

- ◆6.1 单继承类
- ●继承是C++类型演化的重要机制,在保留原有类的属性和行为的基础上,派 生出的新类可以有某种程度的变异。
- ●通过继承,新类自动具有了原有类的属性和行为,因而只需定义原有类型没有的新的数据成员和函数成员。实现了软件重用,使得类之间具备了层次性。
- ●通过继承和派生形成的类簇,反映了面向对象问(主)题域、主题等概念, 形成类似Java的包。
- ●单继承是只有一个基类的继承方式。

- ◆6.1 单继承类
- ●多继承的派生类有多于一个的基类,派生类将是所有基类行为的组合。
- ●派生类与基类:接受成员的新类称为派生类,如例中的Point类;提供成员的类称为基类,如例中的Location类。
- ●基类是对若干个派生类的抽象,提取了派生类的公共特征;而派生类是 基类的具体化,通过增加属性或行为变为更有用的类型。
- ●派生类可以看作基类定义的延续,先定义一个抽象程度较高的基类,该基类中有些操作并未实现;然后定义更为具体的派生类,实现抽象基类中未实现的操作。

- ◆6.1 单继承类
- ●C++通过多种控制派生的方法获得新的派生类,可在定义派生类时:
 - ●添加新的数据成员和函数成员;
 - ●修改继承来的基类成员的访问权限;
 - ●重新定义同名的数据和函数成员。

- ◆6.1 单继承类
- ●单继承的定义格式:

 - <继承方式>指明派生类采用什么继承方式从基类获得成员, 分为三种: private表示私有基类; protected表示保护基类; public表示公有基类。
- ●注意区别继承方式和访问权限。

【例6.1、6.2】分别定义定位坐标LOCATION类和 其派生的点POINT类。

```
#include <graphics.h>
                         //定义定位坐标类
class LOCATION {
  int x, y;
public:
                       //gety()获得当前坐标y
  int getx( ); int gety( );
  void moveto(int x, int y); //定义移动坐标函数成员
  LOCATION(int x, int y);
  ~LOCATION();
void LOCATION::moveto(int x, int y) {
  LOCATION::x = x;
  LOCATION::y = y;
int LOCATION::getx() { return x; }
int LOCATION::gety( ) { return y; }
```

```
LOCATION::LOCATION(int x, int y) {
   LOCATION::x = x; LOCATION::y = y;
LOCATION::~LOCATION() { }
class POINT: public LOCATION {
//定义点类,从LOCATION类继承,继承方式为public
                               //新增可见属性
  int visible;
public:
  int isvisible() { return visible; }
                               //新增函数成员
  void show( ), hide( );
  void moveto(int x, int y);
                             //重新定义与基类同名函数
  POINT(int x, int y): LOCATION(x, y) { visible = 0; }
  //在构造派生类对象前先构造基类对象
  ~POINT() { hide(); }
void POINT::show( ) {
  visible = 1;
```

```
putpixel(getx( ), gety( ), getcolor( ));
void POINT::hide( ) {
 visible = 0;
  putpixel( getx( ), gety( ), getbkcolor( ) );
                                     带类名访问基类的moveto函数,
                                     如果不带类名会导致无休止的递
void POINT::moveto(int x, int y) {
                                     归调用。
 int v = isvisible();
 if(v) hide();
 LOCATION::moveto(x, y); //不能去掉LOCATION::, 会自递归
 if(v) show();
                                    问题: 调用基类moveto函数会
                                    导致什么问题?
void main(void) {
 POINT p(3, 6);
                                //调用基类moveto函数
  p.LOCATION::moveto(7, 8);
                                //调用派生类moveto函数
 p.moveto(9, 18);
```

- ◆6.1 单继承类
- ●关于class、struct、union说明:
 - 用class声明的类的继承方式缺省为private,声明 class POINT: private LOCATION等价于声明class POINT: LOCATION。
 - 派生类也可以用struct声明,不同之处在于:用struct声明的继承方式和访问权限缺省为public。
 - 用union声明的类既不能作派生类的基类,也不能作任何基 类的派生类。
- 当基类成员被继承到派生类时,该成员在派生类中的访问权限由继承方式决定。必须慎重的选择继承方式,它是面向对象程序设计的一个非常重要的环节

- ◆6.2 继承方式
- ●派生类可以有三种继承方式:公有继承public、保护继承protected、私有继承private。基类私有成员对派生类函数是不可见的。
 - ①公有继承:基类的公有成员和保护成员派生到派生类时,都保持原有的状态;
 - ②保护继承: 基类的公有成员和保护成员派生后都成为派生 类的保护成员;
 - ③私有继承:基类的公有成员和保护成员派生后都作为派生类的私有成员。

- ◆6.2 继承方式
- 基类的私有成员同样也被继承到派生类中,构成派生类的一部 分,但对派生类函数成员不可见,不能被派生类函数成员访问。
 - 若派生类函数成员要访问基类的私有成员,则必须将其声明为基类的成员友元。
- ●在派生类外部,对其成员访问的权限:
 - 对于新定义成员,按定义时的访问权限访问;
 - 对于继承来的基类成员,取决于这些成员在派生类中的访问权限,与其在基类中定义的访问权限无关。

- ◆6.2 继承方式
- 基类成员继承到派生类时, 其访问权限的变化同继承方式有关。
 - 假定访问权限和继承方式满足 **private** < **protected** < **public**。如果基类成员的访问权限高于继承方式,则派生后基类成员在派生类中的访问权限和继承方式一样;否则,基类成员的访问权限保持不变。

继承方式 基类成员	private	protected	public
protected	private	protected	protected
public	private	protected	public

• 继承来的基类私有成员不能被派生类函数成员访问。

```
基类LOCATION的成员
private成员:
int x, y;
public成员:
int getx();
int gety();
void moveto();
LOCATION();
~LOCATION();
```

```
派生类POINT新增成员
private成员:
int visible;
public成员:
int isvisible();
void show();
void hide();
void moveto();
POINT();
~POINT();
```

```
继承方式为public时POINT可访问的成员
private成员:
int visible;
public成员:
int isvisible();
void show( );
void hide( );
void moveto();
POINT();
~POINT();
int getx();
int gety();
void LOCATION::moveto();
LOCATION();
~LOCATION();
```

- ◆6.2 继承方式
- ●若类POINT的继承方式为public, 基类函数getx、gety派生后的访问权限仍为public, 对类POINT来说这是合理的, 因为, 对类POINT来说则类需要这样的函数成员;
- ●同上,若类POINT的继承方式为public,基类函数成员moveto派生后的访问权限为public,对类POINT来说则是不合理的,因为类POINT自己定义了public函数成员moveto。在第8页中,主函数还能调用基类函数LOCATION::moveto。

class POINT: private LOCATION { ···. }; 基类LOCATION的成员 private成员: int x, y; public成员: int getx(); int gety(); void moveto(); LOCATION(); ~LOCATION();

派生类POINT新增成员 private成员: int visible; public成员: int isvisible(); void show(); void hide(); void moveto(); POINT(); ~POINT();

```
继承方式为private时POINT可访问的成员
private成员:
int visible;
int getx();
int gety();
void LOCATION::moveto( );
LOCATION();
~LOCATION();
public成员:
int isvisible();
void show();
void hide();
void moveto();
POINT();
~POINT();
```

- ◆6.2 继承方式
 - ●在派生类中,可以使用 基类名::成员 或 using 基类名::成员, 修改成员的访问权限,将基类成员的访问权限修改为新的权限。
 - ●在派生类中, using 特定基类数据成员后,不允许再在派生类中定义同名数据成员。
 - ●在派生类中, using 特定基类函数成员后,还可以再在派生类中定义同名函数成员。

```
class A {
   int x = 1;
   int f() { return 1; }
protected:
  int y = 2;
  int g() { return 2; }
};
class B: A {
public:
   using A::x; //error, A::x 不可访问
   using A::y;
   int y; //error
   A::g;
  int g() { return 3; }
};
```

```
class POINT: private LOCATION { //private可省略 int visible; public:
    LOCATION::getx; //修改权限成public LOCATION::gety; //修改权限成public int isvisible() { return visible; } void show(), hide(); void moveto(int x, int y); POINT(int x,int y): LOCATION(x, y) { visible=0; } ~POINT() { hide(); } };
```

```
基类LOCATION的成员
private成员:
int x, y;
public成员:
int getx();
int gety();
void moveto();
LOCATION();
~LOCATION();
```

```
派生类POINT新增成员
private成员:
int visible;
public成员:
int isvisible();
void show();
void hide();
void moveto();
POINT();
~POINT();
```

```
修改private派生的基类成员访问权限时
private成员:
int visible;
void LOCATION::moveto();
LOCATION();
~LOCATION();
public成员:
int isvisible();
void show( );
void hide( );
void moveto();
POINT();
~POINT();
int getx(); //见前页PPT的定义
int gety();
```

- ◆6.3 成员访问
- ●基类成员经过继承方式被继承到派生类后,要注意访问权限的变化。
 - ●优先访问派生类的成员;
 - ●若派生类的成员不能访问(或没有定义),则到基类中查找。
- ●标识符的作用范围可分为从小到大四种级别: ①作用于函数成员内;
 - ②作用于类或者派生类内; ③作用于基类内; ④作用于虚基类内。
 - ●标识符的作用范围越小,被访问到的优先级越高。如果希望访问作用范围更大的标识符,则可以用类名和作用域运算符进行限定。

【例6.3】以链表LIST类为基类定义集合类SET。

```
class LIST {
 struct NODE {
                           //定义节点类
   int val; NODE *next;
   NODE(int v, NODE *p) { val = v; next = p; }
   ~NODE() { delete next; next=0; }
                           //定义数据成员
  } *head;
public:
 int insert(int), contains(int);
 LIST() { head = 0; } //0表示空指针
  ~LIST() { if(head) { delete head; head=0; //0表示空指针 } }
int LIST::contains(int v) { //搜索链表,查询是否存在该节点
 NODE *h = head;
  while(h != 0 \&\& h->val != v) h = h->next;
 return h != 0;
              //0表示空指针
```

```
//在链表中插入新增节点
int LIST::insert(int v) {
  head = new NODE(v, head);
  return 1;
class SET: protected LIST {
                            //采用保护继承方式
                            //集合元素的个数
  int used;
public:
                            //修改contains函数访问权限
  LIST::contains;
                            //需要改变used值,因此改写insert函数
  int insert(int);
                            //等价于SET():LIST(){};
  SET() { };
                            //LIST::insert中的LIST不能省略: 否则自递归
int SET::insert(int v) {
  if(!contains(v) && LIST::insert(v)) return used++;
  return 0;
void main(void) { SET s; s.insert(3); s.contains(3); }
```

●派生类不能访问基类私有成员,除非将派生类的声明为基类的友元类,或者将要访问基类私有成员的派生类函数成员声明为基类的友元。

```
class B;
                //前向声明类B
class A {
  int a, b;
public:
  A(int x) \{ a=x; \}
  friend B; //声明B为A的友元类,B类成员可以访问A任何成员
};
                 //缺省为private继承,等价于class B: private A{
class B: A {
  int b;
public:
  B(int x): A(x) { b = x; A::b = x; a += 3; } //可访问私有成员A::a, A::b
};
void main(void) { B x(7); }
```

- ◆6.4 构造与析构
- ●单继承派生类的构造顺序比较容易确定:
 - 调用虚基类的构造函数;
 - 调用基类的构造函数;
 - ●按照派生类中数据成员的声明顺序,依次调用数据成员的构造函数或初始化数据成员;
 - 最后执行派生类的构造函数构造派生类。
- ●析构是构造的逆序。
- ●以下情况派生类必须定义自己的构造函数:
 - 虚基类或基类只定义了带参数的构造函数;
 - ●派生类自身定义了引用成员或只读成员;
 - 派生类需要使用带参数构造函数初始化的对象成员。

```
输出结果:
#include <iostream>
class A {
                                                         123111CD321
 int a:
public:
 A(int x):a(x) { std::cout << a; } //也可在构造函数体内再次对a赋值
 ~A() { std::cout << a; }
};
            //私有继承,等价于class B: private A {
class B:A {
 int b, c;
 const int d; //B中定义有只读成员,故必须定义构造函数初始化
 A x, y;
public:
 B(int v):b(v),y(b+2),x(b+1),d(b),A(v) { //注意构造与出现顺序无关
   c = v; std::cout << b << c << d; std::cout << "C";
                                   //派生类成员实际构造顺序为 b, d, x, y
 ~B() { std::cout << "D"; }
void main(void) { B z(1); }
                                   //输出结果:?
```

- ◆6.4 构造与析构
- ●如果虚基类和基类的构造函数是无参的,则构造派生类对象时,构造函数可以不用显式调用它们的构造函数,编译程序会自动调用虚基类或基类的无参构造函数。
- ●如果引用变量r引用的是一个对象v,则对象的构造和析构由对象v 完成,而不应该由引用变量r完成。如果被引用的对象是用new生 成的,则引用变量r必须用delete &r析构对象,否则被引用的对象 将因无法完全释放空间(为对象申请的空间)而产生内存泄漏。

【例6.6】被引用的对象的析构。

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A {
  int i; int *s;
public:
  A(int x) {
    s = new int[i=x];
    cout << ''(C): '' << i << ''\n'';
  ~A() {
    delete s;
    cout << "(D): " << i << "\n";
};
```

```
void f1(void) {
  A &p = *new A(1);
}//内存泄露
void f2(void) {
 A *q = new A(2);
} //内存泄露
void f3(void) {
  A &p = *new A(3);
  delete &p;
void f4(void) {
  A *q = new A(4);
  delete q;
void main(void) {
  f1(); f2();
  f3(); f4();
```

输出: (C): 1

- ◆6.5 父类和子类
 - ●如果派生类的继承方式为public,则这样的派生类称为基类的**子类**,而相应的基类则称为派生类的**父类**。
 - ●C++允许父类指针直接指向子类对象,也允许父类引用直接引用子类对象。
 - ●通过父类指针调用虚函数时晚期绑定,根据对象的实际类型绑定到合适的成员函数。
 - ●父类指针实际指向的对象的类型不同,虚函数绑定的 函数的行为就不同,从而产生多态。

- ◆6.5 父类和子类
- ●编译程序只能根据类型定义静态地检查语义。由于父类指 针可以直接指向子类对象,而到底是指向父类对象还是子 类对象只能在运行时确定。
- ●编译时,只能把父类指针指向的对象都当作父类对象。因此编译时:
- ●父类指针访问对象的数据成员或函数成员时,不能超越父 类为相应对象成员规定的访问权限;
- ●也不能通过父类指针访问子类新增的成员,因为这些成员 在父类中不存在,编译程序无法识别。

【例6.7】定义点类,并通过点类派生出圆类。

```
#include <iostream>
using namespace std;
class POINT {
  int x, y;
public:
  int getx() { return x; }
  int gety() { return y; }
  void show( ) { cout << "Show a point\n"; }</pre>
  POINT(int x, int y) { POINT::x = x; POINT::y = y; }
class CIRCLE: public POINT {
  int r;
public:
  int getr() { return r; }
  void show() { cout << "Show a circle\n"; }</pre>
  CIRCLE(int x, int y, int r):POINT(x, y) \{ CIRCLE::r = r; \}
};
```

```
void main(void){
 CIRCLE c(3, 7, 8);
 POINT *p = \&c; //父类对象指针p可以直接指向子类对象,不用类型转换
 cout << c.getr(); //CIRCLE::getr()</pre>
 p->getr(); //错误, 因为getr()函数不是父类的函数成员
 cout << p->getx();
 cout << p->gety();
 p->show(); //POINT::show()
```

- ●若基类和派生类没有构成父子关系,则:
 - ●基类指针不能直接指向派生类对象,必须通过强制类型转换才能指向派生类对象。
 - ●基类引用也不能直接引用派生类对象,而必须通过强制类型转换才能引用派生类对象。

【例6.7】引用父类对象的引用变量引用子类对象。

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A {
   int a;
public:
   int getv() { return a; }
   A() { a = 0; }
   A(int x) { a = x; }
   ~A() { cout << "~A\n"; }
};</pre>
```

```
class B: A { //非父子: private int b; public: int getv() { return b + A::getv(); } B() { b = 0; } //等于B():A() B(int x):A(x) { b = x; } ~B() { cout << "~B\n"; } };
```

```
class C: public A {
                                                    输出:
  int c;
                                                    p.getv() = 3
public:
                                                    q.getv() = 5
  int getv() { return c + A::getv(); }
                                                    ~A
  C() \{ c = 0; \} //等价于C():A() \{ c = 0; \}
                                                    ~A
  C(int x):A(x) { c = x; }
  ~C() { cout << "~C\n"; }
void main(void) {
                         //直接引用C类对象: A和C父子
  A &p = *new C(3);
  A \& q = *(A *) new B(5); //强制转换引用B类对象: A和B非父子
  p.getv();
                         //A::getv()
  q.getv();
                          //A::getv()
                          //析构C(3)的父类A而非子类C
  delete &p;
                          //析构B(5)的父类A而非子类B
  delete &q;
```

- ●在派生类函数成员内部,基类指针可以直接指向该派生类对象,即对派生类函数成员而言,基类被等同地当作父类。
- ●如果函数声明为派生类的友元,则该友元定义的基类指 针也可以直接指向该基类的派生类对象,也不必通过强 制类型转换。

【例6.9】定义机车类VEHICLE,并派生出汽车类CAR。

```
class VEHICLE {
   int speed, weight, wheels;
public:
   VEHICLE(int spd, int wgt, int whl);
};
```

```
VEHICLE::VEHICLE(int spd, int wgt, int whl) {
 speed = spd; weight = wgt; wheels = whl;
class CAR: private VEHICLE {
 int seats;
public:
  VEHICLE *who();
  CAR(int sd, int wt, int st);
 friend void main();
CAR::CAR(int sd, int wt, int st):VEHICLE(sd, wt, 4) { seats = st; }
VEHICLE *CAR::who() {
 VEHICLE *p = this; //派生类内的基类指针直接指向派生类对象
 VEHICLE &q = *this; //派生类内的基类引用直接引用派生类对象
 return p;
//在派生类的友元main中,基类和派生类构成父子关系
void main(void) { CAR c(1, 2, 3); VEHICLE *p = &c; }
```

- ◆6.6 派生类的存储空间
- ●类的存贮空间由实例(非静态)数据成员构成。
- ●派生类的成员一部分是新定义的,另一部分是从基类派生而来的,因此,**在派生类对象的存储空间中必然包含了基类的成员**。
- ●在构造派生类对象之前,首先构造的匿名的基类对象的存储空间,作 为派生类对象存储空间的一部分。
- ●在计算派生类对象存储空间时, **基类和派生类的静态数据成员都不应 计算在内**。

【例6.10】派生类对象存储空间的计算方法。

```
#include <iostream>
class A {
  int h, i, j;
  static int k;
class B: A { //等价于class B: private A
  int m, n, p;
  static int q;
int A:: k = 0; //静态数据成员必须初始化
int B::q = 0;
void main(void) {
  std::cout << "Size of int = " << sizeof(int) << "\n";
  std::cout << "Size of A = " << sizeof(A) << "\n";
  std::cout << "Size of B = " << sizeof(B) << "\n";
```

输出

Size of int=2 Size of A=6 Size of B=12

派生类存储空间示意图

int h;
int i; A
int j;

int m;
int n; B
int p;