

$$Y_1(x) = e^{(-1+2i)t} \cdot \begin{pmatrix} 2i \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix} =$$

$$= e^{-t} (\cos(2t) + i \sin(2t)) \begin{pmatrix} 2i \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix} =$$

$$= e^{-t} \begin{pmatrix} -2 \sin(2t) + 2i \cos(2t) \\ -\cos(2t) - i \sin(2t) \\ -3 \cos(2t) - 3i \sin(2t) \end{pmatrix} =$$

$$= e^{-t} \begin{pmatrix} -2 \sin(2t) \\ -\cos(2t) \\ -3 \cos(2t) \end{pmatrix} + i e^{-t} \begin{pmatrix} 2 \cos(2t) \\ -\sin(2t) \\ -3 \sin(2t) \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = -1 \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$V_3(t) = e^{-t} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

B-96:

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} -2 \sin(2t) \\ -\cos(2t) \\ -3 \cos(2t) \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 2 \cos(2t) \\ -\sin(2t) \\ -3 \sin(2t) \end{pmatrix} + C_3 e^{-t} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

2) Способ блочных зоновых методов А Граммии, для коинвариантного краинометрическому зонному методу библиотека смешанных блочных методов для краинометрическим зонным

Тоді, якщо да матріці скільких  
 $S_u$ , то система  $(A - \lambda_k I)U = 0$  має  
 всі  $S_u$ -ненулеві розв'язки  
 $\text{rang}((A - \lambda_k I)) = n - S_k$

Завалено би басне зуар . но мысль А

3 упражнение ис красоты 1

Много  $t_k$  мae xp.  $S_k$  mo  $t_k$  dyge  
занесено  $S_k$  pasib)

$$\text{mogli} \quad Y_{\text{saz. noe}} = \sum_{k=1}^n c_k e^{x_k x_{lk}}$$

3) Спосіб власних значень має ряд переваг. Але якщо пригадати деякі з них можливо було, то єдиним недоліком є те, що використання власних значень веде до використання великої кількості додаткових обчислень. Важко сказати, яким чином це буде впливати на результативність обчислення. Але якщо використовувати власні значення, то обчислювати вектори власних значень буде необхідно, але вони будуть використані тільки для знаходження векторів власних значень.

$$n - s < \varepsilon, \quad s > n - \varepsilon$$

or up. down - up.

Згадати  $\text{LDP}$ , якщо  $A$ -коріні  
хар-ного рівняння кратності  $s$ , то  
у  $\text{DCP}$   $\text{LDP}$  щодо кореня  $\lambda$  будуть  
такий вид  $e^{\lambda x}, x e^{\lambda x}, \dots x^{s-1} e^{\lambda x}$ ,  
застосуя зас. посл-ку дуже  $C_0 e^{\lambda x} + C_1 x e^{\lambda x} + \dots + C_{k+s-1} x^{s-1} e^{\lambda x}$ , може бути

$\text{LSC}$  буде використовувати погоди  
міжування

25. 09. 2019

$$Y' = AY$$

$$Y(x) = e^{\lambda x} \left( \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} \cdot U_1 + \frac{x^{k-2}}{(k-2)!} U_2 + \dots + \right.$$

$+ U_k \right)$  1-нелінійне члено

$U_1, \dots, U_k$  - нелінійні вектори

Підставимо  $Y(x)$  в  $\text{LSC}$   $Y' = AY$

$$\lambda e^{\lambda x} \left( \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} \cdot U_1 + \dots + U_k \right) +$$

$$+ e^{\lambda x} \left( \frac{x^{k-2}}{(k-2)!} \cdot U_1 + \dots + U_{k-1} \right) = Ae^{\lambda x} \left( \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} U_1 + \dots + U_k \right)$$

Скорочати на  $e^{\lambda x}$ , і привести до  
коєріністю при лінійних степенях.

$$(5) \quad \left\{ \begin{array}{l} \lambda U_1 = AU_1 \\ \lambda U_2 + U_1 = AU_2 \\ \lambda U_3 + U_2 = AU_3 \\ \dots \\ \lambda U_k + U_{k-1} = AU_k \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} (A - \lambda I)U_1 = 0 \\ (A - \lambda I)U_2 = U_1 \\ (A - \lambda I)U_3 = U_2 \\ \dots \\ (A - \lambda I)U_k = U_{k-1} \end{array} \right.$$

Прише рішення системи (5),  
яке залежить від власніх векторів.

$\lambda$  - в.е. число матриці  $A$ ,  
що має кратність  $\lambda$  гопіллюс.

Система (5) зуагатиме  
з  $n$ -вимірних нісистем, отримано  
послідовно розв'язуванням цих нісистем  
число головних станих  $\lambda$  і  
їхніх залежності залежать від  
зокінченності нісистеми:

$$n - r = n - \text{rang}(A - \lambda I)$$

Найменший звіс зауважимо  
розв'язок  $y$  присудить ненулевому, може  
бути суспільності одержаний  
з присудженням заміненого у випадку  
 $\text{rang}(A - \lambda I) = \text{rang}(A - \lambda I | N_1)$   
Ця умова виконана якщо

суспільності не даєть нам

$N_1 = 0$ , та розв'язавши присуд  
ненулевому переходило до третьої.

і т.д. На даний крок отримати.

$$\text{rang}(A - \lambda I) = \text{rang}(A - \lambda I | N_n) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow N_1 = 0$$

Ця умова даємо максимальне  
значення  $k$ . Позначимо  $K = K_1$

$K_1$  - максимальний розв'язок  
кінцевих Мордана, які відповідають  
власному числу  $\lambda$  в нормальній  
Морданівській системі матриці  $A$ .

$$\text{Моги } V(x) = e^{\lambda x} \left( \frac{x^{k-s}}{(k-s)!} u_1 + \dots + u_{k-s} \right)$$

Дасть доказану базову мінімальну побудову, яка використовується для побудови зваженої кластичної функції  $V(x)$ .  
 Нехай обсяг з кластиками Мордана  
 має власного члена  $\lambda$  мас  
 розмір  $m$ , можи в РСР  $n$  с  
 малий кількість буде використовувати  
 малій надір побудови:

$$u_1 e^{\lambda x}, e^{\lambda x} (x u_1 + u_2), e^{\lambda x} \left( \frac{x^2}{2!} \cdot u_1 + x u_2 + u_3 \right), \dots, e^{\lambda x} \left( \frac{x^{n-1}}{(n-1)!} u_1 + \dots + u_n \right) \quad (6)$$

$u_i$  - власні, а решта привдані.  
 І так розширимо галю компактним  
 Мордана. Нині находимо  
 побудови кластичні (6) буде утворювати  
 зважені побудови мінімальної однокластичної  
 системи

Примог:

$$Y' = AY$$

$$A_{3 \times 3}$$

1) XAP. p-ие.

$$(\lambda - \lambda_1)^2 (\lambda_1 - \lambda_2) = 0$$

$\lambda_1$  - корень кратности 2, i

3 геометрического кратности 1.

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & 1 & 0 \\ 0 & \lambda_1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} (A - \lambda_1 I) U_1 = 0 \\ (A - \lambda_1 I) U_2 = U_1 \end{array} \right. \Rightarrow$$

$\Rightarrow U_1$  - лин. зависим.,  $U_2$  - привидение

$$(A - \lambda_2 I) U_3 = 0 \Rightarrow U_3$$
 - вектор - 1

$$Y_{\text{зарног}} = C_1 e^{\lambda_1 x} U_1 + C_2 e^{\lambda_1 x} (x U_1 + H_1) + C_3 e^{\lambda_2 x} U_3$$

2) XAP. решение  $(A - \lambda_2)^3 = 0$

$\lambda_1$  - корень кратности 3, чистый

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & 1 & 0 \\ 0 & \lambda_1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_1 \end{bmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} (A - \lambda_1 I) U_1 = 0 \\ (A - \lambda_1 I) U_2 = U_1 \\ (A - \lambda_1 I) U_3 = U_2 \end{array} \right. \Rightarrow U_{11}, U_{12}, U_{13}$$

$$Y = C_1 e^{\lambda_1 x} U_{11} + C_2 e^{\lambda_1 x} (x U_{11} + U_{12}) + C_3 e^{\lambda_1 x} U_{13}$$

3)  $A - \lambda I$ ,  $\lambda_1 = 3$ ,  $\lambda_2 = 1$ ,  $\lambda_3 = -1$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} (A - \lambda_1 I)U_1 = 0, U_1 \text{ - sp} \\ (A - \lambda_2 I)U_2 = U_1, U_2 \text{ - sp} \\ (A - \lambda_3 I)U_3 = U_2, U_3 \text{ - sp} \end{array} \right.$$

$$Y = C_1 e^{\lambda_1 x} \cdot U_1 + C_2 e^{\lambda_2 x} (xU_1 + U_2) + C_3 e^{\lambda_3 x} \left( \frac{x^2}{2} U_1 + xU_2 + U_3 \right)$$

Пришаг:

$$\begin{cases} x' = -4x - 6y - 6z \\ y' = x + 3y + z \\ z' = 2x + 4z \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} -4 & -6 & -6 \\ 1 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} -4 - \lambda & -6 & -6 \\ 1 & 3 - \lambda & 1 \\ 2 & 0 & 4 - \lambda \end{bmatrix} \stackrel{!}{=}$$

$$\Leftrightarrow \lambda(\lambda - 1)(\lambda - 2) = 0$$

$$\lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = 1, \quad \lambda_3 = 2$$

2.10.2019

Причаг:

N1

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 0 \\ -2 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$1 = 2$$

$$2 = 3$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$-2x_1 + x_2 = 0$$

$$x_2 = 2x_1$$

$$(A - 1I) V_2 = V_1$$

$$(A - 1I) V_3 = V_2$$

$$\begin{pmatrix} a \\ 2a \\ c \end{pmatrix}$$

,  $V_1$  - л. б. б. н. о. п.  
 $V_2$  - н. а. м. г. б. н. о. п.

$$\begin{array}{l} ① \\ ② \\ ③ \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 0 & a \\ -4 & 2 & 0 & 2a \\ -2 & 1 & 0 & c \end{array} \right] = \left\{ \begin{array}{l} a = c \\ ① = ③ \end{array} \right\} =$$

$$= \left[ \begin{array}{ccc|c} -2^d & 1 & 0 & a \\ 0 & e & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$-2x_1 + x_2 = a$$

$$\Rightarrow x_2 = a + 2x_1$$

$$\begin{pmatrix} d \\ a+2d \\ e \end{pmatrix}$$

$$\alpha = 1 \quad c = 0 \quad V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix};$$

then  $\alpha = c \quad V_2 = (1, 2, 1)^T$

$$V_2 = (0, 1, 0)^T$$

$$d_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + d_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$d_2 = 0 \Rightarrow d_1 = 0 \Rightarrow d_3 = 0$$

$$y_{\text{sol. nac.}} = C_1 e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + C_3 e^{2t} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad U^{-\delta_{\text{aux}}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A = U J U^{-1}$$