

# Geometría y Álgebra Lineal 2

Mauro Polenta Mora

## Ejercicio 4

### Consigna

1. Hallar el producto interno en  $\mathbb{R}^2$  para el cual  $\{(\frac{1}{4}, 0), (0, \frac{1}{2})\}$  es una base ortonormal
2. Hallar el producto interno en  $\mathbb{R}^3$  para el cual  $\{(1, 0, 0), (1, 1, 0), (1, 1, 1)\}$  es una base ortonormal
3. Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x, y) = (x + 3y, 3x + y, x + y)$$

Hallar  $T^*$  en los siguientes casos:

- $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual
- $\mathbb{R}^2$  con producto interno usual,  $\mathbb{R}^3$  con producto interno del punto 1.b
- $\mathbb{R}^2$  con producto interno del punto 1.a,  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual
- Ambos espacios con los productos internos hallados en 1.a y 1.b respectivamente

## Resolución

### Parte 1

Para la resolución de estas partes, vamos a suponer que el producto interno está definido por una matriz  $G$  (de tamaño igual a la dimensión del espacio en el que se trabaja) simétrica y positiva, de forma que el producto interno queda de la siguiente manera:

$$\langle x, y \rangle = x^T G y$$

Ahora si, veamos que condiciones tiene que cumplir el producto interno para que la base dada sea ortonormal:

- $\langle (\frac{1}{4}, 0), (0, \frac{1}{2}) \rangle = 0$

- $\langle (\frac{1}{4}, 0), (\frac{1}{4}, 0) \rangle = 1$
- $\langle (0, \frac{1}{2}), (0, \frac{1}{2}) \rangle = 1$

Entonces, planteemos los sistemas usando  $G = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$ :

- $\langle (\frac{1}{4}, 0), (0, \frac{1}{2}) \rangle = (\frac{1}{4}, 0) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = (\frac{1}{4}a \quad \frac{1}{4}b) \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{b}{8}$
- $\langle (\frac{1}{4}, 0), (\frac{1}{4}, 0) \rangle = (\frac{1}{4}, 0) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{4} \\ 0 \end{pmatrix} = (\frac{1}{4}a \quad \frac{1}{4}b) \begin{pmatrix} \frac{1}{4} \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{a}{16}$
- $\langle (0, \frac{1}{2}), (0, \frac{1}{2}) \rangle = (0, \frac{1}{2}) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = (\frac{1}{2}b \quad \frac{1}{2}c) \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{c}{4}$

Lo que nos deja con:

- $\frac{b}{8} = 0 \iff b = 0$
- $\frac{a}{16} = 1 \iff a = 16$
- $\frac{c}{4} = 1 \iff c = 4$

Concluyendo, podemos expresar un producto interno entre dos vectores  $x, y \in \mathbb{R}^2$  de la siguiente forma:

$$\begin{aligned} \langle x, y \rangle &= x^T G y \\ &= (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 16 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \\ &= (16x_1 \quad 4x_2) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \\ &= 16x_1y_1 + 4x_2y_2 \end{aligned}$$

## Parte 3

Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x, y) = (x + 3y, 3x + y, x + y)$$

### Subparte 1

- $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual

Consideremos las bases canónicas de ambos espacios.

Nos basaremos en lo siguiente para completar nuestro razonamiento:

$$T^*(x', y', z') = x'T^*(1, 0, 0) + y'T^*(0, 1, 0) + z'T^*(0, 0, 1)$$

Entonces calculemos:

- $\langle (x, y), T^*(1, 0, 0) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x, y), (1, 0, 0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x + 3y, 3x + y, x + y), (1, 0, 0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = x + 3y = \langle (x, y), (1, 3) \rangle_{\mathbb{R}^2}$   
 – Entonces  $T^*(1, 0, 0) = (1, 3)$

- $\langle (x, y), T^*(0, 1, 0) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x, y), (0, 1, 0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x + 3y, 3x + y, x + y), (0, 1, 0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = 3x + y = \langle (x, y), (3, 1) \rangle_{\mathbb{R}^2}$   
 – Entonces  $T^*(0, 1, 0) = (3, 1)$
- $\langle (x, y), T^*(0, 0, 1) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x, y), (0, 0, 1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x + 3y, 3x + y, x + y), (0, 0, 1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = x + y = \langle (x, y), (1, 1) \rangle_{\mathbb{R}^2}$   
 – Entonces  $T^*(0, 0, 1) = (1, 1)$

Por lo que:

$$T^*(x', y', z') = x'(1, 3) + y'(3, 1) + z'(1, 1) = (x' + 3y' + z', 3x' + y' + z')$$

## Resto de subpartes

No se realizan por tema de tiempo, pero son todos hechos con la misma idea.