

Politechnika Warszawska

WYDZIAŁ ELEKTRONIKI
I TECHNIK INFORMACYJNYCH



Instytut Automatyki i Informatyki Stosowanej

Praca dyplomowa magisterska

na kierunku Automatyka i Robotyka

Kompensacja siły grawitacji związanej z chwytanym
przedmiotem za pomocą regulatorów PID

Jakub Postępski

Numer albumu 257947

promotor
dr inż. Tomasz Winiarski

Warszawa 2019