

PLC s OP – Elektropneumatika

Navrhněte program, který bude ovládat pneupohony podle zadaného harmonogramu. Operátorský panel (dále jen OP) bude zobrazovat činnost a bude mít následující funkce:

- klávesa F1 = start činnosti, - klávesa F2 = pozastav činnost,
 - klávesa F3 = pokračuj v činnosti, - klávesa F4 = stop činnosti,
 - binární vstup (např. %I1.8) = volba činnosti buď harmonogram nebo Drum,
- U každé aktivní klávesy může svítit LED, u aktivní F4 LED může blikat.

Na laboratorní cvičení si přineste všechny potřebné zdroje informací:

- manuál k XBTL-1000,
- manuál k PL7-Junior,
- pokyny k úloze,
- skripta Automatizace pro 3. a 4. ročník.

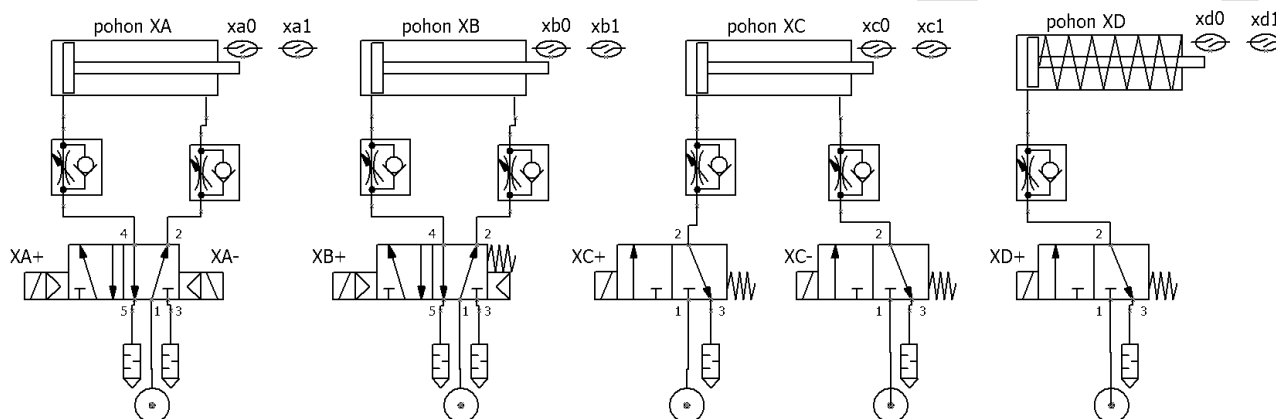
V referátu uveďte: konfiguraci OP, stránky OP, konfiguraci PLC, tabulku proměnných, ideové schéma (PLC + zapojení jeho vstupů – snímačů poloh a výstupů – povely pro pneurozvaděče) a výpis programu s komentáři jednotlivých linií. Ve výpisu programu musí být uvedeno nastavení použitých funkčních bloků.

Pokyny:

- propojte OP s PC (černý kabel mezi OP a portem COM1 PC), spusťte program XBT-L1000 a postupujte podle návodu,
- v dialogové tabulce ponechte jen nezbytné proměnné:
 - a) funkční klávesy (n+0 Function keys = %MW100),
 - b) zobrazení stránky (n+1 Number page to be processed = %MW101),
 - c) ovládání LED u F kláves (n+2 LEDs commands = %MW102),Doporučení: základní adresu %MW100 neměňte.
- navrhněte zobrazení stavů programu a ovládaných výstupů na OP, (minimálně 3 stránky):
 - a) 1. stránka: „Program vypnut – F1=start“,
 - b) 2. stránka: „Program zapnut na kroku č.:X F2=pozastav F4=stop“,
 - c) 3. stránka: „Program pozastaven – F3=pokračuj“,
- pokud použijete na stránce OP číselné pole, nakonfigurujte ho (%MW1, desítkové, 1místné...),
- uložte data OP a exportujte data do OP („transfer completed without error“),
- minimalizujte okno programu XBT-L1000 a propojte PC s PLC a PLC s OP (šedivé kabely),
- spusťte PL7-junior a postupujte podle manuálu (konfigurace PLC a jeho hardware),
- v příslušné sekci software (section GR7 → Pr1) zvolte typ programovacího jazyka (LD),
- naprogramujte linie pro test stisku funkčních kláves OP – test bitů proměnné %MW100 (stisk klávesy je zakódován jako log. 1 na příslušném bitu v slově funkčních kláves: klávesa F1 = bit 0, klávesa F2 = bit 1, klávesa F3 = bit 2 atd.). Jsou 2 možnosti testování:
 - a) test bitu kontaktem ⇒ stisk F1: %MW100:X0 (X0 označuje bit 0 v slově %MW100),
 - b) test celé proměnné příkazem Compare ⇒ test stisku F3: COMPARE %MW100 = 4,
- naprogramujte hlavní ovládací start-pauza-pokračuj-stop obvod řízený funkčními klávesami,
- naprogramujte linie pro ovládání stránek OP: příkaz OPERATE %MW101:=1 zobrazí stránku 1., %MW101:=2 zobrazí stránku 2., %MW101:=3 zobrazí stránku 3. atd.,
- zjistěte postupným aktivováním (pohybujte rukou pohony bez tlaku) zapojení snímačů poloh a tuto **informaci si запиšte**,
- 2 snímače (a0, d1) mají **invertovaný** výstup ⇒ v programu se musí použít opačný typ kontaktů,
- zjistěte zapojení elektromagnetů A+, A–, B+, B–, C+, C–, D+, D– a tuto **informaci si запиšte**,

- naprogramujte linie pro ovládání harmonogramu [protože pneumatické zapojení pohonů je různé (viz níže uvedené verze), je ovládání nutné přizpůsobit podle situace],
- naprogramujte linie pro ovládání LED. Jsou 2 možnosti ovládání:
 - a) ovládání konkrétního bitu cívkou relé \Rightarrow zapnutí LED1 u F1: relé %MW102:X0,
 - b) ovládání celého registru zápisem hodnoty \Rightarrow zapnutí LED3 u F3: OPERATE %MW102:= 4, současné zapnutí 2 LEDek: LED1 u F1 a LED3 u F3 \Rightarrow OPERATE %MW102 = 5 (1+4),
- ověřujte činnost PLC a OP v režimu odladování on-line.

4 verze zapojení pohonů na panelu:



verze XA: 1 rozvaděč 5/2 se dvěma elektromagnety (najdete u pohonu C),
schéma odpovídá řešení elektropneumatickému schématu beze změny,

verze XB: 1 rozvaděč 5/2 s jedním elektromagnetem a vratnou pružinou (najdete u pohonů A a B),
pro elektromagnet je potřebné vytvořit start-stop obvod, který startuje povel vysunout a musí trvat po celou dobu vysunutí až do chvíle, kdy stop povel pohon zasune,

verze XC: 2 rozvaděče 3/2 s elektromagnetem a vratnou pružinou (tato verze není použita),
každý elektromagnet musí mít svůj start-stop obvod, tyto obvody se navzájem střídají v činnosti (tj. když je zapnutý povel vysunout, musí být vypnut povel zasunout a naopak, tj. mají prostřídáné start a stop kontakty),

verze XD: 1 rozvaděč 3/2 s elektromagnetem a vratnou pružinou pro jednočinný pohon (najdete u pohonu D),
podobně jako u verze XB – pro elektromagnet je potřebné vytvořit start-stop obvod, který startuje povel pro vysunutí a musí trvat po celou dobu vysunutí až do chvíle, kdy povel stop pohon zasune,