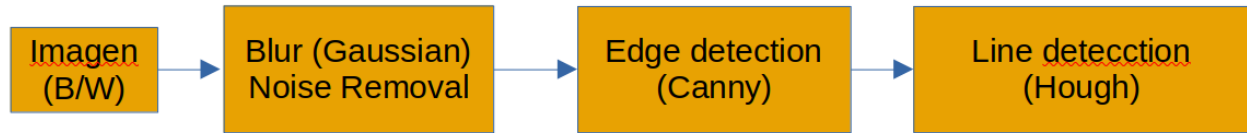


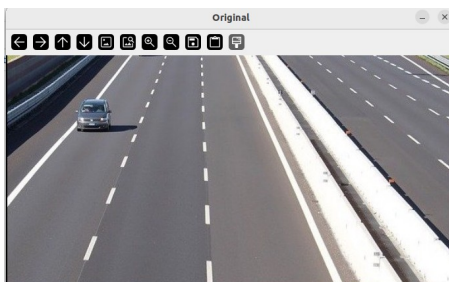
1. Dadas las imágenes **Acumulator.png** y **lanes.png** se pide encontrar la mayor cantidad de líneas presentes en la imagen.

Procedimiento

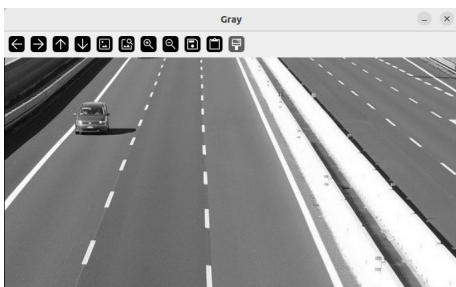


- a - Noise removal (opcional)
- b - Investigar como funciona el detector de bordes de Canny
- c - Para el procesamiento usar openCV con Python
- d - Estudiar las funciones `cv2.Canny(...)` , `cv2.HoughLinesP(...)` y sus parametros.

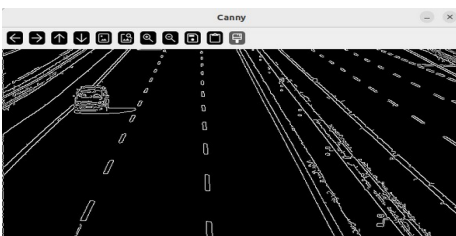
Ejemplo:



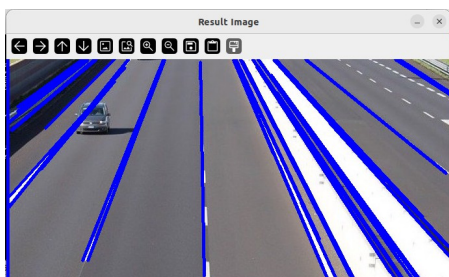
original color



B/W



Canny



Hough

2- Investigar como utilizar la transformada de hough para la detección de círculos

3 – (bonus opcional) hacer un script para correr la Transformada de Hough en tiempo real ya sea sobre un video , webcam o la camara de un celular.

