

# Cálculo de Programas

## Trabalho Prático

### MiEI+LCC — 2019/20

Departamento de Informática  
Universidade do Minho

Junho de 2020

<b>Grupo nr.</b>	<b>5</b>
a86475	Paulo Pereira
a89616	Eduardo Coelho

## 1 Preâmbulo

A disciplina de **Cálculo de Programas** tem como objectivo principal ensinar a programação de computadores como uma disciplina científica. Para isso parte-se de um repertório de *combinadores* que formam uma álgebra da programação (conjunto de leis universais e seus corolários) e usam-se esses combinadores para construir programas *composicionalmente*, isto é, agregando programas já existentes.

Na sequência pedagógica dos planos de estudo dos dois cursos que têm esta disciplina, restringe-se a aplicação deste método à programação funcional em **Haskell**. Assim, o presente trabalho prático coloca os alunos perante problemas concretos que deverão ser implementados em **Haskell**. Há ainda um outro objectivo: o de ensinar a documentar programas, validá-los, e a produzir textos técnico-científicos de qualidade.

## 2 Documentação

Para cumprir de forma integrada os objectivos enunciados acima vamos recorrer a uma técnica de programação dita “**literária**” [?], cujo princípio base é o seguinte:

*Um programa e a sua documentação devem coincidir.*

Por outras palavras, o código fonte e a documentação de um programa deverão estar no mesmo ficheiro.

O ficheiro `cp1920t.pdf` que está a ler é já um exemplo de **programação literária**: foi gerado a partir do texto fonte `cp1920t.lhs`<sup>1</sup> que encontrará no **material pedagógico** desta disciplina descompactando o ficheiro `cp1920t.zip` e executando

```
$ lhs2TeX cp1920t.lhs > cp1920t.tex
$ pdflatex cp1920t
```

em que **lhs2tex** é um pre-processor que faz “pretty printing” de código Haskell em **L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X** e que deve desde já instalar executando

```
$ cabal install lhs2tex
```

Por outro lado, o mesmo ficheiro `cp1920t.lhs` é executável e contém o “kit” básico, escrito em **Haskell**, para realizar o trabalho. Basta executar

```
$ ghci cp1920t.lhs
```

Abra o ficheiro `cp1920t.lhs` no seu editor de texto preferido e verifique que assim é: todo o texto que se encontra dentro do ambiente

---

<sup>1</sup>O suffixo ‘lhs’ quer dizer *literate Haskell*.

```
\begin{code}
...
\end{code}
```

vai ser seleccionado pelo **GHCi** para ser executado.

### 3 Como realizar o trabalho

Este trabalho teórico-prático deve ser realizado por grupos de três alunos. Os detalhes da avaliação (datas para submissão do relatório e sua defesa oral) são os que forem publicados na [página da disciplina](#) na *internet*.

Recomenda-se uma abordagem participativa dos membros do grupo de trabalho por forma a poderem responder às questões que serão colocadas na *defesa oral* do relatório.

Em que consiste, então, o *relatório* a que se refere o parágrafo anterior? É a edição do texto que está a ser lido, preenchendo o anexo **C** com as respostas. O relatório deverá conter ainda a identificação dos membros do grupo de trabalho, no local respectivo da folha de rosto.

Para gerar o PDF integral do relatório deve-se ainda correr os comando seguintes, que actualizam a bibliografia (com **BibT<sub>E</sub>X**) e o índice remissivo (com **makeindex**),

```
$ bibtex cp1920t.aux
$ makeindex cp1920t.idx
```

e recompilar o texto como acima se indicou. Dever-se-á ainda instalar o utilitário **QuickCheck**, que ajuda a validar programas em **Haskell** e a biblioteca **Gloss** para geração de gráficos 2D:

```
$ cabal install QuickCheck gloss
```

Para testar uma propriedade **QuickCheck** *prop*, basta invocá-la com o comando:

```
> quickCheck prop
+++ OK, passed 100 tests.
```

Pode mesmo controlar o número de casos de teste e sua complexidade utilizando o comando:

```
> quickCheckWith stdArgs { maxSuccess = 200, maxSize = 10 } prop
+++ OK, passed 200 tests.
```

Qualquer programador tem, na vida real, de ler e analisar (muito!) código escrito por outros. No anexo **B** disponibiliza-se algum código **Haskell** relativo aos problemas que se seguem. Esse anexo deverá ser consultado e analisado à medida que isso for necessário.

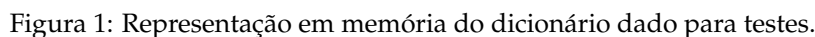
### Problema 1

Pretende-se implementar um sistema de manutenção e utilização de um dicionário. Este terá uma estrutura muito peculiar em memória. Será construída uma árvore em que cada nodo terá apenas uma letra da palavra e cada folha da respectiva árvore terá a respectiva tradução (um ou mais sinónimos). Deverá ser possível:

- *dic\_rd* — procurar traduções para uma determinada palavra
- *dic\_in* — inserir palavras novas (palavra e tradução)
- *dic\_imp* — importar dicionários do formato “lista de pares palavra-tradução”
- *dic\_exp* — exportar dicionários para o formato “lista de pares palavra-tradução”.

A implementação deve ser baseada no módulo **Exp.hs** que está incluído no material deste trabalho prático, que deve ser estudado com atenção antes de abordar este problema.

No anexo **B** é dado um dicionário para testes, que corresponde à figura **1**. A implementação proposta deverá garantir as seguintes propriedades:


$$\text{prop\_dic\_rep } x = \text{let } d = \text{dic\_norm } x \text{ in } (\text{dic\_exp} \cdot \text{dic\_imp}) \, d \equiv d$$
$$\begin{array}{l} \text{prop\_dic\_red } p \ s \ d \\ \quad | \text{ dic\_red } p \ s \ d = \text{dic\_imp } d \equiv \text{dic\_in } p \ s \ (\text{dic\_imp } d) \\ \quad | \text{ otherwise} = \text{True} \end{array}$$
$$prop\_dic\_rd(p, t) = dic\_rd\ p\ t \equiv lookup\ p\ (dic\_exp\ t)$$

Árvores binárias (elementos do tipo **BTree**) são frequentemente usadas no armazenamento e procura de dados, porque suportam um vasto conjunto de ferramentas para procuras eficientes. Um exemplo de destaque é o caso das **árvores binárias de procura**, *i.e.* árvores que seguem o princípio de *ordenação*: para todos os nós, o filho à esquerda tem um valor menor ou igual que o valor no próprio nó; e de forma análoga, o filho à direita tem um valor maior ou igual que o valor no próprio nó. A Figura 2 apresenta dois exemplos de árvores binárias de procura.<sup>2</sup>

Para verificar se uma árvore binária está ordenada, é útil ter em conta a seguinte propriedade: considere uma árvore binária cuja raiz tem o valor  $a$ , um filho  $s_1$  à esquerda e um filho  $s_2$  à direita. Assuma

3



Figura 2: Duas árvores binárias de procura; a da esquerda vai ser designada por  $t_1$  e a da direita por  $t_2$ .

que os dois filhos estão ordenados; que o elemento *mais à direita* de  $t_1$  é menor ou igual a  $a$ ; e que o elemento *mais à esquerda* de  $t_2$  é maior ou igual a  $a$ . Então a árvore binária está ordenada. Dada esta informação, implemente as seguintes funções como catamorfismos de árvores binárias.

$\text{maisEsq} :: \text{BTree } a \rightarrow \text{Maybe } a$   
 $\text{maisDir} :: \text{BTree } a \rightarrow \text{Maybe } a$

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar estas funções à árvore da esquerda ( $t_1$ ) e à árvore da direita ( $t_2$ ) da Figura 2.

```
*Splay> maisDir t1
Just 16
*Splay> maisEsq t1
Just 1
*Splay> maisDir t2
Just 8
*Splay> maisEsq t2
Just 0
```

**Propriedade [QuickCheck] 4** As funções  $\text{maisEsq}$  e  $\text{maisDir}$  são determinadas unicamente pela propriedade

$\text{prop\_inv} :: \text{BTree } \text{String} \rightarrow \text{Bool}$   
 $\text{prop\_inv} = \text{maisEsq} \equiv \text{maisDir} \cdot \text{invBTree}$

**Propriedade [QuickCheck] 5** O elemento *mais à esquerda* de uma árvore está presente no ramo da esquerda, a não ser que esse ramo esteja vazio:

$\text{propEsq } \text{Empty} = \text{property } \text{Discard}$   
 $\text{propEsq } x@(Node(a, (t, s))) = (\text{maisEsq } t) \neq \text{Nothing} \Rightarrow (\text{maisEsq } x) \equiv \text{maisEsq } t$

A próxima tarefa deste problema consiste na implementação de uma função que insere um novo elemento numa árvore binária *preservando* o princípio de ordenação,

$\text{insOrd} :: (\text{Ord } a) \Rightarrow a \rightarrow \text{BTree } a \rightarrow \text{BTree } a$

e de uma função que verifica se uma dada árvore binária está ordenada,

$\text{isOrd} :: (\text{Ord } a) \Rightarrow \text{BTree } a \rightarrow \text{Bool}$

Para ambas as funções deve utilizar o que aprendeu sobre *catamorfismos e recursividade mútua*.

**Sugestão:** Se tiver problemas em implementar com base em catamorfismos estas duas últimas funções, tente implementar (com base em catamorfismos) as funções auxiliares

$\text{insOrd}' :: (\text{Ord } a) \Rightarrow a \rightarrow \text{BTree } a \rightarrow (\text{BTree } a, \text{BTree } a)$   
 $\text{isOrd}' :: (\text{Ord } a) \Rightarrow \text{BTree } a \rightarrow (\text{Bool}, \text{BTree } a)$

tais que  $\text{insOrd}' x = \langle \text{insOrd } x, \text{id} \rangle$  para todo o elemento  $x$  do tipo  $a$  e  $\text{isOrd}' = \langle \text{isOrd}, \text{id} \rangle$ .

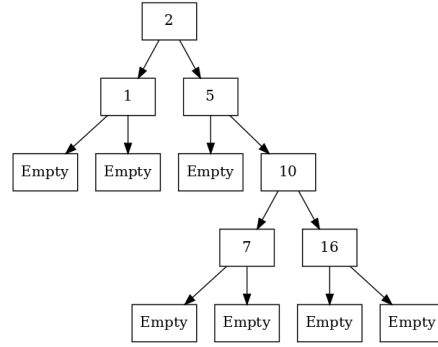


Figura 3: Exemplo de uma rotação à direita. A árvore da esquerda é a árvore original; a árvore da direita representa a rotação à direita correspondente.

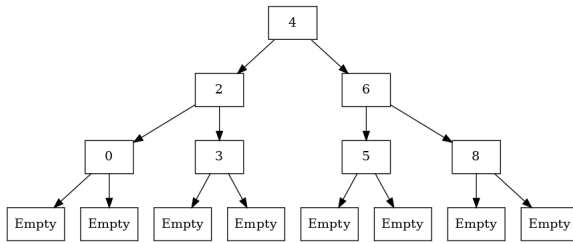


Figura 4: Exemplo de uma rotação à direita. A árvore da esquerda é a árvore original; a árvore da direita representa a rotação à direita correspondente.

**Propriedade [QuickCheck] 6** Inserir uma sucessão de elementos numa árvore vazia gera uma árvore ordenada.

$prop\_ord :: [Int] \rightarrow Bool$   
 $prop\_ord = isOrd \cdot (foldr insOrd Empty)$

As árvores binárias providenciam uma boa maneira de reduzir o espaço de procura. Mas podemos fazer ainda melhor: podemos aproximar da raiz os elementos da árvore que são mais acedidos, reduzindo assim o espaço de procura na *dimensão vertical*<sup>3</sup>. Esta operação é geralmente referida como *splaying* e é implementada com base naquilo a que chamamos *rotações à esquerda e à direita de uma árvore*.

Intuitivamente, a rotação à direita de uma árvore move todos os nós "uma casa para a sua direita". Formalmente, esta operação define-se da seguinte maneira:

1. Considere uma árvore binária e designe a sua raiz pela letra  $r$ . Se  $r$  não tem filhos à esquerda então simplesmente retornamos a árvore dada à entrada. Caso contrário,
2. designe o filho à esquerda pela letra  $l$ . A árvore que vamos retornar tem  $l$  na raiz, que mantém o filho à esquerda e adota  $r$  como o filho à direita. O orfão (*i.e.* o anterior filho à direita de  $l$ ) passa a ser o filho à esquerda de  $r$ .

A rotação à esquerda é definida de forma análoga. As Figuras 3 e 4 apresentam dois exemplos de rotações à direita. Note que em ambos os casos o valor 2 subiu um nível na árvore correspondente. De facto, podemos sempre aplicar uma *sequência* de rotações numa árvore de forma a mover um dado nó para a raiz (dando origem portanto à referida operação de splaying).

Comece então por implementar as funções

<sup>3</sup>Note que nas árvores de binária de procura a redução é feita na dimensão horizontal.

```

rrot :: BTree a → BTree a
lrot :: BTree a → BTree a

```

de rotação à direita e à esquerda.

**Propriedade [QuickCheck] 7** As rotações à esquerda e à direita preservam a ordenação das árvores.

```

prop_ord_pres_esq = forAll orderedBTree (isOrd · lrot)
prop_ord_pres_dir = forAll orderedBTree (isOrd · rrot)

```

De seguida implemente a operação de splaying

```

splay :: [Bool] → (BTree a → BTree a)

```

como um catamorfismo de listas. O argumento `[Bool]` representa um caminho ao longo de uma árvore, em que o valor `True` representa "seguir pelo ramo da esquerda" e o valor `False` representa "seguir pelo ramo da direita". O caminho ao longo de uma árvore serve para *identificar* unicamente um nó dessa árvore.

**Propriedade [QuickCheck] 8** A operação de splay preserva a ordenação de uma árvore.

```

prop_ord_pres_splay :: [Bool] → Property
prop_ord_pres_splay path = forAll orderedBTree (isOrd · (splay path))

```

### Problema 3

Árvores de decisão binárias são estruturas de dados usadas na área de **machine learning** para codificar processos de decisão. Geralmente, tais árvores são geradas por computadores com base num vasto conjunto de dados e reflectem o que o computador "aprendeu" ao processar esses mesmos dados. Segue-se um exemplo muito simples de uma árvore de decisão binária:



Esta árvore representa o processo de decisão relativo a ser preciso ou não levar um guarda-chuva para uma viagem, dependendo das condições climáticas. Essencialmente, o processo de decisão é efectuado ao "percorrer" a árvore, escolhendo o ramo da esquerda ou da direita de acordo com a resposta à pergunta correspondente. Por exemplo, começando da raiz da árvore, responder `["não", "não"]` leva-nos à decisão "não precisa" e responder `["não", "sim"]` leva-nos à decisão "precisa".

Árvores de decisão binárias podem ser codificadas em **Haskell** usando o seguinte tipo de dados:

```

data Bdt a = Dec a | Query (String, (Bdt a, Bdt a)) deriving Show

```

Note que o tipo de dados `Bdt` é parametrizado por um tipo de dados `a`. Isto é necessário, porque as decisões podem ser de diferentes tipos: por exemplo, respostas do tipo "sim ou não" (como apresentado acima), a escolha de números, ou **classificações**.

De forma a conseguirmos processar árvores de decisão binárias em **Haskell**, deve, antes de tudo, resolver as seguintes alíneas:

1. Definir as funções `inBdt`, `outBdt`, `baseBdt`, `(|·|)`, e `[(·)]`.
2. Apresentar no relatório o diagrama de `[(·)]`.

Para tomar uma decisão com base numa árvore de decisão binária  $t$ , o computador precisa apenas da estrutura de  $t$  (*i.e.* pode esquecer a informação nos nós da árvore) e de uma lista de respostas “sim ou não” (para que possa percorrer a árvore da forma desejada). Implemente então as seguintes funções na forma de *catamorfismos*:

1.  $extLTree : Bdt\ a \rightarrow LTree\ a$  (esquece a informação presente nos nós de uma dada árvore de decisão binária).

**Propriedade [QuickCheck] 9** A função  $extLTree$  preserva as folhas da árvore de origem.

$$\begin{aligned} prop\_pres\_tips &:: Bdt\ Int \rightarrow Bool \\ prop\_pres\_tips &= tipsBdt \equiv tipsLTree \cdot extLTree \end{aligned}$$

2.  $navLTree : LTree\ a \rightarrow ([Bool] \rightarrow LTree\ a)$  (navega um elemento de  $LTree$  de acordo com uma sequência de respostas “sim ou não”. Esta função deve ser implementada como um catamorfismo de  $LTree$ . Neste contexto, elementos de  $[Bool]$  representam sequências de respostas: o valor  $True$  corresponde a “sim” e portanto a “segue pelo ramo da esquerda”; o valor  $False$  corresponde a “não” e portanto a “segue pelo ramo da direita”.

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar  $navLTree$  a  $(extLTree\ bdtGC)$ , em que  $bdtGC$  é a árvore de decisão binária acima descrita, e a uma sequência de respostas.

```
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) []
Fork (Leaf "Precisa",Fork (Leaf "Precisa",Leaf "N precisa"))
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False]
Fork (Leaf "Precisa",Leaf "N precisa")
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True]
Leaf "Precisa"
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True,True]
Leaf "Precisa"
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True,True,True]
Leaf "Precisa"
```

**Propriedade [QuickCheck] 10** Percorrer uma árvore ao longo de um caminho é equivalente a percorrer a árvore inversa ao longo do caminho inverso.

$$\begin{aligned} prop\_inv\_nav &:: Bdt\ Int \rightarrow [Bool] \rightarrow Bool \\ prop\_inv\_nav\ t\ l &= \mathbf{let}\ t' = extLTree\ t\ \mathbf{in} \\ &\quad invLTree\ (navLTree\ t'\ l) \equiv navLTree\ (invLTree\ t')\ (fmap\ \neg\ l) \end{aligned}$$

**Propriedade [QuickCheck] 11** Quanto mais longo for o caminho menos alternativas de fim irão existir.

$$\begin{aligned} prop\_af &:: Bdt\ Int \rightarrow ([Bool],[Bool]) \rightarrow Property \\ prop\_af\ t\ (l1,l2) &= \mathbf{let}\ t' = extLTree\ t \\ &\quad f = \mathbf{length} \cdot tipsLTree \cdot (navLTree\ t') \\ &\quad \mathbf{in}\ isPrefixOf\ l1\ l2 \Rightarrow (f\ l1 \geq f\ l2) \end{aligned}$$

## Problema 4

Mónades são funtores com propriedades adicionais que nos permitem obter efeitos especiais em programação. Por exemplo, a biblioteca **Probability** oferece um mónade para abordar problemas de probabilidades. Nesta biblioteca, o conceito de distribuição estatística é captado pelo tipo

$$\mathbf{newtype}\ Dist\ a = D\ \{\mathit{unD} :: [(a, ProbRep)]\} \tag{1}$$

em que  $ProbRep$  é um real de 0 a 1, equivalente a uma escala de 0 a 100%.

Cada par  $(a, p)$  numa distribuição  $d :: \text{Dist } a$  indica que a probabilidade de  $a$  é  $p$ , devendo ser garantida a propriedade de que todas as probabilidades de  $d$  somam 100%. Por exemplo, a seguinte distribuição de classificações por escalões de  $A$  a  $E$ ,



será representada pela distribuição

```
d1 :: Dist Char
d1 = D [('A', 0.02), ('B', 0.12), ('C', 0.29), ('D', 0.35), ('E', 0.22)]
```

que o **GHCI** mostrará assim:

```
'D'  35.0%
'C'  29.0%
'E'  22.0%
'B'  12.0%
'A'   2.0%
```

É possível definir geradores de distribuições, por exemplo distribuições *uniformes*,

```
d2 = uniform (words "Uma frase de cinco palavras")
```

isto é

```
"Uma"  20.0%
"cinco" 20.0%
"de"    20.0%
"frase" 20.0%
"palavras" 20.0%
```

distribuição *normais*, eg.

```
d3 = normal [10..20]
```

etc.<sup>4</sup> `Dist` forma um **mónade** cuja unidade é `return a = D [(a, 1)]` e cuja composição de Kleisli é (simplificando a notação)

$$(f \bullet g) a = [(y, q * p) \mid (x, p) \leftarrow g\ a, (y, q) \leftarrow f\ x]$$

em que  $g : A \rightarrow \text{Dist } B$  e  $f : B \rightarrow \text{Dist } C$  são funções **monádicas** que representam *computações probabilísticas*. Este mónade é adequado à resolução de problemas de *probabilidades e estatística* usando programação funcional, de forma elegante e como caso particular da programação monádica. Vamos estudar a aplicação deste mónade ao exercício anterior, tendo em conta o facto de que nem sempre podemos responder com 100% de certeza a perguntas presentes em árvores de decisão.

Considere a seguinte situação: a Anita vai trabalhar no dia seguinte e quer saber se precisa de levar guarda-chuva. Na verdade, ela tem autocarro de porta de casa até ao trabalho, e portanto as condições meteorológicas não são muito significativas; a não ser que seja segunda-feira... Às segundas é dia de feira e o autocarro vai sempre lotado! Nesses dias, ela prefere fazer a pé o caminho de casa ao trabalho, o que a obriga a levar guarda-chuva (nos dias de chuva). Abaixo está apresentada a árvore de decisão

<sup>4</sup>Para mais detalhes ver o código fonte de **Probability**, que é uma adaptação da biblioteca **PHP** ("Probabilistic Functional Programming"). Para quem quiser souber mais recomenda-se a leitura do artigo [?].



respectiva a este problema.



Assuma que a Anita não sabe em que dia está, e que a previsão da chuva para a ida é de 80% enquanto que a previsão de chuva para o regresso é de 60%. *A Anita deve levar guarda-chuva?* Para responder a esta questão, iremos tirar partido do que se aprendeu no exercício anterior. De facto, a maior diferença é que agora as respostas ("sim" ou "não") são dadas na forma de uma distribuição sobre o tipo de dados *Bool*. Implemente como um catamorfismo de *LTree* a função

$$bnavLTree :: LTree\ a \rightarrow ((BTree\ Bool) \rightarrow LTree\ a)$$

que percorre uma árvore dado um caminho, *não* do tipo  $[Bool]$ , mas do tipo  $BTree\ Bool$ . O tipo  $BTree\ Bool$  é necessário na presença de incerteza, porque neste contexto não sabemos sempre qual a próxima pergunta a responder. Teremos portanto que ter resposta para todas as perguntas na árvore de decisão.

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar *bnavLTree* a  $(extLTree\ anita)$ , em que *anita* é a árvore de decisão acima descrita, e a uma árvore binária de respostas.

```

*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(True, (Empty,Empty)))
Fork (Leaf "Precisa",Fork (Leaf "Precisa",Leaf "N precisa"))
*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(True, (Node(True, (Empty,Empty)),Empty)))
Leaf "Precisa"
*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(False, (Empty,Empty)))
Leaf "N precisa"

```

Por fim, implemente como um catamorfismo de *LTree* a função

$$pbnavLTree :: LTree\ a \rightarrow ((BTree\ (Dist\ Bool)) \rightarrow Dist\ (LTree\ a))$$

que deverá consistir na "monadificação" da função *bnavLTree* via a mónade das probabilidades. Use esta última implementação para responder se a Anita deve levar guarda-chuva ou não dada a situação acima descrita.

## Problema 5

Os **mosaicos de Truchet** são padrões que se obtêm gerando aleatoriamente combinações bidimensionais de ladrilhos básicos. Os que se mostram na figura 5 são conhecidos por ladrilhos de Truchet-Smith. A figura 6 mostra um exemplo de mosaico produzido por uma combinação aleatória de 10x10 ladrilhos *a* e *b* (cf. figura 5).

Neste problema pretende-se programar a geração aleatória de mosaicos de Truchet-Smith usando o mónade **Random** e a biblioteca **Gloss** para produção do resultado. Para uniformização das respostas, deverão ser seguidas as seguintes condições:

- Cada ladrilho deverá ter as dimensões 80x80
- O programa deverá gerar mosaicos de quaisquer dimensões, mas deverá ser apresentado como figura no relatório o mosaico de 10x10 ladrilhos.
- Valorizar-se-ão respostas elegantes e com menos linhas de código **Haskell**.

No anexo B é dada uma implementação da operação de permuta aleatória de uma lista que pode ser útil para resolver este exercício.



Figura 5: Os dois ladrilhos de Truchet-Smith.



Figura 6: Um mosaico de Truchet-Smith.

# Anexos

## A Como exprimir cálculos e diagramas em LaTeX/lhs2tex

Estudar o texto fonte deste trabalho para obter o efeito:<sup>5</sup>

$$\begin{aligned}
 id &= \langle f, g \rangle \\
 &\equiv \{ \text{universal property} \} \\
 &\quad \left\{ \begin{array}{l} \pi_1 \cdot id = f \\ \pi_2 \cdot id = g \end{array} \right. \\
 &\equiv \{ \text{identity} \} \\
 &\quad \left\{ \begin{array}{l} \pi_1 = f \\ \pi_2 = g \end{array} \right. \\
 &\square
 \end{aligned}$$

Os diagramas podem ser produzidos recorrendo à *package* L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X *xymatrix*, por exemplo:

$$\begin{array}{ccc}
 \mathbb{N}_0 & \xleftarrow{\text{in}} & 1 + \mathbb{N}_0 \\
 \downarrow \langle g \rangle & & \downarrow id + \langle g \rangle \\
 B & \xleftarrow{g} & 1 + B
 \end{array}$$

## B Código fornecido

### Problema 1

Função de representação de um dicionário:

```
dic_imp :: [(String, [String])] -> Dict
dic_imp = Term "" · map (bmap id singl) · untar · discollect
```

onde

```
type Dict = Exp String String
```

Dicionário para testes:

```
d :: [(String, [String])]
d = [("ABA", ["BRIM"]),
      ("ABALO", ["SHOCK"]),
      ("AMIGO", ["FRIEND"]),
      ("AMOR", ["LOVE"]),
      ("MEDO", ["FEAR"]),
      ("MUDO", ["DUMB", "MUTE"]),
      ("PE", ["FOOT"]),
      ("PEDRA", ["STONE"]),
      ("POBRE", ["POOR"]),
      ("PODRE", ["ROTTEN"])]
```

Normalização de um dicionário (remoção de entradas vazias):

```
dic_norm = collect · filter p · discollect where
  p (a, b) = a > "" ∧ b > ""
```

Teste de redundância de um significado *s* para uma palavra *p*:

```
dic_red p s d = (p, s) ∈ discollect d
```

---

<sup>5</sup>Exemplos tirados de [?].

## Problema 2

Árvores usadas no texto:

```
emp x = Node (x, (Empty, Empty))
t7 = emp 7
t16 = emp 16
t7_10_16 = Node (10, (t7, t16))
t1_2_nil = Node (2, (emp 1, Empty))
t' = Node (5, (t1_2_nil, t7_10_16))
t0_2_1 = Node (2, (emp 0, emp 3))
t5_6_8 = Node (6, (emp 5, emp 8))
t2 = Node (4, (t0_2_1, t5_6_8))
dotBt :: (Show a) => BTree a -> IO ExitCode
dotBt = dotpict · bmap Just Just · cBTree2Exp · (fmap show)
```

## Problema 3

Funções usadas para efeitos de teste:

```
tipsBdt :: Bdt a -> [a]
tipsBdt = ([singl, ( $\widehat{+}$ ) ·  $\pi_2$ ])
tipsLTree = tips
```

## Problema 5

Função de permutação aleatória de uma lista:

```
permuta [] = return []
permuta x = do { (h, t) ← getR x; t' ← permuta t; return (h : t') } where
  getR x = do { i ← getStdRandom (randomR (0, length x - 1)); return (x !! i, retira i x) }
  retira i x = take i x ++ drop (i + 1) x
```

## QuickCheck

Código para geração de testes:

```
instance Arbitrary a => Arbitrary (BTree a) where
  arbitrary = sized genbt where
    genbt 0 = return (inBTree $ i_1 ())
    genbt n = oneof [(liftM2 $ curry (inBTree · i_2))
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt (n - 1)) (genbt (n - 1))),
      (liftM2 $ curry (inBTree · i_2))
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt (n - 1)) (genbt 0)),
      (liftM2 $ curry (inBTree · i_2))
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt 0) (genbt (n - 1)))]
instance (Arbitrary v, Arbitrary o) => Arbitrary (Exp v o) where
  arbitrary = (genExp 10) where
    genExp 0 = liftM (inExp · i_1) QuickCheck.arbitrary
    genExp n = oneof [liftM (inExp · i_2 · ( $\lambda a \rightarrow (a, [])$ )) QuickCheck.arbitrary,
      liftM (inExp · i_1) QuickCheck.arbitrary,
      liftM (inExp · i_2 · ( $\lambda (a, (b, c)) \rightarrow (a, [b, c])$ ))
      $ (liftM2 (,) QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,)
        (genExp (n - 1)) (genExp (n - 1)))),
      liftM (inExp · i_2 · ( $\lambda (a, (b, c, d)) \rightarrow (a, [b, c, d])$ ))
      $ (liftM2 (,) QuickCheck.arbitrary (liftM3 (,,)
```

```

    (genExp (n - 1)) (genExp (n - 1)) (genExp (n - 1))))
  ]
orderedBTree :: Gen (BTree Int)
orderedBTree = liftM (foldr insOrd Empty) (QuickCheck.arbitrary :: Gen [Int])
instance (Arbitrary a) => Arbitrary (Bdt a) where
  arbitrary = sized genbt where
    genbt 0 = liftM Dec QuickCheck.arbitrary
    genbt n = oneof [(liftM2 $ curry Query)
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt (n - 1)) (genbt (n - 1))),
      (liftM2 $ curry (Query))
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt (n - 1)) (genbt 0)),
      (liftM2 $ curry (Query))
      QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,) (genbt 0) (genbt (n - 1)))]

```

## Outras funções auxiliares

Lógicas:

```

infixr 0 =>
  (=>) :: (Testable prop) => (a -> Bool) -> (a -> prop) -> a -> Property
  p => f = λa -> p a => f a
infixr 0 <=>
  (<=>) :: (a -> Bool) -> (a -> Bool) -> a -> Property
  p <=> f = λa -> (p a => property (f a)) .&&. (f a => property (p a))
infixr 4 ≡
  (≡) :: Eq b => (a -> b) -> (a -> b) -> (a -> Bool)
  f ≡ g = λa -> f a ≡ g a
infixr 4 ≤
  (≤) :: Ord b => (a -> b) -> (a -> b) -> (a -> Bool)
  f ≤ g = λa -> f a ≤ g a
infixr 4 ∧
  (∧) :: (a -> Bool) -> (a -> Bool) -> (a -> Bool)
  f ∧ g = λa -> ((f a) ∧ (g a))

```

Compilação e execução dentro do interpretador:<sup>6</sup>

```
run = do { system "ghc cp1920t"; system "./cp1920t" }
```

## C Soluções dos alunos

Os alunos devem colocar neste anexo as suas soluções aos exercícios propostos, de acordo com o “layout” que se fornece. Não podem ser alterados os nomes ou tipos das funções dadas, mas pode ser adicionado texto e/ou outras funções auxiliares que sejam necessárias.

---

<sup>6</sup>Pode ser útil em testes envolvendo [Gloss](#). Nesse caso, o teste em causa deve fazer parte de uma função *main*.

## Problema 1

Atendendo ao tipo da função *discollect*, conseguimos perceber que ela consome o tipo de entrada para produzir o tipo de saída, mais especificamente, consome a lista que se encontra em cada par. Por isso, podemos definir a função com base num catamorfismo de listas, tal como se verifica em seguida.

```
discollect :: (Ord b, Ord a) => [(b, [a])] -> [(b, a)]
discollect = cataList [nil, conc · (discollect_pair × id)] where
  discollect_pair (_, []) = []
  discollect_pair (b, (a : as)) = (b, a) : (discollect_pair (b, as))
```

```
dic_exp :: Dict -> [(String, [String])]
dic_exp = collect · tar
```

Relativamente à definição da função *tar* à custa de um catamorfismo, olhemos primeiro para o seguinte diagrama que expressa o catamorfismo sobre o tipo *Exp* aplicado à função em causa.

$$\begin{array}{ccc}
 \text{Exp String String} & \xrightarrow{\text{outExp}} & \text{Var String} + \text{Term String} \times (\text{Exp String String})^* \\
 \downarrow \text{tar} & & \downarrow \text{id} + \text{id} \times (\text{map tar}) \\
 (\text{String}, \text{String})^* & \xleftarrow{[g1, g2]} & \text{Var String} + \text{Term String} \times ((\text{String}, \text{String})^*)^*
 \end{array}$$

Uma vez que a função *untar* já estava definida, foi fácil encontrar o *g1*, para o caso em que o *outExp* retorna um *Var String*.

```
g1 v = [("", v)]
```

Para a função *g2*, no caso em que o *outExp* retorna um par  $(\text{Term String}, [\text{Exp String String}])$ , temos de ter em atenção que a parte recursiva do catamorfismo garante-nos que o elemento da direita do par já está tratado. Ou seja, aplicando  $(\text{map tar})$  a  $[\text{Exp String String}]$  obteremos uma lista de listas de pares  $(\text{String}, \text{String})$ , onde no primeiro elemento do par falta a primeira letra, que neste caso é o *Term String* do par inicial. Então a função *g2* terá de ir a todas as sub-listas, e para cada sub-lista concatenar o *Term String* com a *String* da esquerda.

```
tar = cataExp g where
  g = [g1, g2] where
    g1 v = [("", v)]
    g2 (_, []) = []
    g2 (s, (h : t)) = conc_Term (s, h) ++ g2 (s, t)
```

```
conc_Term :: (String, [(String, String)]) -> [(String, String)]
conc_Term (_, []) = []
conc_Term (s, (s1, s2) : t) = (s ++ s1, s2) : conc_Term (s, t)
```

Para definir a função *dic\_rd*, tiramos partido da função  $\widehat{\text{lookup}}$ . Começamos então por definir a função *uncurry\_dic\_rd*.

$$\begin{aligned}
 \text{uncurry\_dic\_rd } (p, t) &= \widehat{\text{lookup}} (p, (\text{dic\_exp } t)) \\
 &\equiv \{ (75) \} \\
 \text{uncurry\_dic\_rd } (p, t) &= \widehat{\text{lookup}} ((\text{id} \times \text{dic\_exp}) (p, t)) \\
 &\equiv \{ (70) \} \\
 \text{uncurry\_dic\_rd } (p, t) &= (\widehat{\text{lookup}} \cdot (\text{id} \times \text{dic\_exp})) (p, t) \\
 &\equiv \{ (69) \} \\
 \text{uncurry\_dic\_rd} &= (\widehat{\text{lookup}} \cdot (\text{id} \times \text{dic\_exp}))
 \end{aligned}$$

Concluimos então que:

$$dic\_rd = \text{curry } (\widehat{\text{lookup}} \cdot (id \times dic\_exp))$$

Por fim, definir a função *dic\_in* tornou-se mais fácil após definir a função

```

insert_ps :: ((String, String), [(String, [String])]) → [(String, [String])]
insert_ps ((p, s), []) = [(p, [s])]
insert_ps ((p, s), (palavra, ls) : t) = if (p ≡ palavra)
  then (palavra, insert (s, ls)) : t else (palavra, ls) : insert_ps ((p, s), t) where
  insert (s, []) = [s]
  insert (s, l@(h : t)) = if (s ≡ h) then l else h : insert (s, t)

```

que dado um par de *strings* (*palavra*, *significado*) e uma lista resultante de aplicar *dic\_exp*, ou adiciona a palavra e o respetivo significado, caso seja uma palavra nova, ou atualiza a lista de significados da palavra, adicionando o respetivo significado.

Tendo em atenção que esta função é *uncurried*, uma vez feito o *insert\_ps*, podemos e devemos chamar a função *dic\_imp* que retornará o dicionário com a adição pretendida. Como no procedimento anterior, comecemos por definir a função *uncurry\_dic\_in*.

$$\begin{aligned}
\text{uncurry\_dic\_in } ((p, s), t) &= (\text{dic\_imp } (\text{insert\_ps } ((p, s), \text{dic\_exp } t))) \\
&\equiv \{ (75) \} \\
\text{uncurry\_dic\_in } ((p, s), t) &= (\text{dic\_imp } (\text{insert\_ps } ((id \times \text{dic\_exp}) ((p, s), t)))) \\
&\equiv \{ (70) \} \\
\text{uncurry\_dic\_in } ((p, s), t) &= (\text{dic\_imp} \cdot \text{insert\_ps} \cdot (id \times \text{dic\_exp})) ((p, s), t) \\
&\equiv \{ (69) \} \\
\text{uncurry\_dic\_in} &= \text{dic\_imp} \cdot \text{insert\_ps} \cdot (id \times \text{dic\_exp})
\end{aligned}$$

Concluimos então que:

$$dic\_in = \text{curry } (\text{curry } (\text{dic\_imp} \cdot \text{insert\_ps} \cdot (id \times \text{dic\_exp})))$$

Contudo, apesar das funções *dic\_rd* e *dic\_in* estarem corretas, elas não tiram partido da representação em memória do Dicionário. Assim sendo, vamos redefinir as funções e vamos agora usar **hilomorfismos** sobre o tipo *Exp* para as redefinir.

O seguinte diagrama expressa o hilomorfismo auxiliar da função de procura *dic\_rd* (uncurry).

$$\begin{array}{ccc}
String \times Dict & \xrightarrow{\text{divide}} & (1 + String^*) + (String \times Dict)^* \\
\text{hylo\_dic\_rd} \downarrow & & \downarrow \text{id+map hylo\_dic\_rd} \\
1 + String^* & \xleftarrow{\text{conquer}} & (1 + String^*) + (1 + String^*)^*
\end{array}$$

*conquer\_rd* = [id, g] **where**

g l = if length (k l) ≡ 0 then i<sub>1</sub> () else i<sub>2</sub> (k l)

k [] = []

k ((i<sub>1</sub> ()) : t) = k t

k ((i<sub>2</sub> a) : t) = a ++ k t

*divide\_rd* = [alpha, beta] · (distl + distl) · distr · (outList × outExp)

alpha :: (((), String) + ((Char, String), String)) → ((() + [String]) + [(String, Dict)])

alpha = [i<sub>1</sub> · i<sub>2</sub> · singl · π<sub>2</sub>, i<sub>1</sub> · i<sub>1</sub> · (!)]

beta :: (((), (String, [Dict])) + ((Char, String), (String, [Dict]))) → ((() + [String]) + [(String, Dict)])

beta = [i<sub>1</sub> · i<sub>1</sub> · (!), k] **where**

k ((c, cs), (term, dicts)) = if ([c] ≡ term ∨ term ≡ "")

then (i<sub>2</sub> · discollect · singl) (cs, dicts)

else (i<sub>1</sub> · i<sub>1</sub> · (!)) c

```

d_rd :: (String, Dict) → () + [String]
d_rd = conquer_rd · (id + (map d_rd)) · divide_rd
toMaybe :: () + a → Maybe a
toMaybe (i1 ()) = Nothing
toMaybe (i2 a) = Just a
hylo_dic_rd p d = (toMaybe · d_rd) (" " ++ p, d)

```

Em relação à função *dic\_in* sob a forma de um hilomorfismo, tendo em conta que os dicionários estão normalizados, podemos assumir uma função de inserção do par (palavra, significado) na lista de sub-dicionários que sucede ao *Term ""*. Essa função é a função *d\_in*, e os 3 casos possíveis de inserção são os seguintes:

1. A lista de dicionários chegou ao fim e a palavra é acrescentada no fim da lista como mais um dicionário;
2. A primeira letra da palavra não condiz com a do dicionário corrente e por isso há que preservar esse dicionário e continuar a percorrer a lista;
3. A primeira letra da palavra condiz com a letra corrente e por isso há que descer verticalmente para o resto da palavra e preservar o resto da lista de dicionários.

Foi também criada a função auxiliar *toDict* que dado um par (palavra, significado) cria o respetivo Dicionário.

```

toDict :: (String, String) → Dict
toDict = anaExp g where
  g ("", s) = i1 s
  g (p : ps, s) = i2 ([p], [(ps, s)])
d_in :: ((String, String), [Dict]) → [Dict]
d_in ((p, s), []) = [toDict (p, s)]
d_in ((" ", s), d) = (Var s) : d
d_in ((c : cs, s), (Var v) : d) = (Var v) : d_in ((c : cs, s), d)
d_in ((c : cs, s), (Term x xs) : d) = if ([c] ≡ x)
  then (Term x (d_in ((cs, s), xs))) : d
  else (Term x xs) : d_in ((c : cs, s), d)
hylo_dic_in p s (Term "" d) = Term "" (d_in ((p, s), d))

```

Por último, atendendo ao facto da memória só ser ‘habitada’ por árvores de dicionários normalizados, após importação, e ao facto do Quickcheck não saber disso e começar a gerar representações em memória ‘absurdas’, foram implementadas as seguintes propriedades, para contornar esta situação.

$$valid\ t = t \equiv (dic\_imp \cdot dic\_norm \cdot dic\_exp)\ t$$

**Propriedade [QuickCheck] 12** Se um significado *s* de uma palavra *p* já existe num dicionário normalizado então adicioná-lo em memória não altera nada:

```

prop_dic_red1 p s d
| d ≠ dic_norm d = True
| dic_red p s d = dic_imp d ≡ hylo_dic_in p s (dic_imp d)
| otherwise = True

```

**Propriedade [QuickCheck] 13** A operação *dic\_rd* implementa a procura na correspondente exportação de um dicionário normalizado:

```

prop_dic_rd1 (p, t)
| valid t = hylo_dic_rd p t ≡ lookup p (dic_exp t)
| otherwise = True

```

O resultado é satisfatório.



## Problema 2

Para auxiliar a definição das funções *maisDir* e *maisEsq*, foi definida a seguinte função

```
isJust :: Maybe a → Bool
isJust (Just _) = True
isJust _ = False
```

que verifica se um dado *a* do tipo *Maybe* existe na prática, ou seja, não é *Nothing*. Olhemos agora para o seguinte diagrama que expressa a função *maisDir* como um catamorfismo de *BTree*.

$$\begin{array}{ccc}
 \text{BTree } A & \xrightarrow{\text{outBTree}} & 1 + A \times (\text{BTree } A)^2 \\
 \text{maisDir} \downarrow & & \downarrow \text{id} + \text{id} \times \text{maisDir}^2 \\
 \text{Maybe } A & \xleftarrow{[g1, g2]} & 1 + A \times (\text{Maybe } A)^2
 \end{array}$$

Se a árvore for vazia (*Empty*), então não há nenhum elemento mais à direita, pois não há nenhum elemento na sub-árvore, e portanto

$$g1 = \text{Nothing}$$

Caso contrário, como a parte recursiva já trata de obter o elemento mais à direita de cada sub-árvore, basta apenas verificar se existe um elemento mais à direita na sub-árvore direita (daí a necessidade da função *isJust*) e caso exista, retorna-se esse mesmo valor. Caso contrário, a sub-árvore direita não tem nenhum elemento e, portanto, o valor mais à direita é a cabeça da árvore. Finalmente, a função *maisDir* é dada por

```
maisDir = cataBTree g
  where g = [Nothing, k]  where k (a, (e, d)) = if (isJust d) then d else Just a
```

A função *maisEsq* define-se por analogia da função *maisDir*.

```
maisEsq = cataBTree g
  where g = [Nothing, k]  where k (a, (e, d)) = if (isJust e) then e else Just a
```

As funções *insOrd* e *isOrd* são bastante fáceis de implementar uma vez definidas as funções *insOrd'* e *isOrd'* à custa de recursividade mútua. Definindo *insOrd' x = ⟨insOrd x, id⟩* e *isOrd' = ⟨isOrd, id⟩* então,

$$\begin{aligned}
 \text{insOrd } a \ x &= \pi_1 (\text{insOrd}' a \ x) \\
 \text{isOrd} &= \pi_1 \cdot \text{isOrd}'
 \end{aligned}$$

Vamos agora definir as funções *insOrd'* e *isOrd'*. Começemos pela função *insOrd'*. Olhemos então para o seguinte diagrama que expressa o catamorfismo de *BTree* da função *insOrd'*.

$$\begin{array}{ccc}
 \text{BTree } A & \xrightarrow{\text{outBTree}} & 1 + A \times (\text{BTree } A)^2 \\
 \text{insOrd}' x \downarrow & & \downarrow \text{id} + \text{id} \times (\text{insOrd}' x)^2 \\
 (\text{BTree } A)^2 & \xleftarrow{[g1, g2]} & 1 + A \times ((\text{BTree } A)^2)^2
 \end{array}$$

Para a função *g1* (no caso em que a árvore é *Empty*), o resultado será um par onde o primeiro elemento do par é a árvore com o *x* inserido e o segundo elemento do par é a árvore inicial. É fácil concluir que

$$g1 = \langle (\text{emp } x), \text{Empty} \rangle$$

Para o caso em que a árvore é um *Node*, temos de ter em atenção que a parte recursiva do catamorfismo já trata de inserir o *x* nas duas sub-árvores. Neste ponto, temos de ver, mediante o valor da cabeça da árvore original, qual sub-árvore é que usamos para reconstruir a árvore agora com o *x* inserido. Depois de olhar para a função definida, é mais fácil entender a lógica.

$insOrd' x = cataBTree g$  **where**  
 $g = [(\langle emp x \rangle, Empty), \langle k, Node \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2)) \rangle]$   
 $k(h, ((lx, l), (rx, r))) = \text{if } (x < h) \text{ then } Node(h, (lx, r)) \text{ else } Node(h, (l, rx))$

Neste caso em concreto,  $Node \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2))$  trata da preservação da árvore. Ou seja, no par final, o elemento da direita é a árvore original. Relativamente à função  $k$ , recordemos que ela recebe a cabeça da árvore ( $h$ ) e um par de pares. O primeiro par tem a sub-árvore esquerda com o  $x$  inserido ( $lx$ ) e a sub-árvore esquerda inalterada ( $l$ ). O segundo par tem a sub-árvore direita com o  $x$  inserido ( $rx$ ) e a sub-árvore direita inalterada ( $r$ ). Se o elemento a inserir é menor que a cabeça, então queremos construir uma árvore com  $h$  na cabeça e  $lx$  e  $r$  como sub-árvores. O caso contrário é análogo.

A função  $isOrd'$  segue o mesmo padrão. Ela retorna um par do tipo  $(Bool \times BTree)$ , onde a árvore é preservada na direita do par. Portanto, a lógica por trás desta função é semelhante à  $insOrd'$ . O diagrama do catarmorfismo é também muito parecido, pelo que deverá ser da seguinte forma

$$\begin{array}{ccc}
 BTree\ A & \xrightarrow{outBTree} & 1 + A \times (BTree\ A)^2 \\
 \downarrow isOrd' & & \downarrow id + id \times isOrd'^2 \\
 Bool \times (BTree\ A) & \xleftarrow{[g1, g2]} & 1 + A \times (Bool \times (BTree\ A))^2
 \end{array}$$

Para a função  $g1$  (no caso em que a árvore é  $Empty$ ), é fácil concluir que

$$g1 = \langle True, Empty \rangle$$

pois uma árvore vazia está ordenada. Quanto à função  $g2$ , vamos olhar primeiro para o código e depois usar as variáveis usadas para o explicar (tal como foi feito na função  $insOrd'$ ).

$isOrd' = cataBTree g$  **where**  
 $g = [(\langle True, Empty \rangle, \langle k, Node \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2)) \rangle)]$   
 $k(h, ((b1, tl), (b2, tr))) = b1 \wedge b2 \wedge (h * \geq tl) \wedge (h * \leq tr)$

$Node \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2))$  preserva a árvore inicial, tal como na função  $insOrd'$ . Relativamente à função  $k$ , ela recebe a cabeça da árvore  $h$  e um par de pares  $((b1, tl), (b2, tr))$ , onde  $b1$  e  $b2$  são os booleanos que definem se as sub-árvores estão ordenadas e  $tl$  e  $tr$  são as sub-árvores esquerda e direita respetivamente. Para verificar se a árvore inicial está ordenada, então  $b1$  e  $b2$  têm de ser  $True$ , e a cabeça  $h$  tem de ser maior ou igual que todos os elementos da sub-árvore  $tl$  e menor ou igual do que todos os elementos da sub-árvore  $tr$ . Para auxiliar esta última condição, forma criadas as seguintes funções

$(* \geq) :: (Ord\ a) \Rightarrow a \rightarrow BTree\ a \rightarrow Bool$   
 $a * \geq Empty = True$   
 $a * \geq (Node(h, (l, r))) = (a \geq h) \wedge (a * \geq l) \wedge (a * \geq r)$   
 $(* \leq) :: (Ord\ a) \Rightarrow a \rightarrow BTree\ a \rightarrow Bool$   
 $a * \leq Empty = True$   
 $a * \leq (Node(h, (l, r))) = (a \leq h) \wedge (a * \leq l) \wedge (a * \leq r)$

Outra forma de definir a função  $isOrd'$  seria por tirar partido das funções  $maisDir$  e  $maisEsq$  definidas em cima. A mudança seria, obviamente, na função  $k$ , onde em vez de verificar se  $h$  é maior ou igual que todos os elementos da sub-árvore  $tl$ , verificar apenas se  $h$  é maior ou igual que o elemento mais à direita de  $tl$ , e em vez de verificar se  $h$  é menor ou igual que todos os elementos da sub-árvore  $tr$ , verificar apenas se  $h$  é menor ou igual que o elemento mais à esquerda de  $tr$ . Para isso foi necessário criar uma função que compara um dado  $a$  com um  $Maybe\ a$ , como se pode ver em seguida.

$(. > .) :: (Ord\ a) \Rightarrow a \rightarrow Maybe\ a \rightarrow Bool$   
 $a . > . Nothing = True$   
 $a . > . (Just\ b) = (a \geq b)$   
 $(. < .) :: (Ord\ a) \Rightarrow a \rightarrow Maybe\ a \rightarrow Bool$   
 $a . < . Nothing = True$   
 $a . < . (Just\ b) = (a \leq b)$   
 $isOrd' = cataBTree g$  **where**

$$g = [\langle \underline{True}, Empty \rangle, \langle k, Node \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2)) \rangle]$$

$$k(h, ((b1, tl), (b2, tr))) = b1 \wedge b2 \wedge (h . > . (maisDir tl)) \wedge (h . < . (maisEsq tr))$$

Para definir as funções de rotação, recorreremos às imagens e aos *gifs* que se encontram na página do [Wikipedia](#).

$$\begin{aligned} rrot\ Empty &= Empty \\ rrot\ a@(\text{Node } (-, (Empty, -))) &= a \\ rrot\ (\text{Node } (b, (\text{Node } (a, (\alpha, \beta)), \gamma))) &= \text{Node } (a, (\alpha, \text{Node } (b, (\beta, \gamma)))) \\ lrot\ Empty &= Empty \\ lrot\ a@(\text{Node } (-, (-, Empty))) &= a \\ lrot\ (\text{Node } (a, (\alpha, \text{Node } (b, (\beta, \gamma))))) &= \text{Node } (b, (\text{Node } (a, (\alpha, \beta)), \gamma)) \end{aligned}$$

Por fim, o seguinte diagrama expressa a função de *splay* à custa de um catamorfismo de BTree.

$$\begin{array}{ccc} \text{BTree } A & \xrightarrow{\text{outBTree}} & 1 + A \times (\text{BTree } A)^2 \\ \text{splay} \downarrow & & \downarrow id + id \times \text{splay}^2 \\ (\text{BTree } A)^{Bool^*} & \xleftarrow{[g1, g2]} & 1 + A \times ((\text{BTree } A)^{Bool^*})^2 \end{array}$$

Se a árvore for vazia, a função retorna a árvore vazia independentemente da lista de booleanos que recebe. Se a árvore não for vazia, então temos de ver os dois casos possíveis. O primeiro caso é quando a lista de booleanos é vazia. Neste caso, a função retorna a árvore inalterada, pois não há nenhuma rotação a fazer. O segundo caso é quando a lista de booleanos não é vazia. Desta forma, temos de olhar primeiro para a cabeça da lista. Se a cabeça da lista for *True*, então o elemento ao qual queremos fazer *splay* está no filho da esquerda e portanto, tendo em conta que o catarmorfismo já trata da parte recursiva por nós, ou seja, o elemento já está na cabeça do filho, temos apenas de fazer uma rotação à direita da árvore inicial. Obviamente, para que o catamorfismo trate da parte recursiva por nós, temos de passar a cauda da lista de booleanos ao filho da esquerda, pois é no filho da esquerda que está o elemento pretendido. O caso em que a cabeça da lista é *False* é análogo. Assim, podemos definir a função *splay* da seguinte forma

$$\begin{aligned} \text{splay } l\ t &= \text{splaying } t\ l \\ \text{splaying} &= \text{cataBTree } [g1, g2] \text{ where} \\ g1\ \_ &= Empty \\ g2\ (h, (f, g))\ [] &= \text{Node } (h, (f [], g [])) \\ g2\ (h, (f, g))\ (x : y) &= \text{if } x \\ &\quad \text{then } rrot\ (\text{Node } (h, (f\ y, g []))) \\ &\quad \text{else } lrot\ (\text{Node } (h, (f [], g\ y))) \end{aligned}$$

### Problema 3

A estrutura de uma *árvore de decisão binária* é muito parecida com a estrutura de uma *LTree*. A diferença é que a *árvore de decisão binária* guarda uma *String* na 'cabeça' do 'Fork', que neste caso tem o nome de *Query*. Ou seja, uma *árvore de decisão binária* tem decisões nas suas folhas e *queries* nos seus 'forks'. Portanto, é fácil perceber o *in* e o *out* de uma *Bdt*:

$$\begin{array}{ccc} & \xrightarrow{\text{outBdt}} & \\ \text{Bdt } A & & A + \text{String} \times (\text{Bdt } A)^2 \\ & \xleftarrow{\text{inBdt}} & \end{array}$$

Para a correta resolução dos exercícios deste problema, foi necessário implementar as seguintes funções:

```
inBdt = [Dec, Query]
outBdt (Dec a) = i1 a
outBdt (Query (s, (b1, b2))) = i2 (s, (b1, b2))
baseBdt f g = f + (id × (g × g))
recBdt f = baseBdt id f
⟦g⟧ = g · (recBdt ⟦g⟧) · outBdt
⟦a⟧ = inBdt · (recBdt ⟦a⟧) · a
```

O seguinte diagrama corresponde ao diagrama genérico de um anamorfismo de *árvores de decisão binárias*:

$$\begin{array}{ccc} \text{Bdt } A & \xleftarrow{\text{inBdt}} & A + \text{String} \times (\text{Bdt } A)^2 \\ \uparrow k = \llbracket g \rrbracket & & \uparrow \text{id} + \text{id} \times k^2 \\ C & \xrightarrow{g} & A + \text{String} \times C^2 \end{array}$$

Depois da analogia feita entre *LTree* e *Bdt*, é mais fácil definir a função *extLTree*, através de um catamorfismo de *Bdt*. Para complementar a explicação, olhemos para o seguinte diagrama que expressa a função *extLTree* à custa de um catamorfismo de *Bdt*.

$$\begin{array}{ccc} \text{Bdt } A & \xrightarrow{\text{outBdt}} & A + \text{String} \times (\text{Bdt } A)^2 \\ \downarrow \text{extLTree} & & \downarrow \text{id} + \text{id} \times \text{extLTree}^2 \\ \text{LTree } A & \xleftarrow{[\text{Leaf}, \text{Fork} \cdot \pi_2]} & A + \text{String} \times (\text{LTree } A)^2 \end{array}$$

Partindo de *Bdt A*, se a função *outBdt* retornar um *A*, então estamos perante uma decisão (folha no caso das *LTree*), e é usada a função *Leaf*. Caso contrário, se a função *outBdt* retornar um par com uma *String* no lado esquerdo e um par de *Bdt A* no lado direito, então estamos perante uma *query*. A parte recursiva do catamorfismo já tratou de transformar o par de *Bdt* do lado direito para um par de *LTree*. Então, temos apenas de ignorar a *String*, e fazer um *Fork* das *LTree* geradas.

```
extLTree :: Bdt a → LTree a
extLTree = ⟦g⟧ where
  g = [Leaf, Fork · π2]
```

A função *navLTree* é um pouco mais complicada. Esta função está *curried* o que dificulta um pouco a definição do catamorfismo. Olhemos então para o seguinte diagrama que explica a função definida à custa de um catamorfismo de *LTree*.

$$\begin{array}{ccc} \text{LTree } A & \xrightarrow{\text{outLTree}} & A + (\text{LTree } A)^2 \\ \downarrow \text{navLTree} & & \downarrow \text{id} + \text{navLTree}^2 \\ (\text{LTree } A)^{\text{Bool}^*} & \xleftarrow{[g1, g2]} & A + ((\text{LTree } A)^{\text{Bool}^*})^2 \end{array}$$

É fácil pensar que esta função navega por uma *LTree*. Mediante a informação contida na lista de *booleanos*, ou navegamos para a direita ou para a esquerda. É também fácil concluir que caso estejamos

perante uma folha, é impossível navegar nela, porque não existem mais ramificações. Basta pensar que as folhas são o final de um determinado caminho. Chegando a elas, não podemos avançar mais. Portanto, independentemente da lista de booleanos que recebemos (o caminho), a função retorna a própria folha. Temos então o primeiro caso tratado:

$$\begin{aligned}
& g1 \ (a, l) = Leaf \ a \\
\equiv & \quad \{ (77) \} \\
& g1 \ (a, l) = Leaf \ (\pi_1 \ (a, l)) \\
\equiv & \quad \{ (70) \} \\
& g1 \ (a, l) = (Leaf \cdot \pi_1) \ (a, l) \\
\equiv & \quad \{ (69) \} \\
& g1 = Leaf \cdot \pi_1
\end{aligned}$$

Mas a função  $g1$  está *uncurried* e a função  $navLTree$  está *curried*, logo,

$$g1 = (curry \ (Leaf \cdot \pi_1))$$

Falta agora definir o  $g2$ . Tendo em conta o diagrama apresentado em cima, sabemos que a função  $g2$  será do tipo:

$$((LTree \ A)^{Bool^*})^2 \xrightarrow{g2} (LTree \ A)^{Bool^*}$$

Sabendo que o par resulta de aplicar recursivamente a função  $navLTree$ , então o primeiro argumento de  $g2$  são funções que indicam, para uma dada lista de escolhas, qual é a árvore entregue. Desta forma, foi definida a seguinte função.

$$\begin{aligned}
nav &:: ([Bool] \rightarrow LTree \ a, [Bool] \rightarrow LTree \ a) \rightarrow [Bool] \rightarrow LTree \ a \\
nav \ (f, g) \ [] &= Fork \ (f \ [], g \ []) \\
nav \ (f, g) \ (h : t) &= \text{if } h \text{ then } f \ t \text{ else } g \ t
\end{aligned}$$

Se a lista for vazia (não existir caminho), então a função retorna a árvore original que foi partida pelo  $outLTree$ . Caso contrário, mediante o valor da cabeça da lista, ou retornamos a árvore da direita ou a da esquerda, tendo em conta que as funções  $f$  e  $g$  constituem a parte recursiva do catamorfismo e por isso é lhes passada a cauda da lista de *booleanos* como argumento. A função final é dada por

$$\begin{aligned}
navLTree &:: LTree \ a \rightarrow ([Bool] \rightarrow LTree \ a) \\
navLTree &= cataLTree \ g \\
&\text{where } g = [curry \ (Leaf \cdot \pi_1), nav]
\end{aligned}$$

## Problema 4

A função *bnavLTree* é muito parecida com a função já definida *navLTree*. A única diferença é que a *bnavLTree* navega por uma LTree com base numa BTree de booleanos. Por isso, foi feita apenas uma pequena alteração na função. Mas antes, olhemos para o seguinte diagrama, também muito parecido ao diagrama da *navLTree*.

$$\begin{array}{ccc}
 \text{LTree } A & \xrightarrow{\text{outLTree}} & A + (\text{LTree } A)^2 \\
 \downarrow \text{bnavLTree} & & \downarrow \text{id} + (\text{bnavLTree})^2 \\
 (\text{LTree } A)^{\text{BTree Bool}} & \xleftarrow{[g1, g2]} & A + ((\text{LTree } A)^{\text{BTree Bool}})^2
 \end{array}$$

A função *g1* faz exatamente o mesmo que a função *g1* do catamorfismo da *navLTree*, e portanto

$$g1 = \text{curry } (\text{Leaf} \cdot \pi_1)$$

Para a função *g2*, seguimos o mesmo método usado no problema 3. Foi definida a seguinte função

$$\begin{aligned}
 \text{bnav} &:: (\text{BTree Bool} \rightarrow \text{LTree } a, \text{BTree Bool} \rightarrow \text{LTree } a) \rightarrow \text{BTree Bool} \rightarrow \text{LTree } a \\
 \text{bnav } (f, g) \text{ Empty} &= \text{Fork } (f \text{ Empty}, g \text{ Empty}) \\
 \text{bnav } (f, g) (\text{Node } (h, (l, r))) &= \text{if } h \text{ then } f \text{ l else } g \text{ r}
 \end{aligned}$$

Se a cabeça da árvore for *True*, então seguimos pelo filho da esquerda com a sub-árvore BTree de booleanos esquerda, ignorando a sub-árvore direita. Caso contrário, seguimos pelo filho da direita com a sub-árvore BTree de booleanos direita, ignorando a sub-árvore esquerda. Obtemos então a função final dada por

$$\begin{aligned}
 \text{bnavLTree} &= \text{cataLTree } g \\
 \text{where } g &= [\text{curry } (\text{Leaf} \cdot \pi_1), \text{bnav}]
 \end{aligned}$$

Por fim, olhemos para o seguinte diagrama que expressa a função *pbnavLTree* à custa de um catamorfismo de LTree.

$$\begin{array}{ccc}
 \text{LTree } A & \xrightarrow{\text{outLTree}} & A + (\text{LTree } A)^2 \\
 \downarrow \text{pbnavLTree} & & \downarrow \text{id} + \text{pbnavLTree}^2 \\
 (\text{Dist } (\text{LTree } A))^{\text{BTree } (\text{Dist Bool})} & \xleftarrow{[g1, g2]} & A + ((\text{Dist } (\text{LTree } A))^{\text{BTree } (\text{Dist Bool})})^2
 \end{array}$$

A função *g1* é o caso onde estamos perante uma *Leaf*, e, tendo em conta que é impossível navegar numa folha, a função retorna a própria folha com total certeza, independentemente da árvore de booleanos passada como argumento. Deste modo, a função *g1* é dada por

$$g1 \text{ a } t = \text{return } (\text{Leaf } a)$$

que corresponde a

$$g1 \text{ a } t = D \text{ [(Leaf } a, 1)]$$

Para a função *g2*, tal como nos exemplos anteriores, foi definida a seguinte função

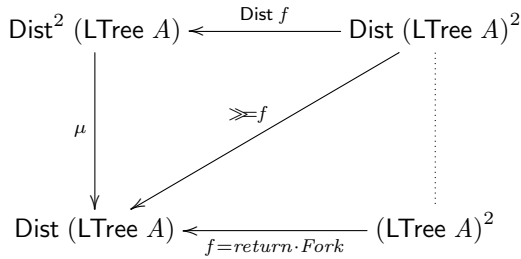
$$\begin{aligned}
 \text{pbnav } (f, g) \text{ Empty} &= (\text{prod } (f \text{ Empty}) (g \text{ Empty})) \gg (\text{return} \cdot \text{Fork}) \\
 \text{pbnav } (f, g) (\text{Node } (h, (l, r))) &= \text{Probability.cond } h \text{ (f l) (g r)}
 \end{aligned}$$

No caso em que a árvore de distribuições é *Empty*, o objetivo é retornar toda a LTree com total certeza. Para isso, usamos a função *prod*, o *monadic binding* e a função de unidade (*return*). O primeiro passo é combinar as distribuições de cada LTree resultante do *outLTree* e, para isso, é feito

$$\text{prod } (f \text{ Empty}) (g \text{ Empty})$$

que terá o tipo  $\text{Dist } (\text{LTree } A)^2$ . O segundo e último passo é definir uma função 'Fork probabilística' e aplicá-la ao resultado anterior para obter algo do tipo  $\text{Dist } (\text{LTree } A)$ . Isso é feito à custa do *monadic*

*binding* e da função de unidade (*return*). Para entender melhor como proceder a esta solução, vejamos o seguinte diagrama.



Assim, é fácil concluir

$$pbnav (f, g) Empty = (prod (f Empty) (g Empty)) \gg= (return \cdot Fork)$$

Por fim, quando a árvore de distribuições é um *Node*, lembremos que as funções *f* e *g* são as funções resultantes de aplicar recursivamente *pbnavLTree* às sub-árvores esquerda (*l*) e direita (*r*), respectivamente. Assim, estamos perante uma distribuição condicional, pelo que as probabilidades na cabeça da árvore devem ser multiplicadas pelas probabilidades dos filhos respetivos. A biblioteca **Probability.hs** já oferece essa função (*cond*).

Desta forma, a função final é dada por

```
pbnavLTree = cataLTree g
  where g = [g1, pbnav] where g1 a t = return (Leaf a)
```

Atendendo ao problema da Anita precisar de guarda-chuva, foi necessário construir as árvores de decisão e de booleanos para poder responder à pergunta *Deve a Anita levar guarda-chuva dada a situação descrita?*

```
bdtAnita = Query ("2a feira?", (Query ("chuva na ida?",
  (Dec "precisa", Query ("chuva no regresso?",
    (Dec "precisa", Dec "nao precisa")))), Dec "nao precisa"))
ltreeAnita = extLTree bdtAnita
btreeAnita = Node (D [(True, 0.1428), (False, 0.8572)], (Node (D [(True, 0.8), (False, 0.2)],
  (Empty, Node (D [(True, 0.6), (False, 0.4)], (Empty, Empty)))), Empty))
```

O resultado foi o seguinte:

```
$ pbnavLTree ltreeAnita btreeAnita
$ Leaf "nao precisa" 86.9%
$      Leaf "precisa" 13.1%
```

Concluimos que, provavelmente, a Anita não irá precisar de guarda-chuva.

## Problema 5

Assumindo um mosaico de dimensões  $x$  por  $y$ , a estratégia consiste em produzir uma lista com  $x * y$  ladrilhos, alternando os ladrilhos, permutar a lista, criar uma matriz  $x$  por  $y$  com a lista já 'baralhada', transladar os elementos da matriz para as respectivas posições no mosaico e, por fim, desenhar.

Desta forma, foram definidas as seguintes funções: *truchetList* que cria uma lista de ladrilhos alternados; *truchetMatrix* que, dada uma lista, transforma essa lista numa matriz; *truchetTranslateX* que translada os ladrilhos para a posição correta no eixo do  $x$ ; *truchetTranslateY* que translada os ladrilhos para a posição correta no eixo do  $y$ ; *mosaicMatrix* que permuta a lista e constroi a matriz; *mosaic* que aplica as translações à matriz, otendo o mosaico final; *display'* que transforma o mosaico no tipo *Picture* para poder ser desenhado.

```
truchet1 = Pictures [put (0, 80) (Arc (-90) 0 40), put (80, 0) (Arc 90 180 40)]
truchet2 = Pictures [put (0, 0) (Arc 0 90 40), put (80, 80) (Arc 180 (-90) 40)]
dimX :: Int
dimX = 10
dimY :: Int
dimY = 10
-- janela para visualizar:
janela = InWindow
  "Truchet"          -- window title
  (80 * dimX, 80 * dimY) -- window size
  (100, 100)         -- window position
-- defs auxiliares:
put = Translate
truchetList 0 = []
truchetList 1 = [truchet1]
truchetList (n + 2) = truchet1 : truchet2 : truchetList n
truchetMatrix _ [] = []
truchetMatrix n l = take n l : truchetMatrix n (drop n l)
truchetTranslateX _ _ _ [] = []
truchetTranslateX n i j [h] = [put (80 * i, 0) h]
truchetTranslateX n i j (h1 : h2 : t) =
  put (i * 80, 0) h1 : put (j * 80, 0) h2 : truchetTranslateX (n - 2) (i + 1) (j - 1) t
truchetTranslateY _ _ _ [] = []
truchetTranslateY n i j [h] = [map (put (0, 80 * i)) h]
truchetTranslateY n i j (h1 : h2 : t) =
  map (put (0, i * 80)) h1 : map (put (0, j * 80)) h2 : truchetTranslateY (n - 2) (i + 1) (j - 1) t
-- mosaico de x * y ladrilhos:
mosaicMatrix = do { m ← permuta (truchetList (dimX * dimY)); return (truchetMatrix dimX m) }
mosaic = do { m ← mosaicMatrix;
  return (truchetTranslateY dimX 0 (-1) (map (truchetTranslateX dimX 0 (-1)) m)) }
-- display:
display' = do { m ← mosaic; return (pictures (concat m)) }
main :: IO ()
main = do { d ← display'; display janela white d }
```

Executando a função *main* com  $dimX = dimY = 10$ , o resultado será a figura 7. Por fim, como já foi tocado, o problema 5 é **escalável**, ou seja, foram definidas 'variáveis globais',  $dimX$  e  $dimY$ , pelo que o resultado de gerar, por exemplo, um mosaico 6x8 será a figura 8.



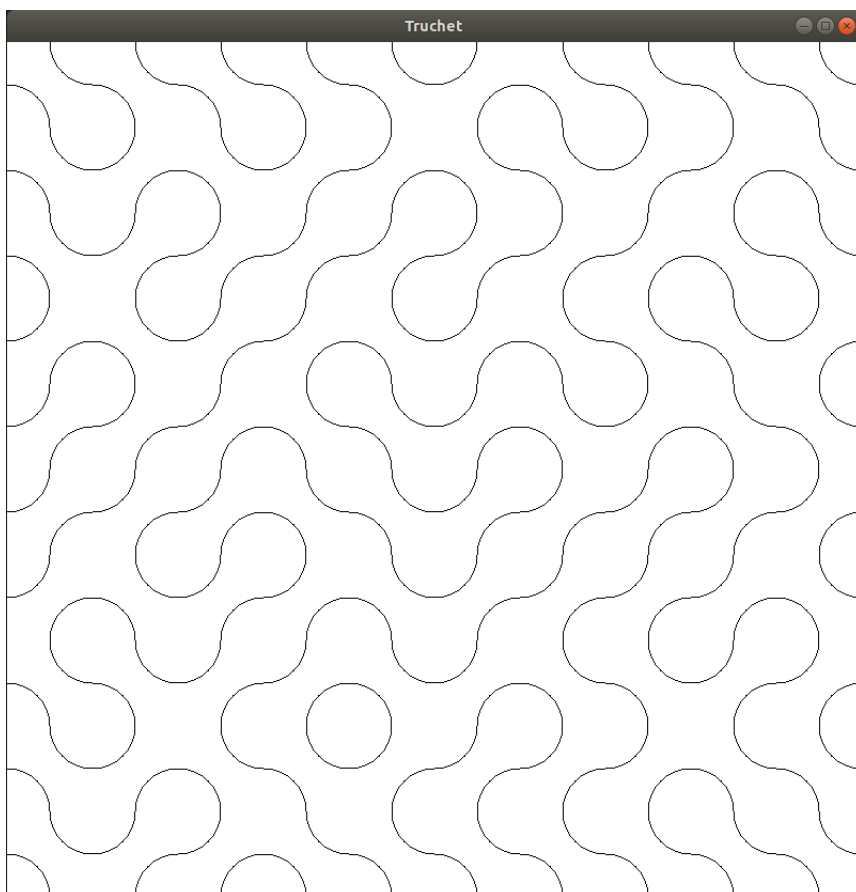


Figura 7: Um mosaico de Truchet-Smith de dimensões 10x10

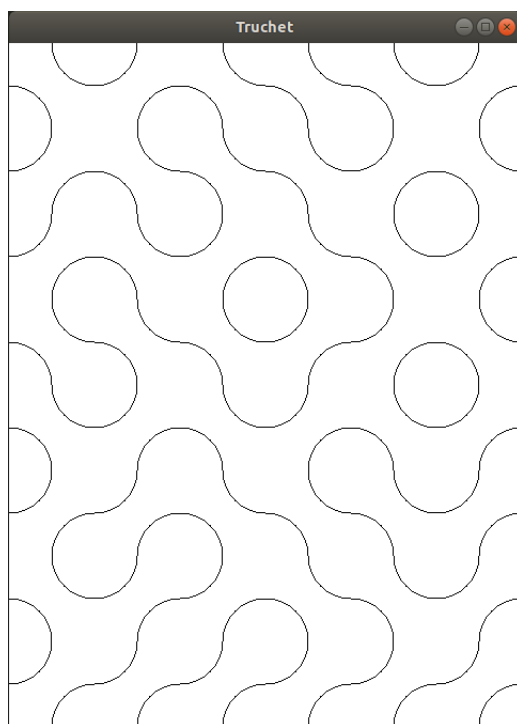


Figura 8: Um mosaico de Truchet-Smith de dimensões 6x8