信号処理 100 本ノック

Yuma Kinoshita

1 Unix コマンドの基礎

2 線形代数の基礎

問 1. 連立方程式

(i)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -2 & -4 & -3 \\ 3 & 3 & -4 \\ -5 & 2 & 3 \end{pmatrix}, \mathbf{b} = \begin{pmatrix} -29 \\ 12 \\ -17 \end{pmatrix}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$$
 (1)

とする. このとき、方程式 $\mathbf{A}x - \mathbf{b} = \mathbf{0}$ を解け.

(ii)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^2$$
 (2)

とする.

- このとき、方程式 Ax b = 0 を解け.
- n 次元ベクトル $\boldsymbol{v} = (v_1, \cdots, v_n)^\top$ のノルム $\|\boldsymbol{v}\|$ を $\|\boldsymbol{v}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2}$ とする. $\|\mathbf{A}\boldsymbol{x} \boldsymbol{b}\|$ が最小となる \boldsymbol{x} を求めよ.

(iii)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 2 & -3 \end{pmatrix}, \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^4$$
 (3)

とする.

- このとき、方程式 Ax b = 0 を解け.
- n 次元ベクトル $\mathbf{v} = (v_1, \dots, v_n)^{\top}$ のノルム $\|\mathbf{v}\|$ を $\|\mathbf{v}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2}$ とする. $\mathbf{A}\mathbf{x} \mathbf{b} = \mathbf{0}$ の解 \mathbf{x} のうち、 $\|\mathbf{x}\|$ が最小となるものを求めよ.

問 2. 線形変換

x, y を互いに線形独立な縦ベクトルとする. いま y を,

$$y = ax + x_{\perp} \tag{4}$$

のように表したい.ここで,a はスカラー, x_{\perp} は x と直交するベクトルを表す.すなわち, $x^{\top}x_{\perp}=0$ である.

- (i) a を求めよ.
- (ii) y から ax を得る演算は、ある行列 A を用いて、Ay = ax とかくことができる。A を求めよ。

問 3. 行列のランク

2つの行列 A,B の積として,C = AB で表される行列 C のランクについて考える.ただし,行列 C のサイズは 5×4 である.

- (i) 行列 A,B として,それぞれ 5×1 , 1×4 の適当な行列を自分で考え,C を計算しなさい.ただし,A,B は零行列(すべての要素が 0 の行列)ではないものとします.
- (ii) (i) のとき、行列 C のランクを求めなさい. 理由をつけて答えても, (i) の答えを階段化するなどして答えても結構です.

- (iii) 行列 A,B として,それぞれ 5×2 , 2×4 の適当な行列を自分で考え,C を計算しなさい.ただし, A,B はフルランクの行列($m \times n$ 行列のランクが m と n の小さいほうに等しいとき,この行列をフルランクであるという)であるものとします.
- (iv) (iii) のとき、行列 C のランクを求めなさい. 理由をつけて答えても, (iii) の答えを階段化するなどして答えても結構です.
- (v) 行列 A, B が, それぞれ $5\times N$, $N\times 4$ のサイズであったとき, 行列 C のランクがいくつになるか答えなさい. 証明なしでも結構です. ただし, $N\in\mathbb{N}$ で, A, B はフルランクの行列であるとします. 必要であれば、N で場合分けしてください.

問 4. 逆行列, 固有值分解

ベクトル $x \in \mathbb{R}^2$ を原点中心に θ だけ(反時計回りに)回転させたベクトル y は,行列 R_{θ} を用いて $y = R_{\theta}x$ と与えられる.

- (i) R_θ を求めよ.
- (ii) R_{θ} の逆行列を求めよ.
- (iii) R_{θ} の固有値, 固有ベクトルを求めよ.
- (iv) 正則行列 U および対角行列 Λ を用いて、 $R_{\theta} = U\Lambda U^{-1}$ の形で R_{θ} を表せ.

問 5. エルミート行列の性質

エルミート行列 A の固有値分解 $A = U\Lambda U^{-1}$ を考える.

- (i) 任意の複素ベクトル $\mathbf{v}=(v_1,\cdots,v_n)^{\top}$ のとき、 $\mathbf{v}^{\mathrm{H}}\mathbf{v}\geq 0$ を証明せよ.ここで、 ·H はエルミート転置を表す.
- (ii) もしくはエルミート行列の固有値 λ が実数になることを証明せよ.
- (iii) エルミート行列 A の固有値分解が $A = U\Lambda U^H$ として与えられることを示せ.
- (iv) フルランクを持つエルミート行列 A の逆行列 \mathbf{A}^{-1} が, $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{-1} \mathbf{U}^{\mathrm{H}}$ として与えられることを示せ.

問 6. 特異値分解

行列 A は,各行が直交する行列 U,V,および対角行列 Σ を用いて $A=U\Sigma V^H$ の形に分解できる.これを特異値分解と呼ぶ.ここで, \cdot^H はエルミート転置を表す.

(i)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \tag{5}$$

の特異値分解を求めよ.

(ii)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$
 (6)

の特異値分解を求めよ. ただし、この特異値分解に限り、プログラム等を用いて解答してもよい.

問 7. Moore-Penrose の擬似逆行列

行列 A について、以下の 4 条件

• $AA^{\dagger}A = A$,

- $A^{\dagger}AA^{\dagger} = A^{\dagger}$,
- $(AA^{\dagger})^{H} = AA^{\dagger}$,
- $(A^{\dagger}A)^{H} = A^{\dagger}A$

を満たす行列 A^\dagger を Moore-Penrose の擬似逆行列と呼ぶ.ここで,A が正則行列ならば, $A^\dagger=A^{-1}$ を満たす.また,A の特異値分解が $A=U\Sigma V^H$ として与えられるとき, $A^\dagger=V\Sigma^\dagger U^H$ が成り立つ.問 6.の結果を用いて以下の問いに答えよ.

(i)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \tag{7}$$

について、 \mathbf{A}^\dagger を求めよ.また、 $m{b}=\begin{pmatrix}1\\1\\2\end{pmatrix}$ のとき、 $\mathbf{A}^\dagger m{b}$ を計算し、その結果を問 1.(ii) で計算した $m{x}$ と比較せよ.

(ii)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$
 (8)

について, \mathbf{A}^\dagger を求めよ.また, $m{b}=\begin{pmatrix}1\\2\\-2\\0\end{pmatrix}$ のとき, $\mathbf{A}^\dagger b$ を計算し,その結果を問 $1.(\mathrm{iii})$ で計算した

x と比較せよ. ただし、この計算に限り、プログラム等を利用して解答してもよい.

微積分 3

問 1. 勾配ベクトル

関数 $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ のベクトル $x \in \mathbb{R}^n$ に関する微分(勾配)を,

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial f}{\partial x_2} \cdots \frac{\partial f}{\partial x_n}\right)^{\top} \tag{9}$$

と定義します. また, 関数 $g: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ のベクトル $x \in \mathbb{R}^n$ に関する微分(勾配)を,

$$\frac{\partial g}{\partial x} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial g_1}{\partial x_1} & \frac{\partial g_2}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial g_m}{\partial x_1} \\
\frac{\partial g_1}{\partial x_2} & \ddots & & \vdots \\
\vdots & & \ddots & \vdots \\
\frac{\partial g_1}{\partial x_n} & \cdots & \cdots & \frac{\partial g_m}{\partial x_n}
\end{pmatrix}^{\top}$$
(10)

と定義します. ベクトル

$$a, x \in \mathbb{R}^n$$

を縦ベクトルとし、行列 $A, E \in \mathbb{R}^{n \times n}$ をそれぞれ対称行列、単位行列とするとき、以下の等式を証明 してください.

- (i) $\frac{\partial}{\partial x} x^{\top} = \mathbf{E}$
- (ii) $\frac{\partial}{\partial x} x^{\top} a = a$
- (iii) $\frac{\partial}{\partial x} a^{\top} x = a$
- (iv) $\frac{\partial}{\partial x} x^{\top} A x = 2Ax$

問 2. 勾配, 行列

実数のスカラー関数 $g(\mathbf{X})$ の行列 \mathbf{X} についての偏微分が

$$\frac{\partial g}{\partial \mathbf{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial g}{\partial x_{11}} & \cdots & \frac{\partial g}{\partial x_{1N}} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g}{\partial x_{M1}} & \cdots & \frac{\partial g}{\partial x_{MN}} \end{bmatrix}$$
(11)

で定義されるとき,以下の等式を証明せよ.

- (i) $\frac{\partial}{\partial \mathbf{X}} \operatorname{tr}(\mathbf{X}) = \mathbf{I}$
- (ii) $\frac{\partial}{\partial \mathbf{X}} \operatorname{tr}(\mathbf{A}\mathbf{X}) = \mathbf{A}^{\top}$
- (iii) $\frac{\partial}{\partial X} tr(\mathbf{A} \mathbf{X}^{\top}) = \mathbf{A}$
- (iv) $\frac{\partial}{\partial \mathbf{X}} \operatorname{tr}(\mathbf{A} \mathbf{X} \mathbf{B}) = \mathbf{A}^{\top} \mathbf{B}^{\top}$

ただし、A は各行列積が定義できるサイズとする.

問 3. 微分の連鎖律

- (i) $\frac{\partial f}{\partial A_2}$, $\frac{\partial f}{\partial b_2}$ を計算してください. (ii) $\frac{\partial f}{\partial A_1}$, $\frac{\partial f}{\partial b_1}$ を計算してください. (iii) $\frac{\partial}{\partial x}$ を計算してください

4 線形時不変システム

問 1. てすと

(i) フィルタのインパルス応答が h[0]=1, h[1]=-0.97 であることより,周波数応答 $H(\omega)$ (インパルス 応答の離散時間フーリエ変換) は

$$H(\omega) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} h[n]e^{-j\omega n}$$
(12)

$$= 1 - 0.97e^{-j\omega} \tag{13}$$

となる.ここで,j は虚数単位, ω は正規化角周波数をそれぞれ表す.このフィルタの振幅特性 $|H(\omega)|$ は,

$$|H(\omega)| = |1 - 0.97e^{-j\omega}| \tag{14}$$

$$= |1 - 0.97(\cos\omega - j\sin\omega)| \tag{15}$$

$$= \sqrt{(1 - 0.97\cos\omega)^2 + (0.97j\sin\omega)^2}$$
 (16)

$$= \sqrt{1 - 2 \times 0.97 \cos \omega + 0.97^2 \cos^2 \omega + 0.97^2 \sin^2 \omega}$$
 (17)

$$= \sqrt{(1+0.97^2) - 2 \times 0.97 \cos \omega} \tag{18}$$

である. $H(\omega)$ は周期 2π を持ち, $|H(\omega)|$ は偶対象である. よって, $0 \le \omega < \pi$ の範囲のみを考える. $|H(\omega)|$ は $0 \le \omega \pi$ の範囲で単調増加し, $\omega = 97/200 < \pi$ のとき $|H(\omega) = 1|$ となる. したがって,このフィルタ h は, $\omega > 97/200$ の周波数成分を強調し $\omega < 97/200$ の周波数成分を減衰させる高域強調フィルタである.