Autor: Krzysztof Barczak

# Metody numeryczne w technice

(kierunek Matematyka)

## Projekt 8

Metoda różnic skończonych

Nieustalony przepływ ciepła (schemat jawny)

Napisać procedurę realizującą schemat jawny metody różnic skończonych dla zagadnienia nieustalonego przepływu ciepła:

$$c \rho \frac{\partial u}{\partial t} = \lambda \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad x \in (a, b), \ t \in (0, t^*),$$

z warunkiem początkowym:

$$u(x,0)=u_0(x),$$

oraz warunkami brzegowymi pierwszego rodzaju:

$$u(a, t) = u_a(t),$$
  
 
$$u(b, t) = u_b(t).$$

Jako argument procedury należy podać liczbę nx węzłów siatki oraz czas końca  $t^*$ , natomiast krok czasu dt należy wyznaczyć (w programie) tak aby zapewnić stabilność obliczeń.

a) Korzystając z napisanej procedury wyznaczyć rozwiązanie przybliżone zagadnienia, w którym:

$$a = 1, b = 2, t^* = 1,$$
  
 $c = 1, \rho = 1, \lambda = 1,$ 

$$u_0(x) = \frac{x^3}{6},$$
  
 $u_a(t) = t + \frac{1}{6},$   
 $u_b(t) = 2t + \frac{4}{3}.$ 

Przedział [a,b] podzielić na 10 części.

Na wspólnym rysunku wykreślić rozwiązanie dokładne, którym jest funkcja  $u(x, t) = \frac{x^3}{6} + xt$ , oraz

uzyskane rozwiązania przybliżone w chwili końcowej. Wykreślić także błędy uzyskanego rozwiązania przybliżonego w chwili końcowej.

## Rozwiązanie

### Kod procedury

```
In[*]:= mrsjawny[c_, \rho_-, \lambda_-, f_, a_, b_, tstar_, \varphi_-, \psi_-, u0_, nx_, u_] :=
       Module \left[\left\{h = \frac{b-a}{nx-1}, \tau, w, PP, dt, xi, tk, fik, rozwiazanie, macierz, eq, expr, \right\}\right]
          neweq, const, wskazniki, zmienne, liczbaWierszy, matrix, wyrazyWolne,
          solution, dummy, wykres, rozwiazanieWykres, bledy, bledyWykres,
          \verb|bledyWykresPlot|, koncowe, bledyKoncowe, bledyKoncoweWykres|,
         W = \{ \tau \lambda, c \rho h^2 - 2 \lambda \tau, -c \rho h^2, -h^2 \tau \};
         (* Wyznaczenie kroku czasu *)
        \tau = \frac{c \rho h^2}{2 \lambda};
        PP = Ceiling[2 tstar / τ];
        dt = N\left[\frac{tstar}{PP-1}\right];
         (*Print["\tau = ",N[\tau],"; dt = ",dt,"; dt <= \tau ",dt \le \tau];*)
         (* Wyznaczenie siatki *)
         xi = Table[a + (i - 1) h, {i, nx}];
         tk = Table[(k-1) dt, {k, PP}];
         (*Print["xi ",xi];
         Print["tk ",tk];*)
         (* Wartości funkcji f w węzłach siatki *)
         fik = Table[f[xi[i]], tk[k]], {i, nx}, {k, PP}];
         (* Wartości znane z warunków *)
         rozwiazanie = Table[u<sub>i,k</sub>, {i, nx}, {k, PP}];
         Do[rozwiazanie[i, 1] = u0[xi[i]], {i, 1, nx}];
         (*Print[MatrixForm[rozwiazanie]];*)
         Do[rozwiazanie[1, k]] = \varphi[tk[k]];
          rozwiazanie[nx, k] = \psi[tk[k]],
          {k, 1, PP}];
         (*Print[MatrixForm[rozwiazanie]];*)
         (* Budowa układu równań *)
         macierz = Table[eq = w[1] \times rozwiazanie[i + 1, k] + w[2] \times rozwiazanie[i, k] +
```

```
w[3] \times rozwiazanie[i, k+1] + w[1] \times rozwiazanie[i-1, k] = w[4] fik[i, k];
  expr = eq /. Equal → Subtract;
  const = expr /. Map[# → 0 &, Variables[expr]];
  neweq = expr - const == -const, \{i, 2, nx - 1\}, \{k, 1, PP - 1\}\};
macierz = Flatten[macierz];
(*Print[MatrixForm[macierz]];*)
(*Print["n = ",nx+1,", m = ",PP+1,
 ", nm - n - 2m + 2 = ", (nx+1) ( PP+1) - (nx+1) - 2 (PP+1) + 2];
Print[Dimensions[macierz]];*)
wskazniki =
 Sort[DeleteDuplicates[Flatten[Table[\{\{i+1,\,k\},\,\{i,\,k\},\,\{i,\,k+1\},\,\{i-1,\,k\}\},
      {i, 2, nx - 1}, {k, 2, PP - 1}], 2]]];
zmienne = Sort[DeleteDuplicates[
   Flatten[Table[\{u_{i+1,k}, u_{i,k}, u_{i,k+1}, u_{i-1,k}\}, \{i, 2, nx-1\}, \{k, 2, PP-1\}], 2]]];
(*Print["wskazniki ",wskazniki];*)
liczbaWierszy = Dimensions[macierz][1];
(*Print["liczba wierszy ",liczbaWierszy];*)
(* Rozdzielenie zmiennych od wyrazów wolnych *)
matrix = Table [0, \{nx PP - nx - 2 PP + 2\}];
wyrazyWolne = Table[0, {nx PP - nx - 2 PP + 2}];
Do[matrix[i]] = macierz[i, 1];
 wyrazyWolne[i] = macierz[i, 2], {i, nx PP - nx - 2 PP + 2}];
(*Print["wyrazy wolne ",MatrixForm[wyrazyWolne]];*)
(* Wyciągnięcie macierzy współczynników *)
matrix = Normal@CoefficientArrays[matrix, zmienne][2];
(*Print[MatrixForm[matrix]];
Print["wymiary matrix", Dimensions[matrix]];*)
(* Rozwiązanie *)
solution = LinearSolve[matrix, wyrazyWolne];
(*Print["solution ",solution];
Print["liczba roz ",Dimensions[solution]];*)
dummy = Table[0, {nx}, {PP}];
Do [
 dummy[i[1], i[2]] = solution[Position[wskazniki, i][1, 1]], {i, wskazniki}];
(*Print["dummy ", MatrixForm[dummy]];
Print["dim dummy ",Dimensions[dummy]];*)
Do[rozwiazanie[i, j]] = dummy[i, j]], {i, 2, nx - 1}, {j, 2, PP}];
(*Print[MatrixForm[rozwiazanie]];*)
```

```
(* Tworzenie wykresu *)
wykres = Table[{xi[i], tk[k], rozwiazanie[i, k]}, {i, nx}, {k, PP}];
dummy = { } ;
Do[dummy = Append[dummy, wykres[i, k]], {i, nx}, {k, PP}];
rozwiazanieWykres =
    ListPointPlot3D[dummy, PlotTheme → "Business", PlotRange → All];
koncowe = {};
 (*koncowe=ListPlot3D[
           Table[{xi[i],tk[PP],rozwiazanie[i,PP]},{i,nx}],PlotTheme→"Business"];*)
Do[koncowe = Append[koncowe, wykres[i, PP]], {i, nx}];
koncowe = ListPointPlot3D[koncowe, PlotTheme → "Business",
       PlotRange → All, PlotLegends → {"przybliżone dla t = t*"}];
(*Print[koncowe];*)
(* Błędy *)
bledy = Table[
        {xi[i], tk[k], Abs[rozwiazanie[i, k] - u[xi[i], tk[k]]]}, {i, nx}, {k, PP}];
bledyWykres = {};
Do[bledyWykres = Append[bledyWykres, bledy[i, k]], {i, nx}, {k, PP}];
bledyWykresPlot =
    ListPlot3D[bledyWykres, PlotTheme → "Business", PlotStyle → 96];
bledyKoncowe =
    Table[{xi[i], Abs[rozwiazanie[i, PP] - u[xi[i], tk[PP]]]}, {i, nx}];
bledyKoncoweWykres = {};
    bledyKoncoweWykres = Append[bledyKoncoweWykres, bledyKoncowe[i]], {i, nx}];
bledyKoncoweWykres =
    ListPlot[bledyKoncoweWykres, PlotTheme → "Business", Joined → True];
Return[\{Show[Plot3D[u[x, t], \{x, a, b\}, \{t, 0, tstar\}, PlotStyle \rightarrow Green, \{t, 0, tstar}, PlotStyle \rightarrow Green, \{t, 0, tstar}, PlotStyle \rightarrow Green, \{t, 0, tstar}, PlotStyle \rightarrow Green, PlotStyle \rightarrow Green, \{t, 0, tstar}, PlotStyle \rightarrow Green, \{t, 0, tstar}
              PlotLegends → {"dokładne"}], koncowe], bledyKoncoweWykres}]
```

#### Rozwiązanie

```
\begin{split} & \text{In}[\bullet] \coloneqq \text{Clear}[\mathsf{c},\,\rho,\,\lambda,\,\mathsf{f},\,\mathsf{a},\,\mathsf{b},\,\mathsf{tstar},\,\varphi,\,\psi,\,\mathsf{u0},\,\mathsf{nx},\,\mathsf{u}] \,; \\ & \mathsf{c} = \mathsf{1};\,\rho = \mathsf{1};\,\lambda = \mathsf{1};\,\mathsf{f}[\mathsf{x}_-,\,\mathsf{t}_-] \,\coloneqq \mathsf{0};\,\mathsf{a} = \mathsf{1};\,\mathsf{b} = \mathsf{2};\,\mathsf{tstar} = \mathsf{1}; \\ & \varphi[\mathsf{t}_-] \,\coloneqq \mathsf{t} + \mathsf{1}\,/\,\mathsf{6};\,\psi[\mathsf{t}_-] \,\coloneqq \mathsf{2}\,\mathsf{t} + \mathsf{4}\,/\,\mathsf{3};\,\mathsf{u0}[\mathsf{x}_-] \,\coloneqq \mathsf{x}^{\wedge}\,\mathsf{3}\,/\,\mathsf{6}; \\ & \mathsf{u}[\mathsf{x}_-,\,\mathsf{t}_-] \,\coloneqq \frac{\mathsf{x}^3}{\mathsf{6}} + \mathsf{x}\,\mathsf{t}; \\ & \mathsf{nx} = \mathsf{10}; \\ & \mathsf{mrsjawny}[\mathsf{c},\,\rho,\,\lambda,\,\mathsf{f},\,\mathsf{a},\,\mathsf{b},\,\mathsf{tstar},\,\varphi,\,\psi,\,\mathsf{u0},\,\mathsf{nx},\,\mathsf{u}] \end{split}
```

Out[0]=



