

МГТУ им. Н.Э. Баумана

ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЕ АЛГОРИТМЫ

Лабораторный практикум №3

по теме: «Построение и программная реализация алгоритма сплайн-интерполяции табличных функций.»

Студент: Нгуен Фыок Санг

Группа: ИУ7И-46

Преподаватель: Градов В.М.

Цель работы. Получение навыков владения методами интерполяции таблично заданных функций с помощью кубических сплайнов.

Исходные данные.

1. Таблица функции с количеством узлов N
2. Значение аргумента x .

Результат работы программы.

Значения $y(x)$.

```
Input beginning value of x: -5
Input step for x: 1
Input number of x: 10
```

Table:

```
-5.0000 35.0000
-4.0000 24.0000
-3.0000 15.0000
-2.0000 8.0000
-1.0000 3.0000
0.0000 0.0000
1.0000 -1.0000
2.0000 0.0000
3.0000 3.0000
4.0000 8.0000
```

```
Input x: 1.75
```

```
F_inter: -0.46117912371134007
F(x)      : -0.4375
Error      : 0.023679123711340067
```

Алгоритм:

Кубический сплайн — это кривая, состоящая из „состыкованных“ полиномов третьей степени ($y^{(IV)}(x) = 0$). В точках стыковки значения и производные двух соседних полиномов равны.

На каждом отрезке $[x_{i-1}, x_i]$, ($i = 1..N$) функция $\phi(x)$ есть полином третьей степени $\phi_i(x)$ в виде: $\phi_i(x) = a_i + b_i(x - x_{i-1}) + c_i(x - x_{i-1})^2 + d_i(x - x_{i-1})^3$

- $y_{i-1} = a_i$ (1)
- $y_i = a_i + b_i h_i + c_i h_i^2 + d_i h_i^3$ (2)
- $\phi'_i(x) = b_i + 2c_i(x - x_{i-1}) + 3d_i(x - x_{i-1})^2$
- $\phi''_i(x) = 2c_i + 6d_i(x - x_{i-1})$
- $b_{i+1} = b_i + 2c_i h_i + 3d_i h_i^2$ (3)
- $c_{i+1} = c_i + 3d_i h_i$ (4)

- $\varphi'_1(x_0) = 0 \Rightarrow c_1 = 0$ (5)
- $\varphi''_N(x_N) = 0 \Rightarrow c_N + 3d_N = 0$ (6)

Решение системы:

$$C_1 = 0$$

$$h_{i-1}c_{i-1} + 2(h_{i-1} + h_i)c_i + h_i c_{i+1} = 3\left(\frac{y_i - a_{i-1}}{h_i} - \frac{y_{i-1} - y_{i-2}}{h_{i-1}}\right)$$

$$c_{N-1} = 0$$

- $A_i y_{i-1} - B_i y_i + D_i y_{i+1} = -F_i$ (7)
- $K_0 y_0 + M_0 y_1 = P_0$ (7')
- $K_N y_N + M_N y_{N+1} = P_N$ (7''), $(i = 1..N-1)$
- $y_i = \xi_{i+1} y_{i+1} + \eta_{i+1}$ (8)
- $A_i \xi_i y_i + A_i \eta_i - B_i y_i + D_i y_{i+1} = -F_i$
- $Y_i = \frac{D_i}{B_i - A_i \xi_i} y_{i+1} + \frac{F_i + A_i \eta_i}{B_i - A_i \xi_i}$ (9)
- $\xi_{i+1} = \frac{D_i}{B_i - A_i \xi_i}, \eta_{i+1} = \frac{F_i + A_i \eta_i}{B_i - A_i \xi_i}$ (10)

Найдем начальное значение коэффициент:

$$\text{Из (7')} \Rightarrow y_0 = -\frac{M_0}{K_0} y_1 + \frac{P_0}{K_0}$$

$$\text{Из (8)} \Rightarrow y_0 = \xi_1 y_1 + \eta_1$$

$$\text{Отсюда } \xi_1 = -\frac{M_0}{K_0}, \eta_1 = \frac{P_0}{K_0}$$

$$c_i = \xi_{i+1} c_{i+1} + \eta_{i+1}, c_1 = 0$$

$$c_1 = \xi_2 c_2 + \eta_2, \text{ т.е. } \eta_2 = 0, c_2 = 0$$

$$a_i = y_{i-1}$$

$$d_i = \frac{c_i - c_{i-1}}{3h_i}$$

$$b_i = \frac{a_i - a_{i-1}}{h_i} + \frac{2c_i + c_{i-1}}{3} h_i$$

$$y_i = a_i + b_i h_i + c_i h_i^2 + d_i h_i^3$$

Ответы на вопросы:

1. Выписать значения коэффициентов сплайна, построенного на двух точках .

Сплайн построенный на 2 точках и есть прямая линия. Соответственно коэффициенты c и d становятся равными нулю ($c = 0, d = 0$).

Коэффициент $a[i] = y[i - 1]$. А коэффициент

$$b = (y[i] - y[i-1]) / (x[i] - x[i-1])).$$

2. Выписать все условия для определения коэффициентов сплайна, построенного на 3-х точках

Для определения коэффициенты сплайна для 3-х точек, необходимо чтоб выполнялись следующие условия:

- $\xi_2''(x_0) = 0$
- $\xi_2''(x_2) = 0$
- $\eta_1'(x_1) = \eta_2'(x_1)$
- $\eta_1''(x_1) = \eta_2''(x_1)$
- $\xi_1(x_0) = y_0$
- $\xi_1(x_1) = y_1$
- $\xi_2(x_1) = y_1$
- $\xi_2(x_2) = y_2$

3. Определить начальные значения прогоночных коэффициентов, если принять, что для коэффициентов сплайна справедливо $C_1 = C_2$.

Для того чтобы найти начальные прогоночные коэффициенты и приняв в условие то, что $c_1 = c_2$, имеем: Воспользуемся формулой $y[i] = \xi[i+1] * y[i+1] + \eta[i+1]$.

Для поиска коэффициента сплайна, знаем что $c[i]$ и $y[i]$ совпадают, то есть прямо пропорциональны.

Отсюда и получаем выражение: $c[i] = \xi[i+1] * c[i+1] + \eta[i+1]$.

Следовательно получаем $c1 = \xi2 * c2 + \eta2$. Зная, что $c1 = c2$, получаем что $c1 = \xi2 * c1 + \eta2$. Отсюда следует что $\xi = 1$ и $\eta = 0$.

4. Написать формулу для определения последнего коэффициента сплайна C_N , чтобы можно было выполнить обратный ход метода прогонки, если задано $kC_{N-1} + mC_N = p$, где k, m и p - заданные числа.

Преобразовав формулу указанной в пункте 3 получим, $c[n-1] = \xi[i] * c[n] + \eta[i]$.

Зная начальное условие $k * c[n-1] = -m * c[n] + p$, получим что $k = 1$, $m = -1$, $p = 1$.

Подставив эти вычисленные значения в начальное условие получим, что $C[n] = C[n-1] - 1$.

Код программы:

```
from math import cos
```

```
def f(x):  
    return x*x - 2 * x
```

```
def get_table(x_beg, step, amount):  
    x_tbl = [x_beg + step*i for i in range(amount)]  
    y_tbl = [f(x) for x in x_tbl]  
    return x_tbl, y_tbl
```

```
def print_table(x, y):  
    length = len(x)  
    for i in range(length):  
        print("%.4f %.4f" % (x[i], y[i]))  
    print()
```

```
def interpolate(x, y, x_value):
```

```

n = len(x)
i_near = min(range(n), key = lambda i: abs(x[i] - x_value)) # index of nearest
value

h = [0 if not i else x[i] - x[i - 1] for i in range(n)] # step value

A = [0 if i < 2 else h[i-1] for i in range(n)]
B = [0 if i < 2 else -2 * (h[i - 1] + h[i]) for i in range(n)]
D = [0 if i < 2 else h[i] for i in range(n)]
F = [0 if i < 2 else -3 * ((y[i] - y[i - 1]) / h[i] - (y[i - 1] - y[i - 2]) / h[i - 1])) for i in
range(n)]

si = [0 for i in range(n + 1)]
eta = [0 for i in range(n + 1)]
for i in range(2, n):
    si[i + 1] = D[i] / (B[i] - A[i] * si[i])
    eta[i + 1] = (A[i] * eta[i] + F[i]) / (B[i] - A[i] * si[i])

c = [0 for i in range(n + 1)]
for i in range(n - 2, -1, -1):
    c[i] = si[i + 1] * c[i + 1] + eta[i + 1]

a = [0 if i < 1 else y[i-1] for i in range(n)]
b = [0 if i < 1 else (y[i] - y[i - 1]) / h[i] - h[i] / 3 * (c[i + 1] + 2 * c[i]) for i in
range(n)]
d = [0 if i < 1 else (c[i + 1] - c[i]) / (3 * h[i]) for i in range(n)]

return a[i_near] + b[i_near] * (x_value - x[i_near - 1]) + c[i_near] * ((x_value -
x[i_near - 1]) ** 2) + d[i_near] * ((x_value - x[i_near - 1]) ** 3)

x_beg = float(input("Input beginning value of x: "))
x_step = float(input("Input step for x: "))
x_amount = int(input("Input number of x: "))

x_tbl, y_tbl = get_table(x_beg, x_step, x_amount)
print("\nTable:")
print_table(x_tbl, y_tbl)

```

```
x = float(input("Input x: "))
```

```
# Results
```

```
found = interpolate(x_tbl, y_tbl, x)
```

```
print("\nF_inter: ", found)
```

```
print("F(x)      : ", f(x))
```

```
print("Error      : ", fabs(f(x) - found), "\n")
```