Лабораторная работа №4 по курсу "Методы вычислений"

"Методы решения проблемы собственных значений"

Выполнили: студенты группы ФН2-52Б Пащенко Николай и Попов Артем.

Контрольные вопросы

1. Почему нельзя находить собственные числа матрицы A, прямо решая уравнение $\det(A - \lambda E) = 0$, а собственные векторы — «по определению», решая систему $(A - \lambda_i E)e_i = 0$?

Для нахождения собственных чисел матрица, нам надо составить характеристический многочлен и найти его корни, что для многочленов высокой степени является трудоемким процессом. Общей формулы корней многочлена степени выше 4 не существует, значит, находить его корни нам придется численно и, следовательно, с некоторой погрешностью. Если исходить непосредственно из определения собственного вектора, то e_i следует искать как нетривиальное решение системы линейных алгебраических уравнений

$$(A - \lambda_i E)e_i = 0$$

с вырожденной матрицей $(A-\lambda_i E)$. Но обычно λ_i известно лишь приближенно, и в действительности приходится решать систему

$$(A - \lambda_i^* E)e_i = 0,$$

где λ_i^* — достаточно точное приближение к собственному значению λ_i . Решение данной системы может быть только тривиальным, так как матрица $(A - \lambda_i^* E)$ невырождена. Поэтому непосредственное численное решение не дает возможности вычислить соответствующий собственный вектор.

Кроме того, довольно часто определению подлежат не все собственные значения и собственные векторы, а лишь небольшая их часть. Например, существенный интерес во многих приложениях представляют максимальное или минимальное по модулю собственное значение.

2. Докажите, что ортогональное преобразование подобия сохраняет симметрию матрицы.

Ортогональное преобразование подобия:

$$R = P^{-1}AP$$
,

где
$$P^{-1} = P^T$$
, $A = A^T$. Тогда

$$R^{T} = (P^{-1}AP)^{T} = (AP)^{T} (P^{-1})^{T} = P^{T}A^{T} (P^{-1})^{T} = P^{-1}AP = R,$$

 $\Longrightarrow R^{T} = R.$

3. Как преобразование подобия меняет собственные векторы матрицы? Полученная в результате преобразования подобия матрица имеет тот же набор собственных чисел:

$$\det (P^{-1}AP - \lambda E) = \det (P^{-1}(A - \lambda E)P) =$$

$$= \det (P^{-1}) \det (A - \lambda E) \det (P) = \det (A - \lambda E).$$

Таким образом, характеристические многочлены и собственные числа матриц A и $P^{-1}AP$ совпадают. Соответствующие собственные векторы x и x' не совпадают, но, т.к $P^{-1}APx' = \lambda x' \Rightarrow APx' = \lambda Px'$, они связаны равенством x = Px'.

4. Почему на практике матрицу А подобными преобразованиями вращения приводят только к форме Хессенберга, но не к треугольному виду?
Потому что преобразованиями вращения невозможно получить матрицу треугольного вида. Матрица вращения имеет вид

Элементы α и β находятся в строках и столбцах с номерами k и l. Последовательность элементарных вращений, которая приведет матрицу A к форме Хессенберга строится следующим образом

$$A^* = T_{kl}AT_{kl}^{-1} = T_{kl}AT_{kl}^{\mathrm{T}}$$

Следовательно, матрица A^* отличается от матрицы A только двумя строками и двумя столбцами с номерами k, l, при этом в матрице A^* элемент $a_{l,k-1}^* = -\beta a_{k,k-1} + \alpha a_{l,k-1} = 0$, учитывая, что

$$\alpha = \frac{a_{k,k-1}}{\sqrt{a_{k,k-1}^2 + a_{l,k-1}^2}}, \quad \beta = \frac{a_{l,k-1}}{\sqrt{a_{k,k-1}^2 + a_{l,k-1}^2}}.$$

При этом первый элемент поддиагонали никогда не будет равен нулю, так как

$$a_{l-1,k-1}^* = \sqrt{a_{k,k-1}^2 + a_{l,k-1}^2}.$$

T.e. с помощью элементарных вращений не получится обнулить поддиагональ матрицы, следовательно, невозможно привести к треугольному виду.

5. Оцените количество арифметических операций, необходимое для приведения произвольной квадратной матрицы A к форме Хессенберга. Для вычисления элементов матрицы T_{kl} требуется 5 мультипликативных операций. В матрице A Необходимо обнулить все элементы ниже диагонали, примыкающей к главной в столбцах с 1 по n-2. За одну итерацию внутреннего

цикла происходит 8n + 5 итераций. Всего требуемое количество итераций:

$$\sum_{k=1}^{n-2} \cdot \sum_{l=k+2}^{n} (8n+5) = 4n^3 - \frac{3n^2}{2} - \frac{5n}{2}$$

6. Сойдется ли алгоритм обратных итераций, если в качестве начального приближения взять собственный вектор, соответствующий другому собственному значению? Что будет в этой ситуации в методе обратной итерации, использующем отношение Рэлея?

Для метода обратных итераций в качестве начального приближения можно брать любой нормированный вектор, поэтому, если взять собственный вектор, соответствующий другому собственному числу, предварительно отнормировав его, то это никак не повлияет на сходимость метода.

Пусть e_i , $i = \overline{1,n}$ — ОНБ из собственных векторов матрицы A.

$$(A - \lambda_j^* E)y = x;$$

$$y = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i, \ x = \sum_{i=1}^n c_i e_i;$$

$$\sum_{i=1}^n \alpha_i (\lambda_i - \lambda_j^*) e_i = \sum_{i=1}^n c_i e_i;$$

Приравнивая коэффициенты при e_i , получаем

$$\alpha_i = \frac{c_i}{\lambda_i - \lambda_j^*};$$

$$y = \sum_{i=1}^n \frac{c_i}{\lambda_i - \lambda_j^*} e_i = \frac{1}{\lambda_j - \lambda_j^*} \left(c_j e_j + \sum_{i \neq j} \frac{\lambda_j - \lambda_j^*}{\lambda_i - \lambda_j^*} c_i e_i \right).$$

Если в качестве начального приближения взять собственный вектор, соответствующий другому собственному числу:

$$y = \frac{1}{\lambda_j - \lambda_j^*} \left(c_j e_j + \frac{\lambda_j - \lambda_j^*}{\lambda_k - \lambda_j^*} c_k e_k \right).$$

Если $|\lambda_j - \lambda_j^*| \ll |\lambda_k - \lambda_j^*|$, то второе слагаемое правой части мало по сравнению с первым. Следовательно алгоритм сойдется к e_j .

Если в методе обратных итераций использовать отношение Рэлея, а в качестве начального приближения $x^{(0)}$ выбрать собственный вектор e_k , соответствующий другому собственному значению, то метод сойдется к собственному числу, соответствующему собственному вектору e_k . Поскольку, как известно, нахождение приближения к собственному числу с помощью отношения Рэлея:

$$\lambda^{(k)} = \rho(x^{(k)}) = (Ax^{(k)}, x^{(k)})$$

W, следовательно, если x — хорошее приближение κ собственному вектору, то $\rho(x)$ — хорошее приблежение κ собственному значению.

7. Сформулируйте и обоснуйте критерий останова для QR-алгоритма отыскания собственных значений матрицы.

Критерием останова QR-алгоритма может служить сравнение суммы элементов обнуляемой строки с заданной точностью, т.е. если ε — точность, то итериции прекращаем по достижении условия

$$\sum_{j=1}^{n-1} |a_{ij}| < \varepsilon$$

8. Предложите возможные варианты условий перехода к алгоритму со сдвигами. Предложите алгоритм выбора величины сдвига.

Если среди собственных чисел матрицы A есть близкие по величине, то есть для некоторых значений i и j (i>j)

$$\left|\frac{\lambda_i}{\lambda_i}\right| \approx 1,$$

то сходимость будет очень медленной. Поэтому можно использовать алгоритм со сдвигами. В этом случае ищут собственные значения матрицы $\widetilde{A}=A-$

 σE , которые равны $\widetilde{\lambda_i} = \lambda_i - \sigma$. При таком подходе скорость сходимости QR- алгоритма определяется величиной

$$\left|\frac{\widetilde{\lambda_i}}{\widetilde{\lambda_j}}\right| = \left|\frac{\lambda_i - \sigma}{\lambda_j - \sigma}\right|$$

Если σ является хорошим приближением для λ_i , то это соотношение будет много меньше единицы и алгоритм будет быстро сходиться.

В качестве величины сдвига σ можно взять $a_{n,n}^{(k)}$. Когда в последней строке матрицы $A^{(k)}$ внедиагональные элементы станут ближки к нулю, будем считать соответствующее собственное значение найденным с достоточной точностью и перейдем к задаче меньшей размерности для поиска остальных собственных значение: будем искать спектр матрицы размерности $(n-1) \times (n-1)$.

- 9. Для чего нужно на каждой итерации нормировать приближение к собственному вектору?
 - Если $|\lambda| > 1$, то последовательность норм векторов стремится к бесконечности, если $|\lambda| < 1$, то последовательность норм векторов стремится к нулю и возможно исчезновение порядка. Для предупреждения этих ситуаций вектор x^k нормируют.
- 10. Приведите примеры использования собственных чисел и собственных векторов в численных методах.
 - (а) С помощью собственных чисел можно сделать вывод о числе обусловленности матрицы.
 - (b) В алгоритме простой итерации решения СЛАУ с помощью собственных чисел можно оценить параметр τ , отвечающий за скорость сходимости.
 - (c) В теории динамических систем и связанных с ними системах линейных дифференциальных уравнений, знание собственных чисел позволяет определить характер поведения системы во времени и решить вопрос об устойчивости такой системы.
 - (d) Задача, которая дает геометрическую интерпретацию собственных векторов, есть приведение кривых второго порядка к каноническому виду. Собственные вектора образуют главные направления кривых второго порядка.