6			
3	1	5	6	4	4	a		
2	1	6	5	6	6	b		

i		k		[j]		[f]		
1	3	2	4	5	6			
k	i	f	f	j	j	a		
j	i	f	f	f	f	b		

$\approx_2$

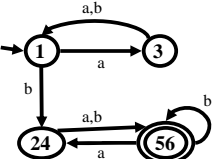
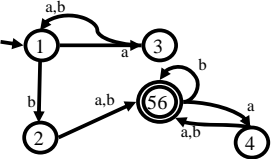
Plus rien ne peut se séparer

26

# Exemple

5 et 6 sont équivalents

2 et 4 sont équivalents



i	k	[j]	[f]	
1	3	2	4	5 6
k	i	f	f	j j a
j	i	f	f	f f b

27