Азбука халтурщика-ARМатурщика

Лабораторные работы учебный курс по микроконтроллерам Cortex-Mx: Миландр 1986ВЕ, STM32F, LPC21xx

(copypasta) Понятов Д.А. <dponyatov@gmail.com>, ИКП СГАУ

14 июля 2014 г.

Лабораторные работы

Установка ПО	1
ЛР1: Установка Debian GNU/Linux	2
ЛР2: Установка Git	3
ЛР3: Установка GNU toolchain	5
ЛР4: Установка утилит GnuWin32	8
ЛР5: Установка MinGW	
ЛР6: Редактирование системной переменной Windows \$PATH	
ЛР7: Установка Java	12
ЛР8: Установка IDE ⊜еспрѕе	13
ЛР9: Установка симулятора QEMU	
ЛР10: Установка системы верстки документации L ^A T _E X	
ЛР11: Создание нового проекта в ⊜ЕСLIPSE	21
Первые шаги	21
ЛР12: Создание Makefile	22
ЛР13: Hello World	29

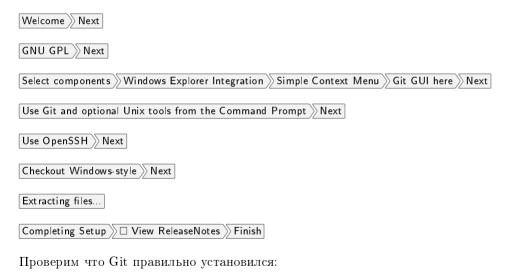
 Π P1: Установка Debian GNU/Linux

ЛР2: Установка Git

⊞ |+ | R | cmd

Создадим рабочий каталог, установим систему контроля версий Git?? и получим локальную копию проекта этой книги, содержащий кроме текста для издательской системы I^AT_EX еще и исходные коды библиотек, примеры кода и т.п., которые вы захотите использовать в своих проектах.

Запуститься закачка установочного пакета scm-git (**Git-1.9.4-preview20140611.exe**), после его загрузки запустите установщик,



```
C:\Documents and Settings\pda>git —version git version 1.9.4.msysgit.0
```

Первое, что вам следует сделать после установки Gita —указать ваше имя и адрес электронной почты. Это важно, потому что каждый коммит в Gite содержит эту информацию, и она включена в коммиты, передаваемые вами:

```
C:\Documents and Settings\pda>git config —global user.name "Vasya Pupkin"
C:\Documents and Settings\pda>git config —global user.email no@mail.com
C:\Documents and Settings\pda>git config —global push.default simple
```

Эти настройки достаточно сделать только один раз, поскольку в этом случае Git будет использовать эти данные для всего, что вы делаете. Если для каких-то отдельных проектов вы хотите указать другое имя или электронную почту, можно выполнить эту же команду без параметра --global в каталоге с нужным проектом.

Создаем каталог **D:/ARM** и выгружаем текущую копию этой книги из репозитория https://github.com/ponyatov/CortexMx, создавая свой собственный локальный репозиторий проекта.

```
+ R cmd
```

```
C:\Documents and Settings\pda>D:
D:\>mkdir \ARM
D:\>cd \ARM
D:\>cd \ARM
D:\ARM>git clone —depth=1 https://github.com/ponyatov/CortexMx.git book
```

ЛР3: Установка GNU toolchain

Самая важная часть — ставим GCC toolchain (набор инструментов) для процессоров ARM, собранный для **\$TARGET** = arm-none-eabi. Вариантов сборок для разработки для ARM под Windows много, есть и такие дистрибутивы как CooCox IDE, включаеющие полный комплект ПО одним пакетом. Ограничимся установкой варинта сборки под названием Yagarto:

```
\boxed{\boxplus} + \boxed{R} http://sourceforge.net/projects/yagarto/\nearrow Download
```

Запускаем скачанный инсталлятор.

```
Welcome Next
License Accept Next
Choose Components Add YAGARTO to PATH Next
Destination folder D:/ARM/Yaga Next
Start Menu Folder YAGARTO Install
Installation Complete Next Finish
```

Яга поставилась, теперь можно проверить что доступны базовые утилиты:

Ассемблер

```
C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-as --version

GNU assembler (GNU Binutils) 2.23.1

Copyright 2012 Free Software Foundation, Inc.

This program is free software; you may redistribute it under the terms of the GNU General Public License version 3 or later.

This program has absolutely no warranty.

This assembler was configured for a target of 'arm-none-eabi'.
```

```
Линкер
1 C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-ld --version
2 GNU ld (GNU Binutils) 2.23.1
 Утилиты для работы с объектными файлами в формате ELF
1 C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-objdump --version
2 GNU objdump (GNU Binutils) 2.23.1
1 C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-objcopy --version
2 GNU objcopy (GNU Binutils) 2.23.1
 Препроцессор (не компилятор C^{++})
1 C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-cpp --version
2 arm-none-eabi-cpp (GCC) 4.7.2
3 Copyright (C) 2012 Free Software Foundation, Inc.
 This is free software; see the source for copying conditions. There is NO
```

5 warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE.

Компилятор Си

C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-gcc --version arm-none-eabi-gcc (GCC) 4.7.2

Компилятор C^{++}

```
1 C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-g++ -- version
2 \text{ arm-none-eabi-g++} (GCC) 4.7.2
   Утилита Make
1 C:\Documents and Settings\pda>make --version
2 "make" is not internal or external command.
4C:\Documents and Settings\pda>arm-none-eabi-make --version
5 "make" is not internal or external command.
7 C:\Documents and Settings\pda>dir D:\ARM\Yaga\bin\*make*
  Volume D has no label.
  Serial #: 6588-9778
  Directory contents D:\ARM\Yaga\bin
```

Упс, а **make** почему-то в комплект не включили ©. Придется его ставить отдельно в ЛР4.

13 File not found

ЛР4: Установка утилит GnuWin32

Для совместимости скриптов придется поставить несколько пакетов из **GnuWin32**:

 \boxplus + R http://gnuwin32.sourceforge.net/packages.html

coreutils-5.3.0.exe основные UNIX-утилиты типа rm ls, собранные под win32

```
Welcome Next
License Accept Next
Folder D:/ARM/GnuWin32 Next
Components Next
Start Menu GnuWin32/CoreUtils Next
Select Additional Next
Ready to Install Next
Compliting Finish
```

Аналогично ставим:

make-3.81.exe утилита make

wget-1.11.4.exe консольная утилита загрузки файлов по HTTP/FTP grep-2.5.4.exe утилита поиска строк в файлах и stdin/stdout потоке

ЛР5: Установка MinGW

Под Windows x64 обнаружилась проблема — если в **Makefile** используется перенаправление вывода команды в файл типа objdump -xd program.o > program.o.dump или маркеры сцепления, при выполнении **make** (из пакета **GnuWin32**) завершается с ошибкой

make: Interrupt/Exception caught (code = 0xc00000fd, addr = 0x4227d3).

Для обхода этой проблемы был найден способ — поставить пакет MinGW: это GNU тулчейн для нативной компиляции программ под win32. За счет небольшой потери объема диска получаем решение проблемы с **make** на Windows x64, и заодно получаем возможность компилировать простые вспомогательные утилиты на Cu/C^{++} .

Кроме того, нужно стараться писать <u>портабельный</u> код максимально независимый от платформы¹, а тестировать платформо-независимость можно, компилируя один и тот же код одновременно и для микроконтроллера, и для выполнения под Windows.

Для совместимости поставим 32-битную версию **MinGW**.

```
| H | R | http://www.mingw.org/
| Download Installer | mingw-get-setup.exe | Install
| Installation Directory | D:/MinGW | Continue
```

ЛР6: Редактирование системной переменной Windows \$PATH

Чтобы утилиты **GnuWin32** были доступны, нужно прописать переменную пользователя **\$PATH** в системном окружении.

¹чтобы можно было по необходимость легко и быстро перенести ваш проект на любой другой микроконтроллер, или использовать одни и те же куски кода как на МК, так и на ПК, например процедуры кодирования/декодирования данных или реализаци протоколов обмена данными

```
Пуск 》Настройка》Панель управления》Система》Дополнительно》Переменные среды
     Переменные среды \rangle переменные пользователя \rangle Создать/Изменить
     Имя переменной >> РАТН
     Значение переменной удобавить в начало D:/ARM/GnuWin32/bin;D:/MinGW/bin;D:/ARM/Yaga/bin;...
     Ok Ok Ok
    Проверяем:
1|C: \setminus Documents \text{ and } Settings \setminus pda > ls - la
2 total 3111
3 drwxr-xr-x
               29 pda
                                                0 Jul 4 14:03
                                 user
                                                0 Oct 8 2013 ...
 drwxr-xr-x 9 pda
                                 user
                                            5242 May 22 14:29 .bash history
5 -rw-r--- 1 pda
                                 user
6 \, drwxr - xr - x  2 pda
                                                0 May 23 2013 borland
```

```
1 C:\Documents and Settings\pda>wget ---version
2 GNU Wget 1.7
 Copyright (C) 1995, 1996, 1997, 1998, 2000, 2001 Free Software Foundation, Inc.
5 This program is distributed in the hope that it will be useful,
6 but WITHOUT ANY WARRANTY; without even the implied warranty of
7 MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE.
8 GNU General Public License for more details.
10 Originally written by Hrvoje Niksic <hniksic@arsdigita.com>.
```

0 Sep 4 2013 .ccache

0 Mar 26 2013 .eclipse

user

user

user

7 drwxr-xr-x 18 pda

8 drwxr-xr-x

3 pda

C:\Documents and Settings\pda>mingw32-make --version

GNU Make 3.82.90

Built for i686-pc-mingw32

Copyright (C) 1988-2012 Free Software Foundation, Inc.

License GPLv3+: GNU GPL version 3 or later http://gnu.org/licenses/gpl.html

This is free software: you are free to change and redistribute it.

There is NO WARRANTY, to the extent permitted by law.

ЛР7: Установка Java

Для работы IDE ©ЕСLIPSE требуется установленная Java:

+ R http://www.oracle.com/technetwork/java/javase/downloads/

• Минимальный вариант — ставим только Java Runtime:

 Java Platform, Standard Edition
 JRE
 Download
 Accept License
 jre-8u5-windows-i586.exe

 jre-8u5-windows-i586.exe
 Welcome
 ⊠ Change destination folder
 Install

 Destination folder
 D:/Java/jre8
 Next
 Installing
 Close

• Если вы планируете параллельно еще и осваивать язык Java — ставим Java SE JDK:

Java Platform, Standard Edition JDK Download Accept License Jdk-8u5-windows-i586.exe

jdk-8u5-windows-i586.exe Welcome Next

Install to: D:/Java/jdk8 Next

JRE Distination folder Install to: D:/Java/jre8 Next

Java SE Development Kit 8 Update 5 Successfully Installed Close

ЛР8: Установка IDE ⊜есце SE

Для работы IDE ©ЕССІР SE требуется установленная Java ЛР7.

Для установки доступны два варианта:

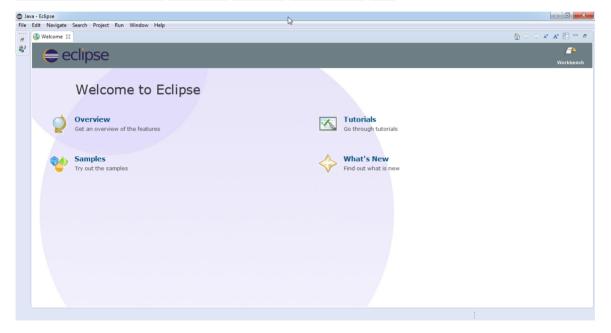
- 1. **Eclipse Standard** базовый вариант среды, в ЛР рассмотрен именно он для иллюстрации ручной установки расширений
- 2. Eclipse IDE for C/C++ Developers вариант сборки уже включает расширение CDT, поэтому в следующий раз рекомендуем сразу качать его, это упростит и съэкономит немного времени на установку рабочей среды

Перетащите каталог eclipse из архива в D:/ARM и создайте удобным для вас способом ссылку на D:/ARM/eclipse/eclipse.exe.



Workspace — рабочий каталог, в котором создаются каталоги отдельных проектов, типа **D:/WORK**. Eclipse создаст в нем служебный каталог .metadata, и поместит в него служебную информацию, относящуюся сразу ко всем проектам. Как побочный эффект, если в workspace уже есть какой-то каталог, можно создать новый проект (например book), и в левой части рабочей области ⊜ЕСLIPSE в окне *Project Explorer* появится дерево файлов book/*.

D:/ARM/eclipse/eclipse.exe Workspace D:/ARM Use as default OK



Проверяем наличие обновлений

$$\boxed{ \text{Help } \Big \rangle \text{Check for Updates} \Big \rangle \text{Details} \Big \rangle \text{No updates found} \Big \rangle \text{OK} }$$

В базовом варианте Eclipse поддерживает только Java, поэтому нужно установить расширение для работы с $\mathrm{C/C}++:$ CDT.

Проект **CDT** предоставляет полнофункциональную интегрированную среду для разработки на C^{++} . Поддерживаются: управление проектами и компиляцией для различных тулчейнов, стандартная сборка через **make**, навигация по исходным текстам, различные инструменты для работы с иходным текстом, такие как иерархия типов, граф вызовов, браузер подключаемых файлов, браузер макроопределений, редактор кода с подсветкой синтаксиса, сворачивание синтаксических структур (фолдинг) и гипертекстовая навигация, рефакторинг и генерация кода, средства визуальной отладки, включающие просмотр памяти, регистров и дизассемблер.

+ R http://www.eclipse.org/cdt/downloads.php

Выделить и скопировать в буфер обмена ссылку

p2 software repository: http://download.eclipse.org/tools/cdt/releases/8.4.

Добавляем сетевое хранилище пакетов для (ECLIPSE:

 $\boxed{ \bigoplus_{\mathrm{ECLIPSE}} \rangle \operatorname{\mathsf{Help}} \rangle \operatorname{\mathsf{Install}} \ \operatorname{\mathsf{New}} \ \operatorname{\mathsf{Software}} \rangle \ \operatorname{\mathsf{Work}} \ \operatorname{\mathsf{with}} \rangle \ \operatorname{\mathsf{Add}}}$

 $\begin{tabular}{l|l} \hline Name & CDT \\ \hline Location & http://download.eclipse.org/tools/cdt/releases/8.4 \\ \hline OK \\ \hline \end{tabular}$

Выбрать (если оно не выбралось само) хранилище Work with: СDT, и в дереве выбора пакетов выбрать:

```
CDT Main Features

CDT Optional Features

CDT Optional Features

CCC++ C99 LR Parser

CCC++ GCC Cross Compiler Support

CCC++ GDB Hardware Debugging

Next Next Licenses Accept Finish
```

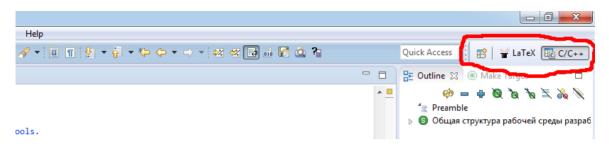
После установки пакетов появится окно с запросом перезапуска **ЕСПРSE**.

Аналогично ставим плагин GNU ARM Eclipse:

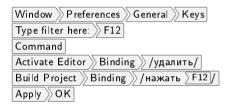
```
| Help | Install | Work with | Add | Name | GNU ARM plugin |
| Location | http://sourceforge.net/projects/gnuarmeclipse/files/Eclipse/updates/
| GNU ARM C/C++ Cross Development Tools | Cross Compiler Support | Generic Cortex-M Project Template | STM32Fx Project Templates | OpenOCD Debugging Support |
| Warning: You install unsigned content | Ok
```

В \equiv ECLIPSE есть так называемые <u>перспективы</u> (perspective) — это переключаемые режимы отображения рабочего набора окон, настроенные под тип работы. По умолчанию запускается перспектива Java. Нас интересует перспектива C/C++:

Также перспективу можно переключить кнопкой на панели в правом верхнем углу:



Для настройки привычных вам клавиш можно сразу зайти в глобальные настроки среды и поменять привязку клавиш:



ЛР9: Установка симулятора QEMU

Нередко в практике разработчика возникают ситуации, когда программное обеспечение (ПО) для микроконтроллера приходится писать в отсутствии под рукой аппаратной платформы.

Например, печатная плата устройства отдана на подготовку к производству, а времени ждать готовое устройство для тестирования на нем программного обеспечения нет.

B таких случаях для оценки работоспособности ΠO можно воспользоваться программным симулятором целевого микроконтроллера.

Для интегрированной среды разработки \bigoplus ECLIPSE CDT в качестве программного симулятора микроконтроллеров ARM можно использовать симулятор (или виртуальную машину,если быть точным) **qemu-arm** с интерфейсом командной строки:



Добавьте **D:/ARM/qemu** в системную переменную **\$PATH** (ЛР6).

```
C:\Documents and Settings\pda>qemu-system-arm -version  
C:\Documents and Settings\pda>cat D:\ARM\qemu\stdout.txt  
QEMU emulator version 2.0.90, Copyright (c) 2003-2008 Fabrice Bellard
```

ЛР10: Установка системы верстки документации ІАТЕХ

Если вы планируете писать полноценную документацию на программы и оборудование, или участовать в доделке этой книги, вы можете установить систему верстки I^AT_EX.

Для работы с Т_EX требуется довольно приличное по усилиям (само)обучение [11], но оно оправдывается если вы часто пишете документацию, особенно если в ней больше 10 формул. Готовить документацию в М\$ Word — (само)убийство мозга и времени, идеология подстановочных макросов Т_EX, богатый набор доп.пакетов и командный ввод формул очень доставляют.



Скачайте и установите пакет МіКТ_БХ:

 田 + R http://miktex.org/download>Other Downloads>Net Installer

 Save as: D:/ARM/soft/MikTeX/miktex-netsetup-2.9.4503

 Загрузка дистрибутивных файлов

 miktex-netsetup-2.9.4503
 License Accept Далее

 Таsk Download Далее

 Если у вас постоянное internet-соединение: Package Set Вasic MikTeX Далее

 Для offline работы² Package Set Complete MikTeX Далее

 Download Source Russian Federation (ctan.uni-altai.ru) Далее

 Distribution Directory D:/ARM/soft/MikTeX Далее

 Установка из ранее загруженного дистрибутива

 D:/ARM/soft/MikTeX/miktex-netsetup-2.9.4503

 License Accept Далее

 Таsk Install Далее Ваsic MikTeX Далее

 $^{^2}$ когда неизвестно какие пакеты понадобятся — MiKT_FX умеет их докачивать по необходимости

```
Install for Anyone/Only for user Далее
Install from: D:/ARM/soft/MikTeX Далее
Install to: D:/LaTeX/MiKTeX Далее
Settings
Preferred paper A4
Важная опция: автоматическая докачка отсутствующих пакетов Install missing packages Yes
Далее Start Executing Close
```

Двухступенчатая установка позволяет сначала скачать полный дистрибутив MiKTEX, а затем установить его на другой компьютер, не подключенный к Internet, или с медленным/платным каналом не дающим взять и качнуть 200 Мб.

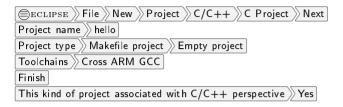
Для удобной работы с .tex файлами в ВЕСLIPSE нужно поставить дополнение TeXlipse:



TeXlipse

ЛР11: Создание нового проекта в ⊜ECLIPSE

Создадим новый проект, напишем простую программу, и запустим ее в отладчике.



В окне *Project Explorer* появится пустая закладка проекта hello. Если вдруг там будут какие-то файлы, значит кто-то до вас уже создал проект, и что-то туда наляпал. В этом случе повторите создание, задав имя типа hello<homep группы><FIO> или типа того, для полной уверенности можно сначала посмотреть что в D:/ARM нет папки с таким именем.

Нужно сразу настроить несколько свойств проекта.

Команда-билдер для проекта — задаем явно **make**:

 $^{^3}$ почему не просто **make** см. ЛР 5

ЛР12: Создание Makefile

Стоит объяснить, почему при создании проекта мы выбрали тип Makefile project, хотя были доступны более логичные варианты типа ARM C Project.

Утилита **make** ведет свою историю с 70х гг. Компьютеры тогда были большими, тяжелыми, а главное медленными и с очень маленькой памятью (десятки÷сотни Кб). Компиляторам зачастую не хватало памяти, чтобы скомпилировать большую программу. Кроме того, скорость их запуска и работы была тоже черепашьей. Поэтому исходный код программы делили на модули, компилировали или ассемблировали каждый модуль по-отдельности в объектный код, а затем уже на конечном этапе с помощью линкера собирали несколько файлов объектного кода в один исполнямый файл.

Для ускорения и упрощения этого процесса и была создана утилита **make**. Чтобы не вызывать лишний раз компилятор или какой-нибудь транслятор, в файле **Makefile** прописываются зависимости между файлами. Затем запускается **make** с указанием какой файл нам нужно получить, и выполняется цепочка вызовов нужных программ.

Следует отметить, что утилита **make** используется до сих пор для сборки самых современных программных пакетов⁴, правда в комплексе с другими средствами, обеспечивающими переносимость программ между разными ОС и автогенерацией зависимостей из исходного кода.

Для наших целей **make** используется как самое простое средство управления компиляцией проекта. В средах разработки, особенно в коммерческих, используются служебные файлы проектов, иногда бинарные, чаще текстовые, но всегда запутанные и весьма развесистые.

Если вам вдруг понадобится откомпилировать ваш проект на другом компьютере, с другой архитектурой, возможно вообще без графического интерфейса⁵, или вы вдруг решите попробовать работать в другой IDE — вы тут же вляпаетесь в ситуацию, когда нечем открыть файл проекта с заботливо прописанными опциями компиляции.

⁴типа GCC 4.9.х, ядра Linux или KDE под FreeBSD

 $^{^5}$ например какой-нибудь удаленный сервер на процессоре 1995ВМ666 под раскряченным Solaris $7\alpha4$, на котором лежит криптобиблиотека, использующая при компиляции трофейный электро-механический энкодер, существующий в единственном экземпляре \odot

```
      ⊜ECLIPSE
      Project Explorer
      hello
      > Dopen Project

      ⊕ECLIPSE
      Project Explorer
      hello
      > New
      File
      File name:
      Makefile
```

```
1 # пример мейкфайла для проекта Азбука ARMатурщика
2 # лабораторная работа ЛР{labmkmake}
3 # символ # в начале -- комментарий
5 # пример использования переменных
7 # простое присваивание значения переменной
8 # обнуление переменной
9 | SOMEVAR =
10 # маски временных файлов
11 TMPFILES = *.o *.elf *.hex *.objdump
13 # целевая платформа $TARGET, часто называют "префикс целевой платформы"
14 \text{ TARGET} = \text{arm-none-eabi}
15 # целевой процессор
16 | CPU = cortex - m3
17 CPUOPT = -mcpu=$(CPU) -mthumb
18
19 # переопределение переменных
20
21 # целевой процессор для запуска под gdb-симулятором ARM7TDMI
22 | CPU = arm7tdmi
23 | CPUOPT = -mcpu = \$ (CPU)
25 # присваивание переменной с подстановкой значений другой переменной
```

```
26 # стандартные переменные, задающие команды ассемблера, компилятора и линкера
27 \text{ AS} = \$ (\text{TARGET}) - \text{as}
28 | CC = \$ (TARGET) - gcc
29 | LD = \$ (TARGET) - ld
30 \mid OBJDUMP = \$(TARGET) - objdump
31 \mid OBJCOPY = \$(TARGET) - objcopy
32 \text{ SIZE} = \$ (\text{TARGET}) - \text{size}
33 \, \text{MAKE} = \text{mingw} 32 - \text{make}
35 # нестандартная (?) переменная - опции оптимизации
36 | OPTFLAGS = -00
37 # опции генерации отладочной информации
38 \text{ DEBFLAGS} = -g3 -ggdb
39 # стандартная переменная - флаги компилятора Си
40 CFLAGS = $(CPUOPT) $(OPTFLAGS) $(DEBFLAGS)
41 # флаги ассемблера
42 ASFLAGS = $(CPUOPT) $(DEBFLAGS)
44 # указание что цели all и clean являются фиктивными целями, а не файлами
45 .PHONY: all clean
46
47 # первая цель, заданная в Makefile, является целью по умолчанию
48 # и обрабатывается при вызове $(МАКЕ) без параметров
50 # стандартная цель, предусматривающая сборку всего проекта
51 all: elf.elf
53 elf.elf: $(CPU).ld startup.o init.o main.o
```

```
54 _____$(LD) -T $(CPU).ld -o $@ *.o &&
55 ____$(OBJDUMP) -xd $@ > $@.objdump && \
56
   ____$(SIZE) $@
58 # стандартная цель, удаление всех временных и конечных бинарных файлов
59 clean:
60 ____rm -f $ (TMPFILES)
62 # макро-правило: как компилировать сишные файлы в объектный код
63 # вместо % в других правилах могут подставляться любые символы, см. цель all
64 # тэг $0 заменяется на цель правила, т.е. %.о
65 # тэг $< заменяется на первый источник, т.е. %.с
66 %.o: %.c Makefile
67 = \$(CC) \$(CFLAGS) - c - o \$0 \$
70 # макро-правило: как компилировать ассемблерные файлы
71%.o: %.S Makefile
72 _____$(AS) $(ASFLAGS) -0 $0 $< && $(OBJDUMP) -dx $0 > $@.objdump
```

Обратите внимание, особенно если не используете ⊜ЕСLIPSE — текстовый редактор должен быть настроен так, чтобы символ табуляции <ТАВ> не заменялся на пробелы, и отображался как 4 <пробел>а. В листинге табуляции специально выделены, т.к. *имеют синтаксическое значение*.

Этот пример **Makefile** достаточно универсален и самодостаточен для большинства проектов в этой книге. Кажущийся большой объем получился за счет использования комментариев и переменных. И те, и другие служат для документирования проекта, и повышают читаемость кода. В принципе никто не мешает написать несколько строк в .batнике с явным указанием опций компиляторам, или вообще от-

 $^{^6}$ особенно для микроскопических объемов исходных текстов программ для контроллеров — в самом худшем случае какие-

компилировать все исходники сразу одним вызовом **gcc** с кучей опций и списком исходных файлов. Но если вам потребуется что-то изменить, куда проще и быстрее сделать это в аккуратно оформленном caмодокументированном **Makefile**.

Компилятор преобразует программу на языке программирования высокого уровня ⁷ в <u>объектный код</u> (смесь кусочков машинного кода со служебной информацией) или в текст на языке ассемблера.

 $\underline{\text{Кросс-компилятор}}$ (**gcc**) отличается от обычного компилятора тем, что генерирует код не для компьютера на котором он выполняется (<u>хост-система</u>, \$HOST), а для компьютера другой архитектуры — целевой системы, \$TARGET.

Ассемблер (as) преобразует человекочитаемый машинный код программы в объектный код.

<u>Линкер</u> (**Id**) объединяет несколько файлов объектного кода в один, и корректирует машинный код с учетом его конечного размещения в памяти целевой системы (адреса переменных, адреса переходов, размещение сегментов кода и данных в физической памяти целевой системы).

<u>Дампер</u> (**objdump**) позвляет получить информацию о содержимом объектных файлов, в частности значения различных служебных полей, и дизассемблированный машинный код.

<u>Копир</u> (**objcopy**) преобразует сегменты кода/данных из файла, полученного линкером, в формат, необходимый для ПО программатора: бинарные файлы, Intel HEX, ELF,.. загружаемые в масочное ПЗУ, FlashPROM (и EEPROM данных на МК ATmega).

Так как часто разработчики встраиваемых систем работают с разными аппаратными платформами, для команд тулчайна принято использовать префиксы типа **arm-none-eabi-**, чтобы явно отличать, какой именно (кросс-)компилятор вызывается.

Главная синтаксическая конструкция **Makefile** — блок правила, задающий зависимость между файлами и набор команд, которые нужно выполнить, если **дата модификации файла-цели старее, чем**

то жалкие сотни Кб

 $^{^7}$ для микроконтроллерных встраиваемых систем используются Си и C^{++} , на более тяжелых процессорах типа Cortex-Ax свободно применяются Java, Fortran, Python, и еще стопиццот языков, созданных за последние 50 лет истории IT

дата модификации одного из файлов-источников. То есть если вы измените какой-то из файлов проекта, начнут срабатывать правила, которые обновляют завимимые от него файлы.

Синтаксис:

```
<файл-цель>: [<файл-источник1> ...]
[<tab><команда1>]
[<tab><команда2>]
[...]
```

Количество файлов-источников и команд может быть любое, в том числе и нулевое. Каждая команда правила отбивается слева одной табуляцией (один символ с кодом 0х09, не пачка пробелов). Будьте аккуратны, редактируя **Makefile** во всяких блокнотах, вордпадах и прочей ереси, любящей "оптимизировать" пробелы: истинный ТАВ и 4 пробела на экране, как завещал Великий Столлман.

Использование переменных особых комментариев не требует, обычная подстановка. Есть переменная \$@, имеющая значение текущего файла-цели. Есть похожая переменная \$<— имя первого файла-источника.

Если кто вдруг не знает — символ > в командной строке применяется для перенаправления текстового вывода любой команды в файл. Если нужно в одной строке выполнить последовательно несколько команд, используются маркеры сцепления ; && и \mid . Описание их применения см. любую книжку по UNIX детсадовского уровня. В **Makefile** для простого последовательного выполнения команд⁸ рекомендуется использовать сцепку &&⁹.

Команды выполняются с синтаксисом: <[путь]команда[.exe]> [параметры через пробел].

Команда — имя выполняемого файла, может указываться с полным путем (диск, цепочка каталогов) или без. Если путь не указан, поиск выполняемого файла проводится в списке каталогов, заданном в системной перемененной \$PATH. Под DOS и Windows исполняемые файлы имеют суффикс .exe, .bat и

⁸без передачи данных через потоки ввода/вывода

 $^{^{9}}$ следующие команды выполнятся только если предыдущая завершилась без ошибок — если компиляция завершится ошибкой, незачем вызывать программатор

.com, который в командной строке обычно не указывается. Под UNIX флаг выполнимости можно поставить вообще на любой файл.

В параметрах указываются имена файлов и опции: текстовые одно- и многобуквенные имена, начинающиеся с одинарного или двойного минуса. Параметры разделяются одним или несколькими пробелами. Порядок и значение параметров зависит от команды. Параметры для команд GNU toolchain и ПО программаторов подробно описаны далее.

ЛР13: Hello World

Для начала нужно рассмотреть набор файлов минимального проекта:

README.txt

Краткая информация о проекте— название, авторы, обязательно ссылки на Git-репозиторий, сайт, форум, и т.п.

• Makefile

Файл с описанием зависимостей между файлами, настройками проекта (в переменных) и правилами вызова компиляторов.

• startup.S

Стартовый код процессора, включает инициализацию системы тактирования, мапинга памяти, контроллера прерываний и минимальную инциализацию периферии. Пишется на ассемблере, т.к. на Си получается слишком сложно, синтаксически запутанно, или очень специфично для компилятора.

• init.c

Сишный код инициализации железа (синтаксически легче описать блоки кода, зависимые от целевого процессора).

• main.c

Основной код, решающий поставленную задачу.

• \$CPU.Id

Скрипт линкера, настраивающий генерацию выходного бинарного файла в зависимости от целевого процессора — прежде всего организация памяти, и размещение сегментов кода/данных по фактическим адресам памяти. Поэтому здесь имя файла задано через переменную, описанную в **Makefile**.

Создаем эти файлы аналогично Makefile в ЛР12:

```
(⊜есыры Рroject Explorer hello >>>> New File File name: НужныйФайл.ххх
```

README.txt

```
1 Азбука ARМатурщика: лабораторная работа HelloWorld (copypasta) Dmitry Ponyatov <dponyatov@gmail.com> 3 https://github.com/ponyatov/CortexMx
```

startup.S

```
универсальный стартовый код для любых ARM-микроконтроллеров
   / скопипащен из руководства QuantumLeaps по использованию GNU toolchain
   / этот стартовый код должен быть слинкован на начало ПЗУ,
  // которое не обязательно начинается с нулевого адреса
 .text // сегмент кода
 .thumb // Cortex-M умеет только Thumb режим
  .code 32 // раскомментировать для ARM7TDMI (?)
10
11 .func vector
12 .global vector
13 vector: // таблица векторов прерываний/исключений
14 // используется команда относительного перехода,
15 // т.к. она корректно работает при стартовом ремапинге памяти
     B reset // Reset
16
                                          // Сброс
     B . // Undefined Instruction // Неизвестная инструкция
18
                 // Software Interrupt // Программное прерывание
```

```
// Prefetch Abort
                                            // Сбой предвыборки
19
      В.
20
      В .
                  // Data Abort
                                            // Сбой по данным
21
                                            // зарезервировано
     В.
                  // Reserved
     В.
                                            // Прерывание
22
                  // IRQ
23
                  // FIQ
                                            // Быстрое прерывание
      В.
  .endfunc
25
26 // строка копирайта, конец дополняется до границы машинного слова
27 .func copyright
28 .global copyright
29 copyright:
30 .string "(c) Azbuka ARMaturschika"
31 .align 4
32 .endfunc
33
34 //.thumb_func
35 .func reset
36 .global reset
  reset: // сюда передается управление при сбросе
38
    LDR SP,= stack top
39
      В.
40 .endfunc
41
42 .data
43 .word 0x12345678,1234
44
45 .bss
46 . comm buf, 0 \times 10, 10
```

```
48 .end
                                          init c
 1 init () {}
                                          main.c
 1 main () {}
                                        arm7tdmi.ld
 1 /* скрипт линкера для ARM7TDMI */
3 ENTRY( vector) /* точка входа */
  /* конфигурация памяти целевой системы, сильно зависит от микроконтроллера */
7 MEMORY
      flash (rx): ORIGIN = 0x00000000, LENGTH = 4K
      ram (rwx) : ORIGIN = 0x20000000, LENGTH = 4K
10
   stack size = 1K; /* pasmep creka */
13
     описание упаковки секций объектных файлов
     в целевой файл и размещение в памяти */
15
16
```

```
18 {
      /* секция кода, обеспечиваем нужный порядок сегментов */
19
      .text : {
20
          startup.o(.text) /* в начало кладем таблицу векторов */
21
22
          *(.text)
                     /* а потом все остальное */
23
      } >flash
24
      /* стек по рекомендации MISRA располагаем НИЖЕ данных т.к. растет вниз
25
         (предотвращение затирания данных при переполнении стека) */
26
      .stack : {
27
          = ALIGN(8);
          stack = .;
28
29
          . = . + _{stack\_size}; /* резервируем память под стек */
30
          \operatorname{stack} top = .; /* создаем указатель на вершину стека */
31
      } >ram
32
      /* секция инициализированных данных (константы) */
33
      .data : {
34
          *(.data)
35
      } >ram AT>flash
      /* секция пустых данных и кучи
36
37
         (переменные и массивы без заданных значений, динамическая память) */
38
      .bss : {
39
          *(.bss)
40
      } >ram
41
```

17 SECTIONS

Литература

- [1] https://github.com/ponyatov/CortexMx Азбука халтурщика-ARMатурщика
- [2] Ю.С. Магда Программирование и отладка C/C++ приложений для микроконтроллеров ARM. М.: ДМК Пресс, 2012. 168 с.: ил.
- [3] © Quantum $^{\textcircled{R}}L^{e}aPs$
- [4] http://www.state-machine.com/arm/Building_bare-metal_ARM_with_GNU.pdf Quantum $^{\circledR}L^eaPs$ Building Bare-Metal ARM Systems with GNU
- [5] http://milandr.ru/ ЗАО «ПКК Миландр»
- [6] http://git-scm.com/book/ru перевод: Scott Chacon Pro Git
- [7] http://habrahabr.ru/post/114239/ хабра: Quantum $^{\circledR}L^eaPs$ QP и диаграммы состояний в UML
- [8] http://www.state-machine.com/ Quantum®LeaPs State Machines & Tools
- [9] http://makesystem.net/?p=988 Изучаем ARM. Собираем свою IDE для ARM

- [10] http://makesystem.net/?p=2146 Изучаем ARM. Отладка ARM приложений в Eclipse IDE
- [11] Львовский С.М. Набор и вёрстка в пакете РТЕХ