

3.15

a) Per calcular la recurrència observem el següent, si volem (i, j) aleshores pot ser que el subconjunt màxim (viable) contingui una corda (i, k) on $i < k \leq j$ o no. En el cas que la contingui observem que el problema queda dividit en dos subproblemes que han de ser òptims, $(i+1, k-1)$ i $(k+1, j)$, altrament tenim una instància del subproblema òptim $(i+1, j)$.
Entant $T(i, j) = 0$ per $i \geq j$ (cas base)

$$T(i, j) = \begin{cases} T(i+1, j) & \text{si no hi ha corda } (i, k) \text{ } i < k \leq j \\ \max_k \{T(i+1, j), 1 + T(i+1, k-1) + T(k+1, j)\} & \text{si tenim corda } (i, k) \text{ } i < k \leq j \end{cases}$$

b) L'algorisme consisteix en implementar la programació dinàmica seguint aquesta recurrència, com cada vèrtex té una corda, les podem emmagatzemar en un vector de mida $2n$ de forma que $\forall i \in I = \dots$ i si (i, j) corda i per tant podem determinar

si hi ha una corda de la forma que volem en temps constant.

Aleshores cada càlcul de $T(i, j)$ és constant i tenim $0 \leq i \leq j \leq 2n-1 \Rightarrow$

$\Rightarrow \Theta(n^2)$ posicions. Per tant l'algorisme calcula $T(0, 2n-1)$ en temps $\Theta(n^2)$.

Per obtenir el conjunt viable en cada pas de l'algorisme ens aparem

$$C(i, j) = \begin{cases} 1 & \text{si pilleu corda amb extrem } i \\ 0 & \text{altrament} \end{cases}$$