1 Préliminaire : activité de tri des élèves par ordre alphabétique

Dans la cour, chercher un algorithme de tri pour trier 10 élèves de la classe.

2 Tri par sélection

On a vu l'intérêt d'avoir une collection triée pour effectuer des recherches (voir cours recherche dichotomique) dans cette collection. Il existe de nombreux algorithmes de tri (plus ou moins efficaces) et nous allons en étudier deux cette année (pas les plus efficaces!).

2.1 Présentation de l'algorithme

On désire trier un tableau par ordre croissant.

On commence par rechercher l'élément de plus petite valeur et on permute cet élément avec celui en 1ère position du tableau. Par la suite, on ne modifiera plus cet élément. On reprend alors la recherche de l'élément de plus petite valeur parmi ceux non triés et on le permute avec le 2ème élément du tableau. Et ainsi de suite.

On peut reformuler cet algorithme ainsi :

On suppose que les i premiers éléments sont déjà triés. On recherche alors l'élément de plus petite valeur parmi ceux non triés et on le permute avec le 1er élément non trié.

Version 1 globale:

```
Fonction TriSelection pour i de \theta à taille(t)-2 faire chercher l'indice j du plus petit élément entre i et taille(t) - 1 permutter t[i] et t[j] fin pour
```

Version 2 plus détaillée :

Fonction TriSelection

```
pour i de \theta à taille(t)-2 faire
      imini \leftarrow i
      pour j de i+1 à taille(t)-1 faire
         \mathbf{si} \ t/j/ < t/imini/ \mathbf{alors}
         imini \leftarrow j
         fin si
      fin pour
      Permuter t[i] et t[j]
  fin pour
  Fonction TriSelection
  Résultat: Tri un tableau dans l'ordre croissant
  Entrées : t : tableau de nombres
  Sorties: t: le tableau trié (tri en place)
def tri_selection(t):
  """ tri le tableau t
   précondition : t est un tableau de valeurs comparables
  for i in range (len(t)-1): # i = indice du 1er élément non trié
    i_mini = i # indice de l'élément de valeur mini parmi les non triés
    # recherche de l'indice de l'élément non trié de valeur mini
    for j in range(i+1, len(t)):
      if t[j] < t[i_mini] :</pre>
         i_mini = j
    # permutation de l'élément non trié de valeur mini
    # avec le 1er élément non trié
    t[i_mini], t[i] = t[i], t[i_mini]
```

2.2 Preuve de terminaison

La preuve de la terminaison de l'algorithme est aisée puisqu'il fait intervenir seulement des boucles for bornées.

On note n la taille de t. Les deux variants de boucles sont simplement ((n-1) - 1 - i) pour la boucle for principale et (n-1-j) pour la boucle for interne [rappel: la borne supérieur d'un range n'est pas atteinte, d'où le (-1) supplémentaire].

2.3 Preuve de correction

Un algorithme est **correct** s'il fait ce qu'on attend de lui! L'algorithme de tri est donc correct s'il trie bien le tableau.

Pour prouver la correction, il faut pouvoir exhiber un <u>invariant de boucle</u>, càd une **propriété** en rapport avec le but de l'algorithme qui est vraie avant et après chaque itération de boucle.

Invariant de boucle (pour la boucle for principale) : Le tableau est trié jusqu'à l'indice i (inclus), et tous les autres éléments sont plus grands.

- 1. On vérifie aisément que cette propriété est vraie au début pour i=0 car à la fin de la boucle for principale, on a placé le plus petit élément du tableau à cet indice 0. Le tableau est donc trié pour cet unique élément et tous les autres éléments sont plus grands.
- 2. Supposons maintenant que l'invariant est vrai pour i quelconque et montrons qu'il reste vrai à la fin d'une nouvelle itération.
 Au cours d'une itération de la boucle for principale, la boucle for secondaire permet de trouver le plus élément restant non trié, et ensuite cet élément est placé à l'indice i.
 Le tableau devient donc bien trié jusqu'à l'indice i avec les autres éléments restants plus grands.
- 3. À la fin de la boucle for principale, i = len(t) 2 = n 2, et donc le tableau devient trié jusqu'à cet indice n 2, càd l'avant dernier indice du tableau; en outre le seul dernier élément est plus grand, et donc le tableau est bien trié dans son intégralité! (preuve de correction terminée).

On p	eut re	présenter	cela	à l	'aide	$d\mathbf{u}$	tableau	suivant	:
------	--------	-----------	------	-----	-------	---------------	---------	---------	---

avant itération			après itération	variant			
i	invariant		invariant	(n-2) - i			
non	aucun élément trié		t trié jusqu'à indice 0	n-2			
défini			plus grands de indice 1 à n-1				
0	t trié jusqu'à indice 0	1	t trié jusqu'à indice 1	n-3			
	plus grands de indice 1 à n-1		plus grands de indice 2 à n-1				
i-1	t trié jusqu'à indice i-1	i	t trié jusqu'à indice i	(n-2) - i			
	plus grands de indice i à n-1		plus grands de indice i+1 à n-1				
n-3	t trié jusqu'à indice n-3	n-2	t trié jusqu'à indice n-2	(n-2) - (n-2)			
	plus grands de indice n-2 à n-1		plus grands de indice n-1 à n-1	=0			

Lorsque le variant s'annule, la boucle se termine et le tableau est trié pour les indices de 0 à n-2 et le dernier élément d'indice n-1 est plus grand, donc le tableau est bien trié dans son intégralité.

2.4 Complexité

Dans cet algorithme pour un tableau de taille n, dans la boucle for principale, i varie de 0 à (n-2), et pour chacune de ces valeurs de i, dans la boucle for secondaire, j varie de (i+1) à (n-1) [soit (n-1-i) valeurs] à la recherche du minimum en effectuant des comparaisons. Il y a donc (n-1) comparaisons pour i=0 puis de moins en moins jusqu'à 1 seule comparaison pour i=n-2.

Le nombre total de comparaisons est donc :
$$(n-1)+(n-2)+...+1=\frac{n(n-1)}{2}=\frac{n^2-n}{2}$$
.

Pour un tableau de **grande** taille n, n devient négligeable devant n^2 et ce nombre est de l'ordre de n^2 . [par exemple pour n = 1000, $n^2 = 1000000$: un millier est négligeable devant un million].

On dit alors que le **coût** de cet algorithme est **quadratique** (varie comme n^2 si n devient grand). On écrit parfois que l'algorithme est en $O(n^2)$.

3 Tri par insertion

3.1 Présentation de l'algorithme

On cherche un autre algorithme pour trier un tableau de n éléments par ordre croissant de valeurs.

La démarche repose sur le principe suivant : on suppose que les i premiers élément sont déjà triés. On cherche alors à insérer le 1er élément non trié (le i+unième) à sa place parmi ceux déjà triés. Pour cela on décale d'un cran vers la droite tous les éléments triés dont la valeur est plus grande que celle de l'élément à insérer. Et finalement on place cet élément à insérer dans la case qui se retrouve vide.

Ensuite on passe à l'insertion du 1er nouvel élément non trié.

Cette procédure s'applique donc en commençant par insérer à sa bonne place le 2ème élément du tableau (le premier est à sa place par défaut) puis en progressant pour tous les éléments du tableau en insérant les éléments à leur bonne place un par un au fur et à mesure.

Remarque : c'est souvent la manière dont les gens trient un jeu de cartes.

Version 1 globale:

```
Fonction TriInsertion
pour i de 1 à taille(t)-1 faire
| insérer l'élément d'indice i à sa place entre 0 et i
fin pour
```

Version 2 plus précise :

```
Fonction TriInsertion

pour i de 1 à taille(t)-1 faire

\begin{vmatrix}
element \leftarrow t[i] \\
j \leftarrow i-1 \\
tant que \ t[j] > element \ ET \ j >= 0 \ faire \\
t[j+1] \leftarrow t[j] \\
j \leftarrow j - 1 \\
fin \ tq \\
t[j+1] = element \\
fin pour
```

Fonction TriInsertion

Résultat: Tri un tableau dans l'ordre croissant

Entrées : t : tableau de nombres

Sorties: t: le tableau trié (tri en place)

```
def tri_insertion(t):
    """ tri le tableau t
    précondition : t est un tableau de valeurs comparables
```

```
for i in range(1, len(t)): # l'élément d'indice 0 est trié par défaut

valeur = t[i] # valeur du 1er élément non trié

j = i - 1 # indice de l'élément trié de plus grande valeur

while j >= 0 and t[j] > valeur:

# on décale vers la droite les élément triés

# dont la valeur est plus grande que celle de l'élément à trier

t[j+1] = t[j]

j = j - 1 # on passe à l'élément suivant de plus grande valeur

t[j+1] = valeur # insertion de l'élément à trier à sa place
```

3.2 Preuve de la terminaison

- 1. Comme pour l'algorithme de tri pas sélection, la boucle for termine toujours : son variant de boucle est simplement (n-1-i) (n est la taille du tableau).
- 2. La terminaison d'une boucle while est toujours plus délicate et importante à vérifier. On ne peut pas exhiber de variant de boucle en s'appuyant sur le test t[j] > valeur ; en revanche la condition j >= 0 permet de dégager le simple variant de boucle j : c'est bien une grandeur positive qui décroît à chaque itération, assurant ainsi la terminaison de la boucle while.

3.3 Preuve de correction

Pour prouver la correction de cet algorithme, nous allons à nouveau nous appuyer sur un invariant de boucle.

L'invariant de boucle est ici (pour la boucle for) : Le tableau est trié jusqu'à l'indice i (inclus).

- 1. On vérifie que cette propriété est vraie au début pour i=1 car le tableau qui était forcément trié jusqu'à l'indice 0 (valeur unique, triée d'office) devient trié jusqu'à l'indice en cours de travail, càd i=1. (deux éléments sont alors triés).
- 2. Supposons maintenant que l'invariant est vrai pour i quelconque et montrons qu'il reste vrai à la fin d'une itération.
 - Avant d'aborder l'itération i, le tableau est trié jusqu'à l'indice (i-1).
 - Au cours d'une itération de la boucle for, toutes les valeurs du tableau sont décalées d'un cran vers la droite jusqu'à l'indice i et on insère la valeur à trier au bon endroit (à un indice entre 0 et i inclus). Donc à la fin de l'itération, le tableau est devenu trié jusqu'à l'indice i inclus.
- 3. A l'abord de la dernière itération de la boucle for, i = len(t) 1, et donc le tableau est trié jusqu'à l'indice len(t) 2; au cours de cette dernière itération le tableau est alors trié jusqu'à l'indice len(t) 1, càd le dernier indice du tableau, et donc le tableau est bien trié dans son intégralité!

On peut représenter cela à l'aide du tableau suivant :

avant itération			après itération	variant			
i	invariant	i	invariant	(n-1) - i			
non défini	t trié jusqu'à indice 0	1	t trié jusqu'à indice 1	n-2			
1	t trié jusqu'à indice 1	2	t trié jusqu'à indice 2	n-3			
i-1	t trié jusqu'à indice i-1	i	t trié jusqu'à indice i	(n-1) - i			
n-2	t trié jusqu'à indice n-2	n-1	t trié jusqu'à indice n-1	(n-1) - (n-1) = 0			

Lorsque le variant s'annule, la boucle se termine et le tableau est trié pour les indices de 0 à n-1 (du 1er au dernier élément), donc le tableau est bien trié dans son intégralité.

3.4 Complexité

Le coût de cet algorithme dépend de l'état initial du tableau : s'il est trié par ordre décroissant, c'est le **cas le pire** et il faut à chaque itération décaler le nouvel élément (d'indice i) jusqu'à la position d'indice 0 et donc faire i décalages des autres éléments.

Il peut donc être nécessaire d'effectuer $1+2+\ldots+(n-1)=\frac{n(n-1)}{2}$ opérations pour un tableau de taille n.

Comme pour l'algorithme de tri par sélection, pour un tableau de **grande** taille n, ce nombre est de l'ordre de n^2 .

Le coût de cet algorithme est donc quadratique (varie comme n^2 si n devient grand).

Remarque : Lorsqu'on s'intéresse la complexité d'un algorithme on cherche toujours à envisager le cas le pire. Mais on peut aussi calculer des coûts en moyenne.

4 D'autres tris

La complexité quadratique qu'on obtient pour les deux algorithmes présentés (sélection et insertion) est prohibitive pour des tableaux de trop grande taille.

Heureusement, il existe d'autres algorithmes de tris beaucoup plus performants avec un coût moindre. Les meilleurs algorithmes ont une complexité en $O(n \log(n))$.

Ils sont par exemple implémentés dans les fonction de tri intégrées à Python.

Compléments d'animation :

Toptal: sorting algorithms animations

Interstices: algorithmes de tri