



Mohammed ZRAIB

Ingénieur d'Etat En Génie Informatique |
Ingénieur en recherche et développement
des systèmes Drones

zraib.med@gmail.com

+212600587923

Ennakhil A4, N° 08, cité ALEM, Aéroport
Benslimane, Benslimane

linkedin.com/in/mohammed-zraib

Motivé, dynamique et passionné par le domaine de l'informatique. Je suis prêt à s'investir à fond dans tout projet et collaborer étroitement pour réussir les projets confiés.

NIVEAU SCOLAIRE

Ingénieur d'état En Informatique

ENSEM | École Nationale Supérieure d'Electricité et
Mécanique

09/2018 - 07/2021

Casablanca, Maroc

**Licence Sciences et techniques -LST- et diplômé
des études universitaires et militaires -DEUM-
ARM | Académie Royale Militaire**

08/2006 - 07/2010

Meknès, Maroc

EXPÉRIENCES

**Responsable de la maintenance des systèmes
embarqués**
Benslimane

07/2014 - Present

Réalisations :

- Réparation des systèmes embarqués de l'unité et protection des systèmes d'information et de communication.

**Conception, développement et réalisation d'un
VTOL.**

UM6P | Université Mohammed VI Polytechnique

12/2020 - Present

Bengrir, Maroc

Réalisations :

- Développement des modes de camera, géolocalisation en python compatible ROS. Test et validation sur environnement de simulation GAZEBO .

**Développement d'extension de processus dans
l'ERP Dynamics 365 F&O (Projet de fin d'études)**
AVANADE France

03/2021 - 09/2021

Lyon, France

Réalisations :

- Développement d'une nouvelle fonctionnalité dans l'ERP "Dynamics 365 F&O", pour récupérer les résultat des traitement par lot par l'ESB "Magic" avec le langage X++

**Conception et réalisation de quatre drones multi-
rotor (quad copter)**

FRDISI

07/2019 - 09/2019

Casablanca, Maroc

Réalisations :

- Conception et réalisation de solutions drone pour l'inspection des lignes haute tension et pour des missions de cartographie

COMPÉTENCES

C++ Python Micro Python Java Script

C Arduino PHP Laravel React native

Azure_hub MQTT OracleSQL MySQL

Postgre SQL HTML5 CSS3 Bootstrap4

JQuery SEO Linux ROS Gazebo

Raspberry-pi ESP32 Arduino ESP8266

STM32 Pixhawk

PROJETS RÉALISÉS

Développement d'une plateforme GMAO incluant la solution NAVVIS INDOOR VIEWER, basé sur les protocoles MQTT et RTSP. (10/2020 - 07/2021)

- La plateforme développée en React JS backend en Node JS
- L'échange entre les capteurs "Bosch XDK " et le serveur de l'application par MQTT, le flux des caméras est assuré par le protocole RTSP.

Développement d'une borne de mesure de température frontale et de distribution gel hydroalcoolique (05/2020 - 07/2020)

- Une borne fixe basée sur le micro-contrôleur est esp8266 et le capteur de température MLX90614 pour la mesure de temperature frontale et distribution du gel hydroalcoolique.

Programmation d'un model dynamique de drone VTOL (quad copter). (09/2019 - 12/2019)

- Fuselage imprimé en ABS et renforcé en fibre de verre basé sur la plateforme open source PIXHAWK 4 cube .

LANGUAGES

Arabe ● ● ● ● ●

Français ● ● ● ● ○

Anglais ● ● ● ● ○

LOISIR

Basket-ball

Bricolage

Guitare

Tir à l'arc

Equitation

Pilotage Drone