1. 
$$\vec{v} = \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \\ 10 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 0.9 & 0.1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0 & 0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.8 & 0 & 0 & 0.2 \\ 0 & 0 & 0 & 0.8 & 0 & 0 & 0.2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0.6 & 0.4 & 0 \\ 0 & 0.2 & 0.4 & 0.4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \vec{v} \text{ gamma} = 0.5 \text{ fb}, \quad \vec{v} = \begin{bmatrix} -2.09 \\ -3.04 \\ -2.06 \\ -0.15 \\ 10 \\ -5.75 \\ 0 \end{bmatrix}$$

2.

- 1. 先看 v 函数。在上式中,在状态 s 的情况下做出行为 a 的概率乘以 R 函数在状态 s 和行为 a 的情况下获得的奖励,并且累加所有可能行为 a , 得到的即为下式中在下一时刻 R 的期望值。并且,在行为 a 的情况下从状态 s 跳转到下一状态的概率乘以下一状态的 v 值,并且对所有可能的下一状态和可能的行为累加,得到的即为下式中的下一状态的 v 值的期望。
- 2. 再看 q 函数。 R 函数在状态 s , 行为 a 的情况下获得的奖励 , 即为下式中的 R 的期望。并且 , 在行为 a 下从状态 s 跳转到下一状态的概率乘以在下一状态做出下一行为的概率乘以下一状态做出下一行为的 q 值 , 对所有可能的下一行为和下一状态累加 , 得到的即为下式中下一状态下一行为的 q 值的期望。
- 3. 上一种形式中明确给出了累加的方式,适合直接求解。下一种形式中明确给出了上一状态和下一状态的关系,适合迭代求解。
- 3. 不一定,因为  $q(s_t,a_t)=R(s_t,a_t)+y\sum_{s_{t+1}\in S}P^{a_t}_{s_ts_{t+1}}v(s_{t+1})$  ,所以在明确知道奖励函数和转移 矩阵的情况下,可以使用 v 函数直接推出 q 函数,从而选择最佳动作。否则不可以。

4.

1. gamma 为 0.5 的模拟结果:

• 's1': -1.2974452474857627

• 's2': -1.9101540189614938

• 's3': -0.3336104059860154

• 's4': 2.6550466099276573

2. gamma 为 1 的模拟结果:

• 's1': -4.5894

• 's2': -3.675

• 's3': 0.3183

• 's4': 2.664

## 3. gamma 为 0.5 的策略遍历:

- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3':3.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3':-6.046875, 's4': -9.0234375}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': -8.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -2.0, 's2': -0.5, 's3': 3.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -2.0, 's2': -5.39044227 4871127, 's3': -5.745668433171499, 's4': -7.4448171163638746}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': -5.0}

- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -0.25, 's2': -0.5, 's3': 3.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -2.5938948922248417, 's 2': -5.249038639878324, 's3': -6.093712750120364, 's4': -9.688871528723556}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -1.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -1.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': -8.75}

## 4. gamma 为 1 的策略遍历:

```
Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -100.0, 's2': -100.0, 's3': 8.0, 's4': 10.0}
Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -100.0, 's2': -100.0, 's3': -145.0, 's4': -113.0}
```

- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -100.0, 's2': -100.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -100.0, 's2': -100.0, 's3': 0.0, 's4': -104.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -100.0, 's2': 6.0, 's3': 8.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -100.0, 's2': -356.0, 's3': -359.0, 's4': -365.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -100.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 0, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -100.0, 's2': -2.0, 's3': 0.0, 's4': -5.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': -50.0, 's2': -50.0, 's3': 8.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 0, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -50.0, 's2': -50.0, 's3': -56.0, 's4': -64.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -50.0, 's2': -50.0, 's3': 0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 0, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -50.0, 's2': -50.0, 's3': 0.0, 's4': -77.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 0} Result: {'s1': 6.0, 's2': 6.0, 's3': 8.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 0, 's4': 1} Result: {'s1': -363.0, 's2': -359.0, 's3': -362.0, 's4': -377.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 0} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3':0.0, 's4': 10.0}
- Choices: {'s1': 1, 's2': 1, 's3': 1, 's4': 1} Result: {'s1': -2.0, 's2': -2.0, 's3':0.0, 's4': -5.0}

## 5. 最佳策略均为 quit, study, study, review