

Geometría y Álgebra Lineal 2

Mauro Polenta Mora

Ejercicio 4 - Parcial Julio 2022

Consigna

Se considera el subespacio $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x + y - z = 0\}$ y $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una transformación lineal tal que:

1. $T|_S = Id$
2. $(2, 1, -1) \in \ker(T)$

Indicar la opción correcta:

A. Si $P_S : V \rightarrow V$ es la proyección ortogonal sobre S , entonces $T(v) = P_S(v)$ para todo $v \in V$

B. La matriz asociada a T en la base canónica ${}_e(T)_e$ es:

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 5 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

C. Si $P_{S^\perp} : V \rightarrow V$ es la proyección ortogonal sobre S^\perp , entonces $T(v) = P_{S^\perp}(v)$ para todo $v \in V$

D. La matriz asociada a T en la base canónica ${}_e(T)_e$ es:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Resolución

La estrategia de este ejercicio es nuevamente definir bien que es lo que nos aporta cada dato.

Dato #1:

- $T|_S = Id$

Este dato puede resultar engañoso, pero lo que nos está diciendo es que:

- $\forall s \in S : T(s) = s$

Que es lo mismo que decir que 1 es valor propio de T . Observemos que entonces cualquier vector en S , es un vector asociado al valor propio 1. Entonces podemos decir que:

- $S \subseteq S_1$

Veamos además que se puede decir sobre la definición de S

- $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x + y - z = 0\}$

De donde obtenemos que:

- $z = y + 2x$
- $x, y \in \mathbb{R}$

Entonces una definición alternativa de S podría ser:

- $S = \{(\alpha, \beta, \beta + 2\alpha) : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}$ o
- $S = [(1, 0, 2), (0, 1, 1)]$

Dato #2

- $(2, 1, -1) \in \ker(T)$

Este dato es más directo, nos dice que $\ker(T) \neq \emptyset$, por lo que entonces 0 es valor propio de T .

Esto nos dice que $S = S_1$, pues $\dim(S) = \dim(S_1) = 2$ y por tanto tenemos una base de S formada por vectores propios.

Teniendo en cuenta que $S_0 = S_2^\perp$, podemos hallar una definición del conjunto para hallar la forma de los vectores propios asociados a 0. Considerando $v = (x, y, z) \in S_0$, entonces:

- $\langle (x, y, z), (1, 0, 2) \rangle = 0 \rightarrow x = -2z$
- $\langle (x, y, z), (0, 1, 1) \rangle = 0 \rightarrow y = -z$

Por lo que:

- $S_0 = \{(-2\alpha, -\alpha, \alpha) : \alpha \in \mathbb{R}\}$ o
- $S_0 = [(2, 1, -1)]$

Observación: Creo que todo este razonamiento era innecesario, pero ante la duda no está mal confirmar quién es S_0 .

Para rematar el problema la clave está en que $S_0 = S_2^\perp = S^\perp$.

Consideremos la opción **A**.

Por el dato 1, sabemos que:

- $\forall s \in S : P_S(s) = T(s) = s$, entonces para todos los vectores $s \in S$ sabemos que la afirmación es verdadera.

Por otra parte, podemos caracterizar T para los vectores que están en S^\perp , usando el dato 2:

- Nos restaría probar que $\forall v \in S^\perp : T(v) = P_S(v) = 0$

Pero observemos que esto último se cumple, pues si $v \in S^\perp$, entonces todos los productos internos $\langle v, s_i \rangle$ con s_i vectores de la base de S es 0.