

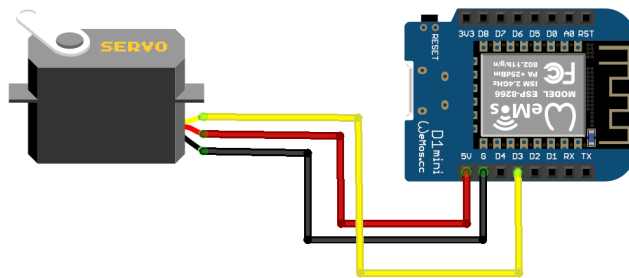
BAB IV

HASIL DAN PEMBAHASAN

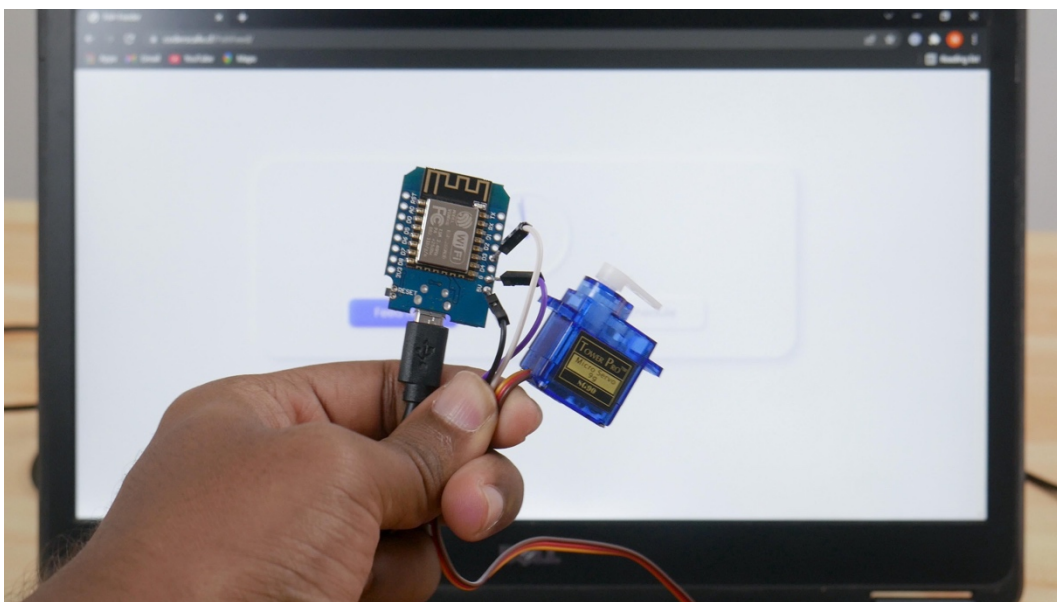
5.2 Perancangan Sistem

4.1.1 Perancangan Hardware

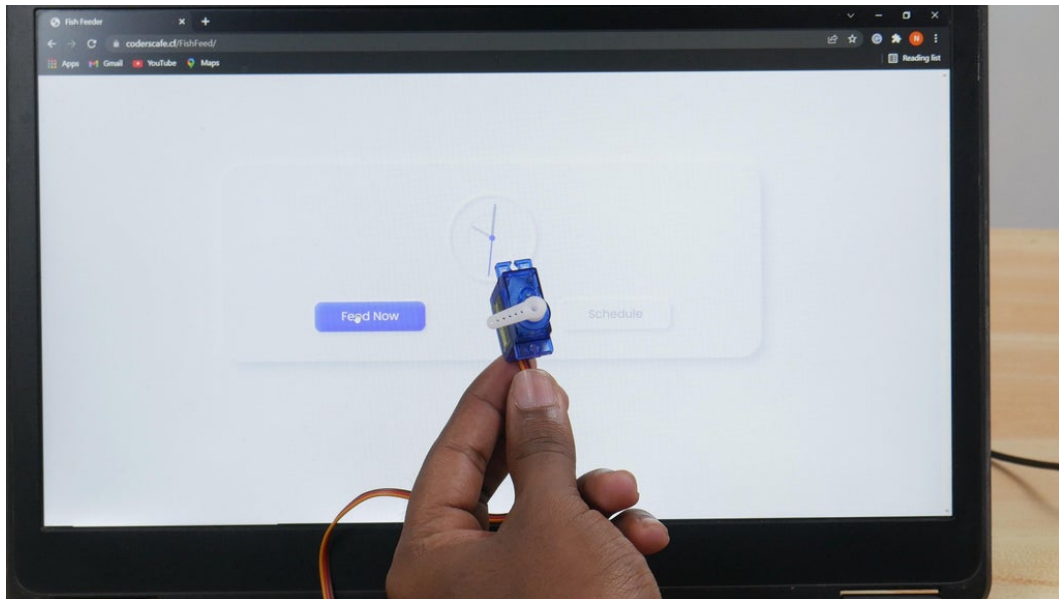
Perancangan hardware merupakan rangkai fisik yang dibuat sesuai dengan rancangan komponen fisik. Hasil dari rancangannya terdapat dua yaitu rancangan Wemos D1 mini dan Motor Servo. Rancangan ini menghubungkan Wemos D1 mini dengan motor servo. Hasil rancangan dapat dilihat pada gambar berikut.



Gambar 16 Implementasi rancangan hardware



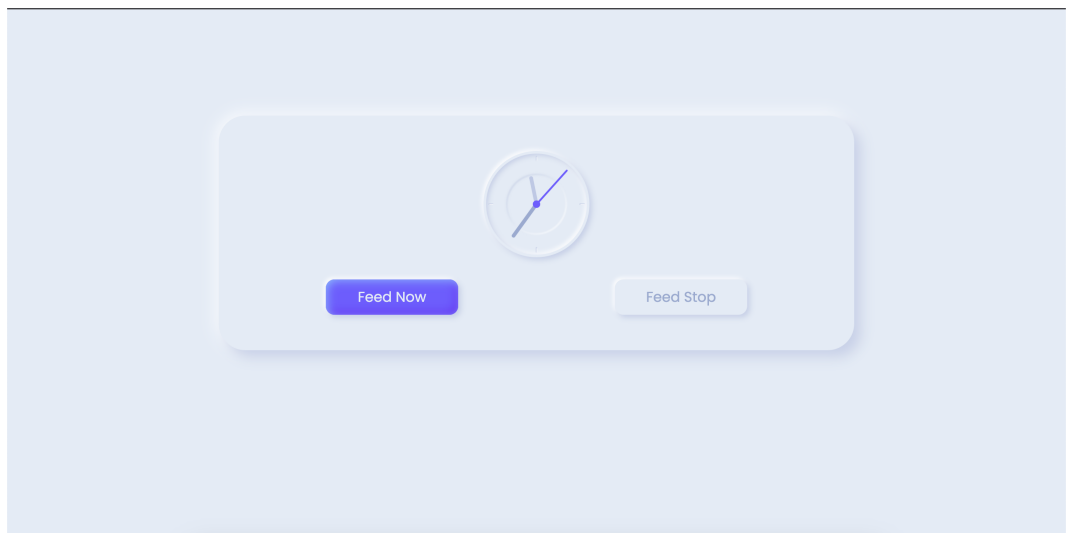
Gambar 17 Komponen hardware



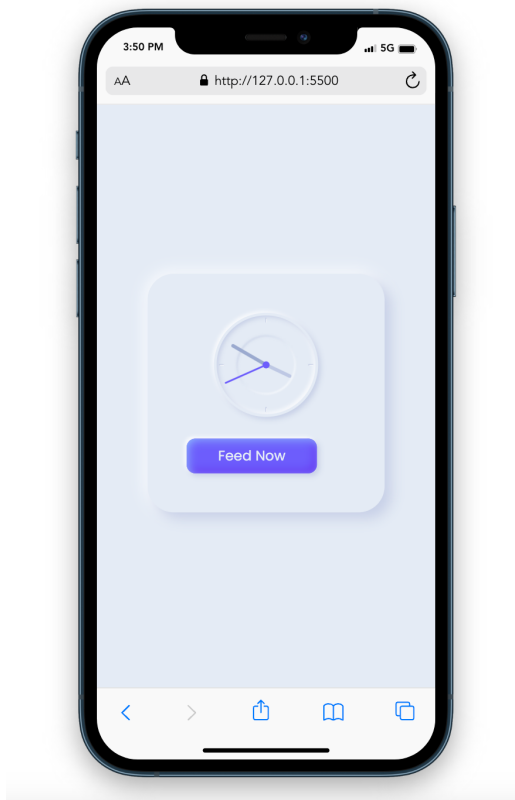
Gambar 18 Motor servo hardware

4.1.2 Perancangan Website

Website yang digunakan disusun dengan HTML dan Vanilla Javascript. Kemudian website dipublish atau di deploy menggunakan Firebase Hosting dan Realtime Database. Berikut hasil dari perancangan antarmuka website. Hasil dari perancangan nya dapat dilihat pada gambar berikut.



Gambar 19 Hasil rancangan antarmuka website



Gambar 20 Hasil rancangan antarmuka mobile view

5.3 Hasil Uji Sistem

Website yang telah dibuat selanjutnya dilakukan pengujian dengan alat yang sudah di rancang menggunakan Wemos D1 mini dan motor servo. Berikut hasil pengujian website dengan alat Wemos D1 mini dan mtor servo.

Tabel 1 Tabel pengujian website

| No | Tanggal | Aktifitas | Ekspektasi | Hasil |
|----|--------------------------|-----------------------------|----------------------------------|--|
| 1 | 23 Agustus 2023 12:14 | Menekan tombol Feed Now | Motor servo berputar | Motor servo berhasil berputar pada saat menekan tombol di tanggal tersebut |
| 2 | 23 Agustus 2023 12:17 | Menekan tombol Feed Stop | Motor servo berhenti berputar | Motor servo berhasil berhenti berputar pada saat menekan tombol di tanggal tersebut |
| 3 | | | | |
| 4 | | | | |