НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ УКРАЇНИ «КИЇВСЬКИЙ ПОЛІТЕХНІЧНИЙ ІНСТИТУТ ІМЕНІ ІГОРЯ СІКОРСЬКОГО»

Факультет прикладної математики Кафедра прикладної математики

Звіт

із лабораторної роботи No1 з кредитного модуля «АЛГОРИТМИ І СИСТЕМИ КОМП'ЮТЕРНОЇ МАТЕМАТИКИ 1. МАТЕМАТИЧНІ АЛГОРИТМИ»

для студентів спеціальності 113 «Прикладна математика»

Виконала: Студентка КМ-81 Верзун П. В. Керівник: Ст. Викладач Ліскін В.О. Мета роботи — вивчити правила використання програмних засобів для факторизації матриць і розв'язання систем лінійних алгебраїчних рівнянь, розв'язати задану систему рівнянь із використанням методів:

- Матричний метод (octave)
- LU-факторизації (python)

Кожний метод реалізувати в якому середовищі вказано в дужках вище. Провести порівняльний аналіз вивчених чисельних методів розв'язання СЛАР.

ЗАВДАННЯ

Варіант	Матриця коефіцієнтів системи А				Вектор вільних членів В
2	0,31	0,14	0,30	0,27	1,02
	0,26	0,32	0,18	0,24	1,00
	0,61	0,22	0,20	0,31	1,34
	0,40	0,34	0,36	0,17	1,27

ТЕОРЕТИЧНІ ВІДОМОСТІ

Матричний метод (метод оберненої матриці)

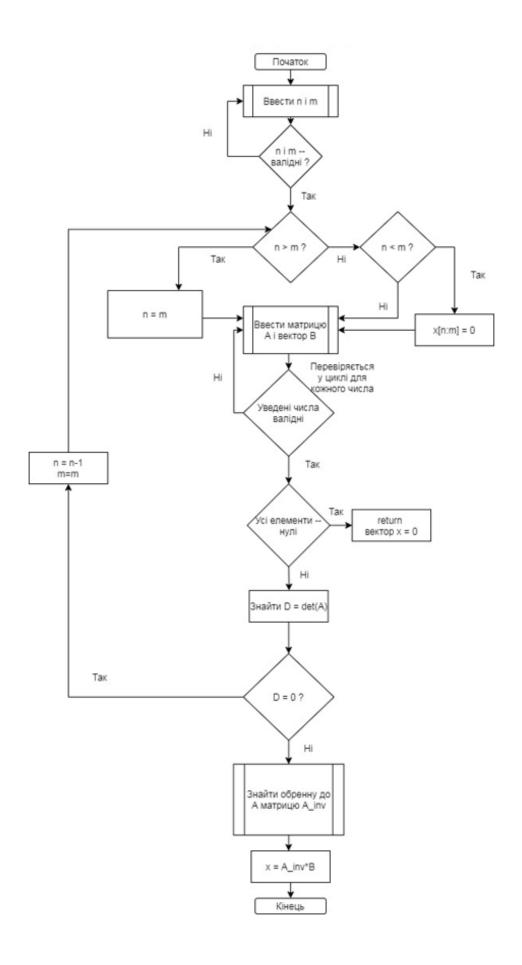
Зобразимо задану систему рівнянь в матричному вигляді:

$$A \cdot \overline{x} = \overline{b}$$

Очевидно, що при множенні зліва обох частин рівності на обернену матрицю A, отримуємо відповідь:

$$\overline{x} = A^{-1} \cdot \overline{b}$$

Блок-схема алгоритму:



LU-факторизація

Даний метод ϵ модифікацією методу Гауса. Він потребу ϵ $\frac{2n^3}{3}$ арифметичних операцій. Ідея методу полягає в представленні матриці A у вигляді добуткі нижньо- та верхньодіагональних матриць L та U з одиницями на головних діагоналях. Елементи даних матриць обчислюються за формулами:

$$egin{align} l_{ij} &= a_{ij} - \sum_{k=0}^{j-1} l_{ik} u_{kj} \; (i \geq \; j) \ \ u_{ij} &= rac{1}{l_{ii}} \left[a_{ij} - \sum_{k=0}^{i-1} l_{ik} u_{kj}
ight] \; (i < j) \ \end{array}$$

Отримавши LU представлення матриці A, легко побачити, що з умови:

$$A\overline{x} = \overline{b} \Leftrightarrow LU\overline{x} = \overline{b}$$

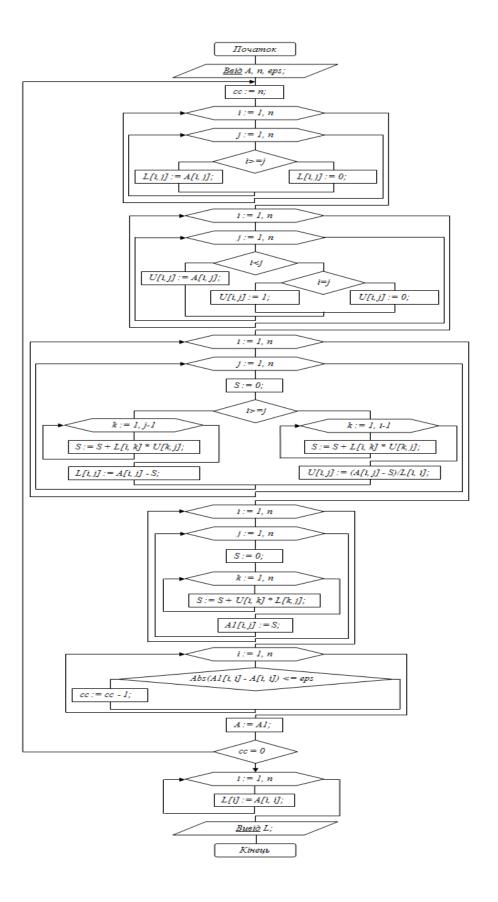
слідує, що задача розв'язується в два кроки:

1.
$$L\overline{y} = \overline{b}$$

2.
$$U\overline{x} = \overline{y}$$

При цьому, завдяки трикутному вигляду матриць, пошук розв'язку обох рівнянь ϵ тривіальною задачею.

Блок-схема алгоритму:



ХІД РОБОТИ

В модулі scіру мови програмування python надано функцію linalg.solve() для знаходження розв'язку СЛАР. Дана функція наслідується з бібліотеки LAPACK та використовує метод LU-факторизації, тож скористаємось нею для розв'язання поставленої задачі. Для її використання необхідно гарантувати квадратний вигляд матриці, її невиродженість та повноту рангу.

Матричний метод реалізуємо за допомогою Octave.

1. LU-факторизація на python

```
import numpy as np
from scipy.linalg import solve
from prettytable import PrettyTable
A = np.array([
       [0.31, 0.14, 0.30, 0.27],
       [0.26, 0.32, 0.18, 0.24],
       [0.61, 0.22, 0.20, 0.31],
       [0.40, 0.34, 0.36, 0.17]
       ])
b = np.array([1.02, 1.00, 1.34, 1.27]).reshape((4, 1))
def view_matrix(matrix):
       table = PrettyTable(header=False)
       table.add_rows(matrix)
       print(table)
       return None
def check_rank(matrix):
       rank = np.linalg.matrix_rank(matrix)
       shape = matrix.shape[0]
       if rank == shape:
               print("Ранг матриці є повним та дорівнює {}\n".format(rank))
```

```
else:
               print("Ранг матриці \varepsilon невпоним")
               return False
def get_det(matrix):
       det = np.linalg.det(matrix)
       if det != 0:
               print("Матриця є навиродженою та її визначник дорівнює {}\n".format(det))
               return True
       else:
               print("Матриця є виродженою")
               return False
if __name__ == "__main__":
       print("\nМатриця A:")
       view_matrix(A)
       print("\nВектор вільних членів b:")
       view_matrix(b)
       if check_rank(A) and get_det(A):
               x = solve(A, b)
               print("Розв'язок:")
               table = PrettyTable(header=False)
               table.add_rows([x])
               print(table)
               print("\nA * x = ")
```

print(np.dot(A, x).reshape((4,1)))

return True

Результат виконання програми:

```
Матриця А:
| 0.31 | 0.14 | 0.3 | 0.27 |
| 0.26 | 0.32 | 0.18 | 0.24 |
| 0.61 | 0.22 | 0.2 | 0.31 |
| 0.4 | 0.34 | 0.36 | 0.17 |
Вектор вільних членів b:
1.02
1.0
1.34
1.27
Ранг матриці є повним та дорівнює 4
Матриця є навиродженою та її визначник дорівнює 0.005266240000000001
Розв'язок:
| [1.] | [1.] | [1.] | [1.] |
A * X =
[[1.02]
 [1.
 [1.34]
 [1.27]]
```

2. Матричний метод на Octave

```
Результат виконання програми:
>> lab1
Матриця А системи рівнянь:
A =
  0.31000 0.14000 0.30000
                               0.27000
  0.26000 0.32000 0.18000
                               0.24000
  0.61000 0.22000 0.20000
                               0.31000
   0.40000 0.34000 0.36000
                               0.17000
Вектор вільних членів b системи рівнянь:
b =
  1.0200
  1.0000
  1.3400
  1.2700
Розв'язок х системи:
x =
  1.00000
  1.00000
  1.00000
  1.00000
Перевірка А*х:
  1.0200
  1.0000
  1.3400
  1.2700
```

Отже, обома методами було отримано правильні результати з абсолютною точністю.

ВИСНОВКИ

В ході виконання даної лабораторної роботи було засвоєно методи розв'язання СЛАР за допомогою ЕОМ, а саме способи програмної реалізації методу LU-факторизації та матричного методу із використанням руthon та Octave. Отримані обома методами результати розв'язання поставленої задачі є ідентичними.