# Geometría y Álgebra Lineal 2

#### Mauro Polenta Mora

## Ejercicio 4

## Consigna

- 1. Hallar el producto interno en  $\mathbb{R}^2$  para el cual  $\left\{\left(\frac{1}{4},0\right),\;\left(0,\;\frac{1}{2}\right)\right\}$  es una base ortonormal
- 2. Hallar el producto interno en  $\mathbb{R}^3$  para el cual  $\{(1,0,0),\ (1,1,0),\ (1,1,1)\}$  es una base ortonormal
- 3. Sea  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x,y) = (x+3y, 3x+y, x+y)$$

Hallar  $T^*$  en los siguientes casos:

- $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual
- $\mathbb{R}^2$  con producto interno usual,  $\mathbb{R}^3$  con producto interno del punto 1.b
- $\mathbb{R}^2$  con producto interno del punto 1.a,  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual
- Ambos espacios con los productos internos hallados en 1.a y 1.b respectivamente

### Resolución

#### Parte 1

Para la resolución de estas partes, vamos a suponer que el producto interno está definido por una matriz G (de tamaño igual a la dimensión del espacio en el que se trabaja) simétrica y positva, de forma que el producto interno queda de la siguiente manera:

$$\langle x, y \rangle = x^T G y$$

Ahora si, veamos que condiciones tiene que cumplir el producto interno para que la base dada sea ortonormal:

• 
$$\langle (\frac{1}{4},0), (0,\frac{1}{2}) \rangle = 0$$

• 
$$\langle (\frac{1}{4}, 0), (\frac{1}{4}, 0) \rangle = 1$$

• 
$$\langle (\frac{1}{4}, 0), (\frac{1}{4}, 0) \rangle = 1$$
  
•  $\langle (0, \frac{1}{2}), (0, \frac{1}{2}) \rangle = 1$ 

Entonces, planteemos los sistemas usando  $G = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$ :

• 
$$\langle (\frac{1}{4},0),(0,\frac{1}{2}) \rangle = (\frac{1}{4},0) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{4}a & \frac{1}{4}b \end{pmatrix} (0,\frac{1}{2}) = \frac{b}{8}$$

$$\bullet \ \left\langle \left(\frac{1}{4},0\right), \left(\frac{1}{4},0\right) \right\rangle = \left(\frac{1}{4},0\right) \left(\begin{matrix} a & b \\ b & c \end{matrix}\right) \left(\begin{matrix} \frac{1}{4} \\ 0 \end{matrix}\right) = \left(\frac{1}{4}a \quad \frac{1}{4}b\right) \left(\begin{matrix} \frac{1}{4} \\ 0 \end{matrix}\right) = \frac{a}{16}$$

$$\bullet \ \left\langle (0, \frac{1}{2}), (0, \frac{1}{2}) \right\rangle = (0, \frac{1}{2}) \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}b & \frac{1}{2}c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{c}{4}$$

Lo que nos deja con:

• 
$$\frac{b}{8} = 0 \iff b = 0$$

• 
$$\frac{b}{8} = 0 \iff b = 0$$
  
•  $\frac{a}{16} = 1 \iff a = 16$   
•  $\frac{c}{4} = 1 \iff c = 4$ 

• 
$$\frac{c}{4} = 1 \iff c = 4$$

Concluyendo, podemos expresar un producto interno entre dos vectores  $x,y\in\mathbb{R}^2$  de la siguiente forma:

$$\begin{split} \langle x,y \rangle &= x^T G y \\ &= (x_1,x_2) \begin{pmatrix} 16 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \\ &= (16x_1 & 4x_2) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \\ &= 16x_1y_1 + 4x_2y_2 \end{split}$$

#### Parte 3

Sea  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x,y) = (x+3y, 3x+y, x+y)$$

## Subparte 1

-  $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^3$  con producto interno usual

Consideremos las bases canónicas de ambos espacios.

Nos basaremos en lo siguiente para completar nuestro razonamiento:

$$T^*(x',y',z') = x'T^*(1,0,0) + y'T^*(0,1,0) + z'T^*(0,0,1)$$

Entonces calculemos:

• 
$$\langle (x,y), T^*(1,0,0) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x,y), (1,0,0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x+3y,3x+y,x+y), (1,0,0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = x+3y = \langle (x,y), (1,3) \rangle_{\mathbb{R}^2} - \text{Entonces } T^*(1,0,0) = (1,3)$$

- $\begin{array}{l} \bullet \ \, \langle (x,y), T^*(0,1,0) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x,y), (0,1,0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x+3y,3x+y,x+y), (0,1,0) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \\ 3x+y = \langle (x,y), (3,1) \rangle_{\mathbb{R}^2} \\ \ \, \text{Entonces} \, \, T^*(0,1,0) = (3,1) \\ \bullet \ \, \langle (x,y), T^*(0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x,y), (0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x+3y,3x+y,x+y), (0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x+3y,3x+y,x+$
- $\langle (x,y), T^*(0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^2} = \langle T(x,y), (0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = \langle (x+3y,3x+y,x+y), (0,0,1) \rangle_{\mathbb{R}^3} = x+y = \langle (x,y), (1,1) \rangle_{\mathbb{R}^2} \text{Entonces } T^*(0,1,0) = (1,1)$

Por lo que:

$$T^*(x', y', z') = x'(1,3) + y'(3,1) + z'(1,1) = (x' + 3y' + z', 3x' + y' + z')$$

#### Resto de subpartes

No se realizan por tema de tiempo, pero son todos hechos con la misma idea.