PGMAT0061/MATG17 -Técnicas Computacionais em Estatística "Simulação Estocástica"

Professor responsável: Paulo Henrique Ferreira da Silva

Universidade Federal da Bahia Instituto de Matemática e Estatística Departamento de Estatística

09 de Janeiro de 2024

Anos 40;



N. Metropolis



S. Ulam



J. von Neumann



E. Fermi

Cassino em Mônaco;



• Referência: Tanner (1996).

Integração numérica via simulação

Integral simples:

Considere a integral definida por: $\theta = \int_0^1 h(x) dx$.

Podemos expressar θ por:

$$\theta = \mathbb{E}\left[h(X)\right] = \int_0^1 h(x)dx, \quad \text{para } X \sim \mathsf{U}(0,1)$$

Como sabemos, a média amostral é estimador da esperança matemática da função h(X), $\mathbb{E}[h(X)]$, em que X é v.a. com distribuição U(0,1).

Assim, podemos simular "m" valores da v.a. X e aproximar o valor da integral através da média amostral. Isto é,

$$\widehat{\theta} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} h(x_i)$$

Utilizando as propriedades do estimador $\widehat{\theta}$ (não viesado, consistente, mínima variância), temos que $\widehat{\theta}$ é uma forma ótima de aproximar θ , e à medida que m cresce, $\widehat{\theta}$ converge para θ .

Algoritmo:

- **1** Gerar uma amostra de tamanho m de $X: x_i, i = 1, ..., m$;
- 2 Calcular $h(x_i)$;
- **3** Aproximar a integral por $\widehat{\theta} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} h(x_i)$.

Exercício: Calcule a integral $\int_0^1 x^3 dx$ usando Monte Carlo e compare com o resultado exato (analítico).

Generalização:

$$\theta = \int_a^b g(x) dx = \int_a^b \frac{g(x)}{f(x)} f(x) dx = \int_a^b \frac{h(x)}{f(x)} f(x) dx \quad \left(= \mathbb{E} \left[h(X) \right], \text{ para } X \sim f(x) \right)$$

OBS.: Escolhemos uma f(x) balizada por [a, b]. \Longrightarrow $\underline{\text{ex.:}}\ X \sim \mathsf{U}(a, b)$

Exemplo:

$$\theta = \int_{a}^{b} g(x)dx$$

$$= (b - a) \int_{a}^{b} g(x) \cdot \frac{1}{b - a} dx$$

$$= (b - a) \mathbb{E}[g(X)], \text{ em que } X \sim U(a, b)$$

ou:

$$= \int_{a}^{b} (b - a)g(x) \cdot \frac{1}{b - a} dx$$

$$= \int_{a}^{b} h(x) \cdot \frac{1}{b - a} dx$$

$$= \mathbb{E}[h(X)], \text{ em que } X \sim U(a, b)$$

Comentário: Fazer substituições (mudança de variáveis) a fim de obter a = 0 e b = 1.

Por exemplo:

•
$$y = \frac{1}{x+1}$$
 se $\int_0^\infty g(x)dx$

$$\implies$$
 ver Ross (2023, p.41)

Integral múltipla:

Seja

$$\theta = \int \cdots \int g(x_1, \dots, x_k) dx_1 \dots dx_k$$

$$= \int \cdots \int \frac{g(x_1, \dots, x_k)}{f(x_1, \dots, x_k)} f(x_1, \dots, x_k) dx_1 \dots dx_k$$

$$= \int \cdots \int h(x_1, \dots, x_k) f(x_1, \dots, x_k) dx_1 \dots dx_k \quad \left(= \mathbb{E} \left[h(X_1, \dots, X_k) \right] \right)$$

Visto que $h(x_{1i},\ldots,x_{ki})$, $i=1,\ldots,m$, são v.a.'s i.i.d. com média θ , então estimamos θ por:

$$\widehat{\theta} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} h(x_{1i}, \dots, x_{ki})$$

Algoritmo:

- Gerar uma amostra #m de X: x_i , i = 1, ..., m;
- 2 Calcular $h(x_{1i}, \ldots, x_{ki})$;
- 3 Aproximar a integral por $\widehat{\theta} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m h(x_{1i}, \dots, x_{ki})$.

Precisão do método:

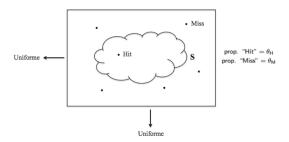
O erro padrão é um indicador da precisão do método. Para obtê-la, precisamos da variância da variável X. Utilizamos, portanto, o estimador usual:

$$s^2 = \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^m \left(h(x_i) - \widehat{\theta} \right)^2$$

A precisão pode ser expressa na forma de um intervalo de confiança (IC):

$$\mathsf{IC}\left[\theta;95\%
ight] = \widehat{ heta} \pm 1,96 rac{s}{\sqrt{m}}$$

"Hit-or-miss" (Acerta ou Erra)



$$\implies$$
 Área desejada (θ) : $\theta_{\mathsf{H}} \times$ Área Total (A)

Aproximamos a área da figura da seguinte maneira: enquadramos a mesma em um retângulo, geramos uniformes (independentes) em cada eixo, contando o número de vezes que o ponto gerado está dentro da figura (S). A área da figura, θ , é aproximada por $\widehat{\theta}$.

$$\widehat{\theta} = \widehat{\theta}_{\mathsf{H}} \times A$$

em que:

$$\widehat{ heta}_{\mathsf{H}} = rac{\# \, \mathsf{pontos} \, \, \mathsf{dentro} \, \, \mathsf{da} \, \, \mathsf{figura}}{\# \, \mathsf{pontos} \, \, \mathsf{gerados}}$$

A precisão do método é determinada através da distribuição de Bernoulli.

