# Geometría y Álgebra Lineal 2

#### Mauro Polenta Mora

## Ejercicio 4

### Consigna

Probar que T es autoadjunto, hallar su forma diagonal y una base ortonormal de vectores

1.  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x,y,z) = \left(\frac{3}{2}x + \frac{1}{2}z, 2y, \frac{1}{2}x + \frac{3}{2}z\right)$$

2.  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  tal que:

$$T(x,y,z) = \left(\frac{3}{2}x - \frac{1}{2}z, -y, -\frac{1}{2}x + \frac{3}{2}z\right)$$

### Resolución

#### Parte 1

Hallemos la matriz asociada  $_{\mathcal{E}}(T)_{\mathcal{E}}$  considerando  $\mathcal{E}$  como la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ 

- $T(1,0,0)=(\frac{3}{2},0,\frac{1}{2})$  T(0,1,0)=(0,2,0)•  $T(0,0,1)=(\frac{1}{2},0,\frac{3}{2})$

Por lo tanto la matriz asociada es la siguiente:

$$_{\mathcal{E}}(T)_{\mathcal{E}} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1\\ 0 & 1 & 0\\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Como la matriz es simétrica (estamos considerando una base ortonormal), entonces  $_{\mathcal{E}}(T)_{\mathcal{E}}=_{\mathcal{E}}(T^*)_{\mathcal{E}}$ , lo que implica que  $T=T^*$  y por lo tanto T es autoadjunta.

Ahora tengo que hallar los valores propios, por lo que calculo el polinomio característico:

$$\begin{split} \mathbf{X}_T(\lambda) &= \frac{1}{2} \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 0 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 3 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda)((3 - \lambda)^2 + 1) \\ &= (1 - \lambda)(\lambda^2 - 6\lambda + 10) \end{split}$$

Esto nos deja con las siguientes raíces características:

- $\lambda_1 = 1$
- $\lambda_2 = 3 + i$   $\lambda_3 = 3 i$

Ahora calculemos los subespacios:

 $S_1$ 

Tenemos que resolver el siguiente sistema:

$$(T - Id)v = 0$$
:

$$\left(\begin{array}{cc|cc|c} 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc|c} 2 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc|c} 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

De donde obtenemos que:

- z = 0
- x = 0
- $y \in \mathbb{R}$