

第7章

电感、电容及动态电路

7.1 广义函数 Singularity Functions

7.2 电容 Capacitor

7.3 电感 Inductor

7.4 动态电路的暂态分析概述

7.1 广义函数Singularity Functions

- Unit step function ——单位阶跃函数 $\varepsilon(t)$
- Unit pulse function ——单位脉冲函数 $p(t)$
- Unit impulse function ——单位冲激函数 $\delta(t)$

问题的引出

$$f_1(t) = \begin{cases} A \cos \omega t & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

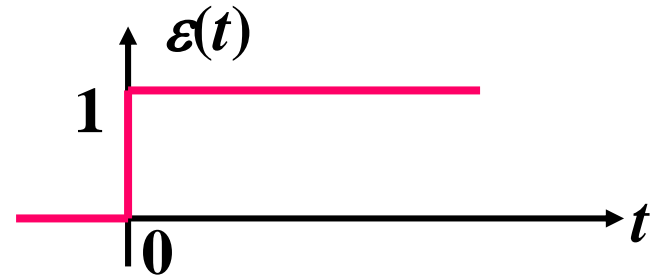
分段函数：数学上不便处理

借助单位阶跃函数和单位冲激函数，可以把分段函数写为单个表达式的广义函数，方便运算

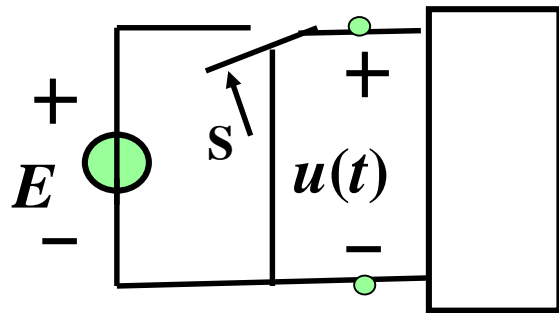
1. 单位阶跃函数(*unit-step function*)

1. 定义

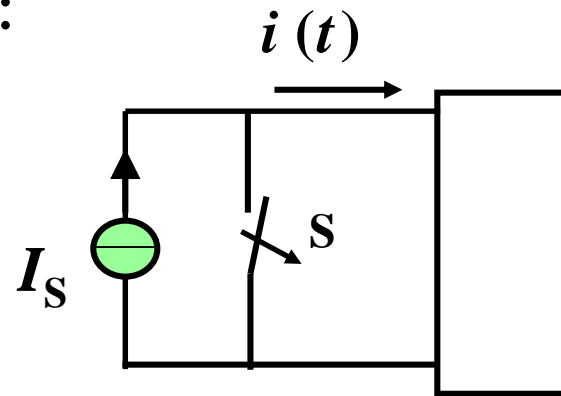
$$\varepsilon(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ 1 & (t > 0) \end{cases}$$



用 $\varepsilon(t)$ 来描述开关的动作：

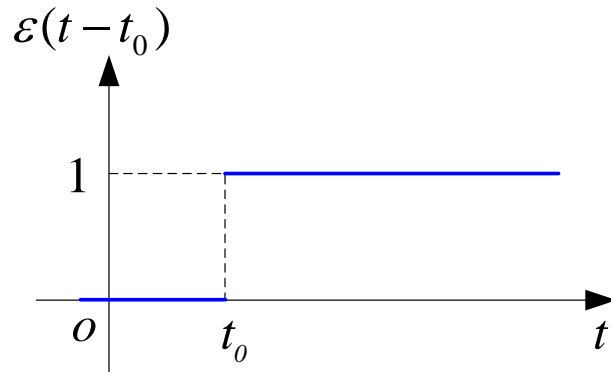


$$t = 0 \text{ 合 } S \quad u(t) = E \varepsilon(t)$$



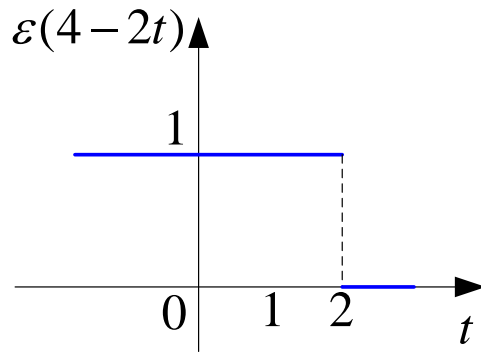
$$t = 0 \text{ 拉闸} \quad i(t) = I_S \varepsilon(t)$$

单位阶跃函数的延迟



$$\varepsilon(t - t_0) = \begin{cases} 0 & (t < t_0) \\ 1 & (t > t_0) \end{cases}$$

单位阶跃函数的反转



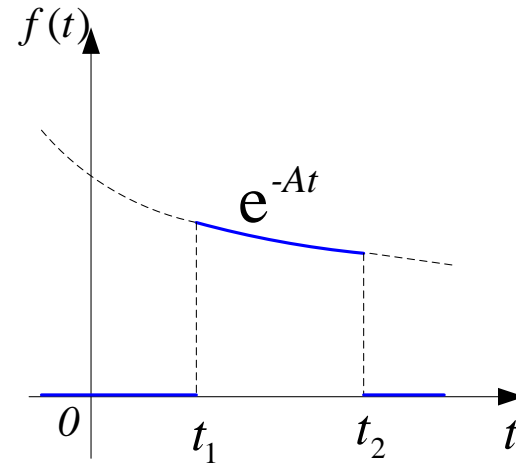
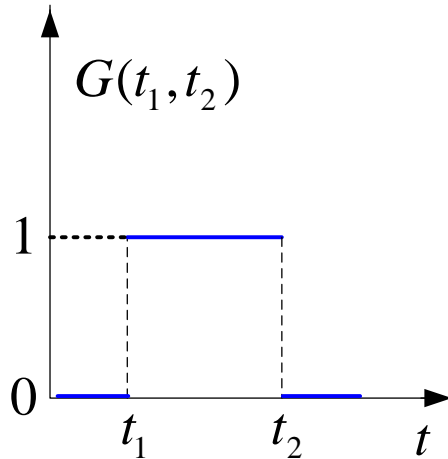
$$\varepsilon(4 - 2t) = \begin{cases} 1 & (t < 2) \\ 0 & (t > 2) \end{cases}$$

单位阶跃函数的应用——表达波形

$$f_1(t) = \begin{cases} A \cos \omega t & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases} \longrightarrow f_1(t) = A \cos(\omega t) \varepsilon(t)$$

7.1 广义函数Singularity Functions

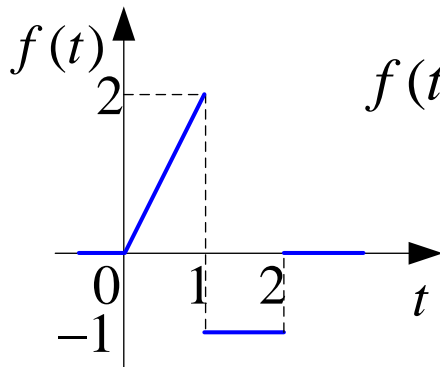
闸门函数 (Gate function)



$$G(t_1, t_2) = \varepsilon(t - t_1) - \varepsilon(t - t_2)$$

$$= \varepsilon(t - t_1) \times \varepsilon(t_2 - t)$$

$$f(t) = G(t_1, t_2)e^{-At} = e^{-At} [\varepsilon(t - t_1) - \varepsilon(t - t_2)]$$



$$f(t) = 2tG(0,1) - G(1,2)$$

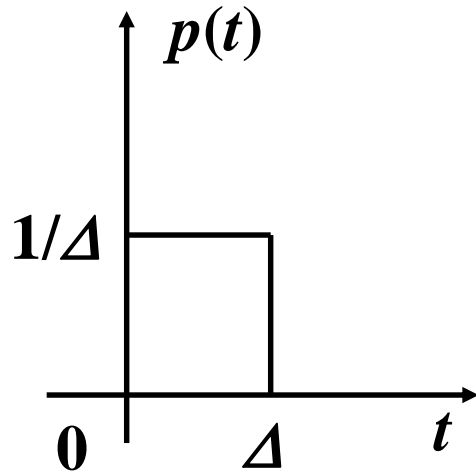
$$= 2t[\varepsilon(t) - \varepsilon(t - 1)] - [\varepsilon(t - 1) - \varepsilon(t - 2)]$$

$$= 2t\varepsilon(t) - (2t + 1)\varepsilon(t - 1) + \varepsilon(t - 2)$$

$$f(t) = \sum_{k=1}^n \phi_k(t) \varepsilon(t - t_k)$$

2. 单位冲激函数

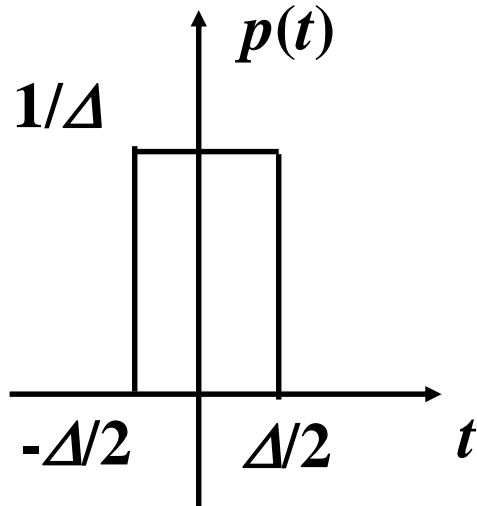
1. 单位脉冲函数 $p(t)$



$$p(t) = \frac{1}{\Delta} [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - \Delta)]$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} p(t) dt = 1$$

2. 单位冲激函数 $\delta(t)$



$$p(t) = \frac{1}{\Delta} \left[\varepsilon\left(t + \frac{\Delta}{2}\right) - \varepsilon\left(t - \frac{\Delta}{2}\right) \right]$$

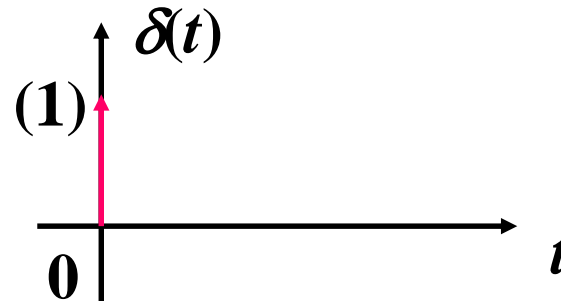
$$\Delta \rightarrow 0, \quad \frac{1}{\Delta} \rightarrow \infty$$

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} p(t) = \delta(t)$$

定义:

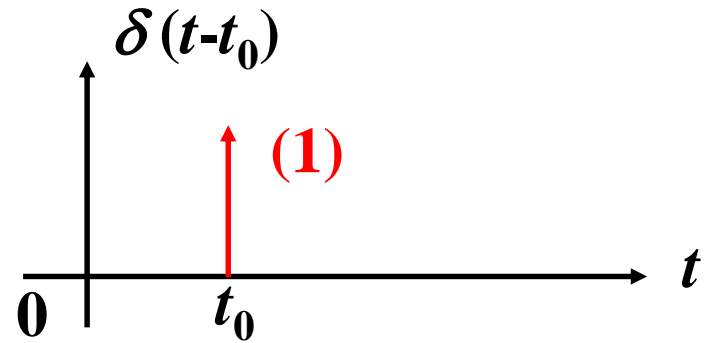
$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ \infty & (t = 0) \\ 0 & (t > 0) \end{cases}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$

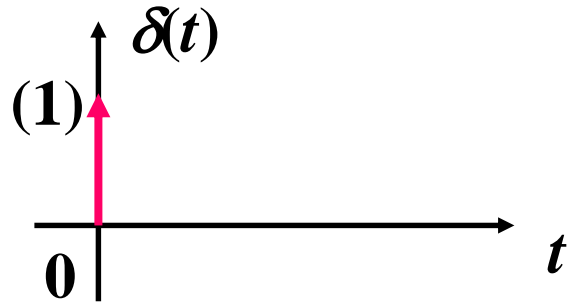


3. 单位冲激函数的延迟 $\delta(t-t_0)$

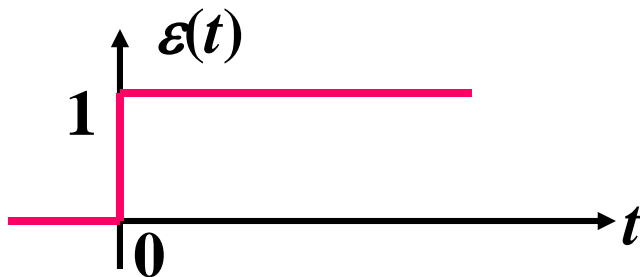
$$\begin{cases} \delta(t-t_0) = 0 & (t \neq t_0) \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-t_0) dt = 1 \end{cases}$$



4. $\delta(t)$ 与 $\varepsilon(t)$ 的关系



$$\varepsilon(t) = \int_{-\infty}^t \delta(t) dt$$



$$\delta(t) = \frac{d}{dt} \varepsilon(t)$$

5. δ 函数的筛分性 (sampling property)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{f(t)\delta(t)}_{f(0)\delta(t)} dt = f(0) \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = f(0)$$

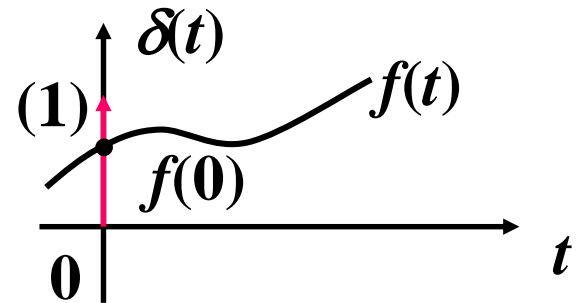
同理有: $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t-t_0)dt = f(t_0)$

* $f(t)$ 在 t_0 处连续

例

$$\int_{-\infty}^{\infty} (\sin t + t)\delta(t - \frac{\pi}{6})dt$$

$$= \sin \frac{\pi}{6} + \frac{\pi}{6} = \frac{1}{2} + \frac{\pi}{6} = 1.02$$



广义函数的微分与积分

$$f(t) = \sum_{k=1}^n \phi_k(t) \varepsilon(t - t_k)$$

微分：

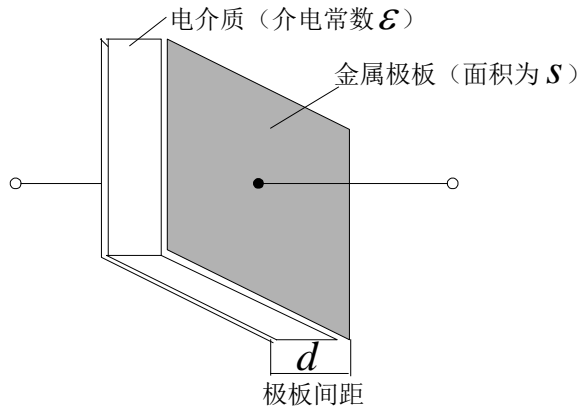
$$\frac{df}{dt} = \sum_{k=1}^n (\phi_k'(t) \varepsilon(t - t_k) + \phi_k(t) \varepsilon'(t - t_k)) = \sum_{k=1}^n (\phi_k'(t) \varepsilon(t - t_k) + \phi_k(t) \delta(t - t_k))$$

积分：

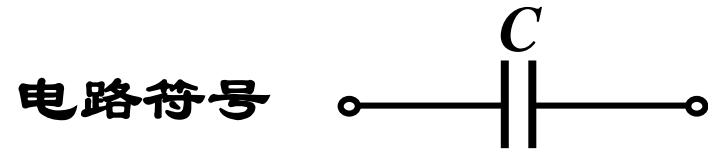
$$\int_{-\infty}^t f(t) dt = \sum_{k=1}^n \int_{-\infty}^t \phi_k(t) \varepsilon(t - t_k) dt = \sum_{k=1}^n [\int_{-\infty}^t \phi_k(t) dt] \varepsilon(t - t_k)$$

7.2 电容元件 (capacitor)

电容器



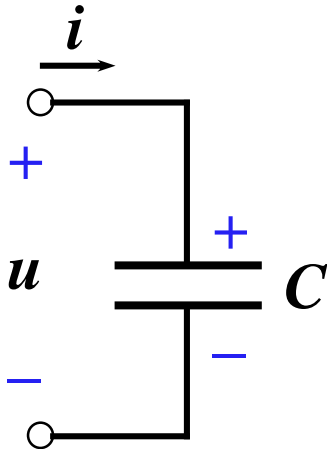
线性非时变电容元件



1. 元件特性

描述电容的两个基本变量: u, q

对于线性电容, 有: $q = Cu$



$$C \stackrel{\text{def}}{=} \frac{q}{u}$$

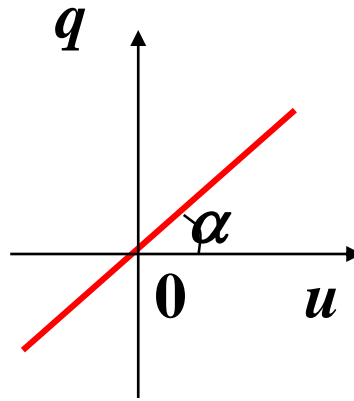
电容 C 的单位: 法[拉],

符号: F (Farad)

常用 μF , pF 等表示。

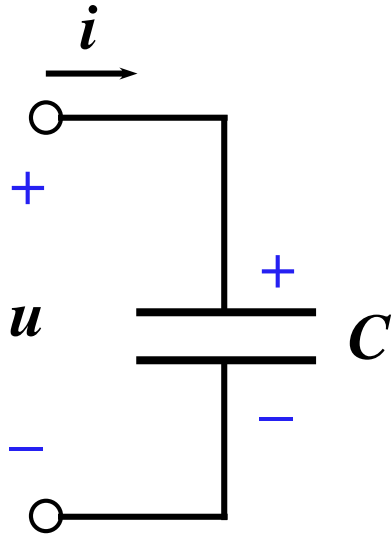
电容以电场形式存储能量。

库伏 ($q-u$) 特性



$$C \propto \tan \alpha$$

2. 线性电容的电压、电流关系



$$i = \frac{dq}{dt} = C \frac{du}{dt}$$

$$u(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i d\tau = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{t_0} i d\tau + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i d\tau$$

$$u(t) = u(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i d\tau$$

$$q(t) = q(t_0) + \int_{t_0}^t i d\tau$$

电容的电压-电流关系小结:

(1) i 的大小与 u 的**变化率成正比**, 与 u 的大小无关;

$$i = C \frac{du}{dt}$$

(2) 当 u 为常数(直流)时, $du/dt = 0 \rightarrow i = 0$ 。电容在直流电路中相当于开路, 电容有**隔直作用**;

(3) 电容元件是一种记忆元件

$$u(t) = u(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i d\tau$$

(4) 电压连续性

$$u(t) = u(t_{0-}) + \frac{1}{C} \int_{t_{0-}}^t i(t) dt \quad \xrightarrow{i(t_0) \neq \infty} \quad u(t_{0-}) = u(t_{0+})$$

(5) 表达式前的正、负号与 u , i 的参考方向有关。当

u , i 为关联方向时, $i = C du/dt$;

u , i 为**非**关联方向时, $i = -C du/dt$ 。

3. 电容的储能

$$p_{\text{吸}} = ui = u \cdot C \frac{du}{dt}$$

$$W_C = \int_{-\infty}^t Cu \frac{du}{d\tau} d\tau = \frac{1}{2} Cu^2 \Big|_{u(-\infty)}^{u(t)} = \frac{1}{2} Cu^2(t) - \frac{1}{2} Cu^2(-\infty)$$

$$\text{若 } u(-\infty)=0 \\ = \frac{1}{2} Cu^2(t) = \frac{1}{2C} q^2(t) \geq 0$$

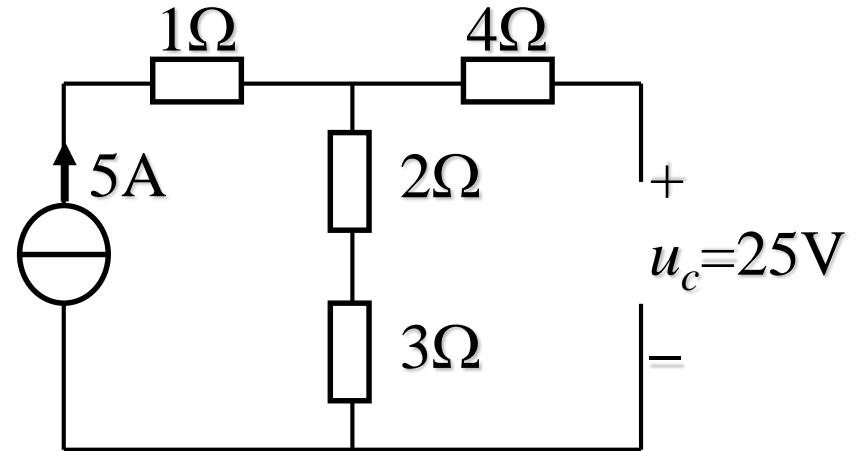
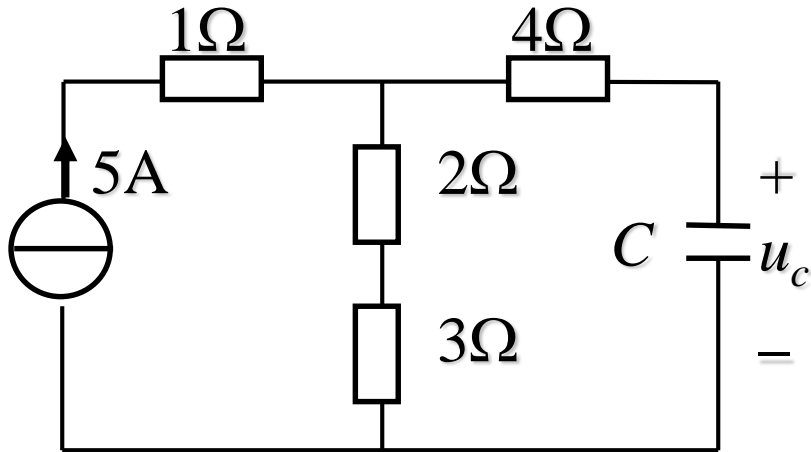
从 t_0 到 t 电容储能的变化量:

$$W_C = \frac{1}{2} Cu^2(t) - \frac{1}{2} Cu^2(t_0)$$

7.2 电容

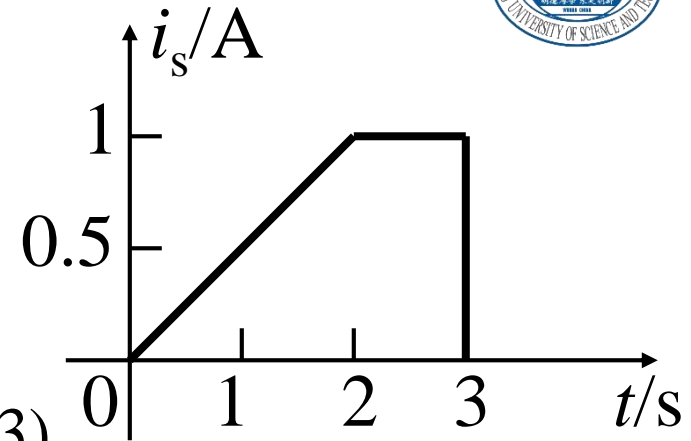
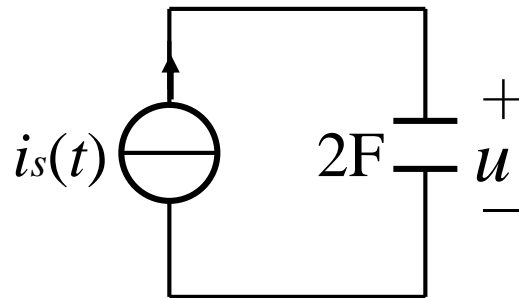
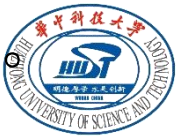
Practice

Find the voltage of the capacitor.



Practice

Find the voltage of the capacitor. $u_c(0_-) = 0$

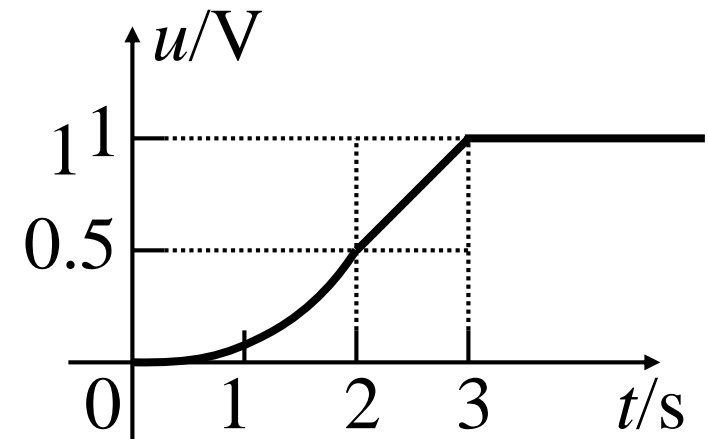


$$i_s(t) = 0.5t\varepsilon(t) + (1 - 0.5t)\varepsilon(t - 2) - \varepsilon(t - 3)$$

$$u(t) = u(0_-) + \frac{1}{2} \int_{0_-}^t i_s dt$$

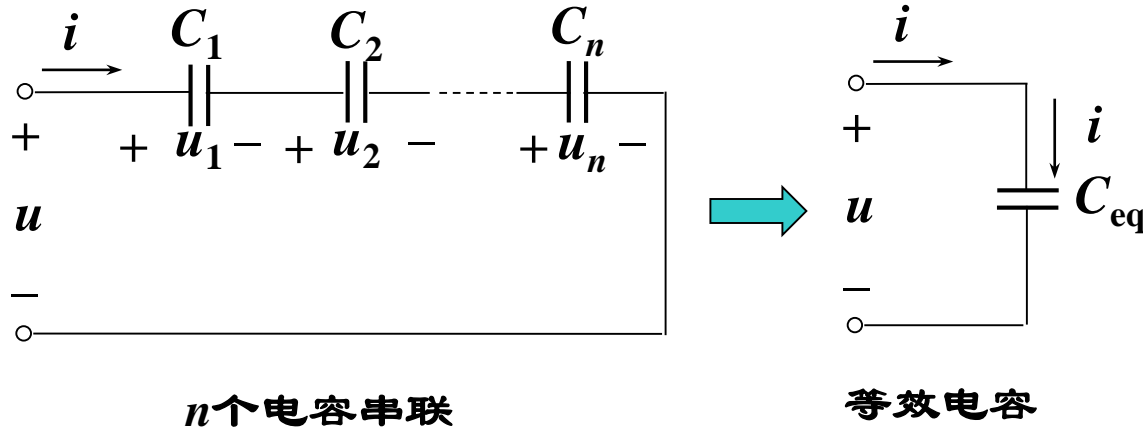
$$= \frac{1}{8} t^2 \varepsilon(t) - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{4} t^2 - t + 1 \right) \varepsilon(t - 2) - \frac{1}{2} (t - 3) \varepsilon(t - 3)$$

$$u(t) = \begin{cases} 0; & (\infty < t \leq 0) \\ \frac{1}{8} t^2; & (0 < t \leq 2) \\ \frac{1}{2} (t - 1); & (2 < t \leq 3) \\ 1; & (t > 3) \end{cases}$$



4. 电容的串并联

(1) 电容的串联



由KVL, 有 $u(t) = u_1(t) + u_2(t) + \dots + u_n(t)$

代入各电容的电压、电流关系式, 得

$$\begin{aligned}
 u(t) &= \frac{1}{C_1} \int_0^t i(\tau) d\tau + u_1(0) + \frac{1}{C_2} \int_0^t i(\tau) d\tau + u_2(0) + \dots + \frac{1}{C_n} \int_0^t i(\tau) d\tau + u_n(0) \\
 &= \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n} \right) \int_0^t i(\tau) d\tau + \sum_{k=1}^n u_k(0) \\
 &= \frac{1}{C_{eq}} \int_0^t i(\tau) d\tau + u(0)
 \end{aligned}$$

等效电容与各电容的关系式为

$$\frac{1}{C_{\text{eq}}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \cdots + \frac{1}{C_n} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{C_k}$$

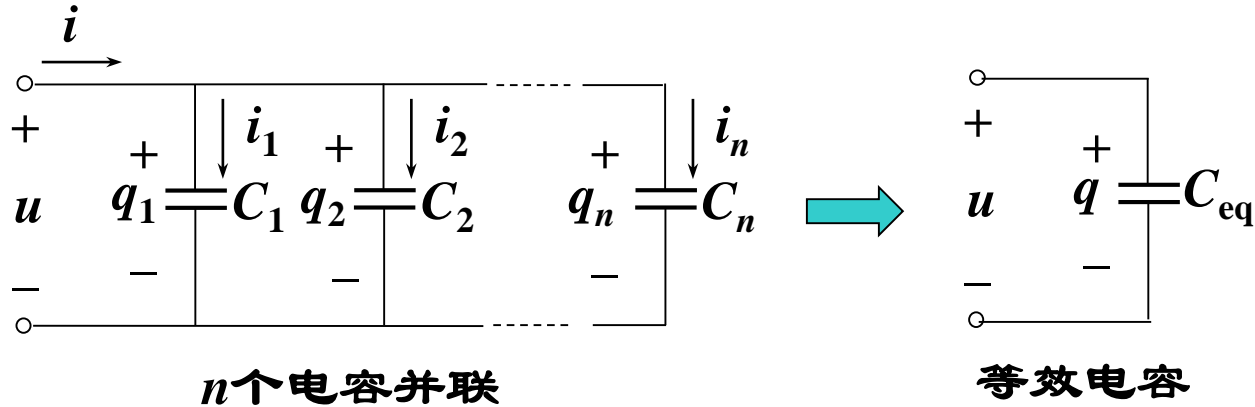
$$u(0) = \sum_{k=1}^n u_k(0)$$

结论： n 个串联电容的等效电容值的倒数等于各电容值的倒数之和。

当两个电容串联（ $n=2$ ）时，等效电容值为

$$C_{\text{eq}} = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$$

(2) 电容的并联



由KCL, 有 $i = i_1 + i_2 + \dots + i_n$

代入各电容的电压、电流关系式, 得

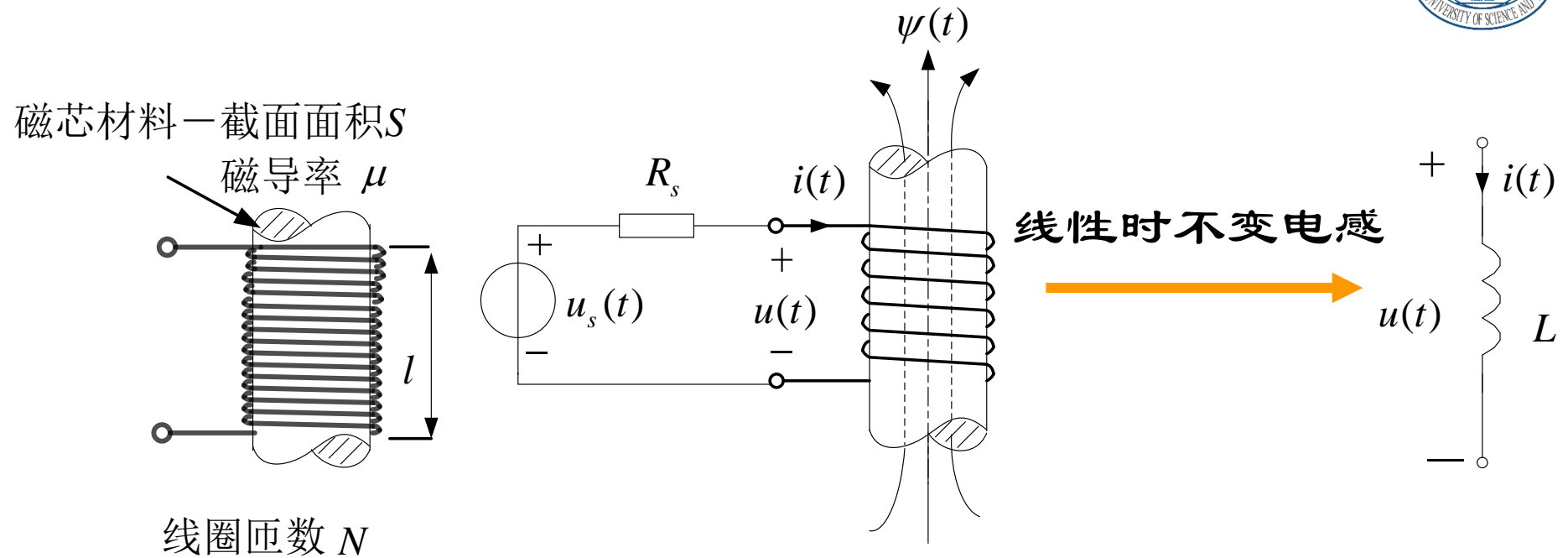
$$\begin{aligned} i(t) &= C_1 \frac{du}{dt} + C_2 \frac{du}{dt} + \dots + C_n \frac{du}{dt} \\ &= (C_1 + C_2 + \dots + C_n) \frac{du}{dt} \\ &= C_{eq} \frac{du}{dt} \end{aligned}$$

等效电容与各电容的关系式为

$$\begin{aligned} C_{eq} &= C_1 + C_2 + \dots + C_n \\ &= \sum_{k=1}^n C_k \end{aligned}$$

结论: n 个并联电容的等效电容值等于各电容值之和。

7.3 电感



1. 线性时不变电感元件

$$L \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\psi}{i}$$

$\Psi = N \Phi$ 为电感线圈的磁链

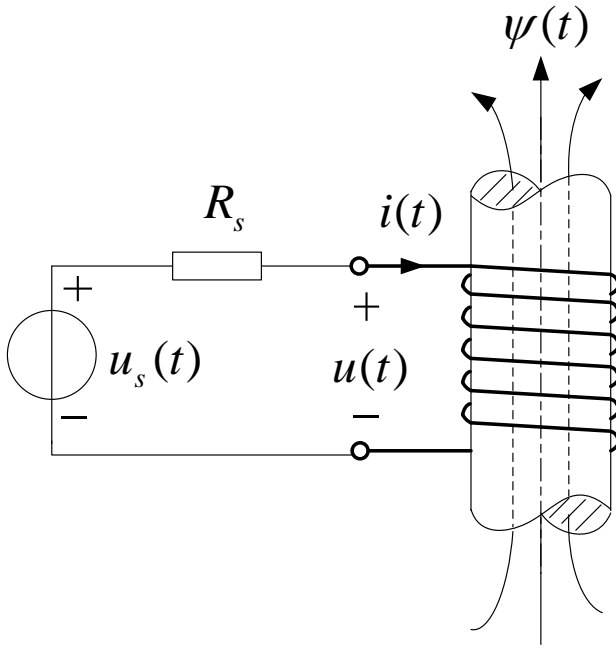
L 称为自感系数

inductance

L 的单位名称：亨[利] 符号：H (Henry)

电感以磁场形式存储能量。

2. 线性电感电压、电流关系：



由电磁感应定律与楞次定律

$$u = L \frac{di}{dt}$$

$$i = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^t u d\tau = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^0 u d\tau + \frac{1}{L} \int_0^t u d\tau = i(0) + \frac{1}{L} \int_0^t u d\tau$$

$$i(t) = i(0) + \frac{1}{L} \int_0^t u d\tau$$

$$\Psi = \Psi(0) + \int_0^t u d\tau$$

电感的电压-电流关系小结:

(1) u 的大小与 i 的**变化率**成正比, 与 i 的大小无关;

(2) 当 i 为常数(直流)时, $di / dt = 0 \rightarrow u=0$,
电感在直流电路中相当于短路;

(3) 电感元件是一种记忆元件;

(4) 电流连续性

$$i(t) = i(t_{0-}) + \frac{1}{L} \int_{t_{0-}}^t u(t) dt \quad \xrightarrow{u(t_0) \neq \infty} \quad i(t_{0-}) = i(t_{0+})$$

(5) 当 u, i 为关联方向时, $u = L di / dt$;

u, i 为**非**关联方向时, $u = -L di / dt$ 。

3. 电感的储能

$$p_{\text{吸}} = ui = i L \frac{di}{dt}$$

$$W_{\text{吸}} = \int_{-\infty}^t Li \frac{di}{d\tau} d\tau = \frac{1}{2} Li^2 \Big|_{i(-\infty)}^{i(t)} = \frac{1}{2} Li^2(t) - \frac{1}{2} Li^2(-\infty)$$

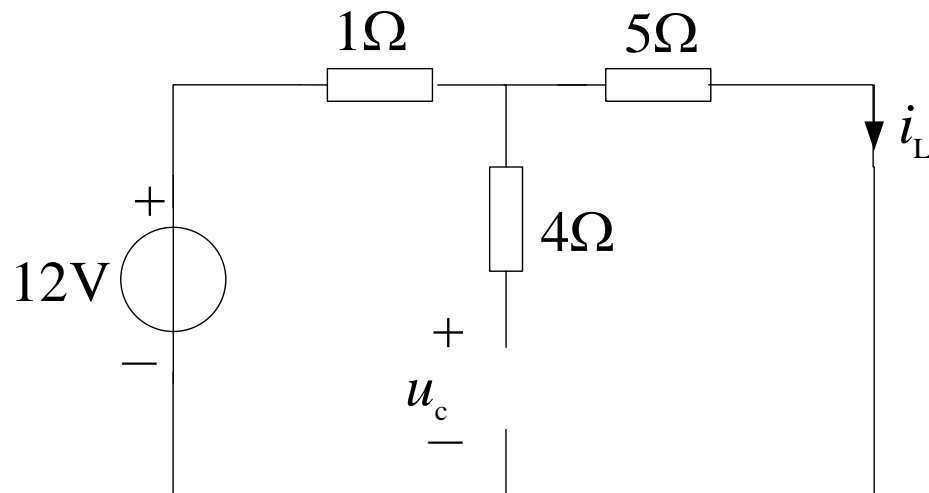
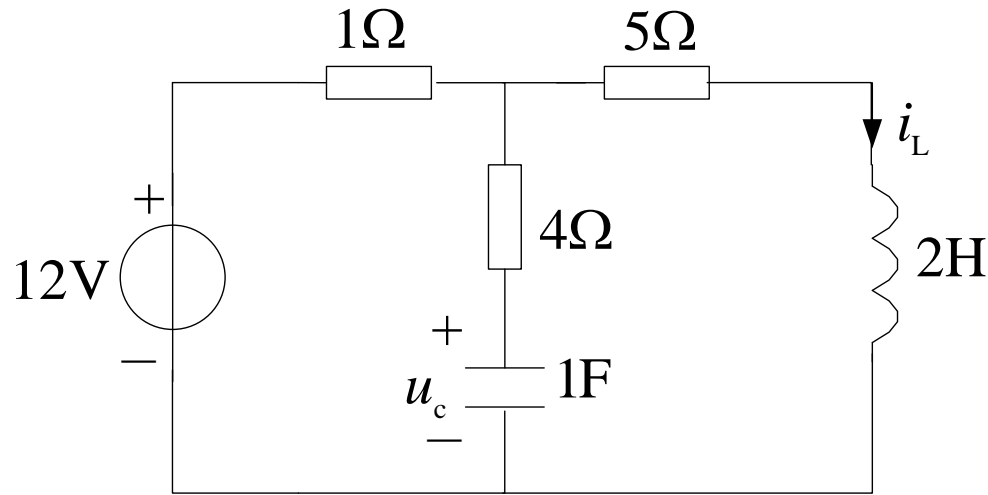
$$\text{若 } i(-\infty)=0 \quad = \quad \frac{1}{2} Li^2(t) = \frac{1}{2L} \Psi^2(t) \geq 0$$

从 t_0 到 t 电感储能的变化量:

$$W_L = \frac{1}{2} Li^2(t) - \frac{1}{2} Li^2(t_0)$$

7.3 电感

Practice Find the voltage of the capacitor and the current of the inductor.

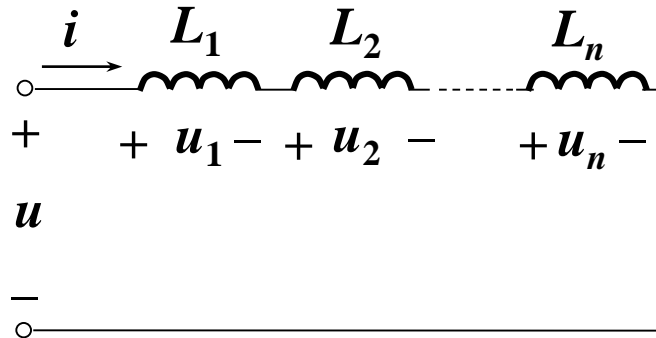


$$i_L = \frac{12}{1+5} = 2\text{A}$$

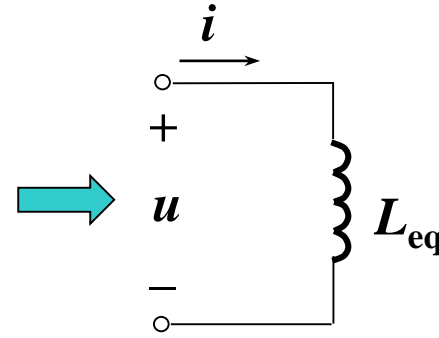
$$u_c = \frac{5}{1+5} \times 12 = 10\text{V}$$

4. 电感的串并联

(1) 电感的串联



n 个电感串联



等效电感

根据KVL和电感的电压电流的关系，有

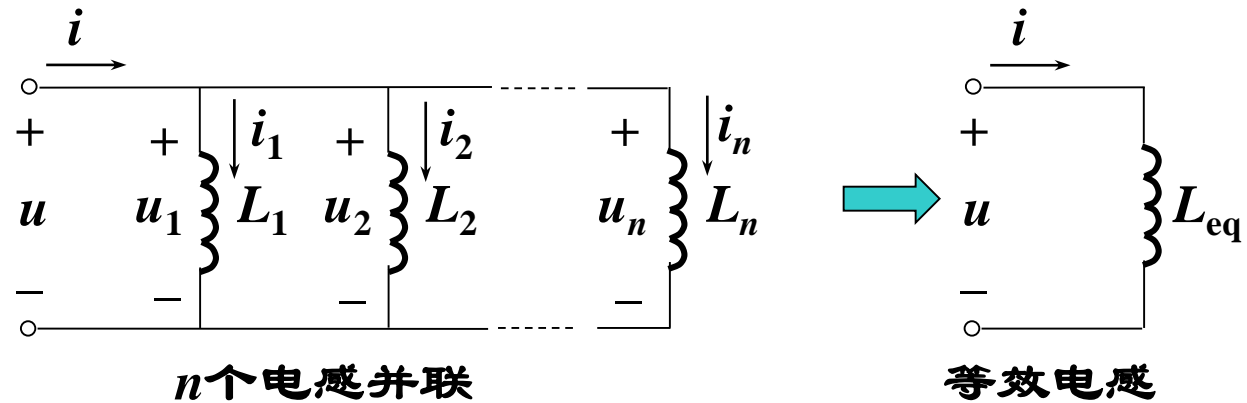
$$\begin{aligned} u &= u_1 + u_2 + \cdots + u_n \\ &= L_1 \frac{di}{dt} + L_2 \frac{di}{dt} + \cdots + L_n \frac{di}{dt} \\ &= (L_1 + L_2 + \cdots + L_n) \frac{di}{dt} \\ &= L_{eq} \frac{di}{dt} \end{aligned}$$

等效电感与各电感的关系
式为

$$L_{eq} = L_1 + L_2 + \cdots + L_n$$

结论： n 个串联电感的等效电感
值等于各电感值之和。

(2) 电感的并联



根据KCL及电感的电压与电流的关系式，有

$$\begin{aligned} i(t) &= i_1(t) + i_2(t) + \cdots + i_n(t) \\ &= \frac{1}{L_1} \int_0^t u(\tau) d\tau + i_1(0) + \frac{1}{L_2} \int_0^t u(\tau) d\tau + i_2(0) + \cdots + \frac{1}{L_n} \int_0^t u(\tau) d\tau + i_n(0) \\ &= \left(\frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \cdots + \frac{1}{L_n} \right) \int_0^t u(\tau) d\tau + i_1(0) + i_2(0) + \cdots + i_n(0) \\ &= \frac{1}{L_{\text{eq}}} \int_0^t u(\tau) d\tau + i(0) \end{aligned}$$

等效电感与各电感的关系式为

$$\frac{1}{L_{\text{eq}}} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \cdots + \frac{1}{L_n}$$

$$i(0) = \sum_{k=1}^n i_k(0)$$

结论： n 个并联电感的等效电感值 的倒数等于各电感值倒数之和。

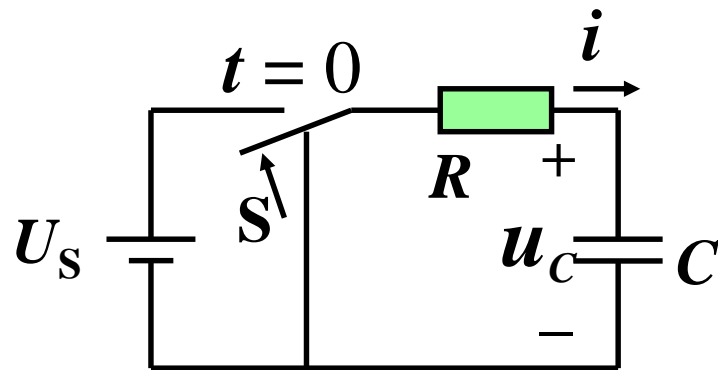
当两个电感并联（ $n=2$ ）时，等效电感值为

$$L_{\text{eq}} = \frac{L_1 L_2}{L_1 + L_2}$$

7.4 动态电路的暂态分析概述

1. 什么是电路的过渡过程

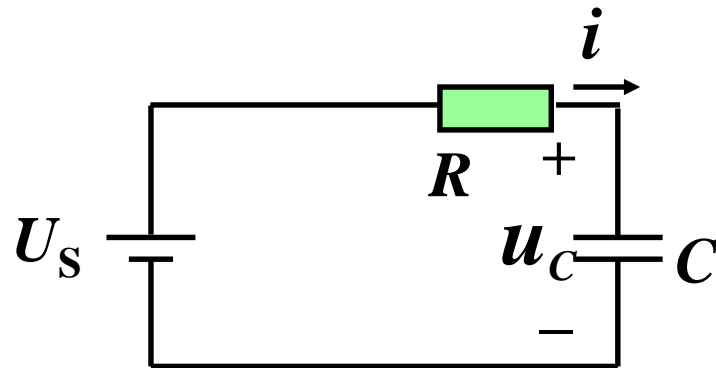
稳态分析



稳定状态

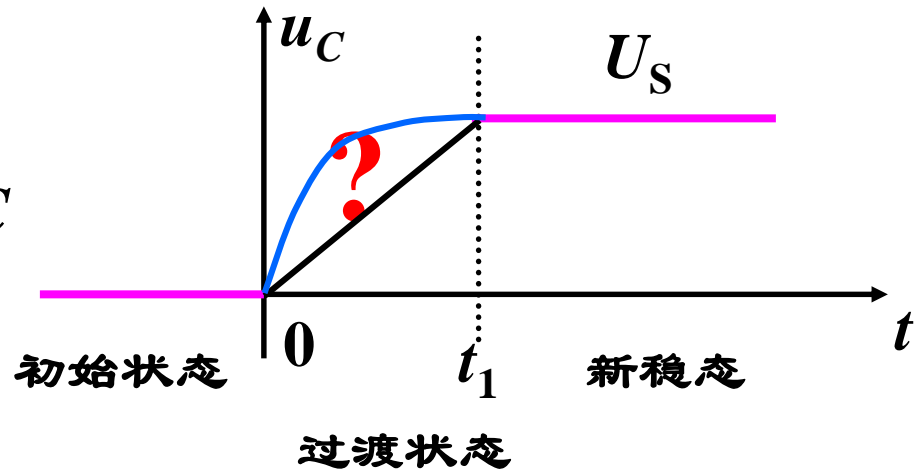
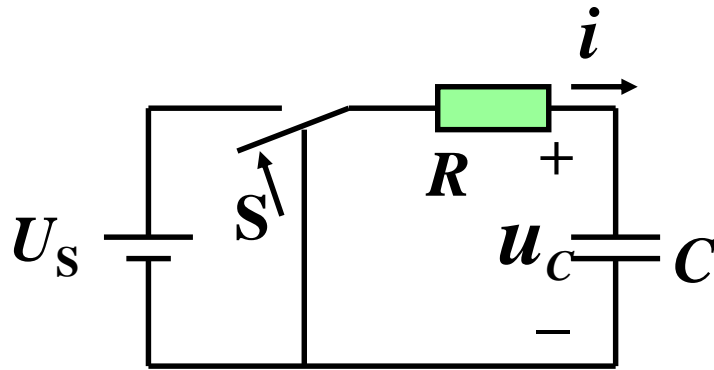
S未动作前

$$i = 0, \quad u_C = 0$$



S接通电源后很长时间

$$i = 0, \quad u_C = U_S$$



过渡过程： 电路由一个稳态过渡到另一个稳态需要经历的过程。

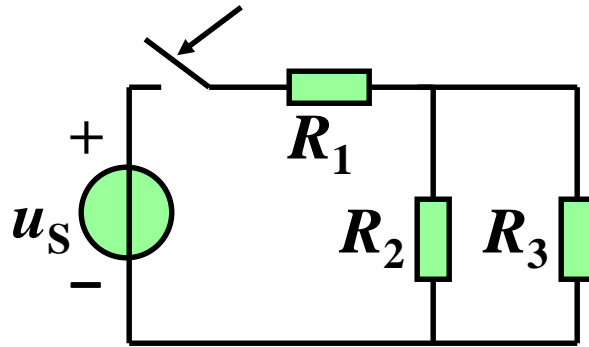
过渡状态 (瞬态、暂态)

2. 过渡过程产生的原因

(1) 电路内部含有储能元件

能量的储存和释放都需要一定的时间来完成。

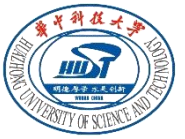
$$p = \frac{\Delta w}{\Delta t}$$



(2) 电路结构发生变化

支路接入或断开； 参数变化

换路



3. 稳态分析和暂态分析的区别

稳 态

换路发生很**长**时间后

I_L 、 U_C **不变**

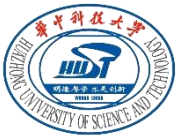
代数方程组描述电路

暂 态

换路**刚刚**发生

i_L 、 u_C 随时间**变化**

微分方程组描述电路



7.4 动态电路的暂态分析概述

2. 微分方程 Differential equation

依据：**KCL、KVL和元件约束。**

$$u_L = L \frac{di_L}{dt}$$

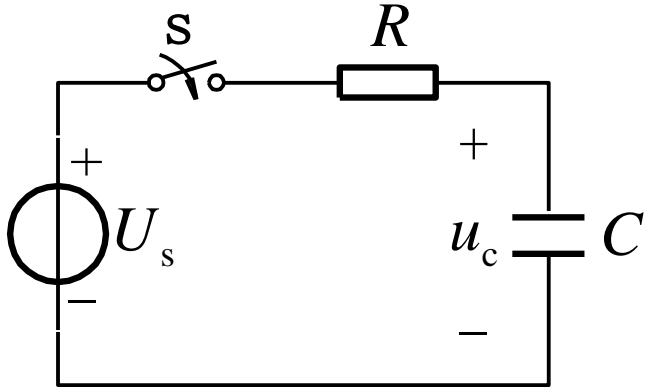
$$i_L(t) = \frac{1}{L} \int_{t_0}^t u_L dt + i_L(t_0)$$

$$i_C = C \frac{du_C}{dt}$$

$$u_C(t) = \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i_C dt + u_C(t_0)$$

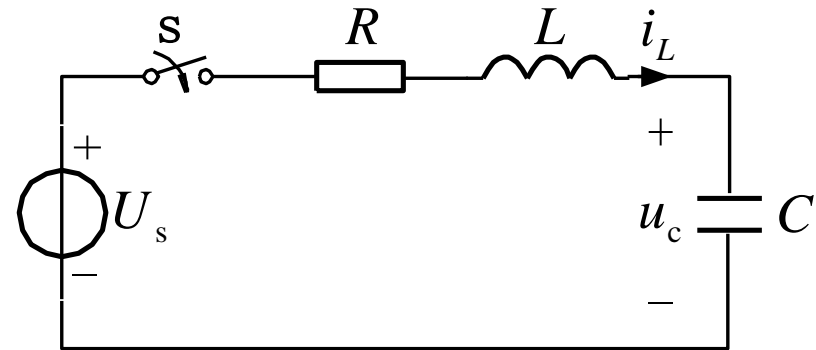
7.4 动态电路的暂态分析概述

2. 微分方程 Differential equation



$$RC \frac{du_c}{dt} + u_c = U_s \quad t > 0$$

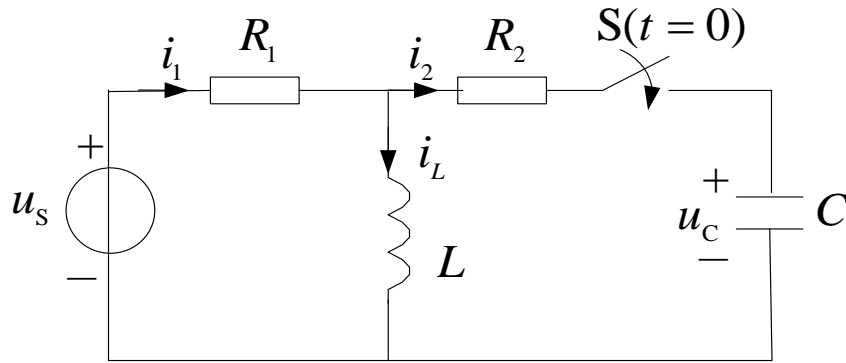
一阶微分方程 → 一阶电路



$$RC \frac{du_c}{dt} + L \frac{d}{dt} \left(C \frac{du_c}{dt} \right) + u_c = U_s \quad t > 0$$

$$LC \frac{d^2 u_c}{dt^2} + RC \frac{du_c}{dt} + u_c = U_s$$

二阶微分方程 → 二阶电路



KVL 、 KCL:

$$u_s = R_1 \left(i_L + C \frac{du_C}{dt} \right) + L \frac{di_L}{dt}$$

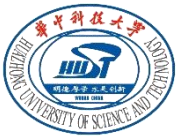
$$L \frac{di_L}{dt} = R_2 C \frac{du_C}{dt} + u_C$$

$$u_s = R_1 \left(i_L + C \frac{du_C}{dt} \right) + R_2 C \frac{du_C}{dt} + u_C = R_1 i_L + (R_1 + R_2) C \frac{du_C}{dt} + u_C$$

$$\frac{du_s}{dt} = R_1 \frac{di_L}{dt} + (R_1 + R_2) C \frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{du_C}{dt}$$

$$\frac{du_s}{dt} = \frac{R_1}{L} \left(R_2 C \frac{du_C}{dt} + u_C \right) + (R_1 + R_2) C \frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{du_C}{dt}$$

$$(R_1 + R_2) C \frac{d^2 u_C}{dt^2} + \left(\frac{R_1 R_2 C}{L} + 1 \right) \frac{du_C}{dt} + \frac{R_1}{L} u_C = \frac{du_s}{dt}$$



n阶线性时不变动态电路的微分方程：

激励 $f(t)$

响应 $y(t)$

$$\frac{d^n y(t)}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} y(t)}{dt^{n-1}} + \dots a_{n-1} \frac{dy(t)}{dt} + a_n y(t) = f(t)$$

经典法

拉普拉斯变换法

状态变量法

数值法

时域分析法

复频域分析法

时域分析法

$$\frac{d^n y(t)}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} y(t)}{dt^{n-1}} + \dots a_{n-1} \frac{dy(t)}{dt} + a_n y(t) = f(t)$$

解的形式: $y(t) = y_h(t) + y_p(t)$

齐次方程通解

非齐次方程特解

$$y_h(t) = \sum_{a=1}^n k_a e^{s_a t}$$

$t \rightarrow \infty$ 稳态解

$$n=1: y_h(t) = k_1 e^{s_1 t}$$

$$n=2: y_h(t) = k_1 e^{s_1 t} + k_2 e^{s_2 t}$$

系数k的确定: 初始条件

$$y(0_+), \frac{dy}{dt} \Big|_{0_+}, \frac{d^2 y}{dt^2} \Big|_{0_+}, \dots, \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} \Big|_{0_+}$$

3 动态电路的初始条件

一、 $t = 0^+$ 与 $t = 0^-$ 的概念

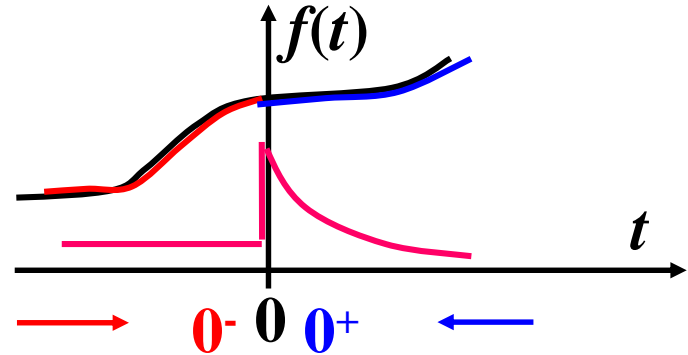
换路在 $t=0$ 时刻进行

0^- $t = 0$ 的前一瞬间

0^+ $t = 0$ 的后一瞬间

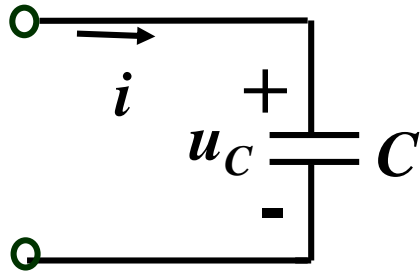
$$f(0^-) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t < 0}} f(t)$$

$$f(0^+) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} f(t)$$



初始条件就是 $t = 0^+$ 时 u , i 及其各阶导数的值。

二、换路定律



$$\begin{aligned} u_C(t) &= \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i(\xi) d\xi \\ &= \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{0^-} i(\xi) d\xi + \frac{1}{C} \int_{0^-}^t i(\xi) d\xi \\ &= u_C(0^-) + \frac{1}{C} \int_{0^-}^t i(\xi) d\xi \end{aligned}$$

$$q = C u_C \quad q(t) = q(0^-) + \int_{0^-}^t i(\xi) d\xi$$

$$t = 0^+ \text{时刻} \quad u_C(0^+) = u_C(0^-) + \frac{1}{C} \int_{0^-}^{0^+} i(\xi) d\xi$$

$$q(0^+) = q(0^-) + \int_{0^-}^{0^+} i(\xi) d\xi$$

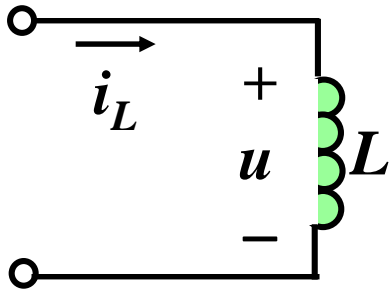
当 $i(\xi)$ 为有限值时

$$u_C(0^+) = u_C(0^-)$$

$$\int_{0^-}^{0^+} i(\xi) d\xi = 0$$

$$q(0^+) = q(0^-)$$

电荷守恒



$$u = L \frac{di_L}{dt} \quad i_L = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^t u(\xi) d\xi$$

$$i_L = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^{0^-} u(\xi) d\xi + \frac{1}{L} \int_{0^-}^t u(\xi) d\xi$$

$$= i_L(0^-) + \frac{1}{L} \int_{0^-}^t u(\xi) d\xi$$

$$\Psi = Li_L \quad \Psi = \Psi(0^-) + \int_{0^-}^t u(\xi) d\xi$$

当 u 为有限值时

$$i_L(0^+) = i_L(0^-)$$

$$\Psi_L(0^+) = \Psi_L(0^-)$$

磁链守恒

换路定律成立的条件!!!

换路定律

$$\begin{cases} q_c(0_+) = q_c(0_-) \\ u_C(0_+) = u_C(0_-) \end{cases}$$

换路瞬间，若电容电流保持为有限值，则电容电压（电荷）换路前后保持不变。

$$\begin{cases} \psi_L(0_+) = \psi_L(0_-) \\ i_L(0_+) = i_L(0_-) \end{cases}$$

换路瞬间，若电感电压保持为有限值，则电感电流（磁链）换路前后保持不变。

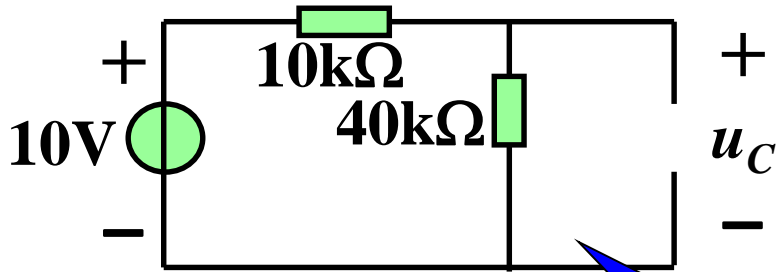
注意

①电容电流和电感电压为有限值是换路定律成立的条件。

②换路定律反映了能量不能跃变。

三、电路初始值的确定

(1) 由 0^- 电路求 $u_C(0^-)$



$$u_C(0^-) = 8V$$

$$i_C(0^-) = 0A$$

电阻电路1

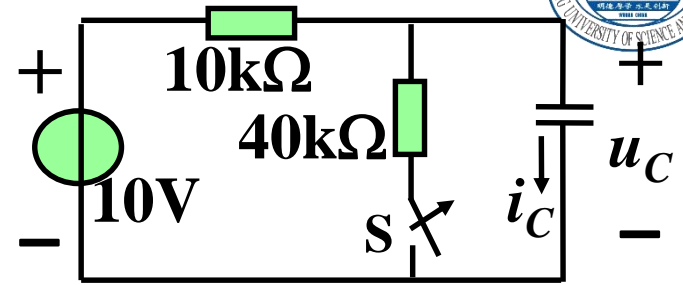
(2) 由换路定律

$$u_C(0^+) = u_C(0^-) = 8V$$

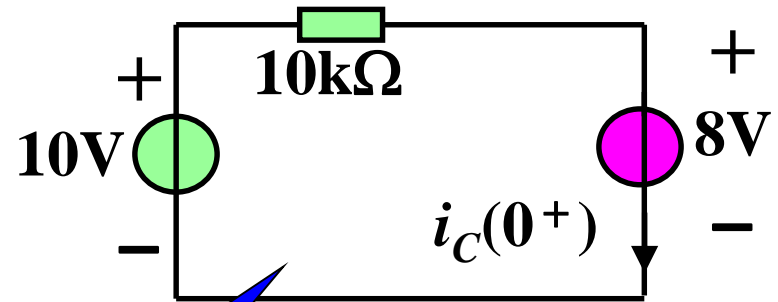
(3) 由 0^+ 等效电路求 $i_C(0^+)$

$$i_C(0^+) = \frac{10 - 8}{10} = 0.2mA$$

例1



求 $i_C(0^+)$ 。

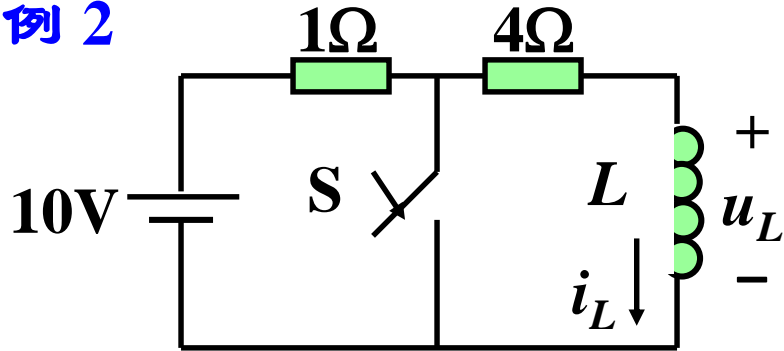


0^+ 等效电路

电阻电路2

$$i_C(0^-) = 0 \neq i_C(0^+)$$

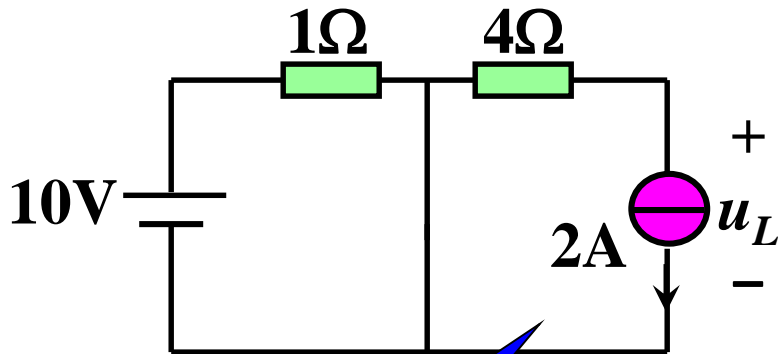
例 2



$t = 0$ 时闭合开关S, 求 $u_L(0^+)$ 。

$$\because u_L(0^-) = 0 \quad \therefore u_L(0^+) \neq 0$$

0^+ 电路

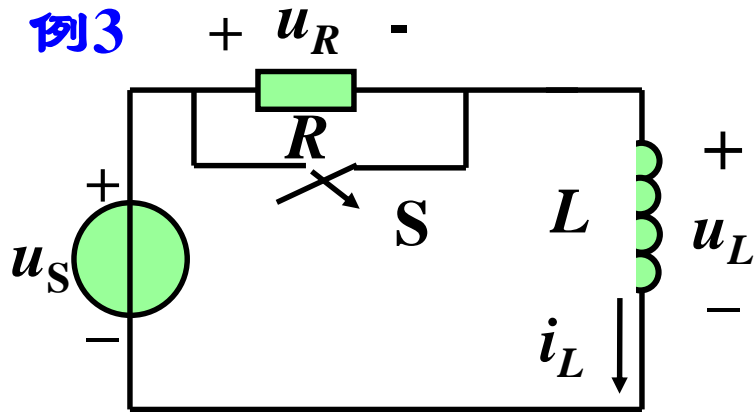


电阻电路

$$i_L(0^+) = i_L(0^-) = 2A$$

$$u_L(0^+) = -2 \times 4 = -8V$$

例3



已知 $u_S = E_m \sin(\omega t + 60^\circ) \text{V}$,

$$i_L(0^-) = -\frac{E_m}{2\omega L}.$$

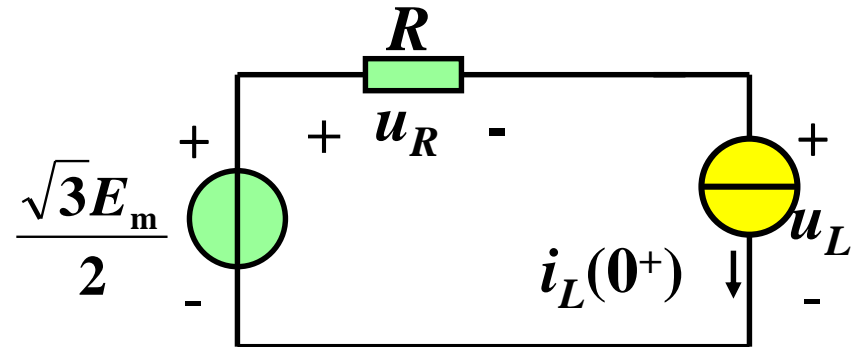
求 $i_L(0^+)$, $u_L(0^+)$, $u_R(0^+)$.

$$(1) \quad i_L(0^+) = i_L(0^-) = -\frac{E_m}{2\omega L}$$

(2) 0^+ 时刻电路:

$$u_R(0^+) = i_L(0^+)R = \frac{-RE_m}{2\omega L}$$

$$u_L(0^+) = \frac{\sqrt{3}E_m}{2} - \frac{-RE_m}{2\omega L}$$



小结——求初始值的步骤:

1. 由**换路前电路**（稳定状态）求 $u_C(0^-)$ 和 $i_L(0^-)$ 。

电阻电路(直流)

2. 由**换路定律**得 $u_C(0^+)$ 和 $i_L(0^+)$ 。

3. 画出 **0^+ 时刻的等效电路**。

(1) 画换路后电路的拓扑结构；

(2) **电容**（**电感**）用**电压源**（**电流源**）替代。

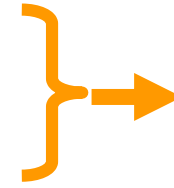
取 0^+ 时刻值，方向同原假定的电容电压、
电感电流方向。

电阻电路

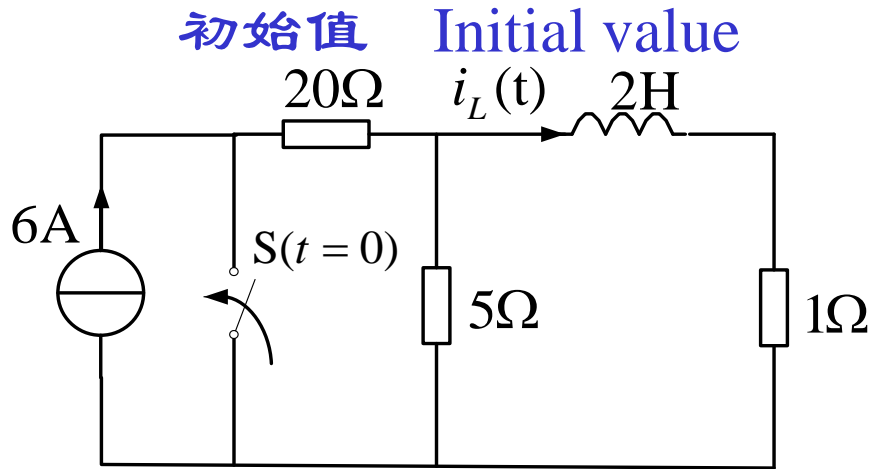
4. 由 0^+ 电路求其它各变量的 0^+ 值。

动态电路经典时域分析：

微分方程 Differential equation



方程解 solution

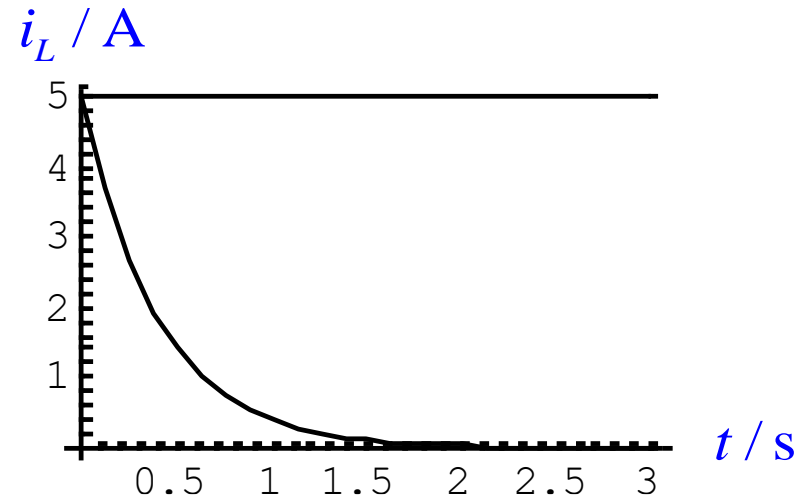


$$2 \frac{di_L}{dt} + 1 \times i_L + \frac{5 \times 20}{5 + 20} \times i_L = 0$$

$$2 \frac{di_L}{dt} + 5i_L = 0$$

$$i_L(0_-) = \frac{5}{1+5} \times 6 = 5A$$

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 5A$$



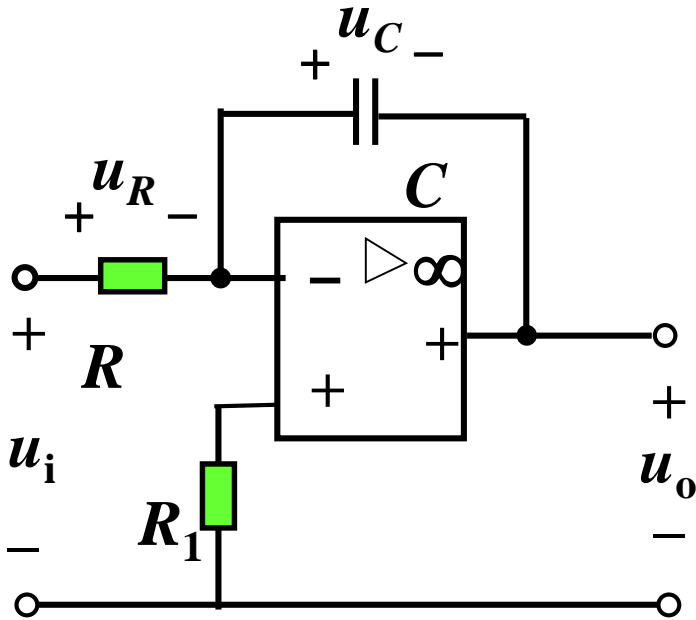
$$i_L(t) = ke^{pt} + i_p$$

$$p = -\frac{5}{2} \quad i_L(t) = ke^{-\frac{5}{2}t} \quad k = 5$$

$$i_L(t) = 5e^{-\frac{5}{2}t} \text{ A} \quad t > 0$$

4. 用Op Amp构成微分器和积分器（不要求）

(1) 积分器



如果 $u_i = U_S$ (常数), 则

$$u_o = -\frac{U_S}{RC}t$$

线性函数

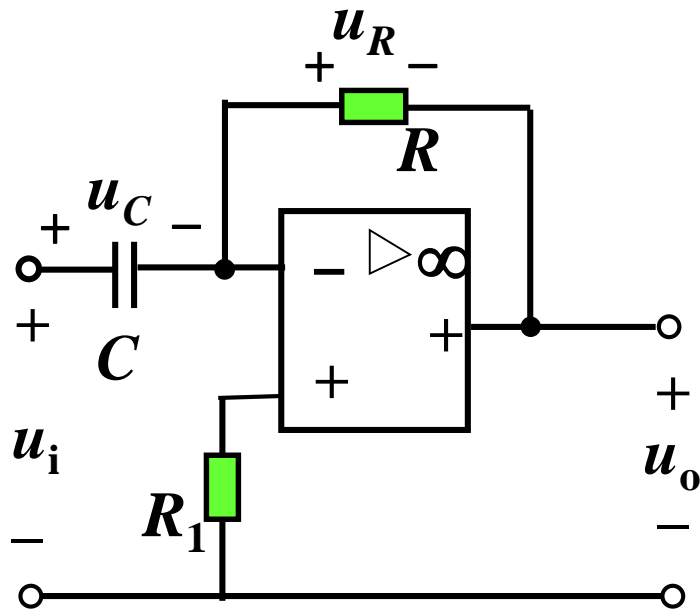
$$\frac{u_R}{R} = C \frac{du_C}{dt}$$

$$u_o = -u_C$$

$$\frac{u_i}{R} = -C \frac{du_o}{dt}$$

$$u_o = -\frac{1}{RC} \int u_i dt$$

(2) 微分器



$$C \frac{du_C}{dt} = \frac{u_R}{R}$$

$$u_o = -u_R$$

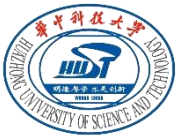
$$C \frac{du_i}{dt} = -\frac{u_o}{R}$$

$$u_o = -RC \frac{du_i}{dt}$$

如果 $u_i = t U_S$ (线性函数), 则

$$u_o = -RCU_S$$

常数



作业

- 7.2 节：7-2
- 7.3 节：7-15, ~~7-18~~
- 7.4 节：7-26, ~~7-31~~
- 7.5 节：7-35、7-36