

Mariana Oleone, Daniel Souza, Alan Belleza, Levi Bortoni, Pedro Branquinho, Bruno Neves, Enzo Matsumaga e Octávio Bogarim.

Projeto de Telemetria de Foguetes

Mariana Oleone, Daniel Souza, Alan Belleza, Levi Bortoni, Pedro Branquinho, Bruno Neves, Enzo Matsumaga e Octávio Bogarim.

Projeto de Telemetria de Foguetes

Licença, Manual e Tutorial de Usuário sobre o projeto Telemetria de Foguetes da disciplina Computação Científica em Python

Universidade de São Paulo – USP Escola de Engenharia de Lorena Programa de Graduação

EEL-USP 2018

Agradecimentos

Os agradecimentos do grupo referido no projeto se inicia primeiramente ao professor ministrante da disciplina *Computação Científica em Python*, Prof. Dr. Luíz T. F. Eleno, pela dedicação a primeira turma da disciplina, bem como sua dedicação ao esclarecimento de dúvidas e apoio ao projeto feito.

Segundamente, ao ITA Rocket Design por fornecer dados experimentais para o teste do software desenvolvido.

Sumário

	Licença de <i>Software</i>	1
ı	MANUAL DE USUÁRIO PARA O SOFTWARE	9
П	TUTORIAL DE USO	11
1	MANUAL DE USUÁRIO	13
1.1	O que o Software oferece	13
1.2	Formatação do Input	13
1.3	Descrição das funcionalidades	13
1.4	Interpretação do Output	14
2	TUTORIAL DE USO	15
2.1	Baixando o Software	15
2.2	Como interpretar a interface	15
2.3	Como fornecer os dados	15
2.4	Interpretar os valores	15
2.5	Gráficos	15

Licença de Software

Copyright 1.0 2018

É concedida permissão, gratuitamente, a qualquer pessoa que obtém uma cópia desse software e cópia dos arquivos de documentação associados, para lidar com o software sem restrições, incluindo, sem limitação, os direitos de usar, copiar, modificar, mesclar, publicar, destribuir e/ou sublicenciar cópias do software e para permitir que as pessoas a quem o software esteja fornecido para tal, sujeito as seguintes condições:

O aviso de copyright acima e este aviso de permissão devem ser incluidos em todas as cópias ou partes substânciais do software.

O software é fornecido "como está", sem garantia de qualquer tipo, expressa e implícita, incluindo, mas não se limitando, às garantias de comercialização, aptidão, para uma finalidade específica e não violação. Em nenhuma circunstância, autores ou detentores dos direitos autorais serão responsabilizados por qualquer reclamação ou dano relacionado com o software ou uso de outras concessões no programa.

É importante ressaltar que qualquer cópia ou modificação deste *software* é expressamente proibida de comercialização.

Parte I

Manual de Usuário para o Software

Parte II Tutorial de Uso

1 Manual de Usuário

1.1 O que o *Software* oferece

Esse software, chamado de Telemetria de Foguetes, desenvolvido por alunos cursando a disciplina Computação Científica em Python no curso Engenharia Física da Universidade de São Paulo, sendo open source (vide licença), tem o objetivo de ajudar os estudantes universitários em projetos de telemetria de foguetes. Possui a capacidade de calcular velocidade máxima, distância total percorrida em 3D, altura máxima atingida, tempo de vôo e local de pouso de certo foguete, a partir dos dados fornecidos pelo acelerômetro implantado no foguete.

Com a aceleração fornecida pelo acelerômetro é possível, com o *software*, plotar gráficos da veloridade e trajetória, além do gráfico da própria aceleração. Fornece também um gráfico de altura em função do tempo e um da projeção da trajetória em solo.

1.2 Formatação do *Input*

O input é um arquivo do tipo CSV que deve conter as coordenadas de tempo, eixo x, eixo y e eixo z, com os valores separados com ponto e vírgula, de acordo com a figura exemplo abaixo:

```
tempo; Ax; Ay; Az
1 ; 2; 3; 4
5 ; 6; 7; 8
7 ; 9; 12; 9
```

Sendo que todas as informações fornecidadas devem estar em unidades do sistema internacional de medidas.

1.3 Descrição das funcionalidades

O programa oferece uma interface interativa onde o usuário deve oferecer os dados recolhidos num arquivo $CSV\ (input)$ e lhe será oferecido os gráficos 3D, tais como aceleração, velocidade e trajetória, além de gráficos em 2D, tais como altura em função do tempo e distância máxima atingida em solo.

1.4 Interpretação do Output

Os gráficos 3D oferecerão uma representação visual da aceleração, velocidade e trajetória, onde cada ponto equivale a uma medição fornecida pelo usuário.

O gráfico de altura em função do tempo mostrará o desenvolvimento da trajetória vertical ao longo do vôo do foguete. Enquanto o gráfico de projeção em solo mostrará informações sobre a trajetória horizontal do foguete em relação ao ponto de lançamento, onde é possível encontrar o local de pouso do mesmo.

Os valores que serão fornecidos na interface representarão a altura máxima atingida, velocidade máxima alcançada, tempo de vôo do foguete e distância percorrida em relação ao ponto de lançamento.

2 Tutorial de Uso

- 2.1 Baixando o Software
- 2.2 Como interpretar a interface
- 2.3 Como fornecer os dados
- 2.4 Interpretar os valores
- 2.5 Gráficos