Devoir 3 - Solutions

Patrick Boily

2023-02-25

Préliminaires 1

Nous importons l'ensemble Autos.xlsx se retrouvant sur Brightspace, avec prédicteur VKM.q (X, distance quotidienne moyenne, en km) et réponse CC.q (Y, consommation de carburant quotidienne moyenne, en L).

```
library(tidyverse) # pour avoir acces a select() et />
## -- Attaching packages ------ tidyverse 1.3.2 --
## v ggplot2 3.3.5 v purrr
                            0.3.4
## v tibble 3.1.6 v dplyr 1.0.7
## v tidyr 1.1.4 v stringr 1.4.0
## v readr
         2.1.1
                  v forcats 0.5.1
## -- Conflicts ----- tidyverse_conflicts() --
## x dplyr::filter() masks stats::filter()
## x dplyr::lag()
                  masks stats::lag()
Autos <- readxl::read_excel("Autos.xlsx") |> select(VKM.q,CC.q)
str(Autos)
## tibble [996 x 2] (S3: tbl_df/tbl/data.frame)
## $ VKM.q: num [1:996] 330 264 251 235 230 230 215 208 203 196 ...
## $ CC.q : num [1:996] 49 33 44 22 38 31 28 19 31 19 ...
x = Autos$VKM.q
y = Autos$CC.q
```

Exprimez le modèle de régression linéaire $Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i$ à l'aide de la notation matricielle. Utilisez R afin de déterminer directement la solution des moindres carrés (sans passer par lm(), ni par les sommes $\sum X_i, \sum Y_i, \sum X_i^2, \sum X_i Y_i, \sum Y_i^2$).

Solution: on écrit

$$\mathbf{Y} = \begin{pmatrix} Y_1 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \end{pmatrix}, \quad \text{et} \quad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} 1 & X_{1,1} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & X_{n,1} \end{pmatrix}.$$

Ainsi,

$$\mathbf{b} = \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{OLS}} = (\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{Y}:$$

```
intercept = x^0
X = cbind(intercept, x)
(b = solve(t(X) %*% X) %*% (t(X) %*% y))
```

```
## [,1]
## intercept -0.1183883
## x 0.1221413
```

Ainsi, $\hat{Y} = -0.1183883 + 0.1221413X$.

Préliminaires 2

Nous importons l'ensemble Autos.xlsx se retrouvant sur Brightspace. Nous ne nous intéressons qu'aux véhicules de type VPAS, avec prédicteurs VKM.q $(X_1, distance quotidienne moyenne, en km)$ et Age $(X_2, age du véhicule, en années)$, et réponse CC.q (Y, consommation de carburant quotidienne moyenne, en L).

```
library(tidyverse) # pour avoir acces a select() et />
Autos <- readxl::read_excel("Autos.xlsx") |>
    filter(Type == "VPAS") |> select(VKM.q,Age,CC.q)
str(Autos)

## tibble [494 x 3] (S3: tbl_df/tbl/data.frame)
## $ VKM.q: num [1:494] 208 196 173 169 165 161 154 153 151 147 ...
## $ Age : num [1:494] 6 9 7 5 0 20 18 11 4 1 ...
## $ CC.q : num [1:494] 19 19 14 15 18 14 16 13 14 13 ...

x1 = Autos$VKM.q
x2 = Autos$Age
y = Autos$CC.q
```

Considérons l'ensemble de données Autos.xlsx se retrouvant sur Brightspace. Nous ne nous intéressons qu'aux véhicules de type VPAS. Les prédicteurs sont VKM.q (X_1 , distance quotidienne moyenne, en km) et Age (X_2 , age du véhicule en années); la réponse est toujours CC.q (Y, consommation de carburant quotidienne moyenne, en L).

Utilisez R afin de:

- a) déterminer la matrice de conception X du modèle de RLG;
- b) calculer les valeurs ajustées de la réponse \mathbf{Y} si $\boldsymbol{\beta} = (1, 5, 1)$;
- c) calculer la somme des carrés des résidus lorsque $\beta = (1, 5, 1)$.

Solution:

a) La matrice de conception est tout simplement

$$\mathbf{X} = [\mathbf{1} \mid X_1 \mid X_2] :$$

```
intercept = x1^0
X = cbind(intercept, x1, x2)
```

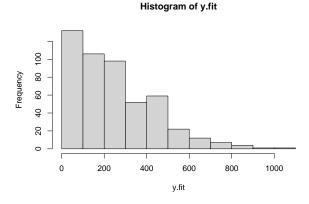
On pourrait imprimer le résultat, mais il est important de constater que cela ne serait pas bien utile...

b) Les valeurs ajustées sont tout simplement $\hat{\mathbf{Y}} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}$. Dans notre cas, nous obtenons:

```
beta = c(1,5,1)
y.fit = X %*% beta
```

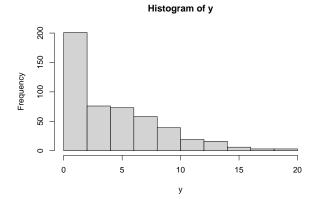
Encore une fois, il serait préférable de ne pas imprimer les résultats... mais on peut toutefois se donner une idée des résultats:

hist(y.fit)



En quoi cela se compare-t-il aux réponses réelles?

hist(y)



Oh boy, ce ne sont pas de bien bonnes valeurs ajustées... pourquoi est-ce le cas, selon vous?

c) La somme des carrés des résidus est donnée par

$$\mathrm{SSE} = \mathbf{Y}^{\top} \left(\mathbf{I}_n - \mathbf{H} \right) \mathbf{Y} = \mathbf{Y}^{\top} \left(\mathbf{I}_n - \mathbf{X} \left(\mathbf{X}^{\top} \mathbf{X} \right)^{-1} \mathbf{X}^{\top} \right) \mathbf{Y}.$$

Ainsi:

```
I.n = diag(1, nrow=length(y), ncol=length(y))
H = X %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X)
(SSE = as.numeric(t(y) %*% (I.n-H) %*% y))
```

[1] 2120.459

... mais ceci n'est pas vraiment compatible avec les valeurs de y.fit et y observées en b) (pourquoi?)

C'est que la formule $SSE = \mathbf{Y}^{\top} (\mathbf{I}_n - \mathbf{H}) \mathbf{Y}$ est valide **en supposant que l'ajustement linéaire utilisé est celui donné par les moindres carrés**, ce qui n'est pas nécessairement le cas ici (nous n'avons pas encore calculé l'estimateur en question).

Il faut plutôt calculer

```
sum((y.fit-y)^2)
```

[1] 46018592

Voilà qui est plus raisonnable!

Déterminez directement (à l'aide de manipulations matricielles dans \mathbb{R}) l'estimateur des moindres carrés \mathbf{b} du problème RLG. Exprimez la fonction de régression estimée de la réponse Y. Calculez la somme des carrés des résidus dans le cas $\beta = \mathbf{b}$. Cette valeur est-elle compatible avec le résultat obtenu à la partie c) de la question précédente?

Solution: nous avons

Nous avons déjà calculé la somme des carrés de résidus à la question précédente:

```
I.n = diag(1, nrow=length(y), ncol=length(y))
H = X %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X)
(SSE = as.numeric(t(y) %*% (I.n-H) %*% y))
```

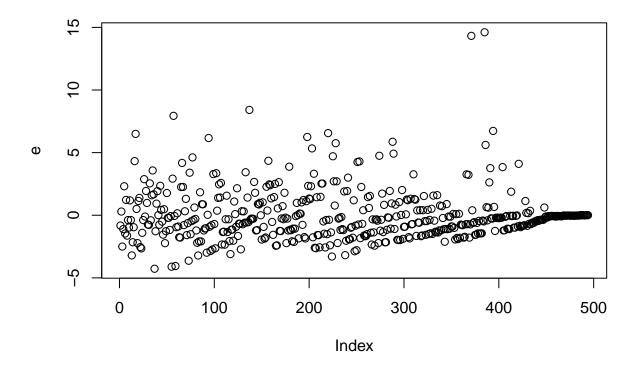
```
## [1] 2120.459
```

La somme de carrés des résidus avec $\beta_{OLS} = (-0.014050253, 0.095157626, 0.007384133)$ est nettement inférieure à celle obtenue lorsque nous utilisons $\beta = (1, 5, 1)$.

En ne vous servant que de manipulations matricielles dans R, déterminez le vecteur des résidus du problème RLG, ainsi que SST, SSE, et SSR. Vérifiez que SST = SSR + SSE. Quelle est l'erreur quadratique moyenne MSE du modèle RLG?

Solution: le vecteur des résidus est

$$\mathbf{e} = (\mathbf{I}_n - \mathbf{H})\mathbf{Y} :$$



We have

$$SST = \mathbf{Y}^{\top} \left(\mathbf{I}_n - \frac{1}{n} \mathbf{J}_n \right) \mathbf{Y}, \quad SSE = \mathbf{Y}^{\top} \left(\mathbf{I}_n - \mathbf{H} \right) \mathbf{Y}, \quad SSR = \mathbf{Y}^{\top} \left(\mathbf{H} - \frac{1}{n} \mathbf{J}_n \right) \mathbf{Y}:$$

```
I.n = diag(1, nrow=length(y), ncol=length(y))
H = X %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X)
J.n = matrix(1, nrow = length(y), ncol = length(y))
(SST = as.numeric(t(y) %*% (I.n-J.n/length(y)) %*% y))
```

[1] 8632.024

```
(SSE = as.numeric(t(y) %*% (I.n-H) %*% y))
```

[1] 2120.459

```
(SSR = as.numeric(t(y) %*% (H-J.n/length(y)) %*% y))
```

[1] 6511.566

Nous voyons que SST = SSR + SSE:

SST-SSE-SSR

[1] 9.913492e-11

Finalement, puisque p=3, l'erreur quadratique moyenne est:

```
p=3
(MSE=SSE/(length(y)-p))
```

[1] 4.318653

$\mathbf{Q25}$

En supposant que le modèle RLG soit valide, testez si la régression est significative à l'aide du test F global – utilisez R comme vous l'entendrez, mais utilisez-le!

Solution: nous avons trouvé les estimateurs un peu plus tôt, mais nous allons recommencer en utilisant la fonction lm().

```
mod <- lm(y ~ x1 + x2)
summary(mod)</pre>
```

```
##
## Call:
## lm(formula = y \sim x1 + x2)
##
## Residuals:
##
      Min
               1Q Median
                               3Q
## -4.2704 -1.2115 -0.3180 0.6609 14.6080
##
## Coefficients:
               Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
## (Intercept) -0.014050
                         0.207183
                                    -0.068
                                              0.946
               0.095158
                          0.002452 38.815
                                              <2e-16 ***
               0.007384
                          0.018365
                                     0.402
## x2
                                              0.688
## ---
## Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
## Residual standard error: 2.078 on 491 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.7543, Adjusted R-squared: 0.7533
## F-statistic: 753.9 on 2 and 491 DF, p-value: < 2.2e-16
```

Le test F global oppose $H_0: \beta_0 = \beta_1 = \beta_2 = 0$ à $H_1: \beta_k \neq 0$ pour au moins un $k \in \{0, 1, 2\}$. Si H_0 est valide, la statistique F^* suit une loi de Fisher avec p-1=2 et n-p=493 degrés de liberté.

Mais:

```
(F.star = summary(mod)$fstatistic[1])

## value
## 753.8885

df1 = summary(mod)$fstatistic[2]
df2 = summary(mod)$fstatistic[3]
```

À un niveau de confiance donné par $\alpha=0.05$, on rejette H_0 si $F^*>F(0.95;2,491)$. Puisque

```
F.star > qf(0.95,df1,df2)
```

```
## value
## TRUE
```

on rejette H_0 en faveur de H_1 .

Déterminez la matrice de variance-covariance estimée $s^2\{\mathbf{b}\}$ pour les estimateurs des moindres carrés **b**. 'A un niveau de confiance de 95%, testez pour

- a) $H_0: \beta_1 = 0$ vs. $H_1: \beta_1 \neq 0$;
- b) $H_0: \beta_2 = 0$ vs. $H_1: \beta_2 < 0$.

Solution: la matrice de variance-covariance estimée de b est

$$s^2\{\mathbf{b}\} = MSE \cdot (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}.$$

Nous avons calculé le vecteur des estimateurs ${\bf b}$ et l'erreur quadratique moyenne MSE plus tôt, d'où:

(s.2.b = MSE*solve(t(X) %*% X))

```
## intercept x1 x2
## intercept 0.0429246912 -2.981087e-04 -2.641332e-03
## x1 -0.0002981087 6.010208e-06 1.724343e-06
## x2 -0.0026413316 1.724343e-06 3.372690e-04
```

a) C'est un test bilatéral. À un niveau de confiance donné par $\alpha=0.05,$ on rejette $H_0:\beta_1=0$ si

$$|t^*| = \left| \frac{b_1 - 0}{s\{b_1\}} \right| > t(0.975; n - p = 491).$$

Puisque

```
t.star = (b[2]-0)/sqrt(s.2.b[2,2])
abs(t.star) > qt(0.975,df2)
```

[1] TRUE

on rejette H_0 en faveur de H_1 .

b) C'est un test unilatéral à gauche. On rejette $H_0: \beta_2 = 0$ à un niveau $\alpha = 0.05$, si

$$t^* = \frac{b_2 - 0}{s\{b_2\}} < -t(0.95; 491).$$

Puisque

```
t.star = (b[3]-0)/sqrt(s.2.b[3,3])
t.star < -qt(0.975,df2)
```

[1] FALSE

on ne peux pas rejetter H_0 (ce qui n'est pas la même chose que d'accepter H_0).

Nous cherchons à prédire la réponse moyenne $E\{Y^*\}$ lorsque $X^*=(20,5)$. Donnez la valeur ajustée \hat{Y}^* dans ce cas, ainsi qu'un intervalle de confiance à environ 95% de la quantité recherchée.

Solution: le terme constant est sous-entendu:

```
X.star = matrix(c(1,20,5), nrow=1, ncol=3)
```

Nous aurons besoin de ${\bf b}$ et s²{ ${\bf b}$ }, que nous avons déjà calculé; la valeur ajustée

$$Y^* = \mathbf{X}^* \boldsymbol{b}.$$

```
(y.star = sum(X.star %*% b))
```

[1] 1.926023

L'erreur-type est

$$s\{Y^*\} = \sqrt{\mathbf{X}^* s^2 \{\mathbf{b}\} (\mathbf{X}^*)^\top};$$

```
(se.y.star = as.numeric(sqrt(X.star %*% s.2.b %*% t(X.star))))
```

[1] 0.1255695

L'intervalle de confiance de $E\{Y^*\}$ à environ 95% est

$$Y^* \pm t(0.975; n - p = 491) \cdot s\{Y^*\}$$
:

```
c(y.star-qt(0.975,df2)*se.y.star,y.star+qt(0.975,df2)*se.y.star)
```

[1] 1.679303 2.172743

$\mathbf{Q28}$

Nous cherchons à prédire de nouvelles réponses Y^* lorsque $\mathbf{X}^* = (1, 20, 5)$. Donnez un intervalle de prédiction de Y^* à environ 95%.

Solution: on se sert des calculs des questions précédentes. L'erreur-type est maintenant

$$s\{pred^*\} = \sqrt{MSE}\sqrt{1 + \mathbf{X}^*(\mathbf{X}^\top\mathbf{X})^{-1}(\mathbf{X}^*)^\top};$$

(se.pred = as.numeric(sqrt(MSE*(1+X.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X.star)))))

[1] 2.081927

L'intervalle de confiance de Y^*_{pred} à environ 95% est

$$Y^* \pm t(0.975; 491) \cdot s\{\text{pred}^*\}$$
:

c(y.star-qt(0.975,df2)*se.pred,y.star+qt(0.975,df2)*se.pred)

[1] -2.164563 6.016608

L'intervalle de prédiction contient alors l'intervalle de confiance (et des valeurs négatives...).

- a) Donnez des intervalles de confiance simultanés des paramètres β_0 , β_1 , et β_2 à environ 95%.
- b) Donnez des intervalles de confiance simultanés de $E\{Y_\ell^*\}$ à l'aide de la procédure WH pour

$$\mathbf{X}_{1}^{*} = (1, 50, 10), \mathbf{X}_{2}^{*} = (1, 20, 5), \mathbf{X}_{3}^{*} = (1, 200, 8).$$

Solution:

a) Le facteur de Bonferroni est $t\left(1-\frac{0.05/3}{2};491\right)$. Les intervalles de confiance simultanés sont ainsi: $IC_B(\beta_k;0.95) \equiv b_k \pm 2.2402 \cdot s\{b_k\}.$

```
c(b[1]-qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[1,1]),b[1]+qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[1,1]))
```

[1] -0.5117470 0.4836465

```
c(b[2]-qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[2,2]),b[2]+qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[2,2]))
```

[1] 0.08926843 0.10104682

```
c(b[3]-qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[3,3]),b[3]+qt(1-(0.05/3)/2,491)*sqrt(s.2.b[3,3]))
```

[1] -0.03673221 0.05150047

b) Les intervalles de confiance recherché prennent la forme

$$\hat{Y}_{\ell}^* \pm \sqrt{pF(1-\alpha;p,n-p)} \cdot \mathbf{s}\{\hat{Y}_{\ell}^*\} = \mathbf{X}_{\ell}^*\mathbf{b} \pm \sqrt{3F(0.95;3,491)} \cdot \sqrt{\mathrm{MSE}} \sqrt{\mathbf{X}_{\ell}^*(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X})^{-1}(\mathbf{X}_{\ell}^*)^{\top}}.$$

Ainsi, les intervalles de confiance simultanés de la valeur moyenne $E\{Y_{\ell}^*\}$ sont:

```
WH = sqrt(3*qf(0.95,3,491))
X1.star = matrix(c(1,50,10),nrow=1,ncol=3)
c(X1.star %*% b - WH*sqrt(MSE)*sqrt(X1.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X1.star)),
    X1.star %*% b + WH*sqrt(MSE)*sqrt(X1.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X1.star)))
```

[1] 4.526634 5.108711

```
X2.star = matrix(c(1,20,5),nrow=1,ncol=3)
c(X2.star %*% b - WH*sqrt(MSE)*sqrt(X2.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X2.star)),
    X2.star %*% b + WH*sqrt(MSE)*sqrt(X2.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X2.star)))
```

[1] 1.573774 2.278271

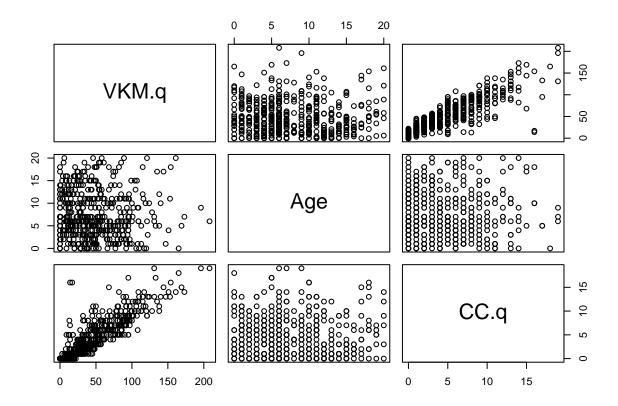
```
X3.star = matrix(c(1,200,8),nrow=1,ncol=3)
c(X3.star %*% b - WH*sqrt(MSE)*sqrt(X3.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X3.star)),
    X3.star %*% b + WH*sqrt(MSE)*sqrt(X3.star %*% solve(t(X) %*% X) %*% t(X3.star)))
```

[1] 17.99397 20.15912

Selon vous, est-ce que le modèle de régression linéaire multiple est préférable aux deux modèles de régression linéaire simple pour le même sous-ensemble de Autos.xlsx (en utilisant X_1 ou X_2 , mais pas les 2)? Soutenez votre réponse.

Solution: on commence par tracer les nuages de points pour chacune des 3 situations.

pairs(Autos)



On considère trois modèles.

```
mod.1.1 \leftarrow lm(y \sim x1 + x2)

mod.1.0 \leftarrow lm(y \sim x1)

mod.0.1 \leftarrow lm(y \sim x2)
```

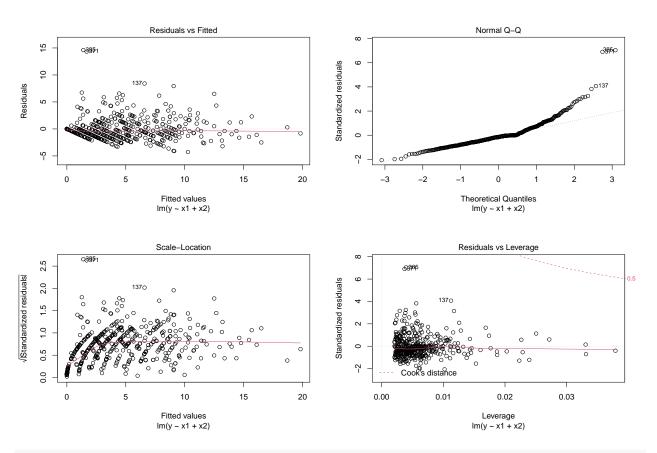
Consultons leur sommaires:

```
summary(mod.1.1)
```

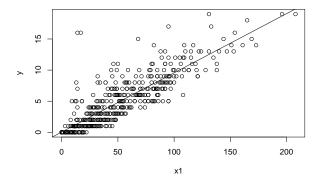
```
##
## Call:
## lm(formula = y ~ x1 + x2)
##
## Residuals:
```

```
##
                1Q Median
                               3Q
## -4.2704 -1.2115 -0.3180 0.6609 14.6080
##
## Coefficients:
                Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
## (Intercept) -0.014050
                          0.207183
                                    -0.068
                                              0.946
## x1
                0.095158
                           0.002452 38.815
                                              <2e-16 ***
                0.007384
                                              0.688
## x2
                           0.018365
                                     0.402
## Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
## Residual standard error: 2.078 on 491 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.7543, Adjusted R-squared: 0.7533
## F-statistic: 753.9 on 2 and 491 DF, p-value: < 2.2e-16
```

plot(mod.1.1)



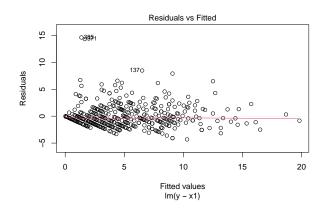
plot(x1,y)
abline(mod.1.0)

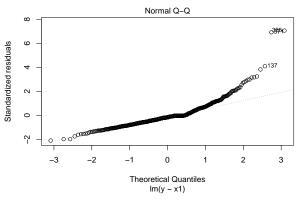


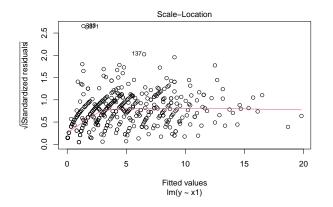
summary(mod.1.0)

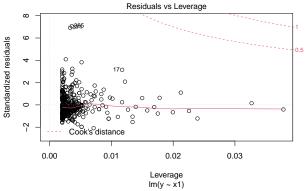
```
##
## Call:
## lm(formula = y \sim x1)
##
## Residuals:
##
       Min
                1Q Median
                                ЗQ
                                       Max
##
   -4.3167 -1.1852 -0.3217 0.7075 14.6245
##
## Coefficients:
##
               Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
## (Intercept) 0.043779
                          0.149000
                                     0.294
                                              0.769
## x1
               0.095120
                          0.002448 38.861
                                             <2e-16 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
## Residual standard error: 2.076 on 492 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.7543, Adjusted R-squared: 0.7538
## F-statistic: 1510 on 1 and 492 DF, p-value: < 2.2e-16
```

plot(mod.1.0)

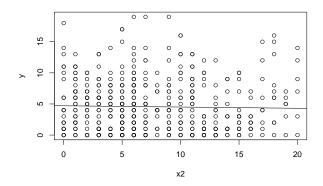






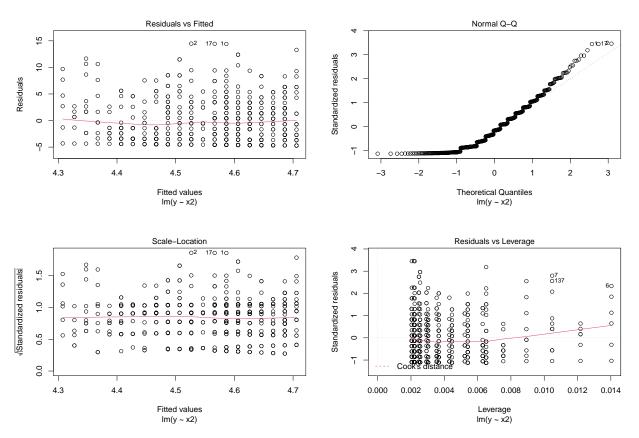


plot(x2,y)
abline(mod.0.1)



summary(mod.0.1)

```
##
## Call:
## lm(formula = y \sim x2)
##
## Residuals:
##
                1Q Median
## -4.7058 -3.5465 -0.6759 2.4685 14.4734
##
## Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
                           0.33800 13.922
## (Intercept) 4.70581
                                             <2e-16 ***
               -0.01992
                           0.03698
                                   -0.539
                                               0.59
## x2
## ---
## Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
##
\#\# Residual standard error: 4.187 on 492 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.0005893, Adjusted R-squared: -0.001442
## F-statistic: 0.2901 on 1 and 492 DF, p-value: 0.5904
```



En terme de toutes les statistiques, il semblerait que le modèle $CC.q \sim VKM.q$ soit meilleur que les autres.