### Învătarea din observatii - Amintire



#### Problema Estimării (Antrenării) Modelului

Dându-se un set de secvențe observate  $\mathcal{O} = [O_1 O_2 \cdots O_I]$ , cum ajustăm parametrii  $\lambda = (A, B, \Pi)$  ai unui MMA care încearcă să explice cel mai bine acele observatii?

Secventele de observatii folosite pentru ajustarea parametrilor modelului se numesc secvente de antrenare.

Problema antrenării este esențiala - ea permite crearea celor mai bune modele pentru fenomene reale.

### Învătarea din observatii - Abordare



### Învătarea din observații - Abordare



#### Problemă

Nu se cunoaște o metodă analitică de căutare a parametrilor modelului care *maximizează* probabilitatea secvențelor observate.

### Învătarea din observatii - Abordare



#### Problemă

Nu se cunoaște o metodă analitică de căutare a parametrilor modelului care *maximizează* probabilitatea secvențelor observate.

#### Solutie

Putem totuși găsi  $\lambda=(A,B,\Pi)$ , astfel încât  $\max_{\lambda}P(O|\lambda)$  corespunde unui maxim local, utilizând o procedură iterativă precum algoritmul Baum-Welch. Această metodă este o instanță a algoritmului EM (Expectation Maximization) [DLR77] pentru cazul MMA.



#### Procedura în descriere conceptuală:

**1** Avem MMA  $\lambda = (A, B, \Pi)$  și o secvență observată O



#### Procedura în descriere conceptuală:

- **1** Avem MMA  $\lambda = (A, B, \Pi)$  și o secvență observată O
- **2** Calculăm folosindu-ne de parametrii  $\alpha_t(i)$  și  $\beta_t(i)$ 
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N$
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$  la  $S_j$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N, 1 \le j \le N$
  - nr. estimat de vizite în  $S_j$  observând simbolul  $v_k$ , pentru fiecare  $1 \le j \le N, 1 \le k \le M$



#### Procedura în descriere conceptuală:

- **1** Avem MMA  $\lambda = (A, B, \Pi)$  și o secvență observată O
- **2** Calculăm folosindu-ne de parametrii  $\alpha_t(i)$  și  $\beta_t(i)$ 
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N$
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$  la  $S_j$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N, 1 \le j \le N$
  - nr. estimat de vizite în  $S_j$  observând simbolul  $v_k$ , pentru fiecare  $1 \le j \le N, 1 \le k \le M$
- 3 Daca modelul este corect ne așteptăm ca
  - (a)  $\Pi_i$ =nr. estimat de vizite în starea  $S_i$  la momentul  $(t=1)=\bar{\Pi}_i$
  - (b)  $a_{i,j} = \frac{\text{nr. estimat de tranziții din } s_i \text{ la } s_j}{\text{nr. estimat de tranziții din } s_i} = a_{i,j}^{-}$
  - (c)  $b_{j,k} = \frac{\text{nr. estimat de vizite } \hat{\text{nr}} s_j \text{ observând simbolul } v_k}{\text{nr. estimat de vizite } \hat{\text{nr}} s_j} = b_{j,k}^{-}$



#### Procedura în descriere conceptuală:

- **1** Avem MMA  $\lambda = (A, B, \Pi)$  și o secvență observată O
- **2** Calculăm folosindu-ne de parametrii  $\alpha_t(i)$  și  $\beta_t(i)$ 
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N$
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$  la  $S_j$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N, 1 \le j \le N$
  - nr. estimat de vizite în  $S_j$  observând simbolul  $v_k$ , pentru fiecare  $1 \le j \le N, 1 \le k \le M$
- 3 Daca modelul este corect ne așteptăm ca
  - (a)  $\Pi_i$ =nr. estimat de vizite în starea  $S_i$  la momentul  $(t=1)=\bar{\Pi}_i$
  - (b)  $a_{i,j} = \frac{\text{nr. estimat de tranziții din } s_i \text{ la } s_j}{\text{nr. estimat de tranziții din } s_i} = a_{i,j}^{-}$
  - (c)  $b_{j,k} = \frac{\text{nr. estimat de vizite în } s_j \text{ observând simbolul } v_k}{\text{nr. estimat de vizite în } s_j} = b_{j,k}^{-}$
- **4** Vedem că raporturile calculate din presupunerea noastră explică mai bine observația decât parametrii anteriori, i.e.  $P(O|\bar{\lambda}) > P(O|\lambda)$



#### Procedura în descriere conceptuală:

- **1** Avem MMA  $\lambda = (A, B, \Pi)$  si o secventă observată O
- **2** Calculăm folosindu-ne de parametrii  $\alpha_t(i)$  și  $\beta_t(i)$ 
  - nr. estimat de tranziții din S<sub>i</sub>, pentru fiecare 1<i<N
  - nr. estimat de tranziții din  $S_i$  la  $S_i$ , pentru fiecare  $1 \le i \le N, 1 \le j \le N$
  - nr. estimat de vizite în  $S_i$  observând simbolul  $v_k$ , pentru fiecare 1 < j < N, 1 < k < M
- 3 Daca modelul este corect ne asteptăm ca
  - (a)  $\Pi_i$ =nr. estimat de vizite în starea  $S_i$  la momentul  $(t=1)=\bar{\Pi}_i$
  - (b)  $a_{i,j} = \frac{\text{nr. estimat de tranziții din } s_i \text{ la } s_j}{\text{nr. estimat de tranzitii din } s_i} = a_{i,j}^{-}$
  - (c)  $b_{j,k} = \frac{\text{nr. estimat de vizite în } s_j \text{ observând simbolul } v_k}{\text{nr. estimat de vizite în } s_j} = b_{j,k}^{-}$
- Vedem că raporturile calculate din presupunerea noastră explică mai bine observația decât parametrii anteriori, i.e.  $P(O|\bar{\lambda}) > P(O|\lambda)$
- 6 Atunci repetăm procesul până ce suntem multumiti (convergentă:

 $P(O|\bar{\lambda}) - P(O|\lambda) < \epsilon$ ARIA Workshop





Definim întâi niște variabile auxiliare:

$$\xi_{t,i,j} = \xi_t(i,j) = P(q_t = s_i, q_{t+1} = s_j | O, \lambda)$$

Probabilitatea de a fi în starea  $s_i$  la momentul t și în starea  $s_j$  la momentul t+1, condiționat de parametrii modelului curent și secvența observată.



Definim întâi niște variabile auxiliare:

$$\xi_{t,i,j} = \xi_t(i,j) = P(q_t = s_i, q_{t+1} = s_j | O, \lambda)$$

Probabilitatea de a fi în starea  $s_i$  la momentul t și în starea  $s_j$  la momentul t+1, condiționat de parametrii modelului curent și secvența observată.

$$\gamma_{t,i} = \gamma_t(i) = P(q_t = s_i | O, \lambda)$$

Probabilitatea de a fi în starea  $s_i$  la momentul t, condiționat de parametrii modelului curent și secvența observată.



Definim întâi niște variabile auxiliare:

$$\xi_{t,i,j} = \xi_t(i,j) = P(q_t = s_i, q_{t+1} = s_j | O, \lambda)$$

Probabilitatea de a fi în starea  $s_i$  la momentul t și în starea  $s_j$  la momentul t+1, condiționat de parametrii modelului curent și secvența observată.

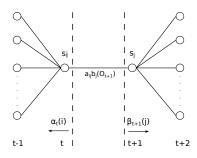
$$\gamma_{t,i} = \gamma_t(i) = P(q_t = s_i | O, \lambda)$$

Probabilitatea de a fi în starea  $s_i$  la momentul t, condiționat de parametrii modelului curent și secvența observată.

Din definitii rezultă că:

$$\gamma_t(i) = \sum_{j=1}^N \xi_t(i,j)$$





Secvența de operații necesară pentru calculul evenimentului mixt ca sistemul se află în starea  $S_i$  la momentul t și în starea  $S_j$  la momentul t+1

$$\alpha_{t,i} = P(o_1, o_2, \dots, o_t, q_t = S_i | \lambda)$$
 (36)

$$\beta_{t,i} = P(o_{t+1}o_{t+2}\cdots o_T|q_t = S_i, \lambda)$$
 (37)

$$\xi_{t}(i,j) = \frac{\alpha_{t,i} \cdot a_{i,j} \cdot b_{j}(o_{t+1}) \cdot \beta_{t+1,j}}{P(O|\lambda)}$$

$$= \frac{\alpha_{t,i} \cdot a_{i,j} \cdot b_{j}(o_{t+1}) \cdot \beta_{t+1,j}}{\sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \alpha_{t,k} \cdot a_{k,l} \cdot b_{l}(o_{t+1}) \cdot \beta_{t+1,l}}$$
(38)



Cum ne ajută aceste variabile auxiliare?

$$\sum_{t=1}^{I-1} \gamma_t(i) =$$
 numărul estimat de tranziții din  $S_i$ 

$$\sum_{t=1}^{T-1} \xi_t(i,j) =$$
 numărul estimat de tranziții din  $S_i$  la  $S_j$ 



$$\bar{\pi_i} = \text{ nr. estimat de vizite în starea } S_i \text{ la momentul } (t=1) = \gamma_1(i)$$
 (39)



$$\bar{\pi}_i = \text{ nr. estimat de vizite în starea } S_i \text{ la momentul } (t=1) = \gamma_1(i)$$
 (39)

$$\begin{split} & a_{i,j}^- = \frac{\text{nr. estimat de tranziții din } S_i \text{ la } S_j}{\text{nr. estimat de tranziții din } S_i} \\ & = \frac{\sum_{t=1}^{T-1} \xi_t(i,j)}{\sum_{t=1}^{T-1} \gamma_t(i)} \end{split} \tag{40}$$



$$\bar{\pi_i} = \text{ nr. estimat de vizite în starea } S_i \text{ la momentul } (t=1) = \gamma_1(i)$$
 (39)

$$a_{i,j}^{T} = \frac{\text{nr. estimat de tranziții din } S_i \text{ la } S_j}{\text{nr. estimat de tranziții din } S_i}$$

$$= \frac{\sum_{t=1}^{T-1} \xi_t(i,j)}{\sum_{t=1}^{T-1} \gamma_t(i)}$$

$$(40)$$

$$b_{j,k}^{-} = \frac{\text{nr. estimat de vizite în } S_j \text{ observând simbolul } v_k}{\text{nr. estimat de vizite în } S_j}$$

$$= \frac{\sum_{t=1,O_t=v_k}^{T} \gamma_t(j)}{\sum_{t=1}^{T} \gamma_t(j)} \tag{41}$$



### **Algoritmul 5** Algoritm Baum-Welch

```
1: intrări: O \leftarrow secventa de observații, \epsilon \leftarrow prag de convergentă
     {Initializare}
 3: init. uniformă \Pi (\Pi_i = 1/N, 1 < i < N)
 4: init. aleatoare a_{i,j}, a. î. \sum_{i=1}^{N} a_{i,j} = 1, \forall i = 1, \overline{N}
 5: init. uniformă b_{i,k} (b_{i,k} = 1/M, 1 \le j \le N, 1 \le k \le M)
 6: init log(P(O|\bar{\lambda})) = 0
 7: repeat
            log(P(O|\lambda)) = log(P(O|\bar{\lambda}))
 8:
 9:
            \{E\ STEP - calculeaza variantele scalate pentru lpha si eta si probabilitatea curentă (log
            likelihood - log(P(O|\bar{\lambda})) a secvenței observate
            [log(P(O|\bar{\lambda})), \hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale] = forward\_backward(O, \Pi, A, B)
10:
11:
            {M STEP - recalculeaza \Pi, A \neq B}
            \Pi = update\_pi\_procedure(\hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
12:
            A = update\_A\_procedure(O, \hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
13:
            B = update\_B\_procedure(O, \hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
14:
15: until log(P(O|\bar{\lambda})) - log(P(O|\lambda)) < \epsilon
```



### Algoritmul 6 Algoritm Baum-Welch

```
1: Function update_pi_procedure(\hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
 2. for i = 1 to N do
                 \Pi_i = \frac{\hat{\alpha}_1(i) \cdot \hat{\beta}_1(i) / Scale(1)}{\sum_{i=1}^{N} \hat{\alpha}_1(j) \cdot \hat{\beta}_1(j) / Scale(1)}
      end for
 5: return □
       EndFunction
       Function update_A_procedure(O, \hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
       for i = 1 to N do
                  for i = 1 to N do
                             a_{i,j} = \frac{\sum_{t=1}^{I-1} \hat{\alpha}_{t,i} \cdot a_{ij} \cdot b_{j}(o_{t+1}) \cdot \hat{\beta}_{t+1,j}}{\sum_{t=1}^{T-1} \sum_{i=1}^{N} \hat{\alpha}_{t,i} \cdot a_{i,i} \cdot b_{i}(o_{t+1}) \cdot \hat{\beta}_{t+1,i}}
10:
                  end for
11:
      end for
13: return a
14. EndFunction
```



#### Algoritmul 7 Algoritm Baum-Welch

```
1: Function update_B_procedure(O, \hat{\alpha}, \hat{\beta}, Scale)
2: for j=1 to N do
3: for k=1 to M do
4: b_{j,k} = \frac{\sum_{t=1,O(t)=\nu_k}^T \hat{\alpha}_t(j) \cdot \hat{\beta}_t(j) / Scale(t)}{\sum_{t=1}^T \hat{\alpha}_t(j) \cdot \hat{\beta}_t(j) / Scale(t)}
5: end for
6: end for
7: return b
8: EndFunction
```