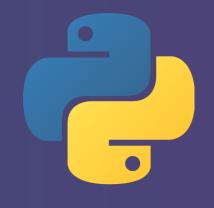
파이썬으로 배우는 알고리즘 기초 Chap 6. 분기 한정법



6.2

의판원 문제와 보기 판정법

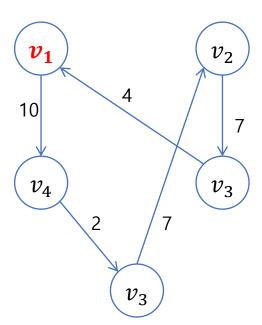






- 외판원 문제: Traveling Salesperson Problem
 - ullet 그래프 G 와 출발 정점이 주어졌을 때
 - 그래프의 모든 노드를 각각 한 번씩만 방문하고 원래의 출발 정점으로 되돌아오는 가장 짧은 경로
 - W: 주어진 그래프 G = (V, E)의 인접 행렬

W	1	2	3	4	5
1	0 14 4 11 18	14	4	10	20
2	14	0	7	8	7
3	4	5	0	7	16
4	11	7	9	0	2
5	18	7	17	4	0





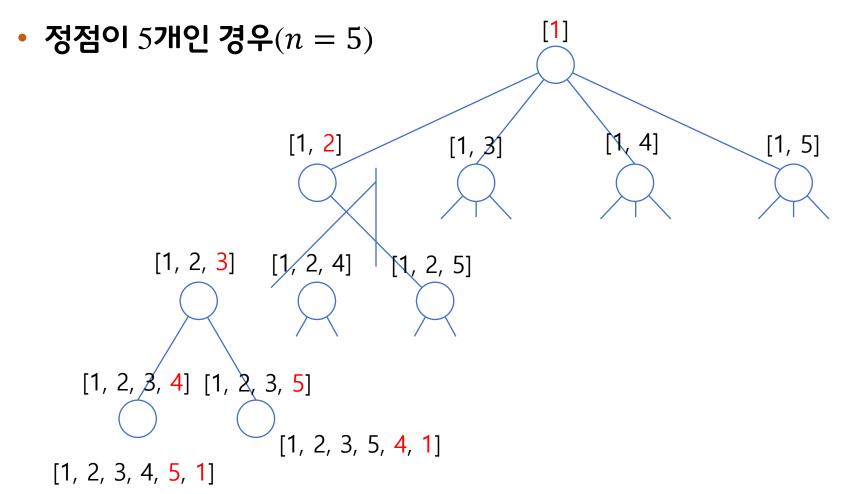
주니온TV@Youtube 자세히 보면 유익한 코딩 채널

- 외판원 문제(TSP): 분기 한정으로 풀기
 - 분기 한정 (Branch-and-Bound): 상태공간트리의 최적우선탐색
 - 각 노드에서 한계값(bound)을 구해야 함
 - 특정 노드에서 얻을 수 있는 경로 길이의 하한(lower bound)을 구해야 함
 - 유망 조건: 경로 길이의 하한이 현재의 최소인 경로 길이보다 작은 경우





■ 상태공간트리의 구축









- 하한값(lower bound) 구하기
 - 각 여행 경로는 정점을 정확히 한 번씩 떠나야 한다.
 - 경로 길이의 하한: 정점을 떠나는 간선 가중치 최소값들의 합

W	1	2	3	4	5
1	X	14	4	10	20
2	14	X	7	8	7
3	4	5	X	7	16
4	11	7	9	X	2
5	18	14 X 5 7	17	4	X



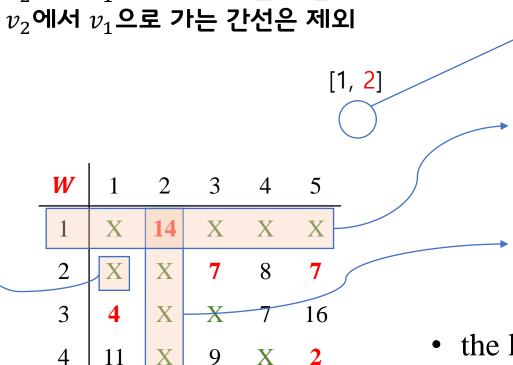
• the lowest bound:

$$4 + 7 + 4 + 2 + 4 = 21$$





 v_2 에서 v_1 으로 바로 되돌아 갈 수 없으므로



이미 $v_{\scriptscriptstyle 1}$ 을 떠났으므로 v_1 을 떠나는 비용을 포함시켜야 함

• v_2 는 이미 방문한 노드이므로 v_2 로 가는 간선들을 고려하지 않음

• the lower bounds:

$$14 + 7 + 4 + 2 + 4 = 31$$

18

17





Do not include the edge from v_3 to v_1 , not to return to v_1 .

[1, 2, 3]

W	1	2	3	4	5
1	X	14	X	X	X
2	X	X	7	X	X
3	X	X	X	7	16
4	11	X	X	X	2
5	18	X	X	4	X

- [1, 2]
 - Include the cost of leaving v_1 , v_2 , since we have already left v_1, v_2 .
 - Do not include the edge to v_2 , v_3 since we have already been at v_2 , v_3 .
 - the lower bounds:

$$21 + 7 + 2 + 4 = 34$$



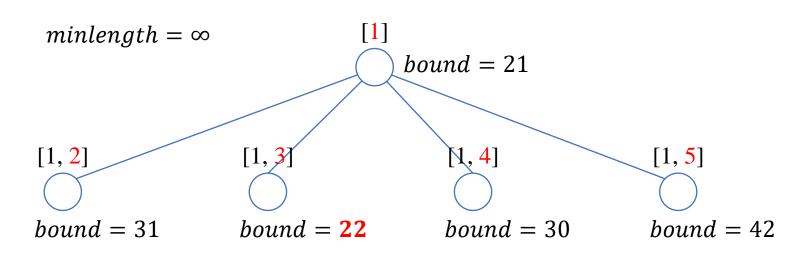
주니온TV@Youtube
자세히 보면 유익한 코딩 채널

- 분기한정 가지치기 최고우선탐색:
 - 한계값은 리프 노드가 아닌 노드(내부 노드)에서 계산
 - 여행 경로의 길이: 리프 노드에서 계산

- 1. Visit node containing [1] (the root)
 - a. Compute bound to be 21
 - b. Set *minlength* to INF.





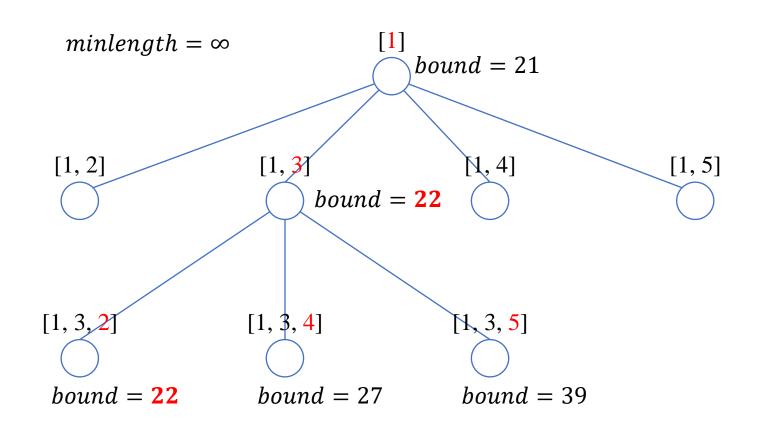


- 2. Visit node containing [1, 2]
 - a. Compute bound to be 31.
- 3. Visit node containing [1, 3]
 - a. Compute bound to be 22.
- 4. Visit node containing [1, 4]
 - a. Compute bound to be 30.
- 5. Visit node containing [1, 5]
 - a. Compute bound to be 42.

- 6. Determine promising, unexpanded node with the smallest bound.
 - a. That is the node [1, 3]
 - b. Visit its children next



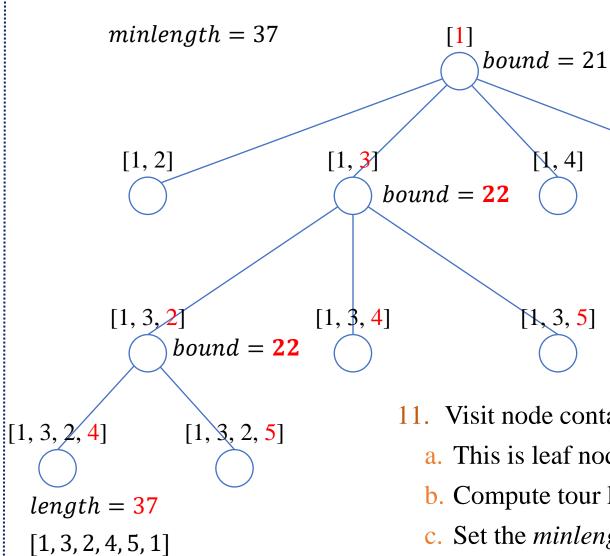












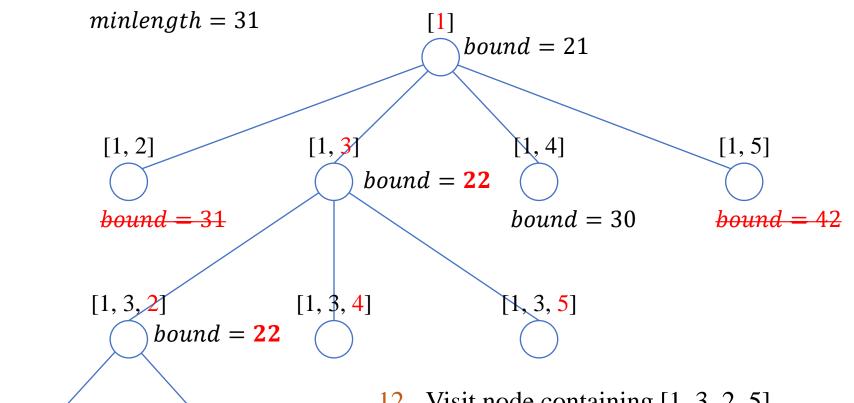
- 11. Visit node containing [1, 3, 2, 4]
 - a. This is leaf node (level == n 2)

[1, 5]

- b. Compute tour length to be 37.
- c. Set the *minlength* to 37.







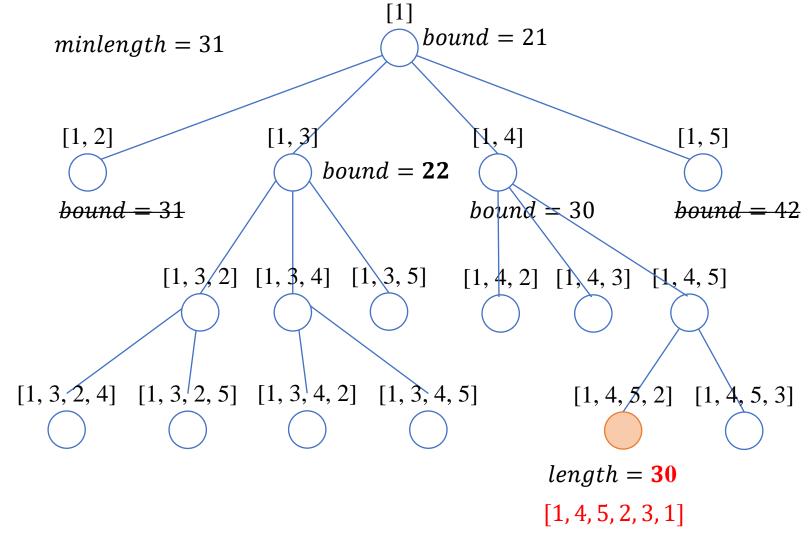
- [1, 3, 2, 5][1, 3, 2, 4]length = 31
 - [1, 3, 2, 5, 4, 1]

- 12. Visit node containing [1, 3, 2, 5]
 - a. Compute tour length to be 31.
 - b. Set the *minlength* to 31.
 - c. Note that nodes [1, 2] and [1, 5] become nonpromisinig, since their bounds are





■ 최종 상태공간트리









Algorithm 6.3: Best-First-Search with Branch-and-Bound for the TSP

class SSTNode:

```
def __init__ (self, level):
    self.level = level
    self.path = []
    self.bound = 0
def contains(self, x):
    for i in range(len(self.path)):
        if (self.path[i] == x):
            return True
    return False
```





```
def travel2 (W):
    global minlength, opttour
    n = len(W) - 1
    PQ = PriorityQueue()
    v = SSTNode(0)
    v.path = [1]
    v.bound = bound(v, W)
    minlength = INF
    PQ.put((v.bound, v))
```







```
while (not PQ.empty()):
    v = PQ.get()[1]
    if (v.bound < minlength):</pre>
        for i in range(2, n + 1):
             if (v.contains(i)):
                 continue
             u = SSTNode(v.level + 1)
             u.path = v.path[:]
             u.path.append(i)
```







```
if (u.level == n - 2):
    for k in range(2, n + 1):
        if (not u.contains(k)):
            u.path.append(k)
    u.path.append(1)
    if (length(u.path, W) < minlength):</pre>
        minlength = length(u.path, W)
        opttour = u.path[:]
else:
    u.bound = bound(u, W)
    if (u.bound < minlength):</pre>
        PQ.put((u.bound, u))
```







```
def bound(v, W):
    n = len(W) - 1
    total = length(v.path, W)
    for i in range(1, n + 1):
        if (hasOutgoing(i, v.path)):
            continue
        min = TNF
        for j in range(1, n + 1):
            if (i == j): continue
            if (hasIncoming(j, v.path)): continue
            if (j == 1 \text{ and } i == v.path[len(v.path) - 1]): continue
            if (min > W[i][j]): min = W[i][j]
        total += min
    return total
```







자세히 보면 유익한 코딩 채널

```
def length(path, W):
    total = 0
    prev = 1
    for i in range(len(path)):
        if (i != 0):
            prev = path[i - 1]
        total += W[prev][path[i]]
        prev = path[i]
    return total
def hasOutgoing(v, path):
                                         def hasIncoming(v, path):
    for i in range(0, len(path) - 1):
                                             for i in range(1, len(path)):
        if (path[i] == v):
                                                 if (path[i] == v):
            return True
                                                     return True
    return False
                                             return False
```





```
INF = 999
W = \Gamma
    [-1, -1, -1, -1, -1, -1],
    [-1, 0, 14, 4, 10, 20],
    [-1, 14, 0, 7, 8, 7],
    [-1, 4, 5, 0, 7, 16],
    [-1, 11, 7, 9, 0, 2],
    [-1, 18, 7, 17, 4, 0],
minlength = INF
opttour = None
travel2(W)
print("minlength =", minlength)
print("optimal tour =", opttour)
```





주니온TV@Youtube

자세히 보면 유익한 코딩 채널

https://bit.ly/2JXXGqz



- 여러분의 구독과 좋아요는 강의제작에 큰 힘이 됩니다.
- 강의자료 및 소스코드: 구글 드라이브에서 다운로드 (다운로드 주소는 영상 하단 설명란 참고)

https://bit.ly/3fN0q8t