
Soutenance de projet

Régression linéaire

NIO Katell PROUZET Charlotte

Sommaire

I. Introduction

II. Modèle de régression linéaire simple

- 1. Objectifs
- 2. Validité
- 3. Prédiction

III. Modèle de régression linéaire multiple

- 1. Objectifs
- 2. Validité

IV. Analyse de la variance à un facteur

- 1. Objectifs
- 2. Visualisation par boîtes à moustaches
- 3. Tests
- 4. Regroupement des modalités

V. Conclusion

I. Introduction

Data frame mtcars :

- 32 lignes
- 11 colonnes

→ 32 modèles de voitures

→ 11 variables techniques

Nom de la colonne de mtcars	vs	disp	qsec	wt	hp	drat	carb
Signification	Type de moteur (0 en V, 1 en ligne)	Cylindrée	Temps au $\frac{1}{4}$ mile	Poids de la voiture	Puissance	Rapport de pont arrière	Nb de carburateurs
Unité	Catégorielle	pouces cubes	sec	1000 livres	chevaux		

II - Modèle de régression linéaire simple

Objectifs

Mathématiquement, le modèle s'écrit :

$$Y = aX + b + \varepsilon$$

où :

- Y est la variable à prédire,
- X est la variable explicative,
- a est le coefficient directeur (la pente),
- b est l'ordonnée à l'origine (interception),
- ε représente le bruit.

> Par la méthode des moindres carrés :

$$\hat{a}_n = \frac{\sum_{i=1}^n x_i Y_i - n \bar{x}_n \bar{Y}_n}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}_n)^2} \quad \hat{b}_n = \bar{Y}_n - \hat{a}_n \bar{x}_n$$

Validité de notre modèle

1) Le coefficient de détermination R^2

$$0 \leq R^2 \leq 1$$

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - Y_i)^2}{\sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y}_n)^2}$$

> coefficient de corrélation de Pearson r

$$R^2 = r^2$$

> fonction `cor()` en R

Indice	1	2	3	4	5	6	7
R^2	0	0.717	0.194	0.756	0.600	0.460	0.300

Tableau répertoriant les valeurs de R^2 pour chaque colonne de X

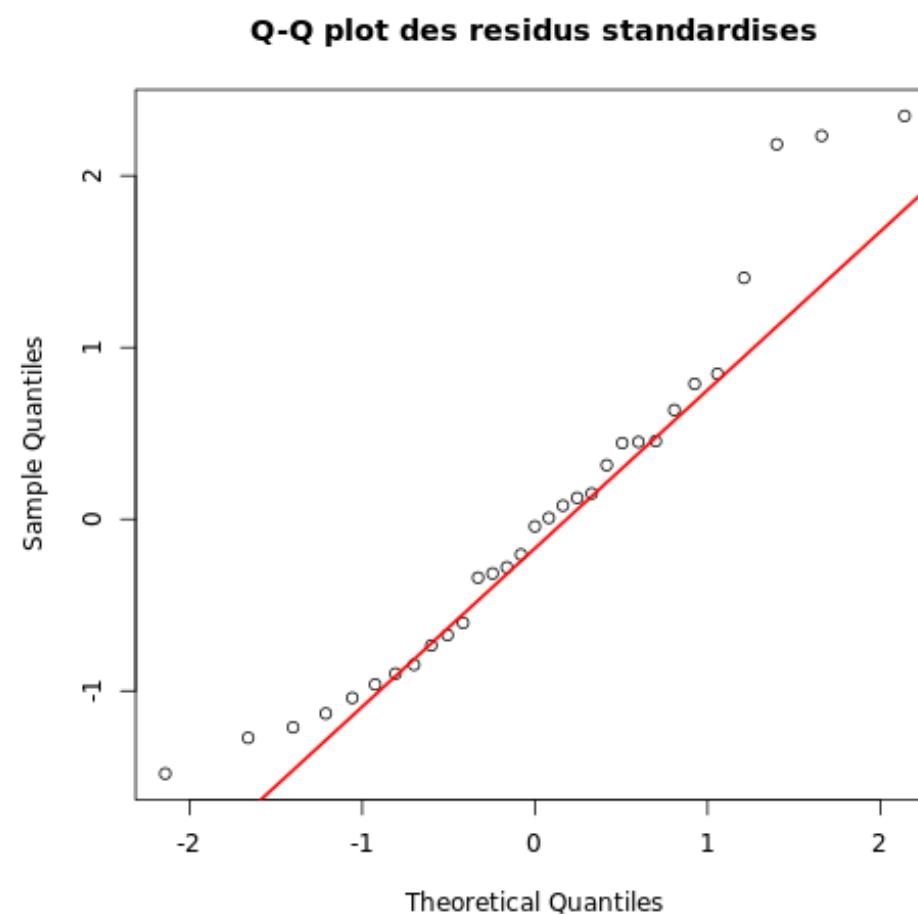
Validité de notre modèle

2) Test du paramètre α

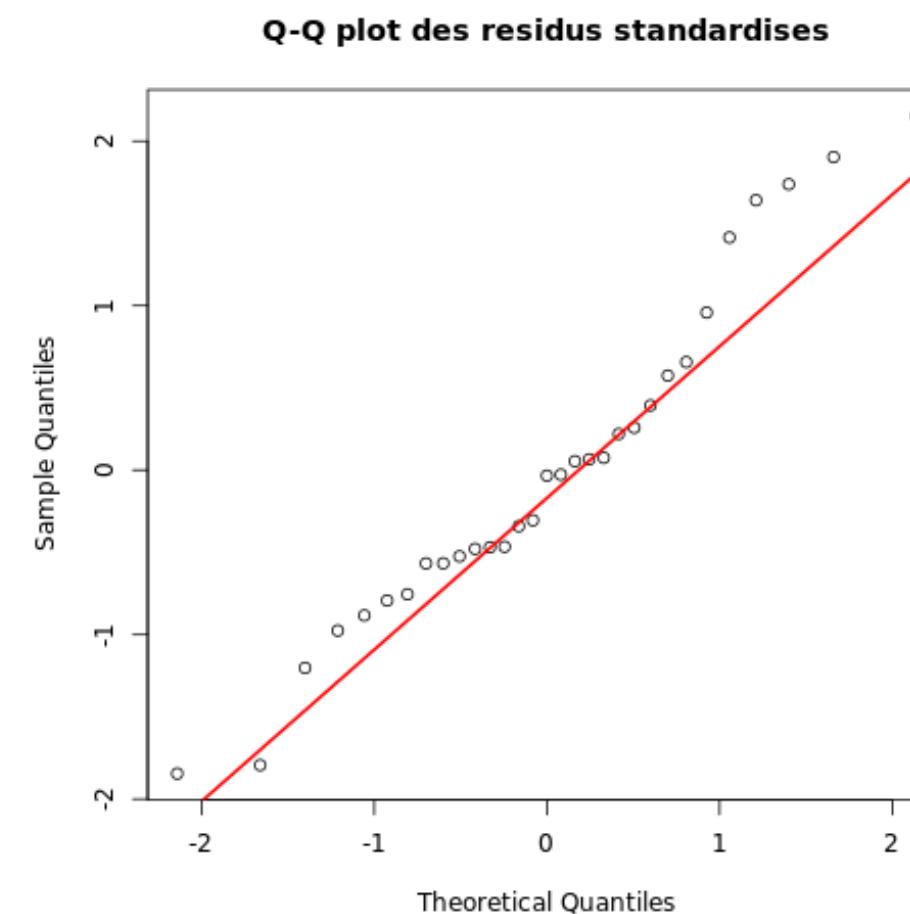
>> On vérifie en amont l'**hypothèse de gaussianité du bruit**

a) Résidus standardisés

> **Loi normale standard**



Q-Q plot pour X[4]



Q-Q plot pour X[3]



Q-Q plot pour X[6]

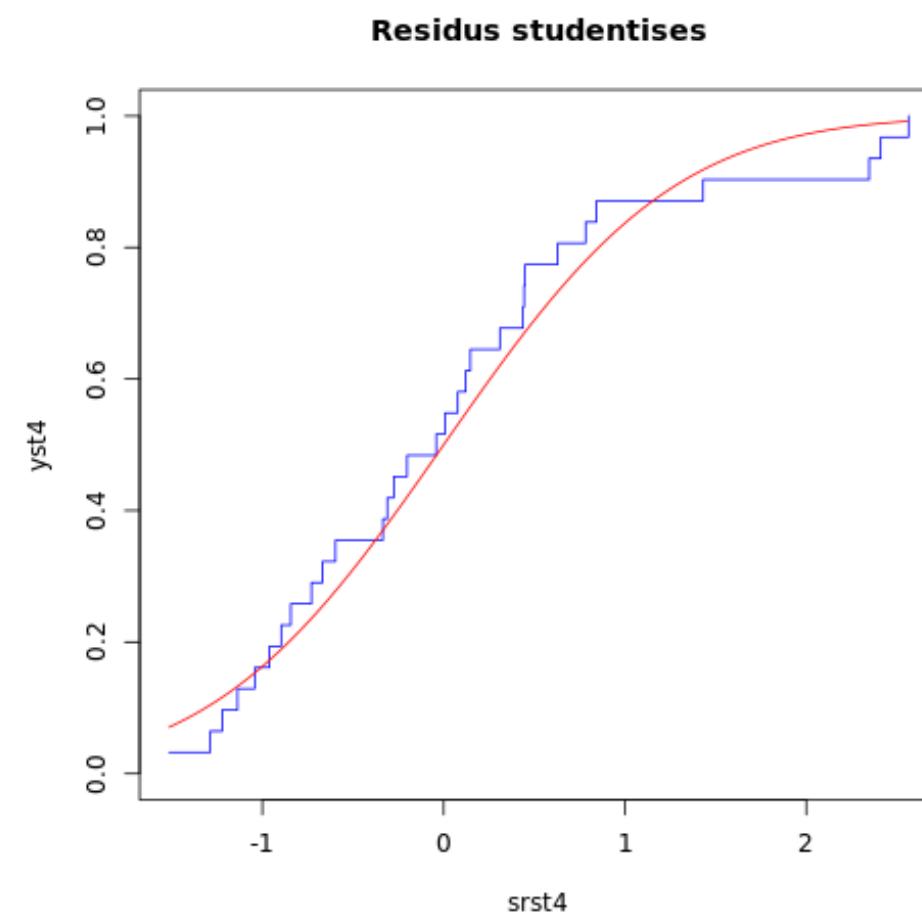
Validité de notre modèle

2) Test du paramètre a

>> On vérifie en amont l'**hypothèse de gaussianité du bruit**

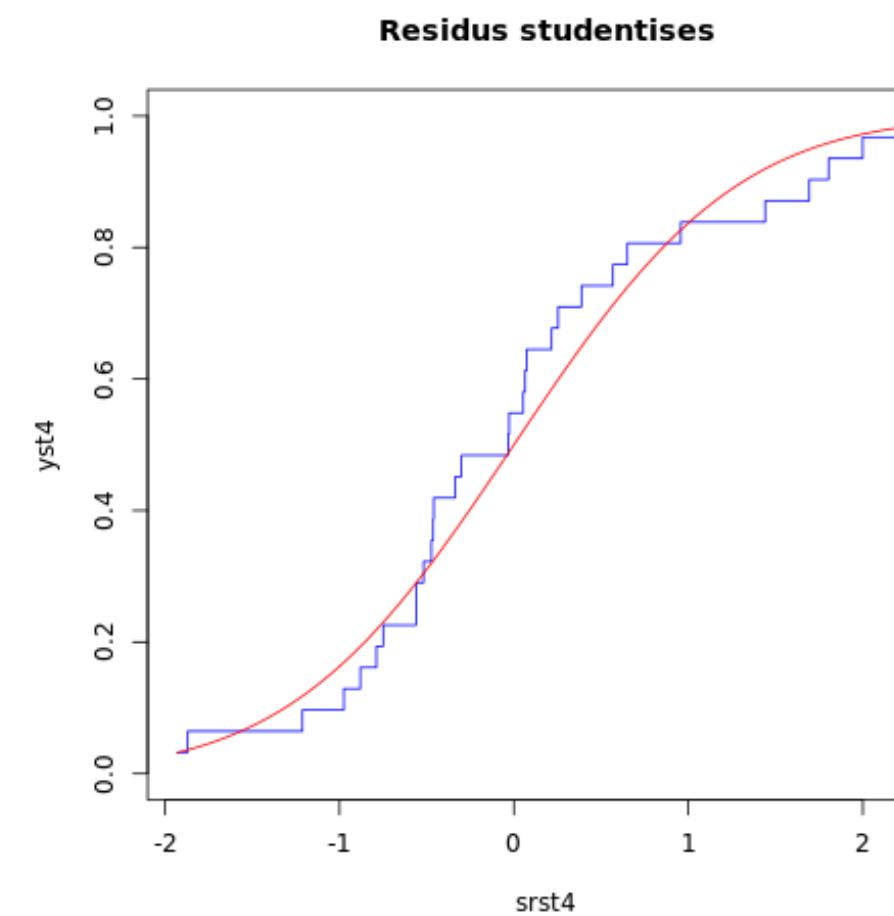
a) Résidus studentisés

> **Loi de Student à ($n-3$) degré de liberté**



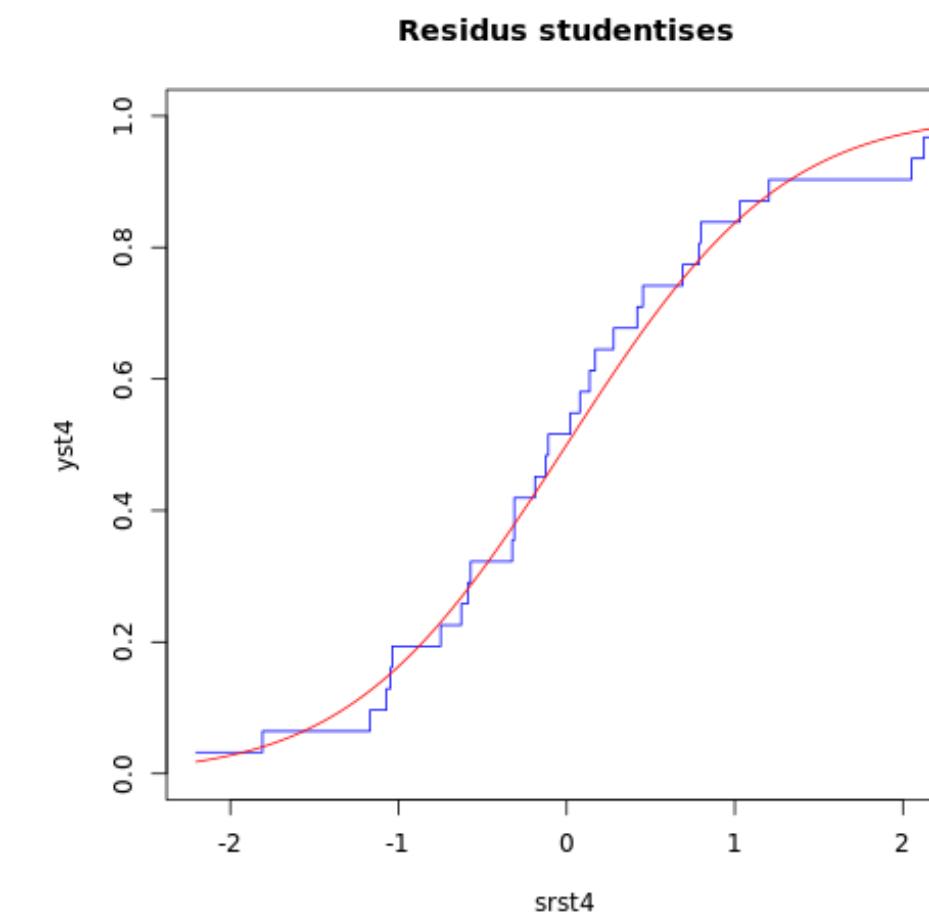
Plot pour $X[4]$

p-valeur : 0.8667



Plot pour $X[3]$

p-valeur : 0.7544



Plot pour $X[6]$

p-valeur : 0.9835

Validité de notre modèle

2) Test du paramètre a

>> l'hypothèse de gaussianité du bruit est vérifiée

> Hypothèse du test :

- $H_0 : a=0$ (pas d'effet de X sur Y)
- $H_1 : a \neq 0$

On utilise la statistique :

$$T_a = \frac{\hat{a}_n}{\hat{\sigma}_n \cdot \sqrt{\frac{1}{\sum(x_i - \bar{x}_n)^2}}}$$

avec sous H_0 :

$$T_a \sim \mathcal{T}(n - 2)$$

> Proposition :

- On rejette H_0 au seuil alpha si : $|T_a| > t_{1-\alpha/2, n-2}$

> Règle de décision :

- Si p-valeur < alpha : on décide H_1
- Si p-valeur > alpha : on ne rejette pas H_0

> Résultats :

Indice	$X[,4]$	$X[,3]$	$X[,6]$
p-valeur	1.078e-10	0.00653	1.362e-05

Tableau répertoriant les p-valeur obtenues pour différentes colonnes de X

> Décision : **On décide H_1**

Prédiction

IC :

$$\hat{y}_{\text{new}} \pm \hat{\sigma}_n \cdot \sqrt{\frac{1}{n} + \frac{(x_{\text{new}} - \bar{x}_n)^2}{\sum(x_i - \bar{x}_n)^2} \cdot t_{1-\alpha/2, n-2}}$$

IP :

$$\hat{y}_{\text{new}} \pm \hat{\sigma}_n \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_{\text{new}} - \bar{x}_n)^2}{\sum(x_i - \bar{x}_n)^2} \cdot t_{1-\alpha/2, n-2}}$$

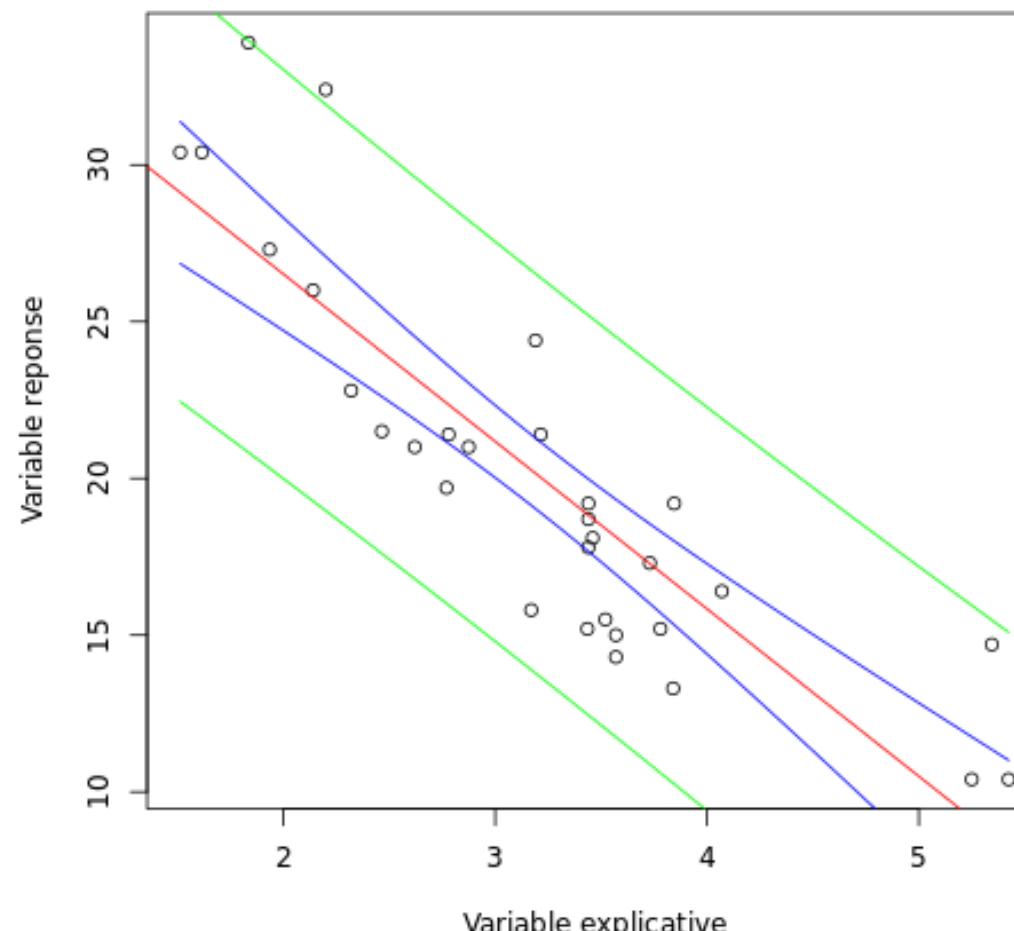
> Une prévision de la variable réponse Y est donnée par :

$$\hat{y}_{\text{new}} = \hat{a}_n x_{\text{new}} + \hat{b}_n$$

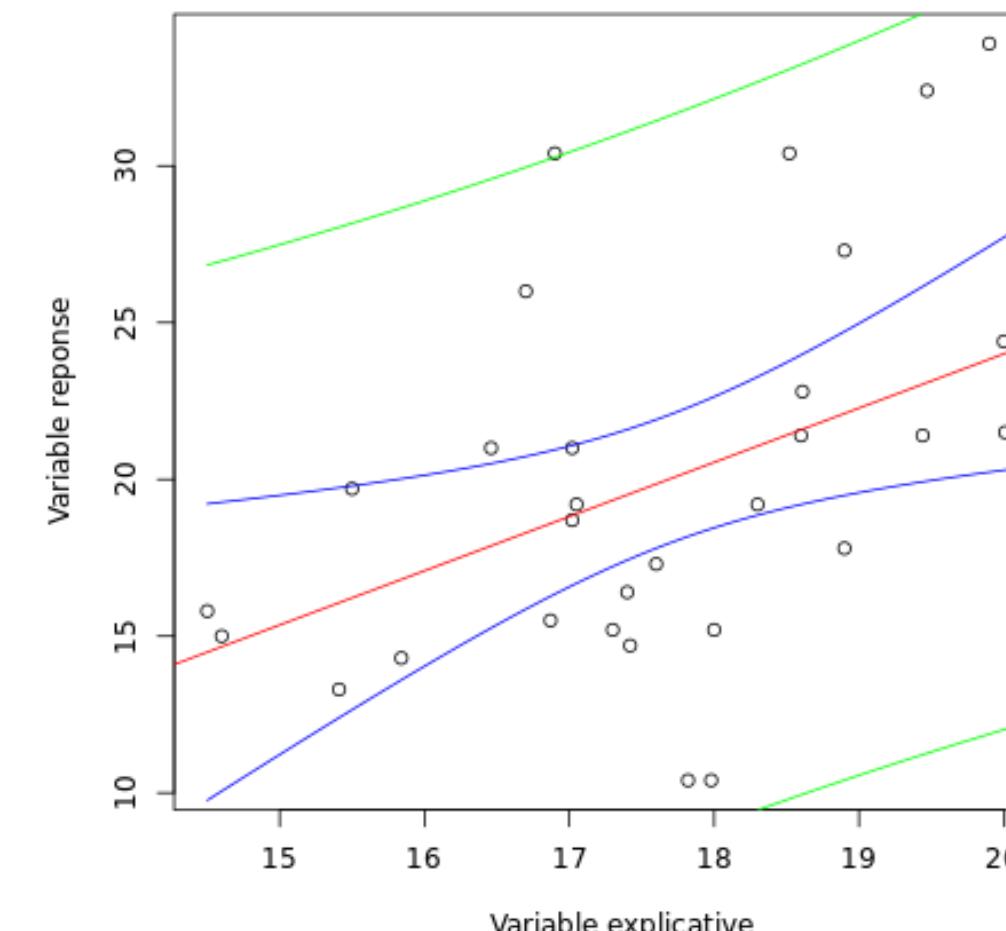
> Utilisation de la fonction **predict()** en R

> Graphes obtenus :

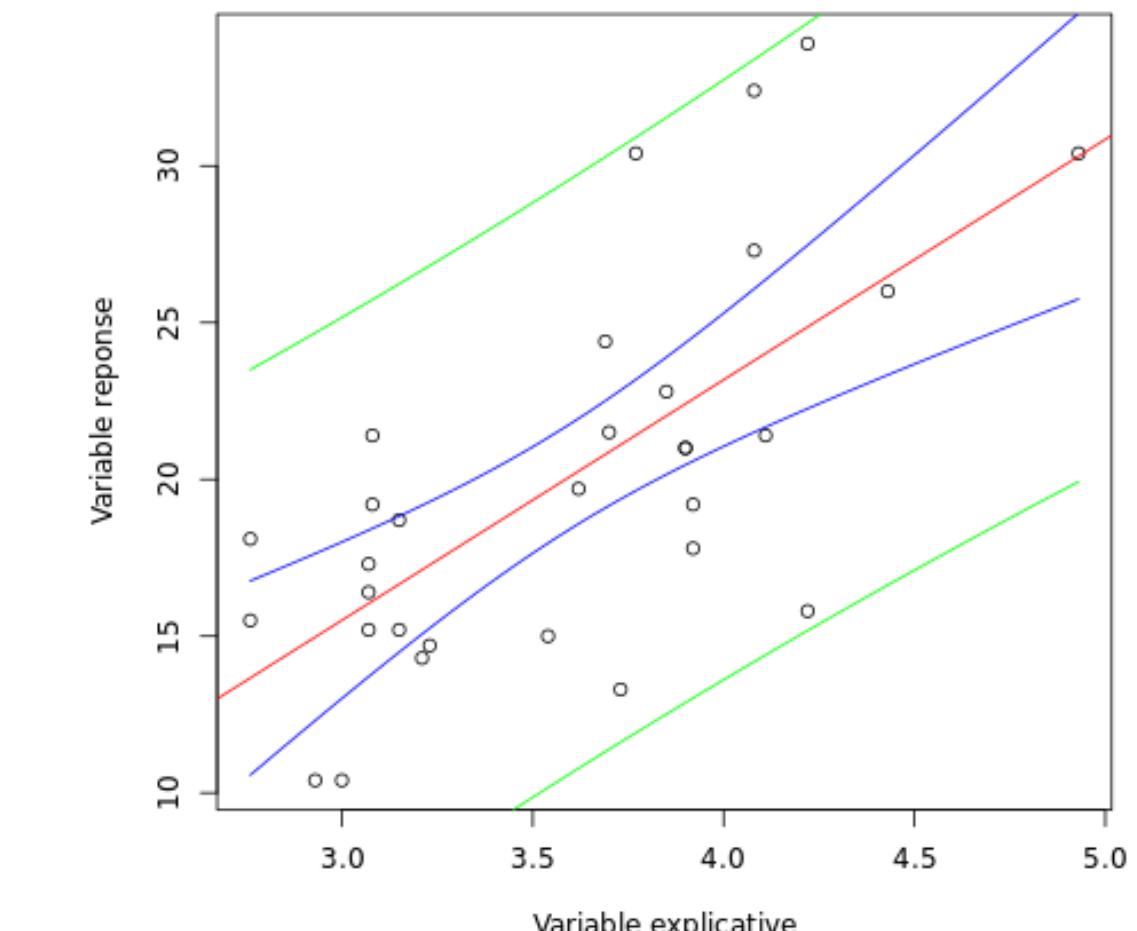
Predictions avec IC et IP à 95% pour X[,4]



Predictions avec IC et IP à 95% pour X[,3]



Predictions avec IC et IP à 95% pour X[,6]



Prédition avec IC et IP à 95% pour X[,4]

Prédition avec IC et IP à 95% pour X[,3]

Prédition avec IC et IP à 95% pour X[,6]

III - Modèle de régression linéaire multiple

Objectif.

Principe :

- 1 variable réponse quantitative : Y
- p variables explicatives qui sont quantitatives : X (matrice)

Objectif :

Modéliser au mieux une variable dépendante Y à partir de plusieurs variables explicatives X₁, X₂, ..., X_p.

Modèle Mathématique :

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_{i1} + \cdots + \beta_p X_{ip} + \varepsilon_i \quad \Leftrightarrow \quad Y = X\beta + \varepsilon$$

On détermine bêta chapeau avec la méthode des moindres carrés :

$$\hat{\beta} = (X^\top X)^{-1} X^\top Y$$

Validité de notre modèle

• • • •

1) $X'X$ inversible :

- $\det(X) \neq 0$
- $\text{rang}(X) = \text{nb de colonnes de } X$

$$\begin{aligned}\hat{\beta} &= (X^\top X)^{-1} X^\top Y \\ &\downarrow \\ \hat{Y} &= X\hat{\beta}\end{aligned}$$

2) R^2 ajusté :

- R^2 ajusté < 1
- R^2 ajusté $< R^2$

$$R^2 = 1 - \frac{\sum(Y - \hat{Y})^2}{\sum(Y - \bar{Y})^2}$$

$$R_{\text{ajusté}}^2 = 1 - \frac{(n-1)}{(n-p)}(1 - R^2)$$

3) Tests sur les coefs bêta

- Les résidus standardisés doivent suivre une loi normale centrée réduite $\hat{\varepsilon}_{i,sd} \stackrel{(L)}{\sim} \mathcal{N}(0, 1)$
- Les résidus studentisés doivent suivre une loi de Student à $n - \text{rang}(X) - 1$ degrés de liberté. $\hat{\varepsilon}_{i,st} \sim T(n - \text{rang}(X) - 1)$

Validité de notre modèle

• • • •

2) R^2 ajusté :

Sélection de variable : a) Méthode pas à pas

x	vs	disp	qsec	wt	hp	drat	carb
---	----	------	------	----	----	------	------

On retire les variables qualitatives : vs et carb

x1	disp	qsec	wt	hp	drat
----	------	------	----	----	------

$\curvearrowright R^2$ ajusté : 0.823

x2	disp	qsec	wt	drat
----	------	------	----	------

$\curvearrowright R^2$ ajusté : 0.827

x3	qsec	wt	drat
----	------	----	------

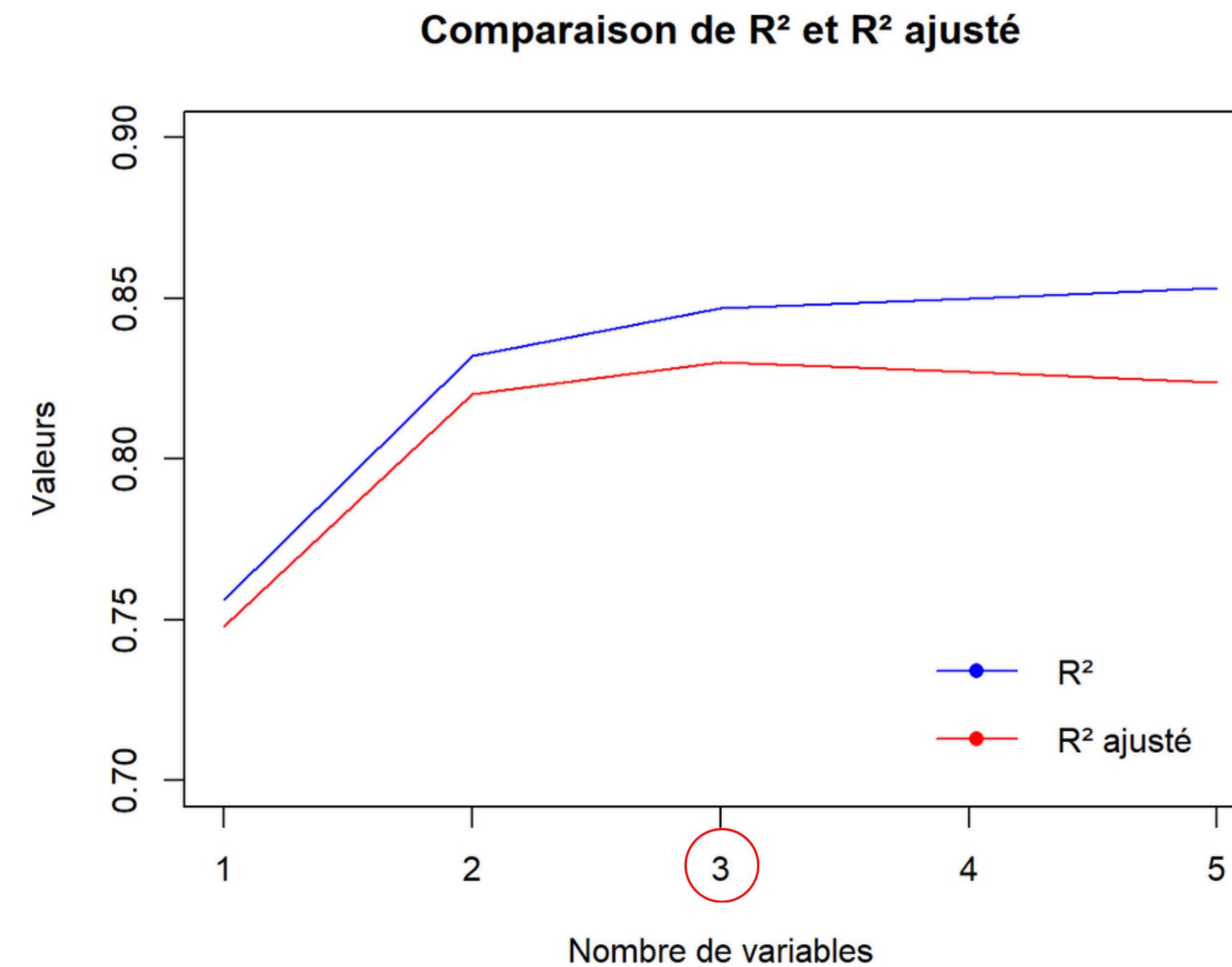
$\curvearrowright R^2$ ajusté : 0.830

Validité de notre modèle

• • •

2) R^2 ajusté :

Sélection de variable : b) Méthode exhaustive (comparaison R^2 et R^2 ajusté)



Validité de notre modèle

• • • •

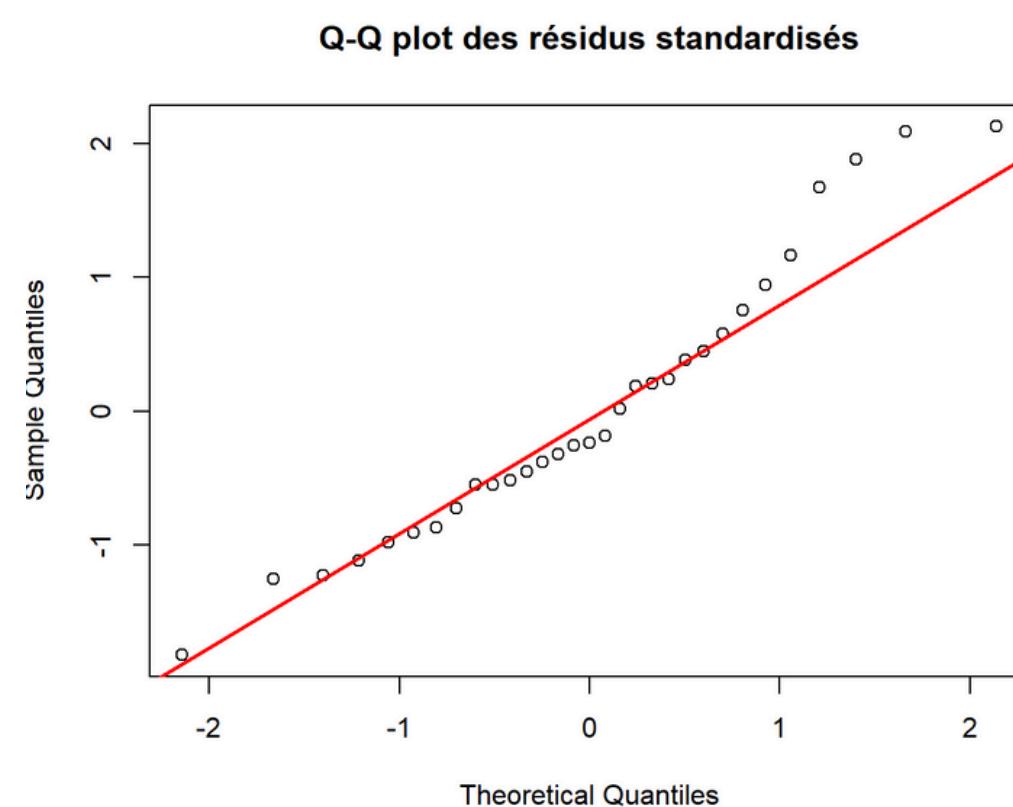
3) Tests :

>> On vérifie en amont l'**hypothèse de gaussianité du bruit**

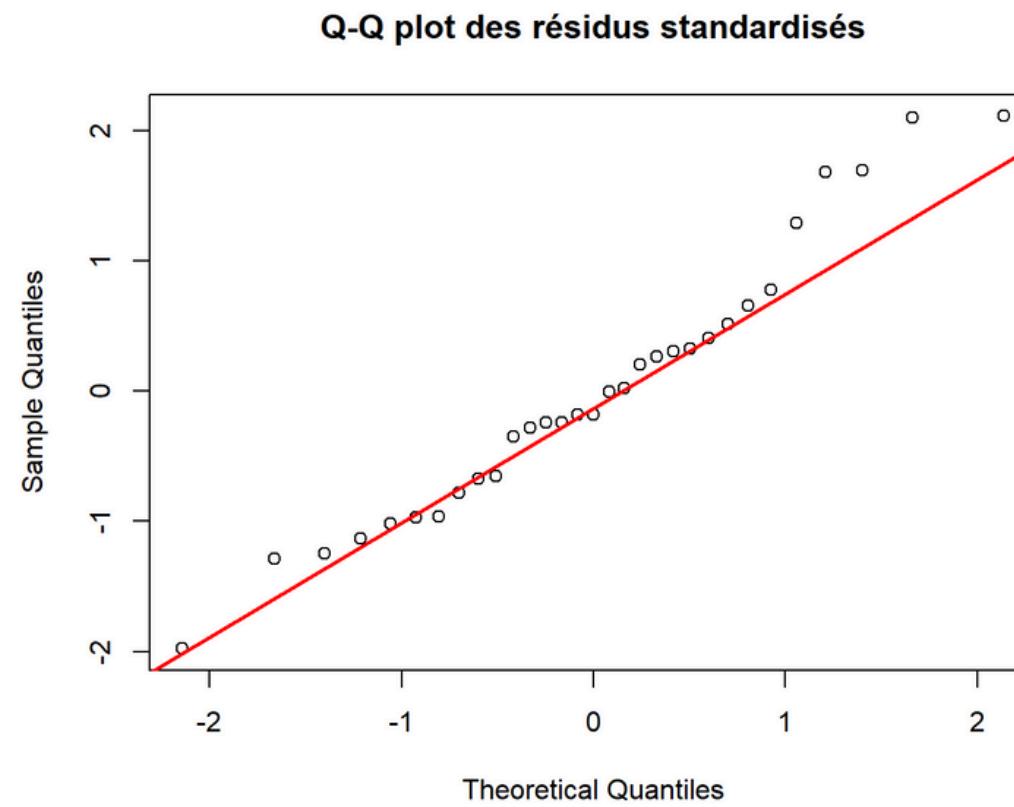
a) Résidus standarisés

$$\hat{\varepsilon}_{i,sd} \stackrel{(\mathcal{L})}{\rightsquigarrow} \mathcal{N}(0, 1)$$

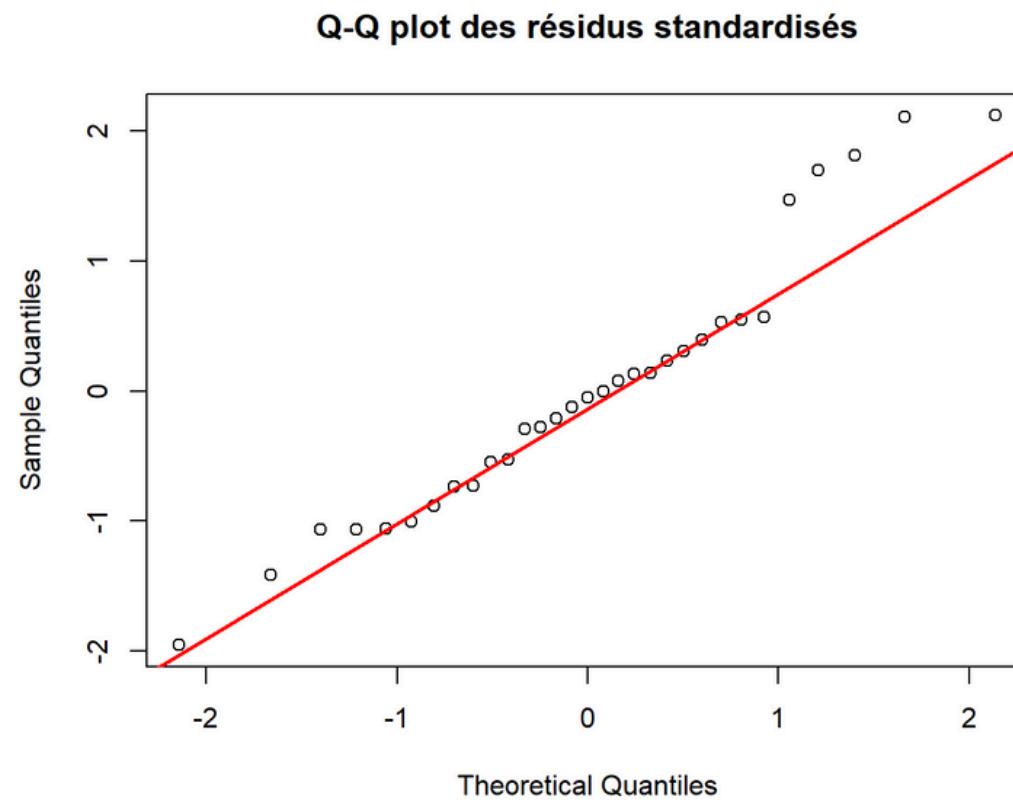
X2



X3



X4



Validité de notre modèle

• • •

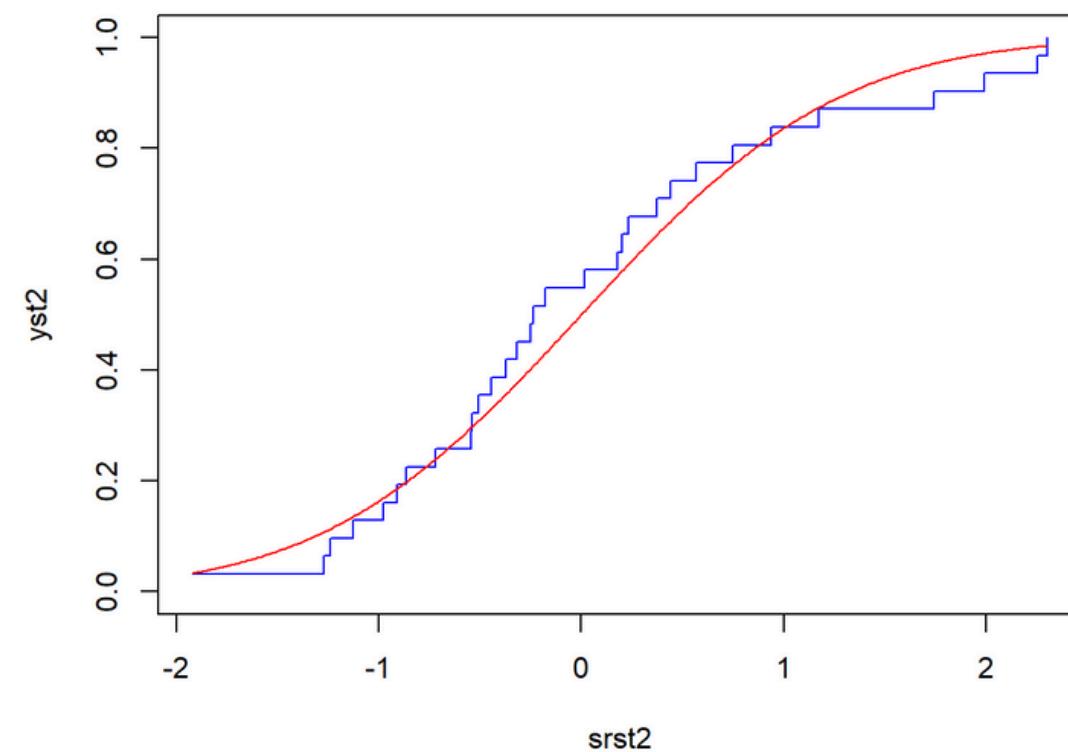
3) Tests :

>> On vérifie en amont l'**hypothèse de gaussianité du bruit**

b) Résidus studentisés

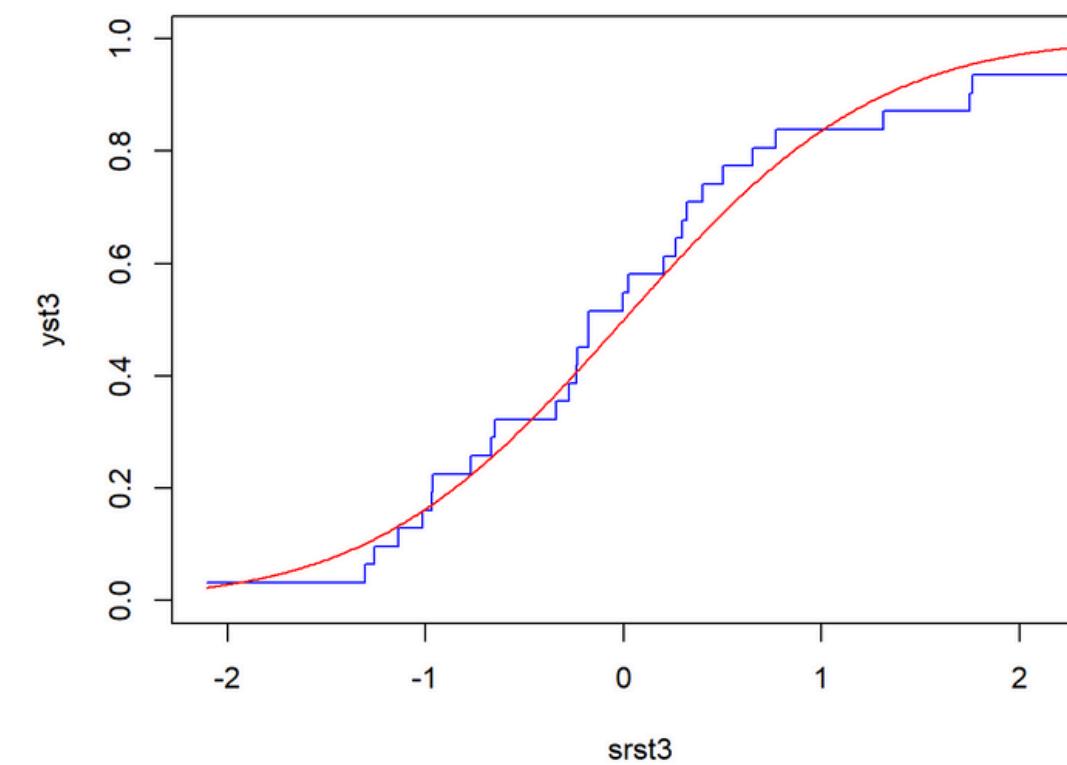
$$\hat{\varepsilon}_{i,st} \sim T(n - \text{rang}(\mathbf{X}) - 1)$$

X2



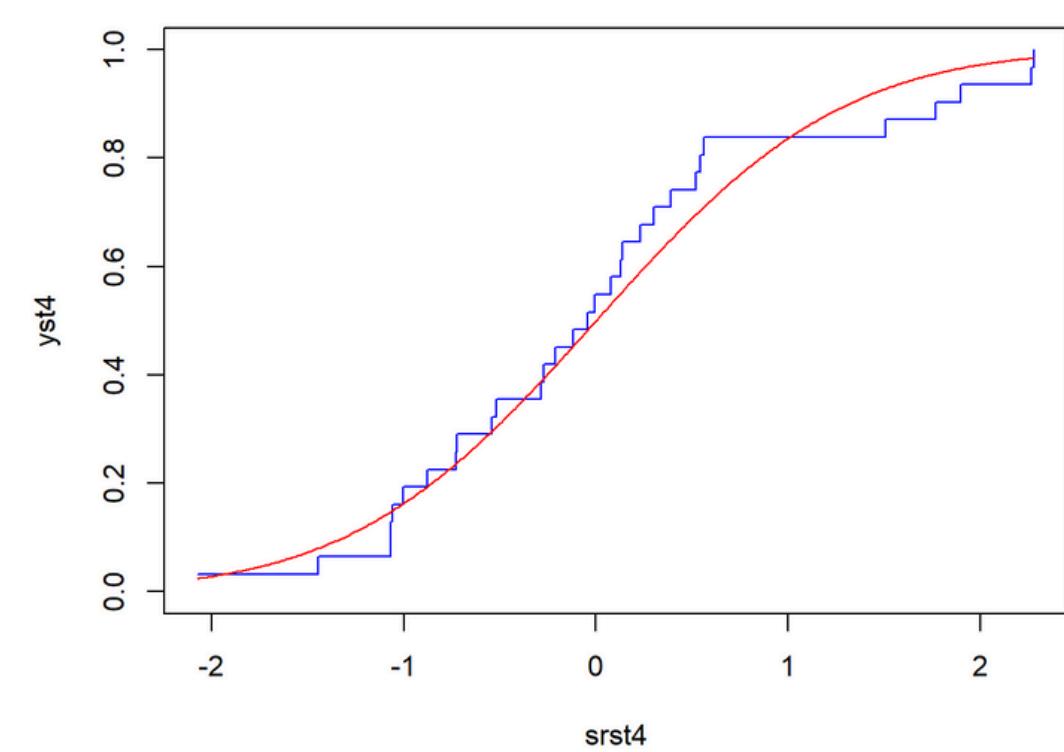
p-valeur : 0.7283 >> 0.05

X3



p-valeur : 0.9485 >> 0.05

X4



p-valeur : 0.6424 >> 0.05



Validité de notre modèle

3) Tests :

- $H_0 : \beta_1 = \beta_2 = \dots = \beta_p = 0$ (aucune variable explicative n'a d'effet),
- $H_1 : \exists j \in \{1, \dots, p\}$ tel que $\beta_j \neq 0$.

On utilise la statistique de test de Fisher suivante :

$$F = \frac{\|\widehat{Y} - \bar{Y}\|^2 / (\text{rang}(X) - 1)}{\|Y - \widehat{Y}\|^2 / (n - \text{rang}(X))}$$

Sous H_0 , la statistique F suit une loi de Fisher $\mathcal{F}(\text{rang}(X) - 1, n - \text{rang}(X))$. On rejette H_0 si la p-valeur est inférieure à $\alpha = 5\%$.

Modèle	X2	X3	X4
p-valeur	$\approx 1.77e-09$	$\approx 2.33e-10$	$\approx 3.87e-11$

→ On choisit H_1

IV - Analyse de la variance à un facteur

Objectif.

Principe :

- 1 variable réponse quantitative : Y
- 1 variable explicative qualitative : facteur

Objectif :

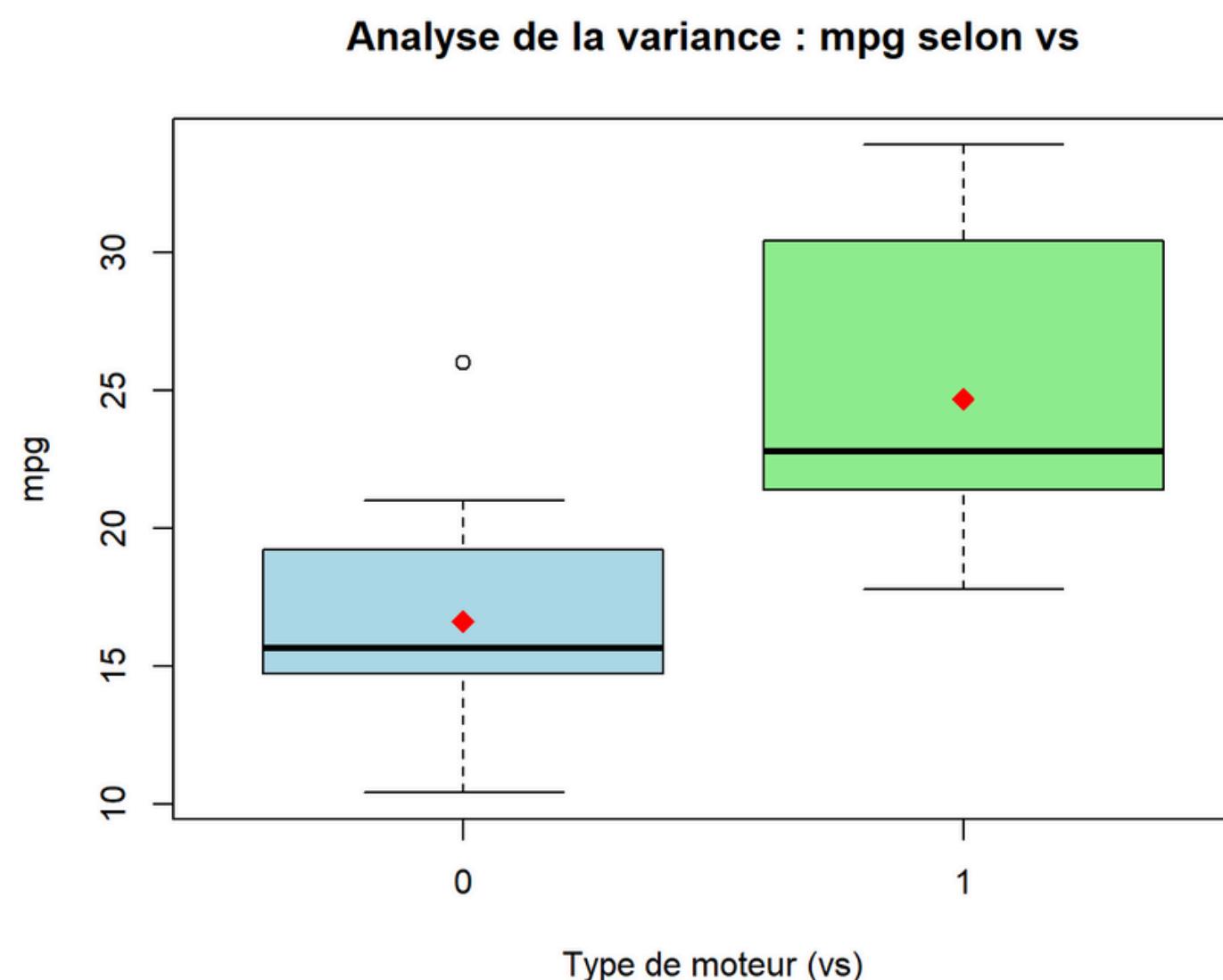
Comparer les moyennes de plusieurs modalités pour déterminer si elles se comportent de la même façon, ou si elles diffèrent de manière significative. Cela permet de répondre à des questions du type :

- La consommation d'essence (mpg) depend-elle du type de moteur (vs) ?
- Le nombre de carburateurs (carb) influence-t-il la consommation d'essence (mpg)?

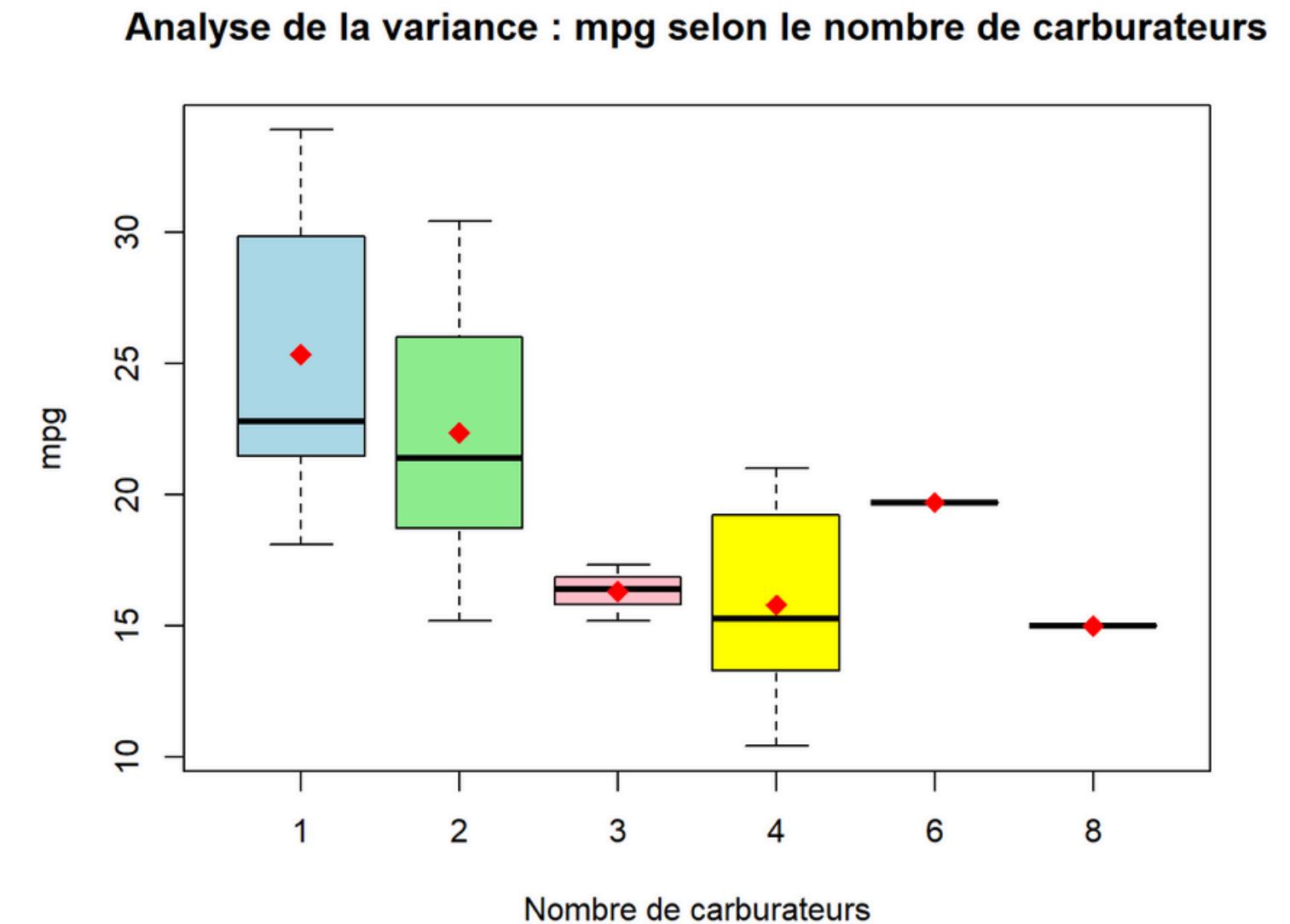
Visualisation par boîtes à moustaches

• • •

Pour vs :



Pour carb :





Tests

1) Test sur les moyennes

On considère une variable réponse Y (quantitative) et un facteur A (qualitatif) ayant k modalités, notées A_1, A_2, \dots, A_k . À chaque modalité A_j , on observe un certain nombre n_j de valeurs de Y .

Hypothèses du test :

- H_0 : les moyennes des modalités sont égales. Autrement dit, le facteur A n'a pas d'effet :

$$H_0 : \mu_1 = \mu_2 = \cdots = \mu_k$$

- H_1 : au moins une moyenne est différente :

$$H_1 : \exists(i, j) \text{ tel que } \mu_i \neq \mu_j$$

Pour vs :

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)	
vs	1	492.3	492.3	22.8	4.74e-05	***
Residuals	29	626.2	21.6			

Pour carb :

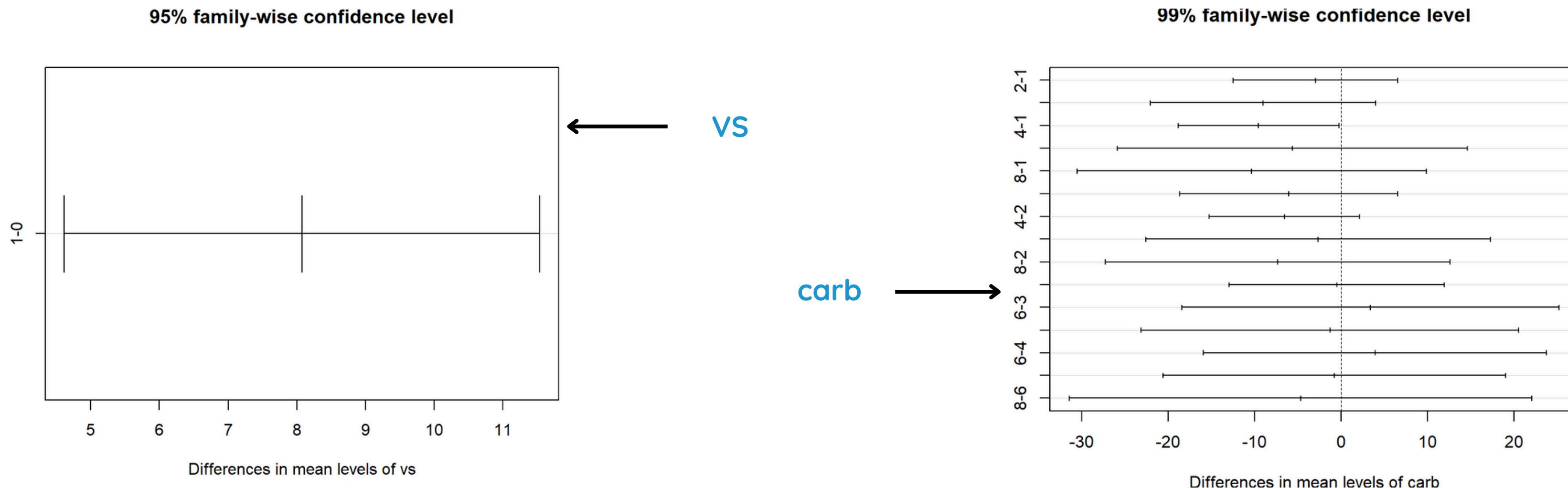
	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)	
carb	5	493.2	98.63	3.943	0.00898	**
Residuals	25	625.3	25.01			

Tests

2) Test de Tukey

Objectif : Déterminer quelles modalités sont significativement différentes entre elles. Ce test permet de comparer toutes les paires de modalités deux à deux.

Interprétation des intervalles de confiance : Si l'intervalle de confiance contient la valeur 0, cela signifie qu'il n'y a pas de différence significative entre les deux modalités comparées. Les modalités peuvent être regroupées.



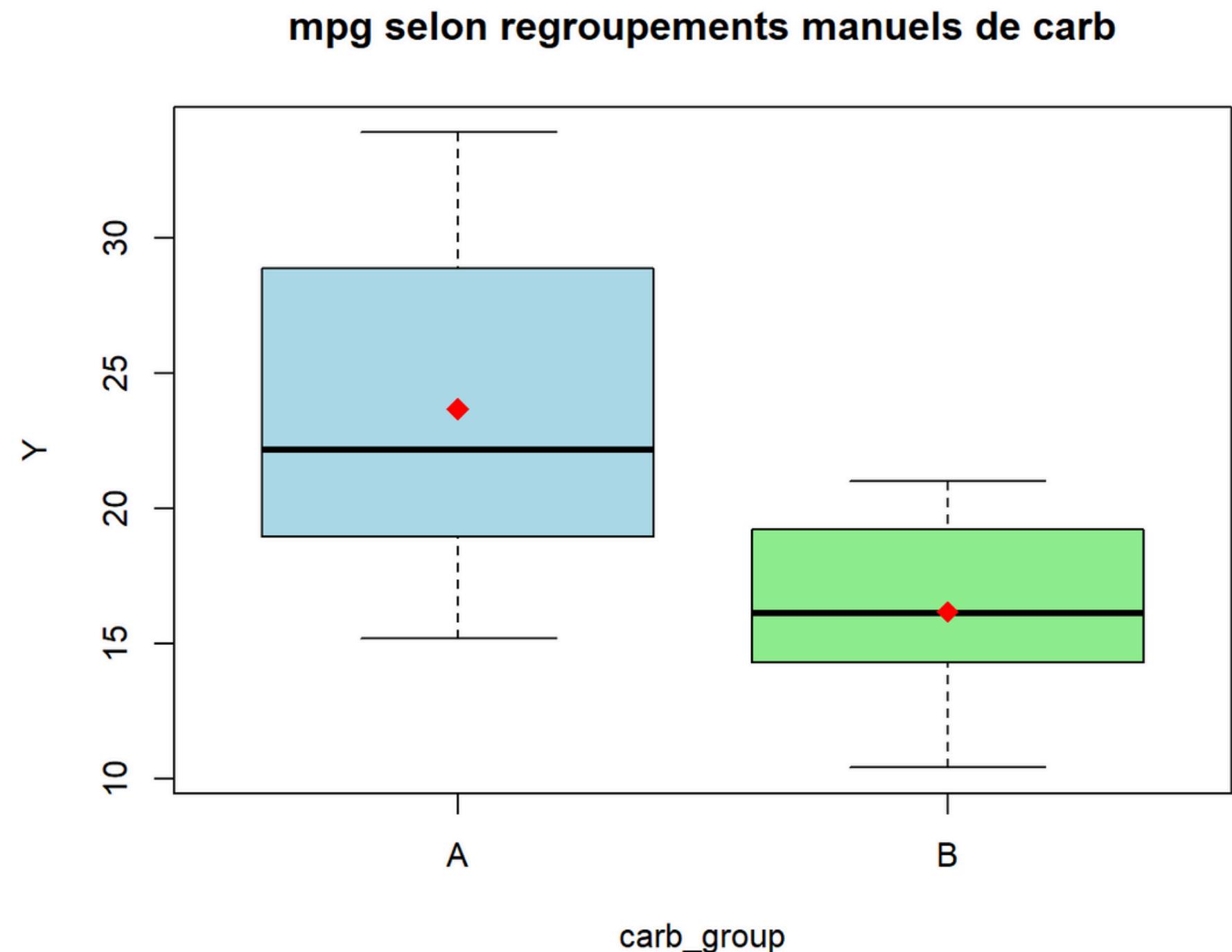
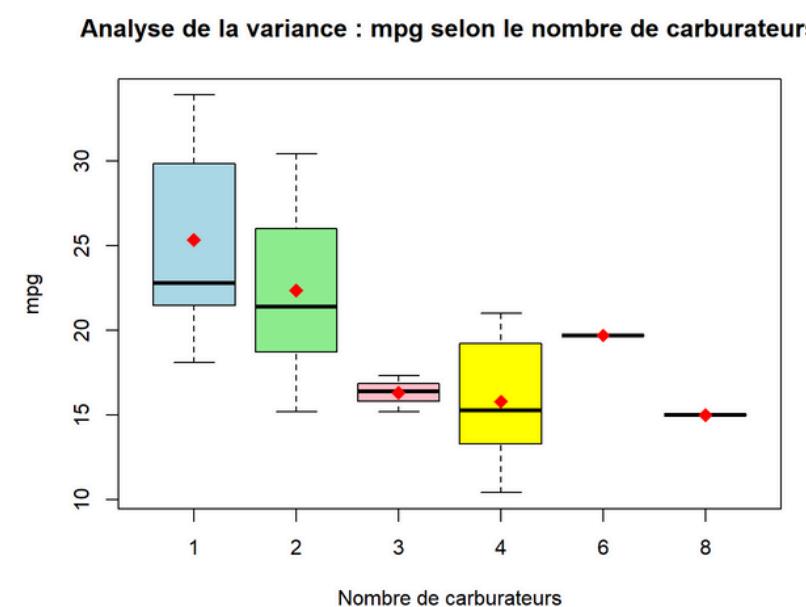
• • •

Regroupement des modalités

1) Visualisation par boîtes à moustaches

Choix des 2 groupes :

- **Groupe A** = carb 1, 2 et 6
- **Groupe B** = carb 3, 4 et 8



Regroupement des modalités

• • • •

2) Tests

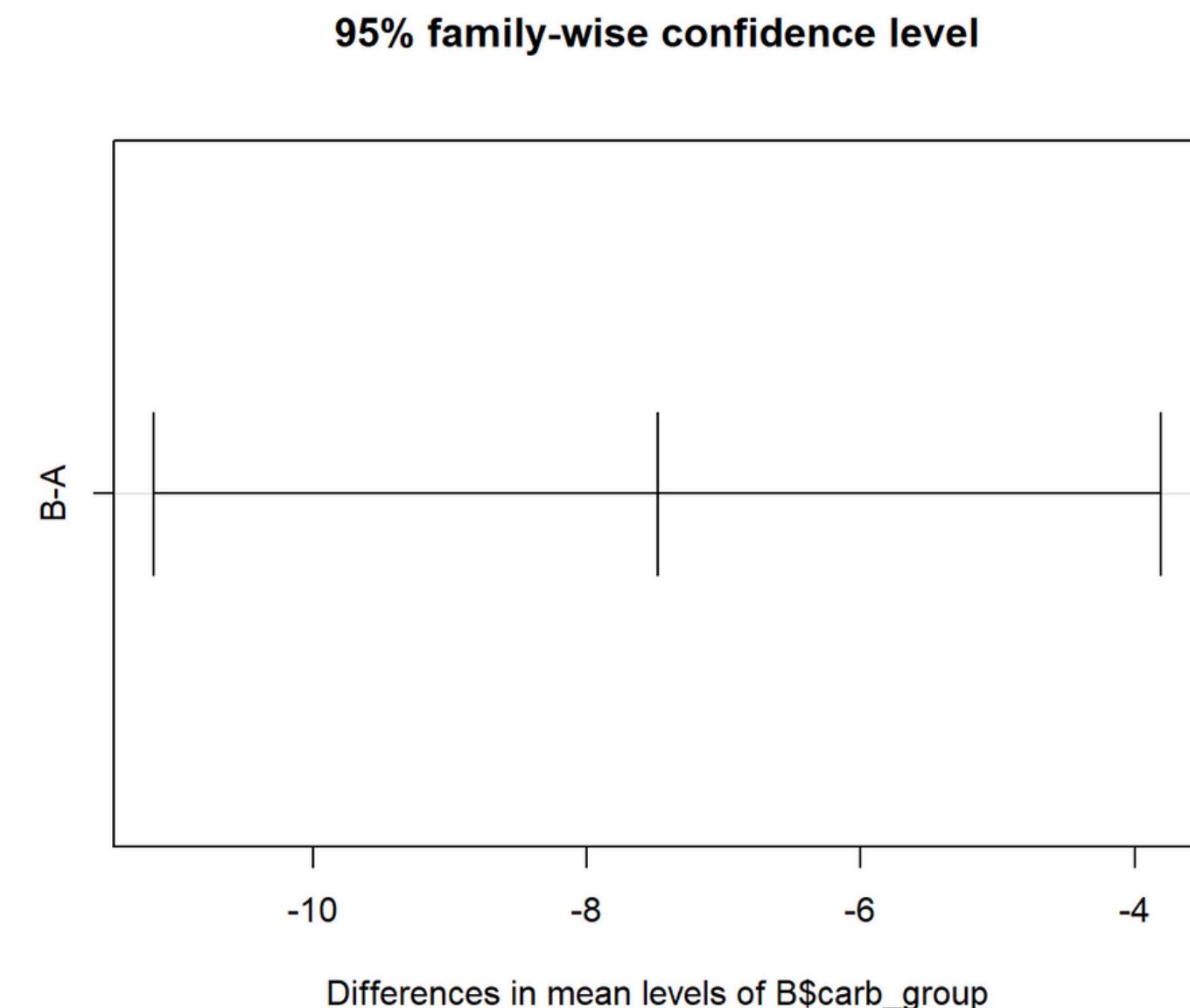
a) Test sur les moyennes

	DF	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)	
B\$carb_group	1	418.2	418.2	17.36	0.000268	***
Residuals	28	674.4	24.1			

p-valeur = 2.68e-05 << 0.05

→ on choisit H1

b) Test de Tukey



Conclusion



*Merci pour votre
attention !*

