

# Trabalho 1

Allan Moreira de Carvalho, RA 23202120871

February 22, 2023

```
[1]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
plt.rcParams['figure.dpi'] = 300
plt.rcParams['savefig.dpi'] = 300

from autograd import grad
```

## 1 Introdução

Deseja-se construir uma caixa com uma folha de papelão tamanho A4 (210×297 mm), que possibilite armazenar o maior volume possível. A função  $f$  modela o volume dessa caixa em função da espessura das margens, denotada por  $x$ . Dessa forma o problema pode ser formulado como um problema de otimização, onde o objetivo é maximizar a função

$$f(x) = 4x^3 - 1014x^2 + 62370x$$

, sujeita à restrição

$$0 \leq x \leq 105$$

A Figura a seguir apresenta graficamente a modelagem do problema. A restrição para esse problema é obtida notando-se que nenhum dos comprimentos pode ser menor que zero.

O problema em questão pode ser resolvido analiticamente, sabendo que o máximo para a função  $f(x)$  ocorre em um ponto onde a derivada é nula

$$\frac{df}{dx} = 12x^2 - 2028x + 62370 = 0$$

As duas raízes possíveis são

$$x_1 = \frac{169}{2} - \frac{\sqrt{7771}}{2} \approx 40.42$$
$$x_2 = \frac{169}{2} + \frac{\sqrt{7771}}{2} \approx 128.58$$

, como a solução  $x_2$  viola a restrição  $x \leq 105$  a única solução possível é  $x_1$ , resta determinar se o ponto é realmente de máximo, seja a segunda derivada da função  $f$

```
[2]: x_opt_a = 169/2 - np.sqrt(7771)/2
```

$$\left. \frac{d^2 f}{dx^2} \right|_{x_1} = 24x - 2028 \Big|_{x_1} = -1057.84$$

, como  $\left. \frac{d^2 f}{dx^2} \right|_{x_1} < 0$ ,  $x_1$  é ponto de máximo e portanto solução do problema proposto. Pela sua simplicidade o problema também poderia ser resolvido graficamente. Utilizaremos a linguagem python, nessa linguagem a função  $f(x)$  é a implementação direta da função objetivo  $f(x)$ .

```
[3]: def f(x):
      return 4*x**3-1014*x**2+62370*x
```

Define-se um domínio discreto para a função  $f$ , como a função  $f$  está definida em todo o domínio dos números reais, o domínio foi arbitrariamente escolhido no intervalo  $-10 \leq x \leq 200$ .

```
[4]: x = np.linspace(-10, 200, 100)
```

Para a análise gráfica, plotamos o domínio viável de soluções representado pela região delimitada pelas restrições. Por meio de inspeção visual é possível estimar um valor candidato à ótimo em  $x = 40$ . Apesar da simplicidade e eficácia do método, ele pode tornar-se inviável para funções de múltiplas variáveis e muitas restrições. Em geral deseja-se utilizar métodos numéricos, com algoritmos capazes de contornar esses problemas. Vamos estudar a *Busca Dicontômica*, *Método da Bissecção* e *Método de Newton*.

```
[5]: def plot_problem(x, f, x_opt):
      # plot function
      plt.plot(x, f(x), c='k', label=rf'$f(x)=4x^3-1014x^2+62370x$')

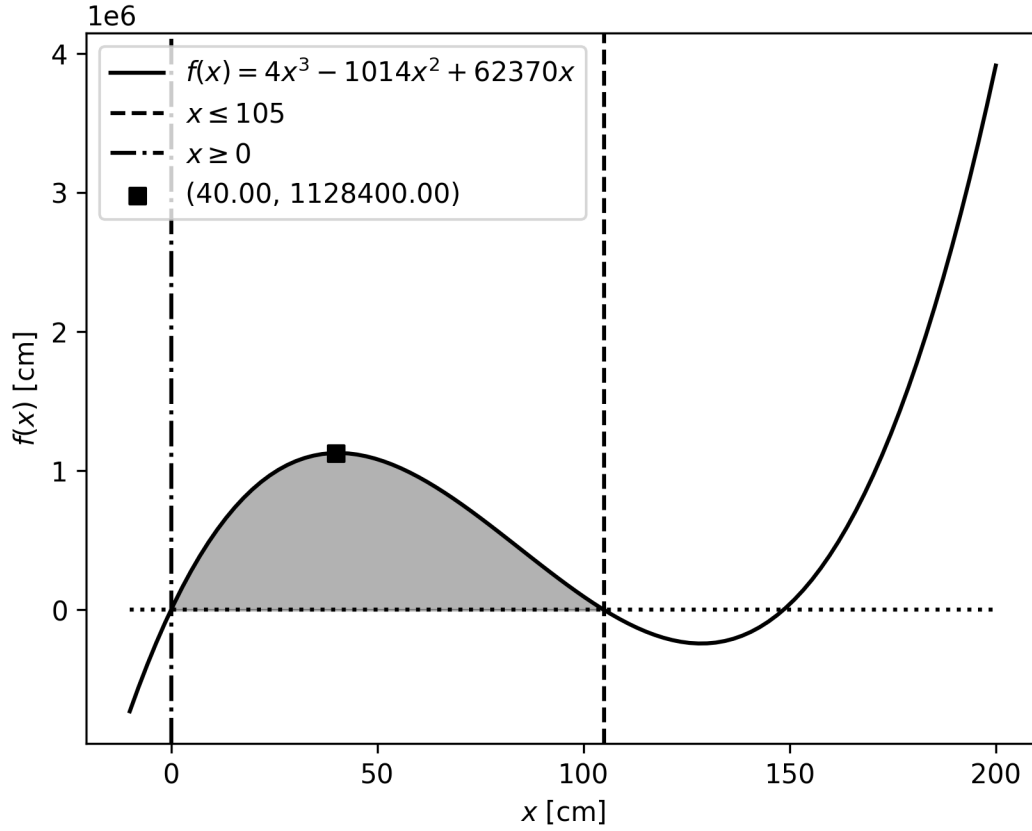
      # plot restrictions
      plt.plot(x, np.zeros_like(x), c='k', ls=':')
      plt.axvline(105, c='k', ls='--', label=rf'$x \leq 105$')
      plt.axvline(0, c='k', ls='-.', label=rf'$x \geq 0$')

      # plot viable solutions
      plt.fill_between(x, 0, f(x), where=((x>=0) & (x<=105)), color='k', alpha=0.3)
      plt.xlabel(rf'$x$ [cm]')
      plt.ylabel(rf'$f(x)$ [cm]')

      # plot optimum solution
      plt.scatter(x_opt, f(x_opt), marker='s', c='k', label=rf'({x_opt:.2f}, {f(x_opt):.2f})')
      plt.legend()
```

```
x_opt=40
```

```
plot_problem(x, f, x_opt)
```



## 2 Busca Dicotômica

NO método de *Busca Dicotômica*, a cada nova iteração, o intervalo de busca é reduzido pela metade. Com a escolha adequada de  $a, b$  e  $\epsilon$  o método converge para o mínimo da função  $f$ , se  $f$  for unimodal no intervalo  $[a, b]$ , ou seja, se  $f$  atinge seu mínimo global  $x^* \in ]a, b[$  e para quaisquer  $x_1, x_2 \in [a, b]$ , verificar-se que

$$\begin{aligned} f(x_2) &< f(x_1) && , \text{ se } x_1 < x_2 < x^* \\ f(x_1) &< f(x_2) && , \text{ se } x^* < x_1 < x_2 \end{aligned}$$

Vamos descrever uma iteração do método. Escolhe-se dois pontos  $x_1$  e  $x_2$  suficientemente próximos do ponto médio de incerteza, para isso  $\epsilon$  é escolhido muito pequeno. Um novo intervalo de busca é escolhido avaliando-se o valor da função nos pontos  $x_1$  e  $x_2$ , verificando-se que  $f(x_1) > f(x_2)$ , define-se o novo intervalo  $a = x_1$  e  $b = b$ , caso contrário, escolhe-se um novo intervalo  $a = a$  e  $b = x_2$ . O algoritmo segue até atingir um critério de parada.

$$x_1 = \frac{a+b}{2} - \epsilon$$

$$x_2 = \frac{a+b}{2} + \epsilon$$

A função `dichotomous_search` implementa o algoritmo proposto, com um critério de parada

$$|a - b| < 10\epsilon$$

, ou ainda uma quantidade de iterações máxima fixada `itmax`. Note  $\epsilon$  não pode ser tão pequeno a ponto de comprometer a solução por erros de arredondamento que tornarem o valor da função  $f$  igual tanto no ponto  $x_1$ , quanto no ponto  $x_2$ .

```
[6]: def dichotomous_search(f, a, b, epsilon, objective='minimize', itmax=100,
    ↪prompt=False):
    if objective == 'maximize':
        f_ = f
        f = lambda x: -f_(x)

    if prompt: print(f"{'it':<6}{ 'a':>10}{ 'b':>10}{ 'error':>10}{ 'x1':>10}{ 'x2':>10}{ 'f_x1':>16}{ 'f_x2':>16}")
    ↪it = 0
    error = epsilon*100.0
    x_hist=[]
    while (error >= epsilon*10.0 and itmax == 0) or (itmax > 0 and it < itmax):
        x1 = (a + b)/2.0 - epsilon
        x2 = (a + b)/2.0 + epsilon
        f_x1 = f(x1)
        f_x2 = f(x2)
        if f_x1 > f_x2:
            a = x1
        else:
            b = x2

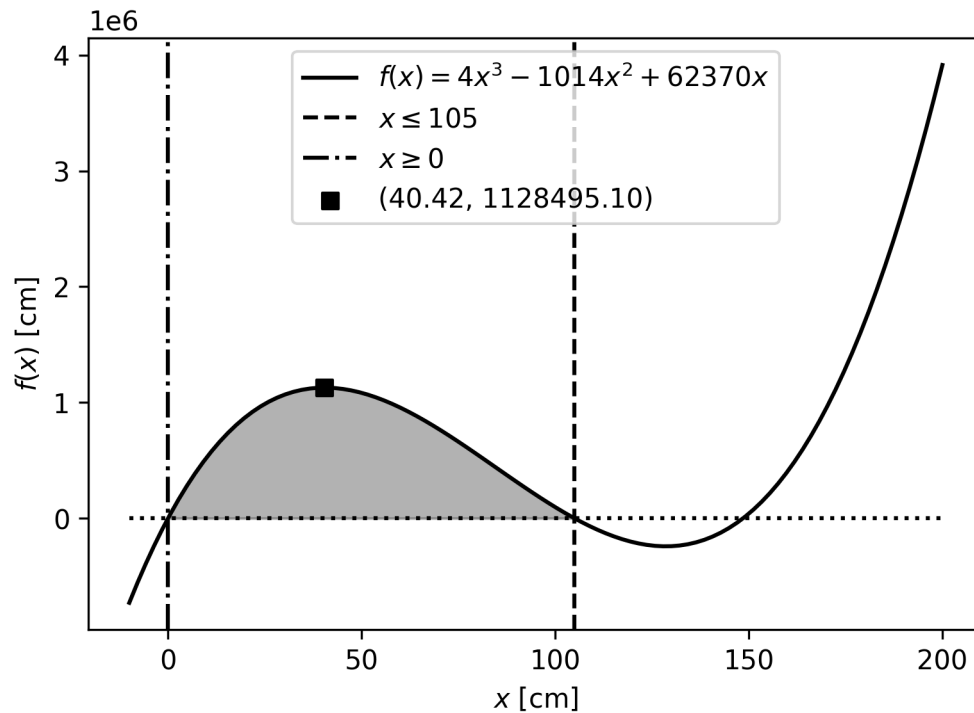
        it += 1
        error = abs(a-b)

        if prompt: print(f"{'it':<6d}{a:>10.4f}{b:>10.4f}{error:>10.4f}{x1:>10.4f}{x2:>10.4f}{f_x1:>16.4f}{f_x2:>16.4f}")
        ↪x_opt = (a + b) / 2.0
        x_hist.append(x_opt)
        if prompt: print(f"x_opt: {x_opt}")

    return x_opt, np.array(x_hist)
```

```
[7]: x_opt_ds, x_hist_ds = dichotomous_search(f, a=0.0, b=105.0 , epsilon=1e-10,
    ↪objective='maximize', itmax=0)
```

```
[8]: plt.figure(figsize=(6,4))
      plot_problem(x, f, x_opt_ds)
```



### 3 Método da Bissecção

Assim como no método da *Busca Dicotômica*, o método da bissecção elimina metade do intervalo de busca a cada nova iteração. Como novidade, temos que esse método utiliza a informação de derivada da função para atualizar os limites do novo intervalo de busca.

A cada iteração um novo intervalo é escolhido de acordo com o sinal da derivada calculada no ponto médio  $x_1 = \frac{(a+b)}{2}$

$$\begin{aligned} a &= x_1 & , se f'(x_1) < 0 \\ b &= x_1 & , se f'(x_1) > 0 \end{aligned}$$

, como critério de parada foi escolhido um valor de  $\epsilon$  para o valor absoluto da diferença entre os limites do intervalo.

$$|a - b| < \epsilon$$

```
[9]: def bisection(f, a, b, epsilon=1e-5, itmax=0, objective='minimize',
      ↪prompt=False):
```

```

if objective == 'maximize':
    f_ = f
    f = lambda x: -f_(x)

it = 0
error = epsilon*2

if prompt : print(f"{'it':<6}{'a':>10}{'b':>10}{'error':>10}{'x1':>10}{'f_x1':>16}{'df_x1':>16}")
x_hist=[]
while (error >= epsilon and itmax==0) or (itmax > 0 and it < itmax):
    x1 = (a + b) / 2
    f_x1 = f(x1)
    df_x1 = grad(f)(x1)

    if df_x1 > 0:
        b = x1
    elif df_x1 <=0:
        a = x1
    elif df_x1 == 0:
        error = 0

    it += 1
    error = abs(a-b)

    x_opt = (a + b) / 2
    x_hist.append( x_opt )
    if prompt: print(f"{'it':<6d}{'a':>10.4f}{'b':>10.4f}{'error':>10.4f}{'x1':>10.4f}{'f_x1':>16.4f}{'df_x1':>16.4f}")

if prompt: print(f"x_opt: {x_opt}")
return x_opt, np.array(x_hist)

```

```

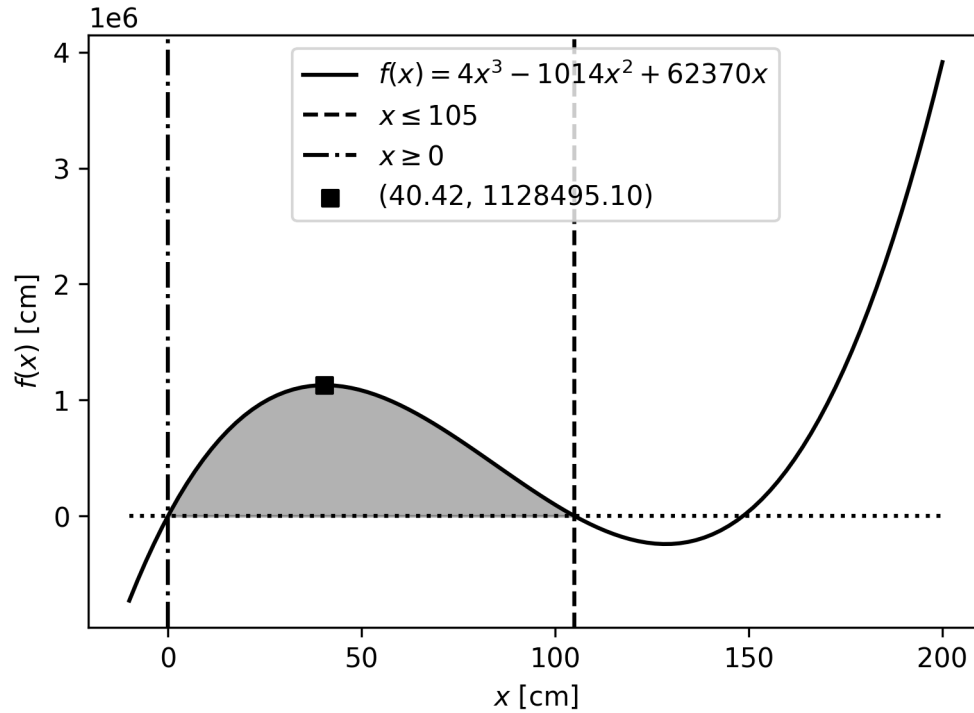
[10]: x_opt_bi, x_hist_bi = bisection(f, 0, 105.0, 1e-10, itmax=0,
    ↪objective='maximize')

```

```

[11]: plt.figure(figsize=(6,4))
    plot_problem(x, f, x_opt_bi)

```



## 4 Método de Newton

O método de *Newton*, além da informação de derivada primeira, utiliza a derivada segunda da função para atualizar o valor candidato à ótimo  $x_{i+1}$  da próxima iteração.

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f'(x_i)}{f''(x_i)}$$

A função `newton_method` implementa o método de newton, utilizando como critério de parada

$$|x_{i+1} - x_i| < \epsilon$$

,  $\epsilon$  pode ser tão pequeno quanto se queira, outra opção é utilizar um máximo de iterações como critério de parada. Diferentemente dos algoritmos anteriores, esse método não requiere um intervalo de busca, mas apenas um chute inicial.

```
[12]: def newton_method(f, x0, epsilon, itmax=0, objective='minimize', prompt=False):
    if objective == 'maximize':
        f_ = f
        f = lambda x: -f_(x)

    df = grad(f)
    d2f = grad(df)
```

```

xi = x0
it = 0
error = 2*epsilon

if prompt: print(f"{'it':<6}{'xi':>10}{'error':>10}{'f_xi':>16}{'df_xi':>16}{'d2f_xi':>16}")
x_hist = []
while (error >= epsilon and itmax==0) or (itmax > 0 and it < itmax):
    f_xi = f(xi)
    df_xi = df(float(xi))
    d2f_xi = d2f(float(xi))

    x_new = xi - df_xi / d2f_xi
    error=np.abs(x_new - xi)
    xi = x_new
    it += 1

    x_hist.append(x_new)
    if prompt: print(f"{'it':<6}{'xi':>10.4f}{'error':>10.4f}{'f_xi':>16.4f}{'df_xi':>16.4f}{'d2f_xi':>16.4f}")

x_opt = x_new
if prompt: print(f"x_opt: {x_opt}")

return x_opt, np.array(x_hist)

```

```

[13]: x_opt_ne,x_hist_ne = newton_method(f, 0.0, epsilon=1e-10, itmax=0,
    ↪objective='maximize')

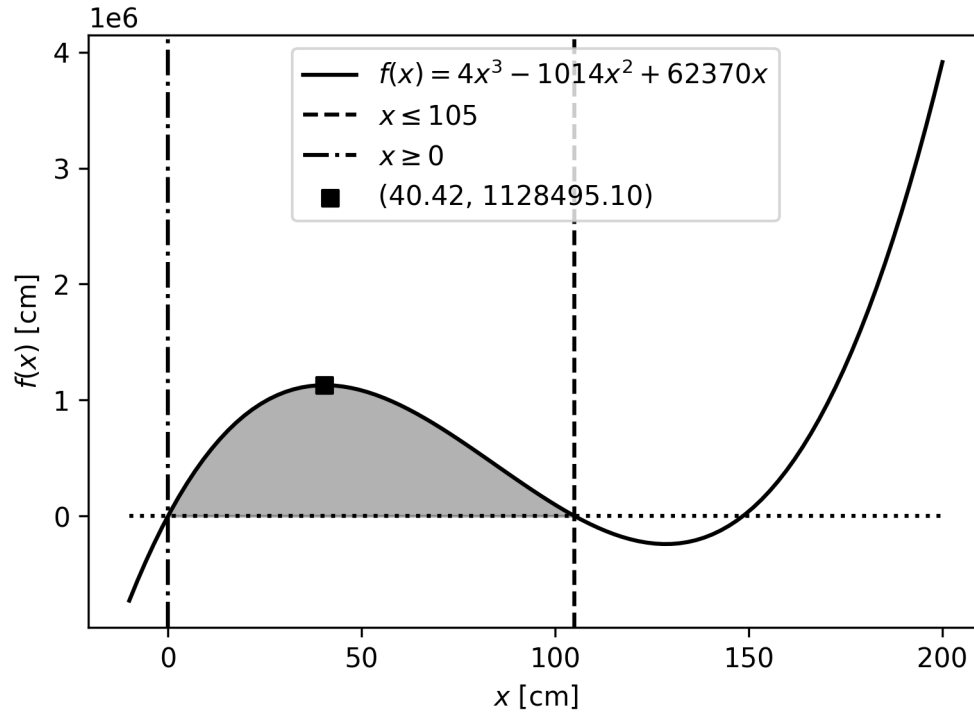
```

```

[14]: plt.figure(figsize=(6,4))
    plot_problem(x, f, x_opt_ne)

```





## 5 Análise dos Resultados

O método da *Busca Dicotômica* é altamente sensível ao valor de  $\epsilon$  escolhido. Uma análise do erro, definido como

$$erro = \log(|x_{opt} - x^*|)$$

onde  $x_{opt}$  é o valor ótimo obtido pelo método numérico e  $x^*$  é o valor ótimo obtido analiticamente, mostra que o menor erro foi obtido para  $\epsilon = 1 \times 10^{-4}$ , à partir desse valor, diminuir o valor de  $\epsilon$  de fato aumenta o erro do método numérico.

```
[15]: fig = plt.figure(figsize=(9,3.2))
      ax1 = plt.subplot(121)

      errors = []
      for eps in np.logspace(0, -11, 12):
          x_opt_ds, x_hist_ds = dichotomous_search(f, a=0.0, b=105.0 , epsilon=eps,
          ↪objective='maximize', itmax=100)

          it = np.arange(0, len(x_hist_ds))+1
          error_ds = abs(x_hist_ds - x_opt_a)
          plt.plot(it, error_ds, ls='-.', label=rf"$\epsilon=${eps:1.0e}")
```

```

errors.append(np.min(error_ds))

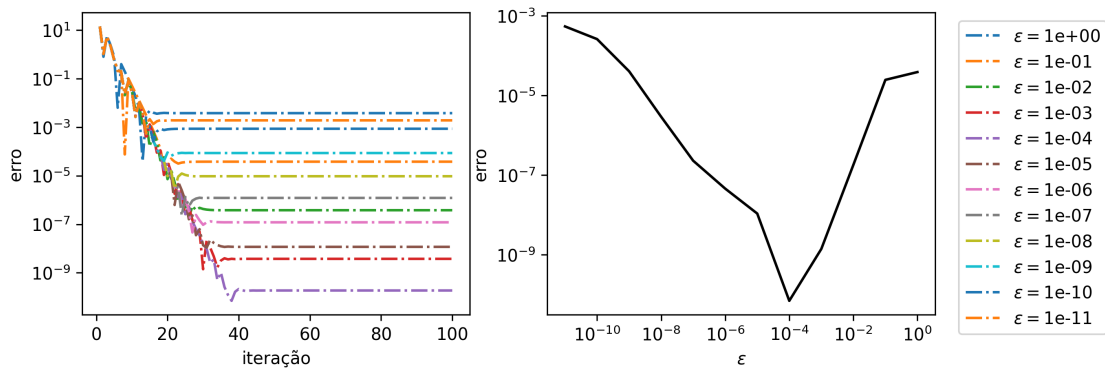
plt.ylabel('erro')
plt.xlabel('iteração')
plt.yscale('log')

ax2 = plt.subplot(122)
plt.plot(np.logspace(0, -11, 12), errors, color='k')
plt.ylabel('erro')
plt.xlabel(r'$\epsilon$')
plt.yscale('log')
plt.xscale('log')

ax1.legend(bbox_to_anchor=(2.24, 1), loc="upper left")

```

[15]: <matplotlib.legend.Legend at 0x7f977dfbe670>



Escolhendo  $\epsilon = 1 \times 10^{-4}$ , o método da *Busca Dicotômica* foi também comparado com os demais quanto à convergência, admitindo o critério de parada de 100 iterações.

```

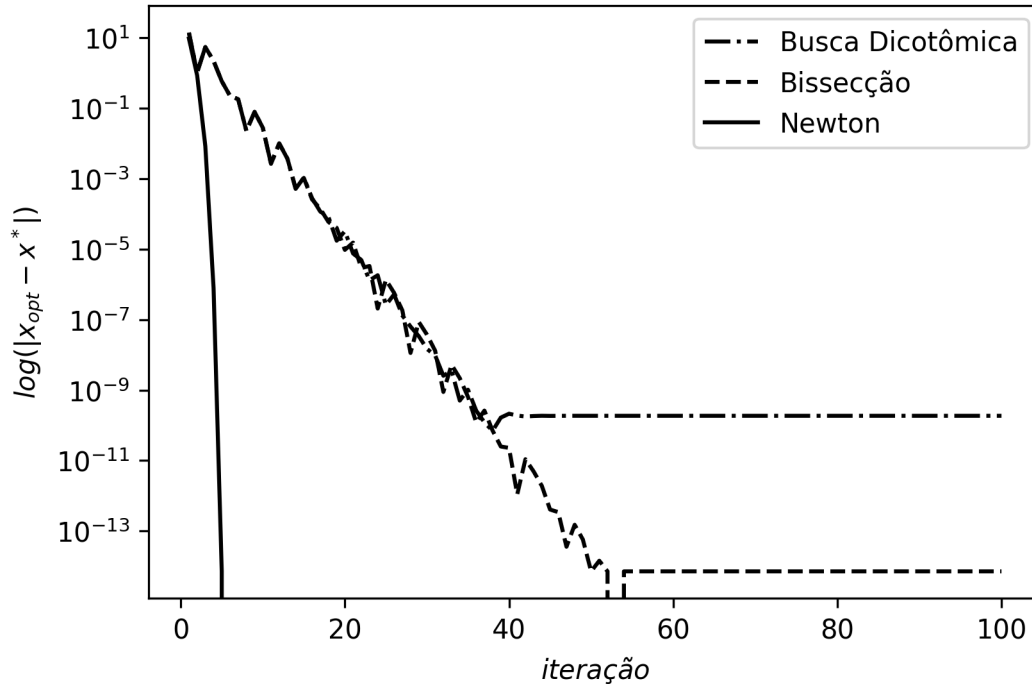
[16]: x_opt_ds, x_hist_ds = dichotomous_search(f, a=0.0, b=105.0, epsilon=1e-4,
        ↪objective='maximize', itmax=100)
x_opt_bi, x_hist_bi = bisection(f, 0, 105.0, epsilon=1e-10, itmax=100,
        ↪objective='maximize')
x_opt_ne, x_hist_ne = newton_method(f, 0.0, epsilon=1e-10, itmax=100,
        ↪objective='maximize')

error_ds = abs(x_hist_ds - x_opt_a)
error_bi = abs(x_hist_bi - x_opt_a)
error_ne = abs(x_hist_ne - x_opt_a)

it=np.arange(0, len(error_ds))+1

```

```
plt.figure(figsize=(6,4))
plt.plot(it, error_ds, ls='-.', c='k', label='Busca Dicotômica')
plt.plot(it, error_bi, ls='--', c='k', label='Bisseccção')
plt.plot(it, error_ne, ls='-', c='k', label='Newton')
plt.legend()
plt.xlabel('$iteração$')
plt.ylabel(r"$\log(|x_{opt}-x^*|)$")
plt.yscale('log')
```



Notou-se que o método da *Bisseccção* apresenta uma taxa de convergência equivalente ao método da Busca Dicotômica, como vantagem a performance do método não depende da escolha de algum hiperparâmetro. Além disso o método obteve erros ainda menores que a *Busca Dicotômica* quando executado por mais iterações.

Claramente o método de *Newton* é o mais eficiente dentre os apresentados, com uma taxa de convergência muito superior aos demais e valores erros limitados apenas pela precisão da aritmética de ponto flutuante do computador. Certamente a superioridade do método vêm acompanhada de um incremento do custo computacional de cada uma das iterações.

A Tabela a seguir apresenta os resultados em termos de número de iterações, o tempo por iteração e o tempo total requerido por cada um dos métodos para obter um erro de  $1 \times 10^{-8}$  em relação à solução analítica do problema. Note que embora o custo por iteração do método de Newton seja consideravelmente maior que os demais, devido sua excelente taxa de convergência, é possível obter uma solução ótima com o mesmo nível de acurácia em cerca de um quarto do tempo requerido pelo *Método da Bisseccção*.

Método	Iterações	Tempo or iteração	Tempo total
Busca Dicontômica	30	317.0 $\mu$ s	0.010 s
Bissecção	31	48.3 ms	1.497 s
Newton	4	97.3 ms	0.389 s

Para esclarecimento, o método de Newton conforme implementado, busca o ponto de inflexão, ou seja, para no ponto onde a derivada é nula, não importando se o ponto é de máximo ou mínimo, além disso, o método funcionará tão melhor quanto mais perto do valor ótimo tiver sido o chute inicial, nos exemplos apresentados, partimos do ponto  $x = 0$ .

```
[17]: timeit_ds = %timeit -o x_opt_ds, x_hist_ds = dichotomous_search(f, a=0.0, b=105.
      ↪0 , epsilon=1e-4, objective='maximize', itmax=100)
timeit_bi = %timeit -o x_opt_bi, x_hist_bi = bisection(f, 0, 105.0,
      ↪epsilon=1e-10, itmax=100, objective='maximize')
timeit_ne = %timeit -o x_opt_ne, x_hist_ne = newton_method(f, 0.0,
      ↪epsilon=1e-10, itmax=100, objective='maximize')
```

112  $\mu$ s  $\pm$  1.88  $\mu$ s per loop (mean  $\pm$  std. dev. of 7 runs, 10,000 loops each)

24.3 ms  $\pm$  1.56 ms per loop (mean  $\pm$  std. dev. of 7 runs, 10 loops each)

72.3 ms  $\pm$  6.78 ms per loop (mean  $\pm$  std. dev. of 7 runs, 10 loops each)

```
[18]: error_ds = abs(x_hist_ds - x_opt_a)
error_bi = abs(x_hist_bi - x_opt_a)
error_ne = abs(x_hist_ne - x_opt_a)

it_to_error_ds=len(np.where(error_ds >= 1e-8)[0])
it_to_error_bi=len(np.where(error_bi >= 1e-8)[0])
it_to_error_ne=len(np.where(error_ne >= 1e-8)[0])

time_to_error_ds=it_to_error_ds*timeit_ds.average
time_to_error_bi=it_to_error_bi*timeit_bi.average
time_to_error_ne=it_to_error_ne*timeit_ne.average

print('iteracoes:', it_to_error_ds)
print('iteracoes:', it_to_error_bi)
print('iteracoes:', it_to_error_ne)

print('tempo total:', time_to_error_ds)
print('tempo total:',time_to_error_bi)
print('tempo total:',time_to_error_ne)
```

iteracoes: 30

iteracoes: 31

iteracoes: 4

tempo total: 0.0033454958511366776

tempo total: 0.7521401996607892

tempo total: 0.2890659878857799