FSE598 前沿计算技术

模块3: 算法设计与分析单元2 排序算法 第2讲 堆和堆排序

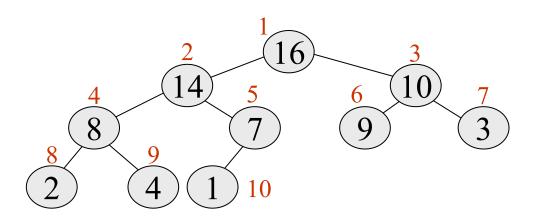
本课程的部分内容是基于 Thomas H. Cormen、Charles E. Leiserson 等人的 "算法简介"教材

课程概要

- 学习内容
- □堆数据结构及其属性
- □维持堆属性
- □堆排序及其复杂度
- □通过堆实现优先队列

堆数据结构与堆排序

- □结合算法与数据结构
- □ 堆: 一个可以视作完整二叉树的数组。
- □ 完整的二叉树指的是除最低层外(这一层只从左到某个点进行填充),在所有层级都进行填充的二叉树。

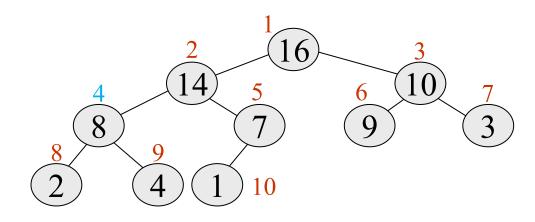


_ 1									
16	14	10	8	7	9	3	2	4	1

堆的属性

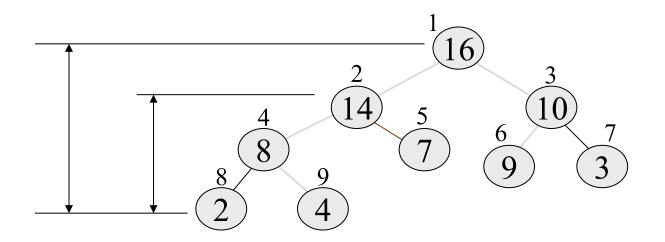
- 根节点是 A[1]
- 对任意一节点 i
- Parent(i) return [i/2] // 向右移动一位
- Left(i) return 2i // 向左移动一位
- Right(i) return 2i+1 // 向左移动一位并添加一位
- 母节点的数值要大于或等于其子节点的数值 $A[Parent(i)] \ge A[i]$





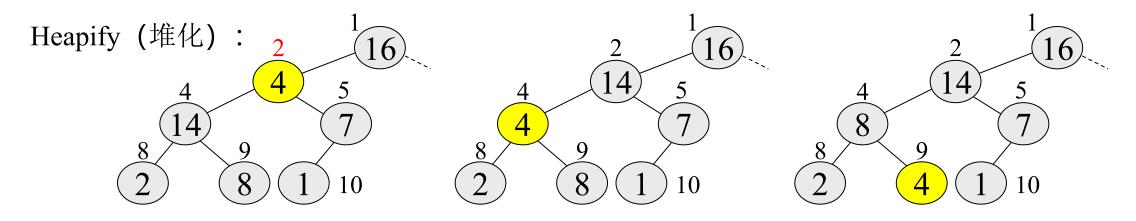
堆的属性(接上页)

- □节点的高度是指到最远叶节点的边数。
- □ 树的高度是指其根的高度,即 $\Theta(\lg n)$,其中 n 是 节点数。

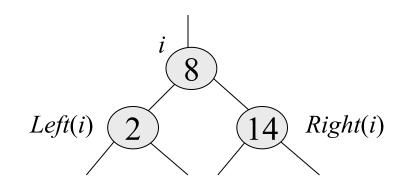


堆的排序过程

- □堆化 (A, i),维持堆属性,假设子树 i 的两个子树是堆,但是i 不是的情况下: $O(\lg n)$
- □构建堆,从无序数组中生成堆: O(n)
- □堆排序,把数组排序: O(nlgn)
- □ Extract-Max 和 Insert使得堆的数据结构可以作为优先队列: O(lgn)



堆化算法的思路



- 1) 查找具有最大值的节点
- 2) 如果 *i* 具有最大值,则无需操作
 如果 *Left(i)* 具有最大值,则将其与 i 交换
 如果 *Right(i)* 具有最大值,则将其与 i 交换
- 3) 重复该过程,直至叶节点

堆的维持递归子程序

```
Heapify(A, i)
```

```
// 左侧子节点
    L := Left(i)
                                         // 右侧子节点
    R := Right(i)
                                         // 存在左子树,而且
3.
    if L ≤ heap-size(A) and A[L] > A[i]
                                         // 左侧子节点 > 母节点
4.
      then largest := L
                                         // 否则,左侧子节点≤母节点
5.
      else largest := i
                                         // 存在右子树,而且
6.
    if R ≤ heap-size(A) and A[R] > A[largest]
                                         // 右侧子节点 > 母节点
      then largest := R
                                         // 一个子节点 > 母节点
8.
    if largest ≠ i
9.
      then swap (A[i], A[largest])
                                               唯一递归/循环,最大迭
                                               代次数为该子树的高度:
10.
           Heapify(A, largest)
                                               \Theta(\lg n)
```

堆的构建

- 思路是自下而上地调用 Heapify 的过程。
- 从叶节点之上的层级(叶节点总会构成一个堆)。

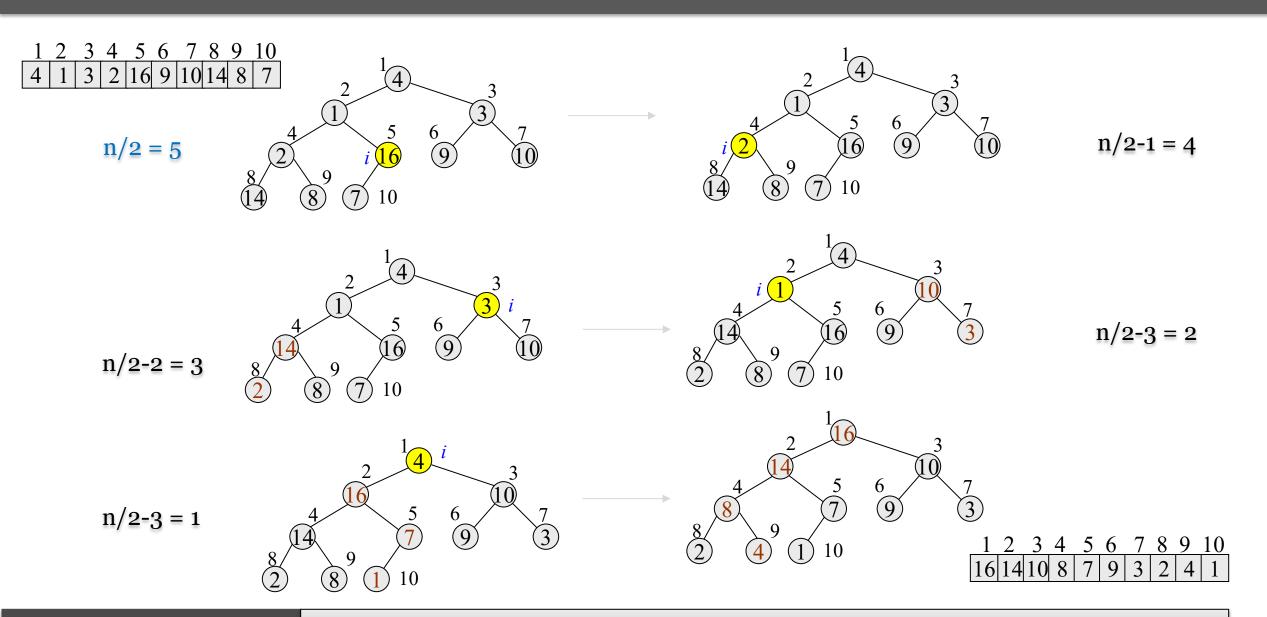
Build-Heap(A)

- 1. n := length(A)
- 2. **for** $i := \lfloor n/2 \rfloor$ **downto** 1
- 3. **do** Heapify(A, i)
- 复杂度是: (1/2)nlgn = O(nlgn)
- 这是渐进紧界吗?
- 不是!
- 在子程序 Heapify(A, i) 中, 如果 i = n/2 ...1, 可以证明 \Rightarrow O(n)

有 n/2 个节点为

叶节点, 无需调用

示例:构建一个堆



堆排序算法

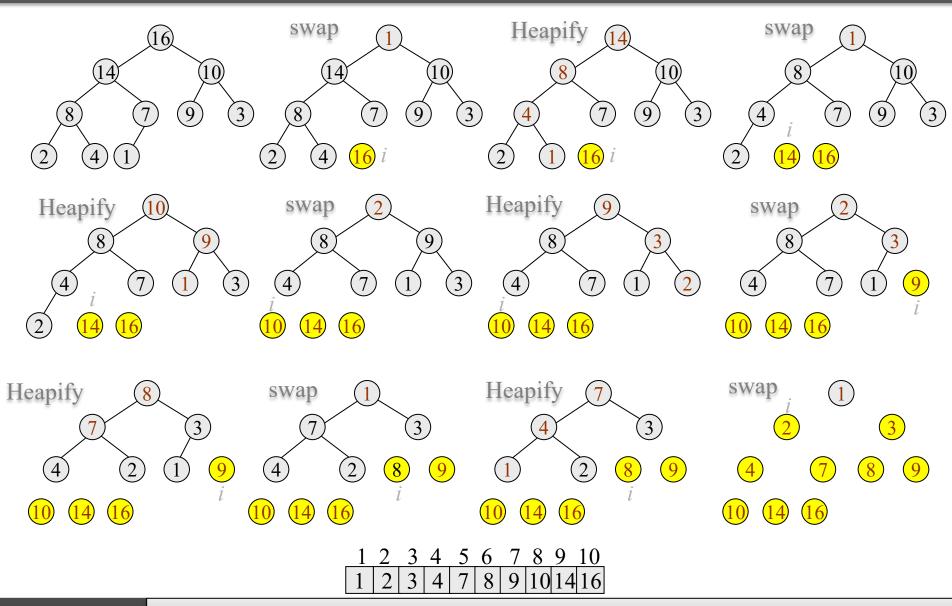
- 1. A[1] 为最大数字 \Rightarrow A[n]
- 2. 将堆 A[1..n-1] 维护成堆
- 3. 重复第二步,直至所有元素均已排序

Heapsort(A)

- 1. Build-Heap(A) O(n)
- 2. for i := n downto 2 do n
- 4. Heapify(A, i) $(n-1)O(\lg n)$
- 复杂度是:

$$O(n) + n + (n - 1) + (n - 1)O(\lg n) = O(n \lg n)$$

示例: 堆排序



比较排序算法

算法	最坏情况运行时间	是否原地排序?
插入排序	$O(n^2)$	是
归并排序	$O(n \lg n)$	否(需要更多空)
快速排序	$O(n^2)$	是
堆排序	$O(n \lg n)$	是

堆排序

- 最坏情况的运行时间与归并排序的相同
- 与快速排序一样原地排序

快速排序

- 性能要优于 O(n²) 很多。
- 平均情况运行时间为 O(nlgn), 而不是 $O(n^2)$ 。
- 在实践中, 堆排序的性能要优于所有其他排序算法(隐藏常量较小)

基于堆的优先队列

优先队列是用于维持一个元素队列的数据结构,其中,每个元素都有一个称为"key"(优先级)的关联值优先队列支持:

- Insert(S, x): 把 x 插入到队列 S 中 // S := S ∪ {x} O(lgn)
- Maximum(S): 返回带有最大值的元素 O(1)
- Extract-Max(S): 返回并移除带有最大值的元素。O(lgn) 在操作系统中,要完成的任务被安排在优先队列中
- 任务到达: Insert(S, x)
- 任务分派: Extract-Max(S)

通过堆实现优先队列的操作

```
优先队列可以通过堆轻松实现
Heap-Maximum(A)
  return A[1]
Heap-Extract-Max(A)
1. if heapsize(A) < 1
    then error("heap underflow")
3. max := A[1]
4. A[1] := A[heapsize(A)]
                              // 把最后一个元素放到第一
5. heapsize(A) := heapsize(A) - 1 // 忽略最后一个元素
                       \Theta(\lg n) 复杂度是 \Theta(\lg n)
 Heapify(A, 1)
7. return max
```

实现优先队列的操作(接上页)

Heap-Insert(A, key)

- 1. heapsize(A) := heapsize(A) + 1
- 2. i = heapsize(A)
- 3. while i > 1 and A[Parent(i))] < key do → Θ(lgn)
 A[i] := A[Parent(i)] 树的高度
 4. i := Parent(i)
- 5. A[i] := key

