Cocos2dx游戏开发教程

by 陈元仿





section1 Physics Engine, 物理引擎

section2 Particle System, 粒子系统





section1

Physics Engine,物理引擎























基础-游戏物理引擎

物理引擎使用对象属性(动量、扭矩或者弹性)来模拟刚体行为,这不仅可以得到更加真实的结果,对于开发人员来说也比编写行为脚本要更加容易掌握。

好的物理引擎允许有复杂的机械装置,像球形关节、轮子、气缸或者铰链。有些也支持非刚性体的物理属性,比如流体。





基础-Physics integration

在Cocs2d-x 3.0 中有了改变,全新的Physics integration,把chipmunk和Box2D 封装到引擎内部,游戏开发不用关心底层具体是用的哪个物理引擎,不用直接调用物理引擎的接口。

物理引擎和Cocos2d-x进行了深度融合:

物理世界被融入到Scene中,即当创建一个场景时,就可以指定这个场景是否使用物理引擎。

Node自带body属性,也就是sprite自带body属性。

Cocos2d-x 3.0对物理引擎的Body(PhysicsBody),Shape(PhysicsShape), Contact(PhysicsContact),Joint(PhysicsJoint),World(PhysicsWorld)进行了封装抽象,使用更简单。





基础-物理引擎重要元素

- 1、Body实体是物理引擎中可相互交互的基本对象。它包含了质量,质心位置和密度等属性。开发人员可以应用一个力,力矩或者脉冲到这个实体上。实体可以有静态的和动态的。
- 2、Shape形状定义了一个Body所应该拥有的外形特征,可以使用多边形,矩形或者圆形之中的任意一个。形状同时也用来定一个实体的质量。这一功能让开发人员能够通过给定密度,物理引擎将会计算出形状的面积从而求解出实体的质量属性。同时,形状还拥有摩擦力等属性。形状还可以带有碰撞过滤信息,能够防止某些特定的游戏物体发生碰撞。
- 3、Joints关节是两个刚体的链接部位,它可以影响和约束不同刚体之间的行为和运动方式。在游戏中的典型应用有滑轮,链条和合页等。通过各种巧妙的不同组合,各种关节能够拼凑出很多有趣的运动方式。
 - 4、Contact碰撞是指物理世界中两个物体相互接触





基础-Cocos2d-x中使用物理引擎

• 第一步: 创建一个物理世界
Scene* scene=Scene::createWithPhysics():

• 第二步:添加物理物体,设置属性包括刚体等信息m_sprite->setPhysicsBody(

PhysicsBody::createBox(m_sprite->getContentSize()))





基础-Cocos2d-x中使用物理引擎

• 第三步 设置监听事件

```
auto listener = EventListenerPhysicsContact::create();
listener->onContactBegin = CC_CALLBACK_1(GameScene::onConcactBegan, this);
listener->onContactPreSolve = CC_CALLBACK_1(GameScene::onConcactPreSolve, this);
listener->onContactPostSolve = CC_CALLBACK_1(GameScene::onConcactPostSolve, this);
Director::getInstance()->getEventDispatcher()->addEventListenerWithFixedPriority(listener, 1);
```





进阶-关节的使用

Joints关节是两个刚体的链接部位,它可以影响和约束不同刚体之间的行为和运动方式。 在游戏中的典型应用有滑轮,链条和合页等。通过各种巧妙的不同组合,各种关节能够拼凑 出很多有趣的运动方式。

Cocos2d内嵌物理引擎中提供的关节有

PhysicsJointFixed

PhysicsJointLimit

PhysicsJointPin

PhysicsJointDistance

PhysicsJointSpring

PhysicsJointGroove

PhysicsJointRotarySpring

PhysicsJointRotaryLimit

PhysicsJointRatchet

PhysicsJointGear

PhysicsJointMotor





Cocos2d-x中使用关节

第一步: 创建关节

```
PhysicsJointSpring* springJoint = PhysicsJointSpring::construct(
    m_basketball->getPhysicsBody(), m_soccer->getPhysicsBody(),
    m_basketball->getAnchorPoint(), m_soccer->getAnchorPoint(),
    200, 0);
```

第二步: 将关节添加到物理世界

```
m world->addJoint(springJoint);
```





物理引擎中刚体的碰撞检测是一个复杂的过程,需要耗费大量资源。PhysicsBody中有位_categoryBitmask, _collisionBitmask, contactTestBitmask, _group四个属性。通过合理地设置这四个属性值,可以过滤不必要的碰撞检测,减小开销。

```
int __categoryBitmask;
int __collisionBitmask;
int __contactTestBitmask;
int __group;
```





如下是cocos2d-x中判断是否进行碰撞检测的源码





- categoryBitmask 类别标示掩码,用来标记我是谁
- contactTestBitmask 接触测试掩码
- collisionBitmask 碰撞掩码
- group 组别





- categoryBitmask标明物体的类别,标明我是谁。碰撞与接触检测需要建立在双方都对彼此"感兴趣"的基础上,即双方的类别掩码作与运算不为0
- contactTestBitmask标明该物体对和谁的接触检测感兴趣,若双方接触掩码相与不为0,则系统会传达接触信息
- collisionBitmask 标明该物体对和谁的碰撞感兴趣,若双方碰撞掩码相与不为0,则 会产生碰撞效果
- group标明物体的组别, group的优先级比collisionBitmask高。当两个对象的 group相等时,如果都为正,则必然碰撞,如果都为负,则必然不碰撞。若不相等,再根据collisionBitmask处理





进阶-迭代速率

- scene->getPhysicsWorld()->setSubsteps(10);
- scene->getPhysicsWorld()->setUpdateRate(10);

```
else
{
    _updateTime += delta;
    if (++_updateRateCount >= _updateRate)
{
        const float dt = _updateTime * _speed / _substeps;
        for (int i = 0; i < _substeps; ++i)
        {
            cpSpaceStep(_cpSpace, dt);
            for (auto& body : _bodies)
            {
                body->update(dt);
            }
            _updateRateCount = 0;
            _updateTime = 0.0f;
        }
}
```





进阶-刚体设置





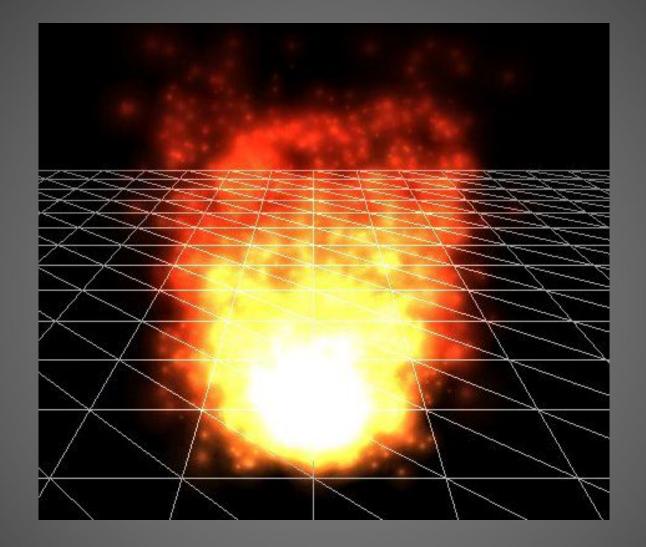


section2

Particle System, 粒子系统

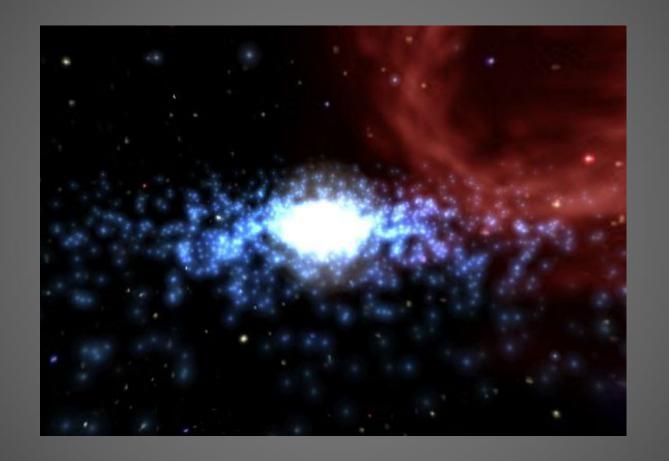
















粒子系统表示三维计算机图形学中模拟一些特定的模糊现象的技术,而这些现象用其它传统的渲染技术难以实现的真实感的游戏图形。经常使用粒子系统模拟的现象有火、爆炸、烟、水流、火花、落叶、云、雾、雪、尘、流星尾迹或者发光轨迹这样的抽象视觉效果等等。





帧动画也能实现特效效果,但相对于粒子系统缺点:

- 1. 画面效果弱
- 2. 细节不自然
- 3. 修改不方便





使用cocos2d-x内置粒子系统

cocos2d-x内嵌了如下的11种粒子系统:

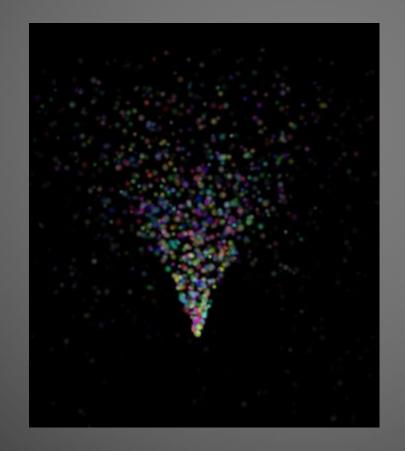
ParticleExplosion。爆炸粒子效果,属于半径模式。 ParticleFire。火焰粒子效果,属于重力径模式。 ParticleFireworks。烟花粒子效果,属于重力模式。 ParticleFlower。花粒子效果,属于重力模式。 ParticleGalaxy。星系粒子效果,属于半径模式。 ParticleMeteor。流星粒子效果,属于重力模式。 ParticleSpiral。漩涡粒子效果,属于半径模式。 ParticleSnow。雪粒子效果,属于重力模式。 ParticleSmoke。烟粒子效果,属于重力模式。 ParticleSun。太阳粒子效果,属于重力模式。 ParticleRain。雨粒子效果,属于重力模式。





使用cocos2d-x内置粒子系统

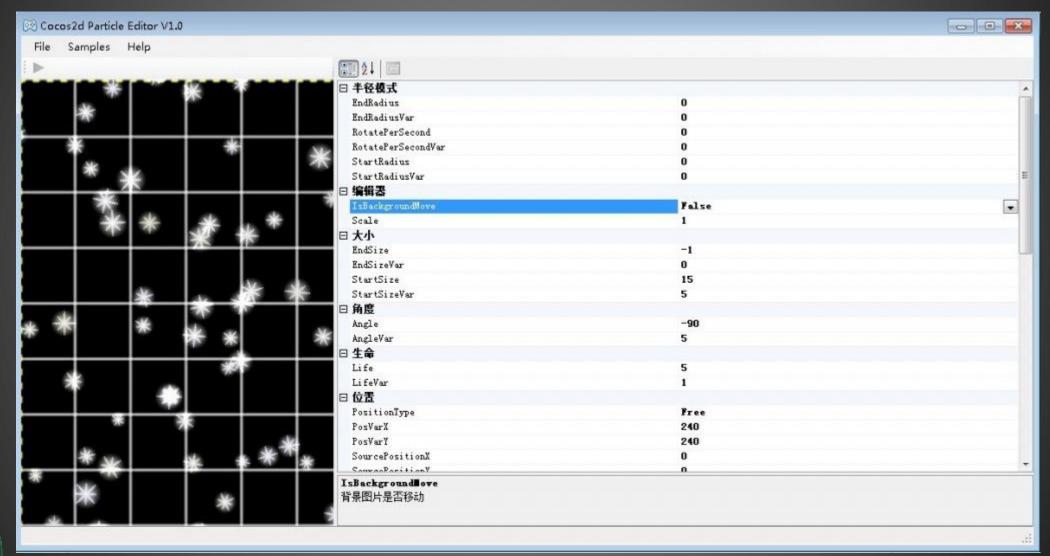
```
ParticleFireworks* fireworks = ParticleFireworks::create();
fireworks->setPosition(500, 300);
addChild(fireworks);
```







使用cocos2d-x编辑器生成粒子系统







使用cocos2d-x编辑器生成粒子系统

```
auto paopao = ParticleSystemQuad::create("lizhi_qipao.plist");
paopao->setPositionType(ParticleSystemQuad::PositionType::RELATIVE);
paopao->setPosition(500, 300);
paopao->setScale(2.0f);
addChild(paopao);
```





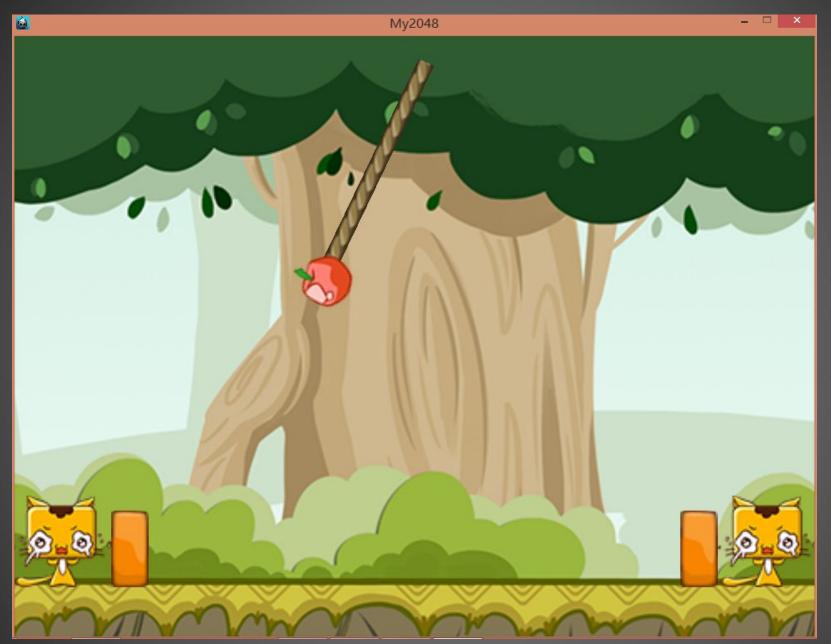


Heomework

完成一个割绳子游戏:割绳子后苹果下落,砸中小猫则小猫消失并在屏幕中央播放烟火粒子系统特效。

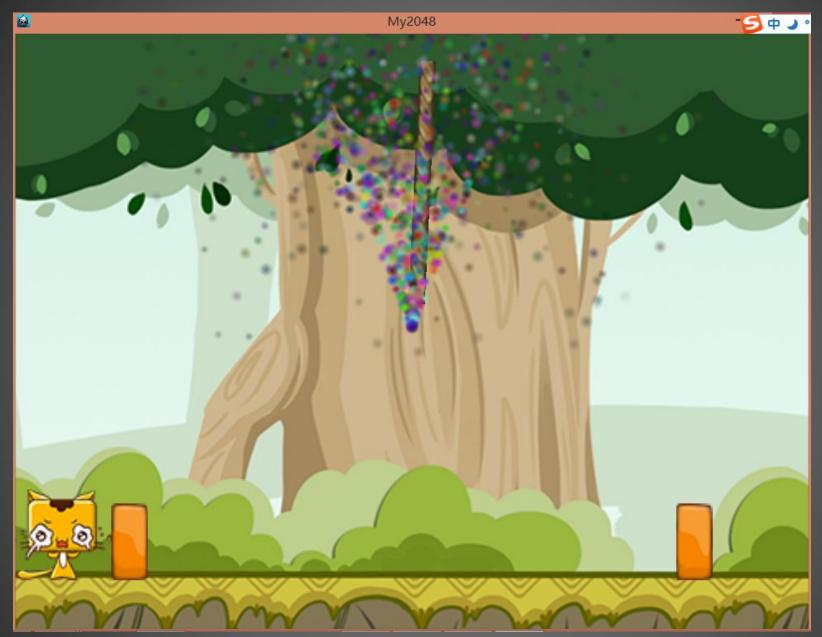
















Q:如何让小猫, 砖块在地板上站立?

A:在地面位置设置一个static的线段刚体(static刚体不受重力影响), 用以支托小猫,砖块



```
Node* ground = Node::create();
ground->setPhysicsBody(PhysicsBody::createEdgeSegment(Vec2(0, 29), Vec2(winSize.width, 29)))
ground->getPhysicsBody()->setDynamic(false);
addChild(ground);
```





Q:如何绳子绕着一个点旋转?

A:绳子旋转通过PhysicsJointPin关节实现,可以定义一个ropeBase刚体(ropeBase是static刚体),通过PhysicsJointPoint将rope与ropeBase连接,然后将旋转点定位ropeBase的位置,则rope就会围绕着ropeBase旋转。





Q:如何让苹果依附在绳子上

A:苹果依附通过PhysicsJointFixed实现,通过Fixed关节,可以将苹果与绳子固定在一起。





Q:割到绳子后如何让苹果掉落

A:移除之前用来绑定苹果与绳子的PhysicsJointFixed即可





Q: 如何判定碰撞的两个物体类型

A:可以通过Node::setTag()方法给不同类型的物体设置tag,然后碰撞后通过getTag()方法判断碰撞的两者是什么物体。





Q:为什么设置完PhysicsListener,碰撞并没有回调设置的函数

A:创建时PhysicsBody的testContactMaskbit默认为0x000000000,即任何与之碰撞的物体都不会回调contact函数。要修改testContactMaskbit的值





Thanks!



