Definiere eine gewöhnliche Differentialgleichung (implizit). Was versteht man unter einer Lösung der DGL?	Seien G ein Gebiet im $\mathbb{R}^n+2$ , $I$ ein Intervall, eine Funktion $x:I\to\mathbb{R},t\rightarrowtail x(t)$ $n$ mal differenzierbar und $F:G\to\mathbb{R}.$ Dann heißt $F(t,x,\dot{x},\ldots,x^{(n)})=0$
	implizite gewöhnliche DGL der Ordnung $n$ . Sei $x \in \mathbb{C}^n$ , $x:(a,b) \rightarrow \mathbb{R}$ . $x$ ist eine Lösung der DGL falls:
	1. $(t, x(t), \dot{x}(t), \dots x^{(n)}(t)) \in G  \forall_{t \in (a,b)}, \text{ und}$

$$implizite$$
 gewöhnliche DGL der Ordnung  $n.$  Sei  $x \in C^n, x: (a,b) \mapsto \mathbb{R}. \ x$  ist eine Lösung der DGL falls: 
$$1. \ \left(t, x(t), \dot{x}(t), \dots x^{(n)}(t)\right) \in G \qquad \forall_{t \in (a,b)}, \text{ und}$$
 2. die Gleichung  $F = 0$  ist erfühlt  $\forall_{t \in (a,b)}.$ 

Definiere eine gewöhnliche Differentialgleichung (explizit). Sei 
$$\tilde{G}$$
 ein Gebiet im  $\mathbb{R}^n+1$ ,  $I$  ein Intervall, eine Funktion  $x:I\to\mathbb{R}$ :  $t\mapsto x(t)$   $n$  mal differenzierbar und  $f:\tilde{G}\to\mathbb{R}$ . Dann heißt 
$$x^{(n)}=f(t,x,\dot{x},\ldots,x^{(n-1)})$$
 explizite gewöhnliche DGL der Ordnung  $n$ . Sei  $x\in C^n, \, x:(a,b)\mapsto\mathbb{R}$ .  $x$  ist eine Lösung der DGL falls: 
$$1.\, \left(t,x(t),\dot{x}(t),\ldots x^{(n-1)}(t)\right)\in \tilde{G} \qquad \forall_{t\in(a,b)}, \text{ und}$$
 2. die Gleichung  $f=0$  ist erfühlt für alle  $t\in(a,b)$ .

Ein Anfangswertproblem heißt korrekt gestellt, wenn	genau eine Lösung existiert und eine stetige Abhängigkeit von den Anfangsbedingungen gewährleistet ist.

Wie löst man 
$$\dot{x}+f(t)x=g(t)$$
 mit der Eulerschen Methode?

• Multipliziere mit  $\exp\left(\int_{t_0}^t f(t') \, \mathrm{d}t'\right)$ .

• Fasse LHS als eine Abletiung nach  $x$ .

• Integriere es auf.

Wie lautet der Banachsche Fixpunktsatz?	Sei $(X,d)$ vollständiger metrischer Raum, sei $A\subseteq X$ abgeschlossen, $T:A\to A$ kontrahierend mit Konktraktionszahl $q$ . Dann:
	1. $T$ hat genau einen Fixpunkt $x^*$ in $A$ ,
	2. für beliebige $x_0 \in A$ konvergiert $x_{n+1} = Tx_n$ gegen $x^*$ mit $n \in \mathbb{N}$ ,
	3. es gilt die Abschätzung:

$$d(x_n, x^*) \le \frac{q^n}{1 - q} d(x_1, x_0)$$

$$f:G\subseteq\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}\quad (t,x)\rightarrowtail f(t,x)$$
 genügt einer  $Lippschitz-bedingung$  bzg. des 2. Arguments auf  $G$ , wenn 
$$\left|f((t,x1)-f(t,x_2))\right|\leq L|x_1-x_2|$$

Definiere die Lippschitzbedingung für Vektorfunktionen. 
$$\underbrace{f\,:\,\mathbb{R}^n+1\,\supseteq\,D(\underline{f}\,\to\,\mathbb{R}^n\,:\,(t,\underline{x})\,\rightarrowtail\,f(t,vecx)\,\,\mathrm{genügt}}_{\text{einer}\,\,Lippschitzbedingung}\,\,\mathrm{bzgl.}\,\,\underline{x}\,\,\mathrm{in}\,\,D(\underline{f}),\,\,\mathrm{wenn}\,\,\forall\underline{x},\underline{y}\,\,\mathrm{mit}}_{(t,\underline{x}),\,(t,\underline{y})\,\in\,D(\underline{f})}\,\,\exists\,\,\,L>0} : \\ \left\|\underline{f}(t,\underline{x})-\underline{f}(t,\underline{y})\right\|_{n}\leq L\left\|\underline{x}-\underline{y}\right\|_{n}$$

 $\|\underline{f}(0,\underline{w}) - \underline{f}(0,\underline{y})\|_n = 2\|\underline{w}\|_n$  ist beliebige Norm in  $\mathbb{R}^n$ .

Wie lautet der Satz von Picard Lindelöf über die Evistenz Sei  $\dot{x} = f(t|x)$  mit  $x_2 = c$ 

Sei  $\dot{x} = f(t,x)$  mit  $x_0 = x(t_0)$  ein Anfangswertproblem (AWP) gegeben, f erfülle die folgenden Bedingungen:

• 
$$\exists a,b\in\mathbb{R}_{>0}$$
 so, dass  $f$  auf dem Rechteck 
$$Q:=\Big\{(t,x)\in\mathbb{R}^2:|t-t_0|\leq a,|x-x_0|\leq b\Big\}$$

stetig und durch M beschränkt ist.

• f ist auf Q Lippschitzstetig bzg. x mit Lippschitzkonstante L.

Dann existiert geanu eine lokale Lösung des AWP, d.h.  $\exists \sigma > 0$  so ,dass auf  $J := [t_0 - \sigma, t_0 + \sigma]$  genau eine Lösung existiert. Man kann  $\sigma$  so wählen:  $\sigma < \min \left\{ a, \frac{b}{m}, \frac{1}{L} \right\}$ .

Wie lautet der Satz von Picard-Lindelöf über die Existenz und Eindeutigkeit der Lösung.

Ein explizites Differentialgleichungssystem $n$ -ter Ordnung der Dimension $k$ ist definiert als:	$\underline{x}^{(n)} = \underline{f}(t, \underline{x}(t), \dots, \underline{x}^{n-1}(t))$ wobei $\underline{x}(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_k(t) \end{pmatrix}, f : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{n \cdot k} \supseteq D(f) \to \mathbb{R}^k.$
We have a second of the second of	

Wie lässt sich eine Differentialgleichung n-ter Ordnung auf ein Differentialgleichungssystem 1. Ordnung der Dimension k transformieren?

Sei  $x\in C^n((\alpha,\beta),\mathbb{R})$  eine Lösung einer skalaren DGL n-ter Ordnung  $(x^{(n)}=f(t,x,\ldots,x^{(n-1)})$  eventuell mit Anfangsbedingungen.

Definiere  $\underline{z}(t) \in \mathbb{R}^n$  mit  $z_i(t) = x(t)^{(i-1)}, i \in \{1, \dots, n\}$ . Es gilt  $\dot{z}_i = z_{i+1} = x^{(i)}$ .  $z=\underline{z}(t)$ eine Lösung des  $n\text{-}\mathrm{dim}.$  DGL-Systems 1. Ordnung:

$$\underline{\dot{z}}(t) = \begin{pmatrix} z_2(t) \\ \vdots \\ z_n(t) \\ f(t,\underline{z}) \end{pmatrix} = \underline{g}(t,\underline{z}) \qquad D(\underline{g}) = (\alpha,\beta) \times \mathbb{R}^n$$

Für  $\underline{z}(t_0) = \underline{z_0}$  setze  $z_i^0 = x^{(i-1)}(t_0)$ .