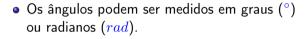
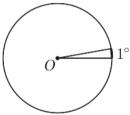
Funções Trigonométricas

Priscila Bemm

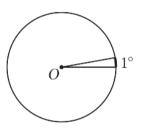
UEM

Grau

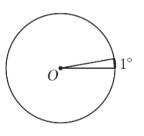




Grau



- Os ângulos podem ser medidos em graus ($^{\circ}$) ou radianos (rad).
- Quando marcamos sobre uma circunferência 360 pontos igualmente espaçados, estaremos dividindo-a em 360 arcos.



- Os ângulos podem ser medidos em graus ($^{\circ}$) ou radianos (rad).
- Quando marcamos sobre uma circunferência 360 pontos igualmente espaçados, estaremos dividindo-a em 360 arcos.
- Definimos que cada um desses arcos, bem como cada ângulo central determinado por eles (ou seja, cada ângulo que os arcos "enxergam") tem medida 1°.

• Quando enrolamos o raio de uma circunferência sobre ela, fica determinado um arco (portanto, um ângulo central) que dizemos ter medida 1rad.

- Quando enrolamos o raio de uma circunferência sobre ela, fica determinado um arco (portanto, um ângulo central) que dizemos ter medida 1rad.
- O raio da circunferência, pode ser enrolado sobre ela 2π vezes, pois o comprimento da circunferência é $2\pi r$.

- Quando enrolamos o raio de uma circunferência sobre ela, fica determinado um arco (portanto, um ângulo central) que dizemos ter medida 1rad.
- O raio da circunferência, pode ser enrolado sobre ela 2π vezes, pois o comprimento da circunferência é $2\pi r$.
- Portanto, $360^{\circ} = 2\pi rad$, ou seja,

 $\pi rad = 180^{\circ}$.

- Quando enrolamos o raio de uma circunferência sobre ela, fica determinado um arco (portanto, um ângulo central) que dizemos ter medida 1rad.
- O raio da circunferência, pode ser enrolado sobre ela 2π vezes, pois o comprimento da circunferência é $2\pi r$.
- Portanto, $360^{\circ} = 2\pi rad$, ou seja,

$$\pi rad = 180^{\circ}$$
.

Assim,

$$1rad = \left(\frac{180}{\pi}\right)^{\circ} \approx 57,3^{\circ}$$

- Quando enrolamos o raio de uma circunferência sobre ela, fica determinado um arco (portanto, um ângulo central) que dizemos ter medida 1rad.
- O raio da circunferência, pode ser enrolado sobre ela 2π vezes, pois o comprimento da circunferência é $2\pi r$.
- Portanto, $360^{\circ} = 2\pi rad$, ou seja,

$$\pi rad = 180^{\circ}$$
.

Assim,

$$1rad = \left(\frac{180}{\pi}\right)^{\circ} \approx 57, 3^{\circ}$$

е

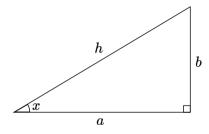
$$1^{\circ} = \frac{\pi}{180} rad \approx 0,017 rad$$

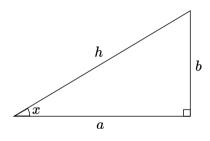
- O símbolo rad é utilizado para indicar explicitamente que o ângulo é medido em radianos.
- No entanto, usualmente omite-se esse símbolo nos cursos de cálculo e assim faremos aqui também.

Por exemplo:

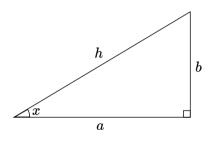
$$\cos(45) = \cos(45 \, rad) \neq \cos(45^\circ)$$



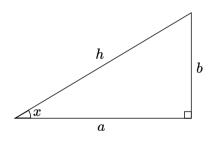




sen x

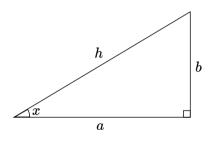


$$sen x = \frac{b}{h}$$



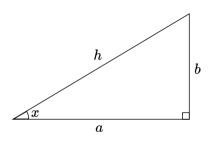
$$sen x = \frac{b}{h}$$

 $\cos x$



$$sen x = \frac{b}{h}$$

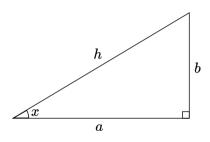
$$\cos x = \frac{a}{h}$$



$$sen x = \frac{b}{h}$$

$$\cos x = \frac{a}{h}$$

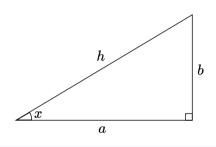
$$tg x = tan x$$



$$sen x = \frac{b}{h}$$

$$cos x = \frac{a}{h}$$

$$tg x = tan x = \frac{b}{a} = \frac{sen x}{cos x}$$



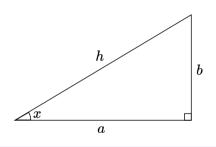
$$\operatorname{sen} x = \frac{b}{h}$$

$$\cos x = \frac{a}{h}$$

$$tg\,x = tan\,x = \frac{b}{a} = \frac{sen\,x}{\cos x}$$

Identidade Trigonométrica Fundamental

$$sen^2x + cos^2x = 1$$
 $(0^{\circ} < x < 90^{\circ}).$



$$sen x = \frac{b}{h}$$

$$\cos x = \frac{a}{h}$$

$$tg\,x = tan\,x = \frac{b}{a} = \frac{sen\,x}{\cos x}$$

Identidade Trigonométrica Fundamental

$$sen^2x + cos^2x = 1 \qquad (0^\circ < x < 90^\circ).$$

Mais adiante, definiremos seno, cosseno e tangente para qualquer ângulo.

	30°	45°	60°
Seno	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$
Cosseno	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$
Tangente	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$

Calcule $sen(\pi/3)$.

Calcule $sen(\pi/3)$.

$$\frac{\pi}{3}$$
 rad

Calcule $sen(\pi/3)$.

$$\frac{\pi}{3} \operatorname{rad} = \frac{\pi}{3} \operatorname{rad} \cdot 1 \operatorname{rad}$$

Calcule $sen(\pi/3)$.

$$\frac{\pi}{3} \operatorname{rad} = \frac{\pi}{3} \operatorname{rad} \cdot 1 \operatorname{rad} = \frac{\pi}{3} \operatorname{rad} \cdot \left(\frac{180^{\circ}}{\pi \operatorname{rad}} \right)$$

Calcule $sen(\pi/3)$.

$$\frac{\pi}{3} \operatorname{rad} = \frac{\pi}{3} \operatorname{rad} \cdot 1 \operatorname{rad} = \frac{\pi}{3} \operatorname{rad} \cdot \left(\frac{180^{\circ}}{\pi \operatorname{rad}}\right) = \frac{180^{\circ}}{3}$$

Calcule $sen(\pi/3)$.

$$\frac{\pi}{3} rad = \frac{\pi}{3} rad \cdot 1 rad = \frac{\pi}{3} rad \cdot \left(\frac{180^{\circ}}{\pi rad}\right) = \frac{180^{\circ}}{3} = 60^{\circ}.$$

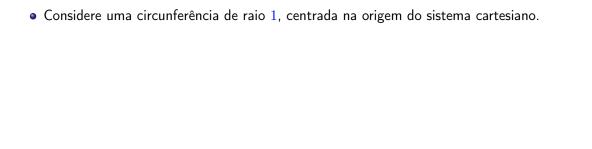
Calcule $sen(\pi/3)$.

Temos que

$$\frac{\pi}{3} rad = \frac{\pi}{3} rad \cdot 1 rad = \frac{\pi}{3} rad \cdot \left(\frac{180^{\circ}}{\pi rad}\right) = \frac{180^{\circ}}{3} = 60^{\circ}.$$

Logo,

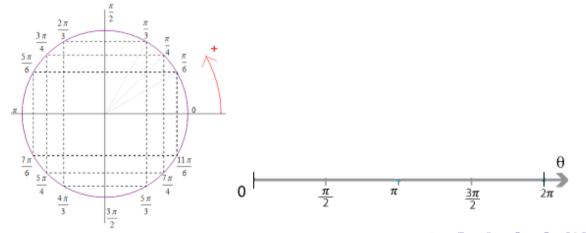
$$sen\left(\frac{\pi}{3}\right) = sen(60^\circ) = \frac{\sqrt{3}}{2}$$
.



- Considere uma circunferência de raio 1, centrada na origem do sistema cartesiano.
- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[0, 2\pi)$.

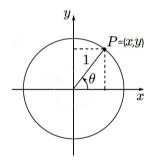
- Considere uma circunferência de raio 1, centrada na origem do sistema cartesiano.
- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[0, 2\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[0,2\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).

- Considere uma circunferência de raio 1, centrada na origem do sistema cartesiano.
- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[0, 2\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[0,2\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).

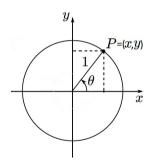


ullet Logo, a cada $heta \in [0,2\pi)$ está associado um único ponto P=(x,y) sobre a circunferência.

- Logo, a cada $\theta \in [0, 2\pi)$ está associado um único ponto P = (x, y) sobre a circunferência.
- Este ponto P=(x,y) e o ponto de coordenadas (1,0) definem um arco (portanto, um ângulo) de medida θrad .

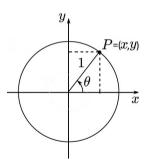


- ullet Logo, a cada $heta \in [0,2\pi)$ está associado um único ponto P=(x,y) sobre a circunferência.
- Este ponto P=(x,y) e o ponto de coordenadas (1,0) definem um arco (portanto, um ângulo) de medida θrad .



DEFINE-SE:

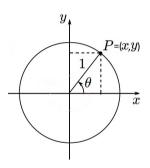
- ullet Logo, a cada $heta \in [0,2\pi)$ está associado um único ponto P=(x,y) sobre a circunferência.
- Este ponto P=(x,y) e o ponto de coordenadas (1,0) definem um arco (portanto, um ângulo) de medida θrad .



DEFINE-SE:

$$sen(\theta) = y;$$

- Logo, a cada $\theta \in [0, 2\pi)$ está associado um único ponto P = (x, y) sobre a circunferência.
- Este ponto P=(x,y) e o ponto de coordenadas (1,0) definem um arco (portanto, um ângulo) de medida θrad .

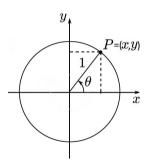


DEFINE-SE:

$$sen(\theta) = y;$$

$$cos(\theta) = x;$$

- ullet Logo, a cada $heta \in [0,2\pi)$ está associado um único ponto P=(x,y) sobre a circunferência.
- Este ponto P=(x,y) e o ponto de coordenadas (1,0) definem um arco (portanto, um ângulo) de medida θrad .

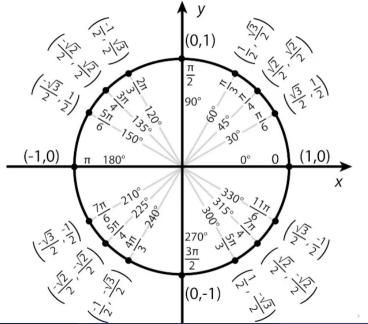


DEFINE-SE:

$$sen(\theta) = y;$$

$$cos(\theta) = x;$$

$$tg(\theta) = \frac{y}{x}$$
, se $x \neq 0$.



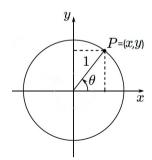
• Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.

- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).

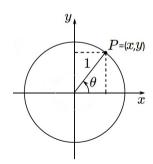
- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.

- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .

- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .

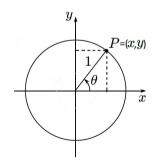


- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta + 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

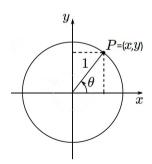
- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta + 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

$$cos(\alpha) = cos(\theta + 2\pi) = cos(\theta) = x;$$

- Agora, sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[2\pi, 4\pi)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[2\pi, 4\pi)$ sobre a circunferência, no sentido anti-horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta + 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [2\pi, 4\pi)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta + 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

$$cos(\alpha) = cos(\theta + 2\pi) = cos(\theta) = x;$$

$$tg(\alpha) = tg(\theta + 2\pi) = tg(\theta) = \frac{y}{x} \text{, se}$$

$$x \neq 0.$$

• Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in [0, \infty)$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in [0, \infty)$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Mas e os números negativos?

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in [0, \infty)$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Mas e os números negativos?
- Veremos na sequência.

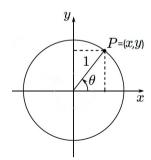
• Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.

- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).

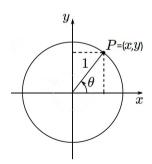
- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.

- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .

- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .

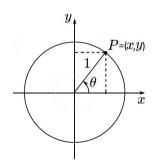


- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta - 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

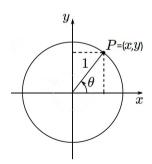
- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta - 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

$$cos(\alpha) = cos(\theta - 2\pi) = cos(\theta) = x;$$

- Sobre o eixo x (reta real), considere no intervalo $[-2\pi, 0)$.
- Nós podemos "enrolar" o intervalo $[-2\pi,0)$ sobre a circunferência, no sentido horário, a partir do ponto (1,0).
- Note que para cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$, podemos encontrar $\theta \in [0, 2\pi)$ tal que $\alpha = \theta 2\pi$.
- Logo, a cada $\alpha \in [-2\pi, 0)$ está associado um único ponto sobre a circunferência, que coincide com o ponto P = (x, y) associado a θ .



$$sen(\alpha) = sen(\theta - 2\pi) = sen(\theta) = y;$$

$$cos(\alpha) = cos(\theta - 2\pi) = cos(\theta) = x;$$

$$tg(\alpha) = tg(\theta - 2\pi) = tg(\theta) = \frac{y}{x} \text{, se}$$

$$x \neq 0.$$

• Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in \mathbb{R}$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tq(\theta)$.

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in \mathbb{R}$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Como cada um destes valores é único, podemos definir as funções seno, cosseno e tangente.

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in \mathbb{R}$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Como cada um destes valores é único, podemos definir as funções seno, cosseno e tangente.
- É preciso tomar cuidado, com a função tangente, pois

$$tg(\theta) = \frac{sen(\theta)}{cos(\theta)}$$

que NÃO está definida quando $cos(\theta) = 0$.

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in \mathbb{R}$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Como cada um destes valores é único, podemos definir as funções seno, cosseno e tangente.
- É preciso tomar cuidado, com a função tangente, pois

$$tg(\theta) = \frac{sen(\theta)}{cos(\theta)}$$

que NÃO está definida quando $cos(\theta) = 0$.

• Pode-se ver que $cos(\theta) = 0$ para todo

$$\theta = \pm \frac{\pi}{2}, \pm \frac{3\pi}{2}, \pm \frac{5\pi}{2}, \pm \frac{7\pi}{2}, \dots$$

- Nós podemos continuar esse processo e desta forma teremos associado a cada $\theta \in \mathbb{R}$ os valores $sen(\theta), cos(\theta)$ e $tg(\theta)$.
- Como cada um destes valores é único, podemos definir as funções seno, cosseno e tangente.
- É preciso tomar cuidado, com a função tangente, pois

$$tg(\theta) = \frac{sen(\theta)}{cos(\theta)}$$

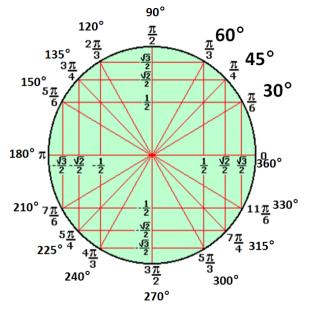
que NÃO está definida quando $cos(\theta) = 0$.

• Pode-se ver que $cos(\theta) = 0$ para todo

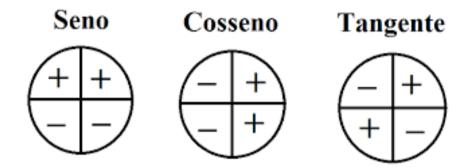
$$\theta = \pm \frac{\pi}{2}, \pm \frac{3\pi}{2}, \pm \frac{5\pi}{2}, \pm \frac{7\pi}{2}, \dots$$

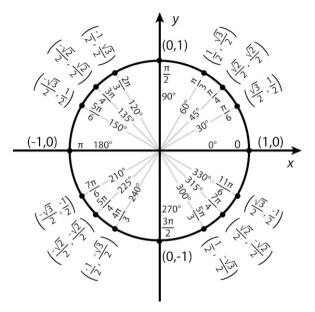
ullet Portanto, tg(heta) não está definida para $heta=rac{\pi}{2}+n\pi.$

Priscila Bemm (UEM)



Pela construção que fizemos, temos os sinais + e - do seno, cosseno e tangente de um ângulo variam de acordo com a localização do ângulo nos quadrantes do plano cartesiano.





Sinais de Ângulos

Observação

• A posição padrão de um ângulo ocorre quando colocamos seu vértice na origem do sistema de coordenadas e seu lado inicial sobre o eixo x positivo.

Sinais de Ângulos

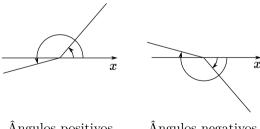
Observação

- A posição padrão de um ângulo ocorre quando colocamos seu vértice na origem do sistema de coordenadas e seu lado inicial sobre o eixo x positivo.
- Um ângulo positivo é obtido girando-se o lado inicial no sentido anti-horário até que ele coincida com o lado final.

Sinais de Ângulos

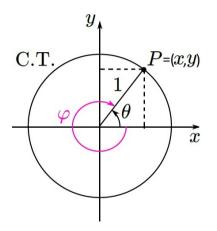
Observação

- A posição padrão de um ângulo ocorre quando colocamos seu vértice na origem do sistema de coordenadas e seu lado inicial sobre o eixo x positivo.
- Um ângulo positivo é obtido girando-se o lado inicial no sentido anti-horário até que ele coincida com o lado final
- Da mesma forma, ângulos negativos são obtidos girando-se no sentido horário.



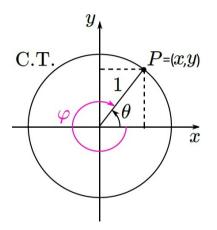
Ângulos positivos

Ângulos negativos



Ângulos equivalentes

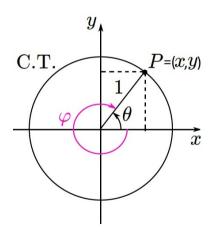
Dois ângulos são equivalentes se são associados a um mesmo ponto da Circunferência Trigonométrica.



Ângulos equivalentes

Dois ângulos são equivalentes se são associados a um mesmo ponto da Circunferência Trigonométrica. Por exemplo, na figura, θ e φ são equivalentes.

Circunferência Trigonométrica



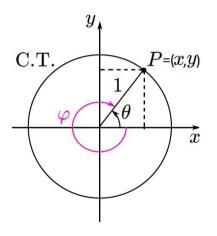
Observação

• Um ângulo α é equivalente a um ângulo θ se, e somente se,

$$\alpha = \theta + 2n\pi$$

para algum $n \in \mathbb{Z}$.

Circunferência Trigonométrica



Observação

• Um ângulo α é equivalente a um ângulo θ se, e somente se,

$$\alpha = \theta + 2n\pi$$

para algum $n \in \mathbb{Z}$.

• Todo ângulo $\alpha \in \mathbb{R}$ é equivalente a um ângulo localizado em um dos quatro quadrantes da C.T. ou a 0, ou a $\pi/2$, ou a π , ou a $3\pi/2$.

Função Seno

Dada a função sen(x), temos:

• $Dom(sen) = \mathbb{R}$

Função Seno

- $Dom(sen) = \mathbb{R}$
- Im(sen) = [-1, 1]

Função Seno

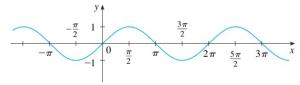
- $Dom(sen) = \mathbb{R}$
- Im(sen) = [-1, 1]
- sen(-x) = -sen(x)

Função Seno

- $Dom(sen) = \mathbb{R}$
- Im(sen) = [-1, 1]
- sen(-x) = -sen(x)
- $sen(x) = sen(x + 2\pi)$

Função Seno

- $Dom(sen) = \mathbb{R}$
- Im(sen) = [-1, 1]
- \bullet sen(-x) = -sen(x)
- \bullet $sen(x) = sen(x + 2\pi)$
- sen(x) = 0 sempre que $x = n\pi$, $n \in \mathbb{Z}$, isto é que os zeros da função seno ocorrem em múltiplos inteiros de π .



Dada a função cos(x), temos:

• $Dom(cos) = \mathbb{R}$

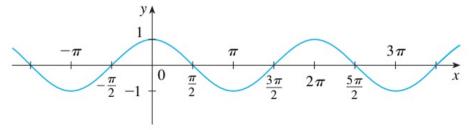
- $Dom(cos) = \mathbb{R}$
- Im(cos) = [-1, 1]

- $Dom(cos) = \mathbb{R}$
- Im(cos) = [-1, 1]

- $Dom(cos) = \mathbb{R}$
- Im(cos) = [-1, 1]
- cos(-x) = cos(x)
- $cos(x) = cos(x + 2\pi)$

- $Dom(cos) = \mathbb{R}$
- Im(cos) = [-1, 1]
- cos(-x) = cos(x)
- $cos(x) = cos(x+2\pi)$
- cos(x) = 0 sempre que $x = \frac{\pi}{2} + n\pi$, $n \in \mathbb{Z}$.

- $Dom(cos) = \mathbb{R}$
- Im(cos) = [-1, 1]
- \bullet cos(-x) = cos(x)
- $cos(x) = cos(x+2\pi)$
- cos(x) = 0 sempre que $x = \frac{\pi}{2} + n\pi$, $n \in \mathbb{Z}$.



Dada a função tg(x), temos:

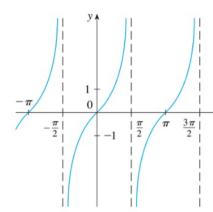
• $Dom(tg) = \{x \in \mathbb{R}; x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$

- $Dom(tg) = \{x \in \mathbb{R}; x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$
- $Im(tg) = \mathbb{R}$

- $Dom(tg) = \{x \in \mathbb{R}; x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$
- $Im(tg) = \mathbb{R}$
- $\bullet \ \operatorname{tg}(-x) = -\operatorname{tg}(x)$

- $Dom(tg) = \{x \in \mathbb{R}; x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$
- $Im(tg) = \mathbb{R}$
- $\bullet \ \operatorname{tg}(-x) = -\operatorname{tg}(x)$
- $tg(x) = tg(x + \pi)$

- $Dom(tg) = \{x \in \mathbb{R}; x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$
- $Im(tg) = \mathbb{R}$
- $\bullet \operatorname{tg}(-x) = -\operatorname{tg}(x)$
- $tg(x) = tg(x + \pi)$
- $\operatorname{tg}(x) = 0$ sempre que $x = \pi n$, $n \in \mathbb{Z}$.



Funções Trigonométricas Recíprocas

As funções secante, cossecante e cotangente são definidas como o **inverso multiplicativo** de funções trigonométricas fundamentais.

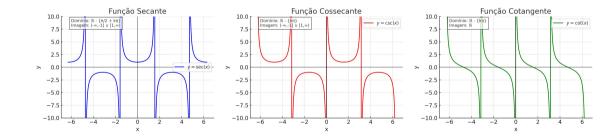
Assim, temos:

$$\sec(x) = \frac{1}{\cos(x)}$$

$$\csc(x) = \frac{1}{\sin(x)}$$

$$\cot(x) = \frac{1}{\operatorname{tg}(x)}$$

As funções trigonométricas recíprocas não estão definidas em todos os valores reais, já que apresentam restrições no domínio nos pontos onde o denominador se anula. Seus gráficos, marcados pela presença de assíntotas verticais, mostram comportamentos distintos, mas todos relacionados às funções seno, cosseno e tangente.



Funções Trigonométricas Inversas

As funções trigonométricas inversas surgem da necessidade de reverter as funções trigonométricas usuais, como seno, cosseno e tangente. Elas permitem determinar ângulos a partir de razões trigonométricas conhecidas, sendo ferramentas essenciais na resolução de triângulos e em diversos problemas geométricos.

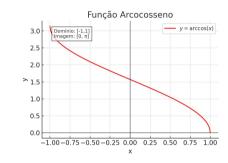
Para garantir que sejam funções bem definidas, seus domínios precisam ser restritos. Assim, temos o arco-seno, arco-cosseno e arco-tangente como principais exemplos, além das inversas da cotangente, secante e cossecante.

Função Arco-cosseno

Notação: arccos ou cos⁻¹

$$y = \cos^{-1}(x) \iff x = \cos(y), \ y \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$$

$$Dom \sin^{-1} = [-1, 1]$$
 e $Im \sin^{-1} = [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$



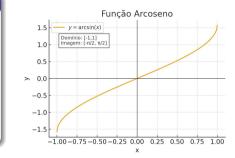
Exemplo:
$$\sin^{-1}(\frac{\sqrt{3}}{2}) = \frac{\pi}{3}$$
, pois $\sin\left(\frac{\pi}{3}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}$ e o ângulo $\frac{\pi}{3} \in [-1.1]$.

Função Arco-seno

Notação: arcsen ou sen^{-1}

$$y = \arcsin(x) \iff x = \sin(y), \ y \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$$

$$Dom \sin^{-1} = [-1, 1]$$
 e $Im \sin^{-1} = \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right]$



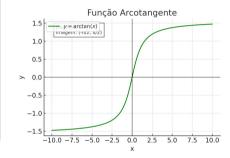
Exemplo:
$$\cos^{-1}(\frac{\sqrt{3}}{2}) = \frac{\pi}{6}$$
, pois $\cos\left(\frac{\pi}{6}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}$ e o ângulo $\frac{\pi}{6} \in [-1.1]$.

Função Arco-tangente

Notação: arctg ou tg^{-1}

$$y = \operatorname{tg}^{-1}(x) \iff x = \operatorname{tg}(y), \ y \in \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$$

$$Dom \ \operatorname{tg}^{-1} = \mathbb{R} \qquad \operatorname{e} \qquad Im \ \operatorname{tg}^{-1} = \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$$



Exemplo:
$$\operatorname{tg}^{-1}(1) = \frac{\pi}{4}$$
, pois $\operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{4}\right) = 1$ e o ângulo $\frac{\pi}{4} \in \mathbb{R}$.



Avalie quais afirmações são verdadeiras:

2
$$tg^{-1}x = \frac{\sin^{-1}x}{\cos^{-1}x}$$

3 $\cos^{-1} = (\cos x)^{-1}$

$$\cos^{-1} = (\cos x)^{-1}$$

6
$$(\cos x)^{-1} = \sec x$$