Geometría y Álgebra Lineal 2

Mauro Polenta Mora

Ejercicio 3

Consigna

 $\operatorname{Sea} T: \mathbb{R}_2[t] \to \mathbb{R}^4 \text{ tal que } T(p) = (2a + 3b - 8c, a + b + c, 4a - 5c, 6b), \operatorname{con} p(t) = a + bt + ct^2,$ $\forall t \in \mathbb{R}$. Hallar $_{\mathcal{A}}(T)_{\mathcal{B}}$ en los siguientes casos:

- 1. $\mathcal B$ y $\mathcal A$ son las bases canónicas de $\mathbb R_2[t]$ y $\mathbb R^4$ respectivamente.
- 2. $\mathcal{B} = \{1, t-1, (t-1)^2\}$ y \mathcal{A} es la base canónica de \mathbb{R}^4 .

Resolución (parte 1)

- $$\begin{split} \bullet \quad & \mathcal{B} = \{1,t,t^2\} \\ \bullet \quad & \mathcal{A} = \{(1,0,0,0),(0,1,0,0),(0,0,1,0),(0,0,0,1)\} \end{split}$$

Antes de calcular los transformados de la base \mathcal{B} , busquemos los valores de (a,b,c) para cada uno de ellos (aunque en este caso sea trivial).

- 1:(1,0,0)
- t:(0,1,0)
- $t^2:(0,0,1)$

Entonces ahora si, hallemos los transformados de estos vectores:

- T(1) = (2, 1, 4, 0)
- T(t) = (3, 1, 0, 6)
- $T(t^2) = (-8, 1, -5, 0)$

Y como la base de llegada es canónica:

$$_{\mathcal{A}}(T)_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -8 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -5 \\ 0 & 6 & 0 \end{pmatrix}$$

Resolución (parte 2)

- $\mathcal{B} = \{1, t-1, (t-1)^2\}$
- $\mathcal{A} = \{(1,0,0,0), (0,1,0,0), (0,0,1,0), (0,0,0,1)\}$

Calculemos (a, b, c) para cada vector de la base \mathcal{B} :

- 1:(1,0,0)
- t-1:(-1,1,0)• $(t-1)^2=t^2-2t+1:(1,-2,1)$

Ahora si, los transformados de los vectores de la base $\mathcal B$ son:

- T(1) = (2, 1, 4, 0)
- T(t-1) = (1,0,-4,6)• $T((t-1)^2) = (-12,0,-1,-12)$

$$_{\mathcal{A}}(T)_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -12 \\ 1 & 0 & 0 \\ 4 & -4 & -1 \\ 0 & 6 & -12 \end{pmatrix}$$