

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА

«Динамические структуры данных»

Цель работы: Изучение основных приемов использования указателей для создания динамических структур данных, отображаемых на списки.

Узел списка представляется в программе структурой, поля которой отражают его содержательную и управляющую части. Содержательная часть определяется особенностями решаемой задачи, а управляющая часть – это указатели на предыдущий и следующий узлы. Представлением для списка в целом является указатель на первый элемент списка. Для пустого списка – пустой указатель (NULL).

Выделяются следующие динамические структуры данных:

- однонаправленные (односвязные)
- списки; двунаправленные (двусвязные)
- списки; циклические списки; стек; дек;
- очередь; бинарные деревья.

Объявление динамических структур данных

Каждая компонента любой динамической структуры представляет собой запись, содержащую, по крайней мере, два поля: одно поле типа указатель, а второе – для размещения данных. В общем случае запись может содержать не один, а несколько указателей и несколько полей данных. Поле данных может быть переменной, массивом или структурой. Для наилучшего представления изобразим отдельную компоненту в виде:

P
D

где поле P – указатель; поле D – данные.

Элемент динамической структуры состоит из двух полей:

- информационного поля (поля данных), в котором содержатся те данные, ради которых и создается структура; в общем случае информационное поле само является интегрированной структурой – вектором, массивом, другой динамической структурой и т.п.;
- адресного поля (поля связок), в котором содержатся один или несколько указателей, связывающий данный элемент с другими элементами структуры;

Объявление элемента динамической структуры данных выглядит следующим образом:

```
struct имя_типа {                    информационное поле;                    адресное поле;                    };
```

Например:

```
struct TNode {  
    int Data;                    //информационное поле  
    TNode *Next; //адресное поле };
```

Информационных и адресных полей может быть как одно, так и несколько.

Рассмотрим в качестве примера динамическую структуру, схематично указанную на рис.

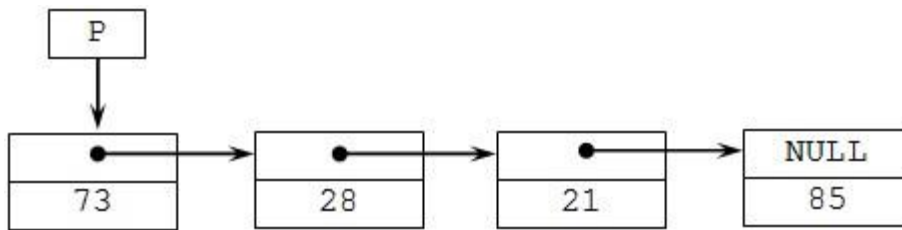


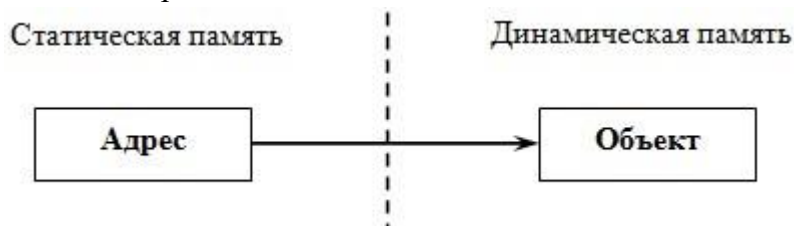
Рис. Схематичное представление динамической структуры

Данная структура состоит из 4 элементов. Ее первый элемент имеет поле Data, равное 73, и связан с помощью своего поля Next со вторым элементом, поле Data которого равно 28, и так далее до последнего, четвертого элемента, поле Data которого равно 85, а поле Next равно NULL, то есть нулевому адресу, что является признаком завершения структуры. Здесь P является указателем, который указывает на первый элемент структуры.

Доступ к данным в динамических структурах

Элемент динамической структуры в каждый момент может либо существовать, либо отсутствовать в памяти, поэтому его называют динамическим. Поскольку элементами динамической структуры являются динамические переменные, то единственным средством доступа к динамическим структурам и их элементам является указатель (адрес) на место их текущего расположения в памяти. Таким образом, доступ к динамическим данным выполняется специальным образом с помощью указателей.

Указатель содержит адрес определенного объекта в динамической памяти. Адрес формируется из двух слов: адрес сегмента и смещение. Сам указатель является статическим объектом и расположен в сегменте данных.



Для обращения к динамической структуре достаточно хранить в памяти адрес первого элемента структуры. Поскольку каждый элемент динамической структуры хранит адрес следующего за ним элемента, можно, двигаясь от начального элемента по адресам, получить доступ к любому элементу данной структуры.

Доступ к данным в динамических структурах осуществляется с помощью операции "стрелка" (->), которую называют операцией косвенного выбора элемента структурного объекта, адресуемого указателем. Она обеспечивает доступ к элементу структуры через адресуемый ее указатель того же структурного типа.

Формат применения данной операции следующий: **УказательНаСтруктуру->ИмяЭлемента** Операции "стрелка" (->) двуместная. Применяется для доступа к элементу, задаваемому правым операндом, той структуры, которую адресует левый операнд. В качестве левого операнда должен быть указатель на структуру, а в качестве правого – имя элемента этой структуры.

Например: p->Data;
p->Next;

Работа с памятью при использовании динамических структур

В программах, в которых необходимо использовать динамические структуры данных, работа с памятью происходит стандартным образом.

Выделение динамической памяти производится с помощью операции **new** или с помощью библиотечной функции **malloc (calloc)**.

Освобождение динамической памяти осуществляется операцией **delete** или функцией **free**.

Пример

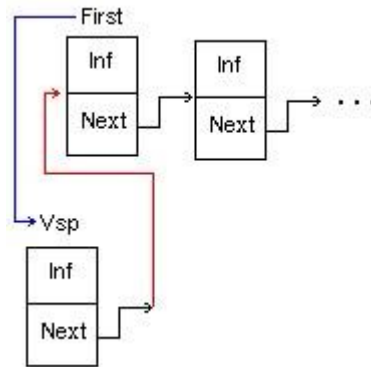
```
struct Node { char *Name;  
              int      Value;  
Node *Next  
};  
Node *PNode; //объявляется указатель  
  
PNode = new Node; //выделяется память  
  
PNode->Name = "СТО"; //присваиваются значения  
PNode->Value = 28;  
PNode->Next = NULL;  
  
delete PNode; // освобождение памяти
```

Примеры

На Паскале	На Си
<pre>Type U = ^Zveno; Zveno = Record Inf : BT; Next: U End;</pre>	<pre>struct Zveno { BT Inf; Zveno * Next };</pre>

Здесь BT — некоторый базовый тип элементов списка.

1. Добавление звена в начало списка



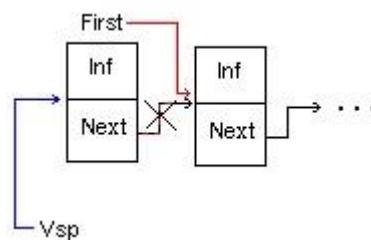
На Паскале

```
Procedure V_Nachalo(Var First : U; X : BT);  
  Var Vsp : U;  
  Begin  
    New(Vsp);  
    Vsp^.Inf := X;  
    Vsp^.Next := First; {То звено, что было заглавным, становится вторым по счёту}  
    First := Vsp; {Новое звено становится заглавным}  
  End;
```

На Си

```
Zveno* Nachalo(Zveno* First, BT X)  
{  
  Zveno* Vsp = new Zveno;  
  Vsp->Inf = X;  
  Vsp->Next=First;  
  First=Vsp;  return  
  First;  
}
```

2. Удаление звена из начала списка



На Паскале

```
Procedure Iz_Nachala(Var First : U; Var X : BT);  
  Var Vsp : U;  
  Begin  
    Vsp := First; {Забираем ссылку на текущее заглавное звено}  
    First := First^.Next; {То звено, что было вторым по счёту, становится заглавным}  
    X := Vsp^.Inf; {Забираем информацию из удаляемого звена}  
    Dispose(Vsp); {Уничтожаем звено}  
  End;
```

На Си

```
Zveno* Iz_Nachala(Zveno* First, BT X)  
{  
  Zveno* Vsp;  
  Vsp = First;  
  First = First->Next;  
  X = Vsp->Inf;  
  delete Vsp;    return  
  First;  
}
```

ЗАДАНИЕ

Не создавая и не используя классы

1. Разработайте динамическую структуру «стек» для хранения целых значений. Используйте эту структуру данных для решения следующей задачи (можно использовать только те операции, которые определены для АДТ «Стек» !!!). Последовательность чисел Фибоначчи задается по закономерности: $f_0 = 1$, $f_1 = 1$, ..., $f_n = f_{n-1} + f_{n-2}$. Распечатайте n чисел Фибоначчи в следующем порядке: сначала все четные, затем все нечетные элементы. Все получаемые числа Фибоначчи хранятся в стеке.
2. Создайте функции и программу-тест, реализующие основные операции для очереди, представленной двунаправленным списком. Узлы списка содержат целочисленные значения.
3. Реализовать представление и основные операции для множеств. Помимо добавления, удаления, проверки на принадлежность (и т.д.) элемента множества, реализовать операции объединения и пересечения множеств.
4. Организовать линейный список цветов: хранить название цвета и его числовой код. Данные в списке должны быть упорядочены по названию цвета.

КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

1. Чем отличаются статические и динамические величины?
2. Почему для обращения к динамической структуре достаточно хранить в памяти адрес ее первого элемента?
3. За счет чего работа с динамическими данными замедляет выполнение программы?
4. Какого типа может быть поле данных в динамической структуре?
5. Как в программе представить узел списка?
6. Как представить список в целом? Пустой список?
7. Как через указатель на узел получить доступ к содержимому узла?
8. Какую дисциплину добавления/удаления элементов поддерживает динамическая структура "стек"?
9. Какую дисциплину добавления/удаления элементов поддерживает динамическая структура "очередь"?
10. Удобно ли реализовать динамическую структуру "стек" ("очередь") на основе массива? Списка? Двоичного дерева?
11. Даны два множества $\{-1, 0, 1\}$ и $\{1, 2, 3\}$. Каким будет их пересечение? Объединение?
12. Сколько аргументов (и какого типа) должно быть у функции, реализующей алгоритм нахождения пересечения двух множеств, если тип возвращаемого ею значения void?
13. Элементы множества хранятся в упорядоченном виде. Какой алгоритм поиска элемента множества Вы можете предложить?
14. Какие динамические структуры данных, кроме указанных в этой лабораторной работе, Вы знаете?