МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ УКРАЇНИ «КИЇВСЬКИЙ ПОЛІТЕХНІЧНИЙ ІНСТИТУТ імені ІГОРЯ СІКОРСЬКОГО»

Навчально-науковий інститут прикладного системного аналізу Кафедра штучного інтелекту

Звіт про виконання лабораторної роботи №2 з дисципліни «Обчислювальна математика»

Виконав:

студент II курсу, групи KI-32

Присяжнюк Владислав

Прийняв:

доцент Квітка О. О.

Варіант 38

Вар).	38
Dup	, .	-

10	500 000		4.00	10.00			31. 50
	44,9	3,38	-3	1	-1,1	0,5	-207,84
	1,38	70,9	-2,8	2,4	-4,4	-3,2	-383,98
	4,38	3,2	76,9	0,2	4,2	-3,4	223,64
	2,38	3,3	-3,2	88,4	-4,6	4,2	-146,3
	3,38	-1,2	-3,2	0,5	43,9	0,5	21,61
	1,38	4,3	1,5	-4,3	-0,2	58,4	117,81

Рис 1.1 – Індивідуальне завдання за варіантом

$$\begin{cases} 44.9x_1 + 3.38x_2 - 3x_3 + 1x_4 - 1.1x_5 + 0.5x_6 = -207.84 \\ 1.38x_1 + 70.9x_2 - 2.8x_3 + 2.4x_4 - 4.4x_5 - 3.2x_6 = -383.98 \\ 4.38x_1 + 3.2x_2 + 76.9x_3 + 0.2x_4 + 4.2x_5 - 3.4x_6 = 223.64 \\ 2.38x_1 + 3.3x_2 - 3.2x_3 + 88.4x_4 - 4.6x_5 + 4.2x_6 = -146.3 \\ 3.38x_1 - 1.2x_2 - 3.2x_3 + 0.5x_4 + 43.9x_5 + 0.5x_6 = 21.61 \\ 1.38x_1 + 4.3x_2 + 1.5x_3 - 4.3x_4 - 0.2x_5 + 58.4x_6 = 117.81 \end{cases}$$

Розв'язок:

1. Перевіримо умову збіжності ітераційного процесу (діагональне домінування в матриці системи):

$$|44.9| \ge |3.38| + |-3| + |1| + |-1.1| + |0.5|$$
,
 $|70.9| \ge |1.38| + |-2.8| + |2.4| + |-4.4| + |-3.2|$,
 $|76.9| \ge |4.38| + |3.2| + |0.2| + |4.2| + |-3.4|$,
 $|88.4| \ge |2.38| + |3.3| + |-3.2| + |-4.6| + |4.2|$,
 $|43.9| \ge |3.38| + |-1.2| + |-3.2| + |0.5| + |0.5|$,
 $|58.4| \ge |1.38| + |4.3| + |1.5| + |-4.3| + |-0.2|$

Матриця задовольняє умові діагонального домінування.

Частина 1

Знайти розв'язки системи лінійних алгебраїчних рівнянь точними методами:

- а. Крамера;
- b. оберненої матриці;
- с. LU декомпозиції.

Перевірити правильність визначення коренів підстановкою.

Метод Крамера

Для обрахунків використаємо мову Python та бібліотеку NumPy що додає підтримку великих багатовимірних масивів і матриць, разом з великою бібліотекою високорівневих математичних функцій для операцій з цими масивами.

Почнемо з обрахунків визначника матриці коєфіцієнтів:

Для цього використаємо функцію np.linalg.det() яка працює для квадратних матриць та використовує LU-розклад матриці та обчислює визначник за допомогою добутку визначників матриць L та U:

$$\det(A) = \det(LU) = \det(L) \cdot \det(U) = \left(\prod L_{i,i}\right) \left(\prod U_{i,i}\right)$$

Отримаємо:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{vmatrix} = -26483964,518$$

Розрахуємо визначники матриць з підстановкою стовпця вільних членів на місце першого, другого, третього, чертвертого, п'ятого та шостого стовпців:

$$\Delta_{x_1} = \begin{vmatrix} -207.84 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ -383.98 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 223.65 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ -146.3 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 21.61 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 117.81 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{vmatrix} = -225107839130.84$$

$$\begin{split} \Delta_{\chi_2} &= \begin{vmatrix} 44.9 & -207.84 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & -383.98 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 223.65 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & -146.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & 21.61 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 117.81 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{vmatrix} = -281384798913.55 \\ \Delta_{\chi_3} &= \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -207.84 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -383.98 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 223.65 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -146.3 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 2.38 & 3.3 & -146.3 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & 21.61 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 117.81 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{vmatrix} = 191341663261.22 \\ \Delta_{\chi_4} &= \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & -207.84 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & -383.98 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 223.65 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 21.61 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & 117.81 & -0.2 & 58.4 \end{vmatrix} = -73160047717.52 \\ \Delta_{\chi_5} &= \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -207.84 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -383.98 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 223.65 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -146.3 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 21.61 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & 117.81 & 58.4 \end{vmatrix} = 50649263804.44 \\ \Delta_{\chi_6} &= \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & -207.84 \\ 4.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & -207.84 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 223.65 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -146.3 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 21.61 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & 117.81 & 58.4 \end{vmatrix} = 129437007500.23 \\ \Delta_{\chi_6} &= \begin{vmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & -207.84 \\ 4.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & -207.84 \\ 3.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & 223.65 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & -146.3 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 21.61 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 117.81 \end{vmatrix} = 129437007500.23 \\ \Delta_{\chi_6} &= \begin{vmatrix} 4.2 & 2.2 & 2.2 & 6.5 & 3.4 \\ 4.2 & 2.2 & 2.2 & 6.5 & 3.4 \\ 4.2 & 2.2 & 2.2 & 2.5 & 6.5 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & -146.3 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 21.61 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 117.81 \end{vmatrix} = 129437007500.23 \\ \Delta_{\chi_6} &= \begin{vmatrix} 4.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 \\ 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.2 & 2.$$

 $x_6 = \Delta_{x_6}/\Delta = 2.3$

Отримаємо результати:

$$x_1 = -4$$
, $x_2 = -5$, $x_3 = 3.4$, $x_4 = -1.3$, $x_5 = 0.9$, $x_6 = 2.3$

Код програми на мові Python:

```
import numpy as np
def determinant(matrix):
  return round(np.linalg.det(matrix), 2)
def cramer method(A, B):
  n = len(B)
  \det A = \det(A)
  print("Крок 1: Визначник матриці коефіцієнтів (det(A)):")
  print(det A)
  if det A == 0:
    print("Визначник матриці коефіцієнтів дорівнює нулю, тому система не має
єдиного розв'язку.")
    return
  #Обчислюємо кожну змінну за правилом Крамера
  solutions = []
  for i in range(n):
    # Створюємо копію матриці А
    Ai = np.copy(A)
    # Заміна і-го стовпця на вектор вільних членів В
    Ai[:, i] = B
```

```
# Обчислюємо визначник зміненої матриці
     det Ai = determinant(Ai)
     # Обчислюємо значення для і-ї змінної
     xi = det Ai / det A
     solutions.append(xi)
     # Вивід кроку
     print(f''\setminus nKpok 2.\{i+1\}: Визначник матриці А з заміною {i+1}-го стовпця
(det(A \{i+1\})):")
     print(det Ai)
     print(f"Розв'язок для х {i+1}:")
     print(f''x \{i+1\} = det(A \{i+1\}) / det(A) = \{det Ai\} / \{det A\} = \{xi\}'')
  # Виведення остаточного розв'язку
  print("\nОстаточні розв'язки:")
  for i, xi in enumerate(solutions):
     print(f''x \{i+1\} = \{xi\}'')
if name == " main ":
  A = np.array([[44.9, 3.38, -3, 1, -1.1, 0.5],
           [1.38, 70.9, -2.8, 2.4, -4.4, -3.2],
           [4.38, 3.2, 76.9, 0.2, 4.2, -3.4],
           [2.38, 3.3, -3.2, 88.4, -4.6, 4.2],
           [3.38, -1.2, -3.2, 0.5, 43.9, 0.5],
           [1.38, 4.3, 1.5, -4.3, -0.2, 58.4]])
  # Вектор вільних членів В
  B = \text{np.array}([-207.84, -383.98, 223.64, -146.3, 21.61, 117.81])
```

Метод обереної матриці

Метод оберненої матриці полягає в тому, що система лінійних рівнянь розв'язується за допомогою оберненої матриці коефіцієнтів. Формула має вигляд:

$$X = A^{-1} \cdot B$$

де - A^{-1} це обернена матриця коєфіцієнтів, B – вектор вільних членів, X – вектор невідомих.

Використаємо мову програмування Python та бібліотеку NumPy для обрахунків, спочатку обчислимо обернену матрицю за допомогою функції np.linalg.inv(), отримаємо:

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 0.0222 & -0.0011 & 0.0008 & -0.0002 & 0.0003 & -0.0002 \\ -0.0006 & 0.0141 & 0.0005 & -0.0003 & 0.0013 & 0.0008 \\ -0.0012 & -0.0006 & 0.0129 & 0.00004 & -0.0013 & 0.0007 \\ -0.0007 & -0.0004 & 0.0005 & 0.0113 & 0.0011 & -0.0008 \\ -0.0018 & 0.0004 & 0.0009 & -0.0001 & 0.0227 & -0.0001 \\ -0.0005 & -0.0010 & -0.0003 & 0.0009 & 0.0001 & 0.0170 \end{bmatrix}$$

Наступний крок:

$$A^{-1} \cdot B = \begin{bmatrix} 0.0222 & -0.0011 & 0.0008 & -0.0002 & 0.0003 & -0.0002 \\ -0.0006 & 0.0141 & 0.0005 & -0.0003 & 0.0013 & 0.0008 \\ -0.0012 & -0.0006 & 0.0129 & 0.00004 & -0.0013 & 0.0007 \\ -0.0007 & -0.0004 & 0.0005 & 0.0113 & 0.0011 & -0.0008 \\ -0.0018 & 0.0004 & 0.0009 & -0.0001 & 0.0227 & -0.0001 \\ -0.0005 & -0.0010 & -0.0003 & 0.0009 & 0.0001 & 0.0170 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -207.84 \\ -383.98 \\ 223.64 \\ -146.3 \\ 21.61 \\ 117.81 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} -4 \\ -5 \\ 3.4 \\ -1.3 \\ 0.9 \\ 2.3 \end{bmatrix}$$

Отримуємо результат:

$$x_1 = -4$$
, $x_2 = -5$, $x_3 = 3.4$, $x_4 = -1.3$, $x_5 = 0.9$, $x_6 = 2.3$

Код програми на мові Python:

import numpy as np

$$B = np.array([-207.84, -383.98, 223.64, -146.3, 21.61, 117.81])$$

A
$$inv = np.linalg.inv(A)$$

$$X = np.dot(A_inv, B)$$

print("Розв'язки для змінних (x1, x2, x3, x4, x5, x6):")
print(X)

LU - декомпозиція

Метод розкладу квадратної матриці на добуток двох трикутних матриць: нижньої трикутної матриці L і верхньої трикутної матриці U.

$$A \cdot x = b$$

$$A \cdot x = b$$

$$A = \begin{pmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} -207.84 \\ -383.98 \\ 223.64 \\ -146.3 \\ 21.61 \\ 117.81 \end{pmatrix}$$

$$A = L \cdot U$$
$$L \cdot y = b$$
$$U \cdot x = y$$

Де L – нижня трикутна матрица, U – верхня трикутна матриця*

Спочатку знайдемо нижню трикутну матрицю за допомогою бібліотеки NumPy та SciPy:

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.03 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.1 & 0.04 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.05 & 0.04 & -0.04 & 1 & 0 & 0 \\ 0.08 & -0.02 & -0.04 & 0.01 & 1 & 0 \\ 0.03 & 0.06 & 0.02 & -0.05 & -0.01 & 1 \end{pmatrix}$$

Тепер знайдемо U:

$$U = \begin{pmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 0 & 70.8 & -2.71 & 2.37 & -4.37 & -3.22 \\ 0 & 0 & 77.3 & 0.01 & 4.48 & -3.32 \\ 0 & 0 & 0 & 88.24 & -4.18 & 4.19 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 44.09 & 0.24 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 58.86 \end{pmatrix}$$

Знайдемо y за допомогою функції np.linalg.solve(L,b) яка використовує чисельні методи та пряме підставлення:

$$y = \begin{pmatrix} -207.84 \\ -377.59 \\ 259.22 \\ -108.84 \\ 40.24 \\ 135.39 \end{pmatrix}$$

Тепер маємо можливість знайти х:

$$x = \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \\ 3.4 \\ -1.3 \\ 0.9 \\ 2.3 \end{pmatrix}$$

Отримаємо результат:

$$x_1 = -4$$
, $x_2 = -5$, $x_3 = 3.4$, $x_4 = -1.3$, $x_5 = 0.9$, $x_6 = 2.3$

Код програми:

import numpy as np

from scipy.linalg import lu

b = np.array([-207.84, -383.98, 223.64, -146.3, 21.61, 117.81])

$$P, L, U = lu(A)$$

$$\# (L * y = b)$$

y = np.linalg.solve(L, b)

$$\# (U * x = y)$$

x = np.linalg.solve(U, y)

np.set_printoptions(precision=2, suppress=True)

print("y:\n", y, "\n")

print("x:\n", x, "\n")

Результати розрахунків (1):

Bapia	Варіант №38								
	Крамера	Оберненої матриці	LU - декомпозиція						
x_1	-4	-4	-4						
x_2	-5	-5	-5						
x_3	3.4	3.4	3.4						
x_4	-1.3	-1.3	-1.3						
x_5	0.9	0.9	0.9						
x_6	2.3	2.3	2.3						

Частина 2

- 3. Підготуватися до розв'язку системи лінійних рівнянь ітераційними методами:
 - а. Якобі (також має назву «метод простої ітерації»);
 - b. Зейделя (також має назву «метод Гаусса-Зейделя»).
- 4. Провести серію обчислювальних експериментів, що включають:
 - а. розв'язок системи лінійних рівнянь з індивідуального завдання методами Якобі та Зейделя із двома-трьома різними значеннями точності ϵ (наприклад, ϵ = 0.1, ϵ =0.01, ϵ = 0.001, ϵ = 10-6);
 - b. розв'язок системи лінійних рівнянь з індивідуального завдання методами Якобі та Зейделя із двома-трьома різними значеннями початкових наближень.
- 5. Зробити висновки про те, який з методів (Якобі чи Зейделя) збігається швидше, про те які фактори і в який спосіб впливають на збіжність ітераційних методів.

Якобі

Метод Якобі, також відомий як метод простої ітерації, є одним із числових методів розв'язання систем лінійних рівнянь. Цей метод заснований на ідеї послідовного наближення до розв'язку за допомогою ітераційного процесу.

Метод Якобі можна застосовувати до систем рівнянь, які мають вигляд:

$$A \cdot x = b$$

$$A = \begin{pmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} -207.84 \\ -383.98 \\ 223.64 \\ -146.3 \\ 21.61 \\ 117.81 \end{pmatrix}$$

Розробимо програму на основі мови програмування Руthon та бібліотеки NumPy.

Перевірка працездатності розробленої програми:

Візьмемо рівняння з приклада до 2 частини лабораторної роботи та порівняємо результати.

Розв'язати методом простої ітерації з точністю $\varepsilon = 0{,}001$ систему лінійних рівнянь 1 :

$$\begin{cases} 0,80x_1 + 0,10x_2 + 0,10x_3 = 1840 \\ 0,20x_1 + 0,70x_2 + 0,10x_3 = 1860 \\ 0,05x_1 + 0,05x_2 + 0,90x_3 = 236. \end{cases}$$

Рис 2.1 – Завдання з прикладу

Ітерація	x1	x2	х3	Похибка
0	2300.0000	2657.1	 262.22	2657.1
1	1935.1	1962.5	-13.175	694.6
2	2056.3	2106.1	45.688	143.61
3	2031	2063.1	30.974	43.052
4	2038.2	2072.4	34.771	9.333
5	2036.6	2069.8	33.852	2.6056
6	2037	2070.4	34.088	0.60034
7	2036.9	2070.3	34.03	0.15961
8	2037	2070.3	34.045	0.038129
9	2037	2070.3	34.041	0.0098621
10	2037	2070.3	34.042	0.0024042
11	2037	2070.3	34.042	0.00061246
Точність д	осягнута чере	з 11 ітерац	iй.	
Розв'язок 2037	методом Якобі 2070.3 3	: 4.042		

Рис 2.2 – Резульати роботи програми

k	x 1	x 2	x,	$ x_1^{(k)} - x_1^{(k-1)} $	$ x_2^{(k)} - x_2^{(k-1)} $	$ x_3^{(k)} - x_3^{(k-1)} $	$\max_{i} x_i^{(k)} - x_i^{(k-l)}$	Закінч.обч
0	2300,0000	2657,1429	252,2222			1		
1	1935,0794	1962,5397	-13,1746	364,9206	694,6032	275,3968	694,6032	Продовж
2	2056,3294	2105,1451	45,6878	121,2500	143,6054	58,8524		Продовж
3	2031,0209	2053,0933	30,9736	25,3085	43,0518	14,7142	43,0518	Продовж
4	2038,2416	2072,4264	34,7714	7,2207	9,3330	3,7978	9,3330	Продовж
5	2036,6003	2059,8208	33,8518	1,6414	2,6056	0,9197		Продовж
6	2037,0409	2070,4211	34,0877	0,4407	0,6003	0,2359	0,6003	Продовж
7	2036,9364	2070,2615	34,0299	0,1045	0,1596	0,0578	0,1595	Продовж
8	2035,9535	2070,2995	34,0445	0,0272	0,0381	0,0147	0,0381	Продовж
9	2036,9570	2070,2898	34,0409	0,0056	0,0099	0,0036	0,0099	Закінч.

Рис 2.3 – Результат обрахунків з прикладу

Як видно обчислення дуже схожі та мають не вагому похибку. Тепер перевіримо на методі Гауса-Зейделя.

15	k	X ₁	X ₂	X3	$ x_1^{(k)} - x_1^{(k-1)} $	$ x_2^{(k)} - x_2^{(k-1)} $	$ x_3^{(k)} - x_3^{(k-1)} $	$\max_{i} x_{i}^{(k)} - x_{i}^{(k-1)}$	Закінч.обч
16	0	2300,0000	2657,1429	262,2222	,				
7	1	1935,0794	2055,8027	39,8954	364,921	590,340	222,327	590,3401	Продовж
8	2	2036,6627	2069,5399	34,0999	101,583	2,737	5,796	101,5834	Продовж
9	3	2037,0450	2070,2586	34,0387	0,382	0,719	0,061	0,7187	Продовж
0	4	2036,9628	2070,2908	34,0415	0,082	0,032	0,003	0,0822	Продовж
1	5	2036,9585	2070,2917	34,0417	0,004	0,001	0,000	0,0044	Продовж
2	6	2036,9583	2070,2917	34,0417	0,000	0,000	0,000	0,0001	Закінч.

Рис 2.4 – Результат обрахунків з прикладу

Ітерація	x1	x2	х3	Похибка
 0 1	2300.0000 2047.1	2000 2068.9	23.333 33.555	2300.0000 252.92
2 3	2037.2 2037	2070.3 2070.3	34.029 34.042	9.8938 0.23004
4 5	2037 2037 2037	2070.3 2070.3	34.042 34.042	0.0014506 0.00016175

Рис 2.5 – Результат роботи програми (Метод Зейделя)

Результати збігаються.

Обрахунок індивідуального завдання:

Для наступних обрахунків використаємо 0 для початкового наближення (вектора x). Почнемо з точності $\varepsilon = 0.1$:

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	х6	Похибка
0	-4.629	-5.4158	 2.9082	-1.655	0.49226	2.0173	5.4158
1	-4.0005	-5.0332	3.4638	-1.2931	0.90847	2.3306	0.62846
2	-3.9935	-4.9958	3.4023	-1.2974	0.90336	2.3014	0.061537
Точність д	осягнута чер	ез 2 ітераці	й.				
Розв'язок -3.9935	методом Якоб -4.9958		1.2974 0.	90336 2.3014	ı		

Результат з точністю ϵ =0.01:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	х5	х6	Похибка				
0	-4.629	-5.4158	2.9082	-1.655	0.49226	2.0173	5.4158				
1	-4.0005	-5.0332	3.4638	-1.2931	0.90847	2.3306	0.62846				
2	-3.9935	-4.9958	3.4023	-1.2974	0.90336	2.3014	0.061537				
3	-4.0002	-4.9999	3.3993	-1.3001	0.89974	2.2997	0.0066333				
Точність д	Точність досягнута через 3 ітерацій.										
Розв'язок	методом Якоб	i:									
-4.0002	-4.9999	3.3993 -1	.3001 0.89	9974 2.2997							

Результат з точністю $\varepsilon = 0.001$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0	-4.629	-5.4158	 2.9082	-1.655	0.49226	2.0173	5.4158
1	-4.0005	-5.0332	3.4638	-1.2931	0.90847	2.3306	0.62846
2	-3.9935	-4.9958	3.4023	-1.2974	0.90336	2.3014	0.061537
3	-4.0002	-4.9999	3.3993	-1.3001	0.89974	2.2997	0.0066333
4	-4.0001	-5	3.4	-1.3	0.89997	2.3	0.0006771
Точність д	осягнута чер	ез 4 ітерацій					
Розв'язок	методом Якоб	i:					
-4.0001	-5	3.4 –1	.3 0.89	9997 2.3			

Результать з точністю $\varepsilon = 10-6$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	x6	Похибка			
0	-4.629	-5.4158	2.9082	-1.655	0.49226	2.0173	5.4158			
1	-4.0005	-5.0332	3.4638	-1.2931	0.90847	2.3306	0.62846			
2	-3.9935	-4.9958	3.4023	-1.2974	0.90336	2.3014	0.061537			
3	-4.0002	-4.9999	3.3993	-1.3001	0.89974	2.2997	0.0066333			
4	-4.0001	- 5	3.4	-1.3	0.89997	2.3	0.0006771			
5	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	5.966e-05			
6	-4	- 5	3.4	-1.3	0.9	2.3	7.0887e-06			
7	-4	- 5	3.4	-1.3	0.9	2.3	4.9745e-07			
Точність д	Точність досягнута через 7 ітерацій.									
Розв'язок	методом Якоб	5i:								
-4	-5	3.4 -1	.3 0.9	2.3						

Замінемо початкове наближення на 100:

Результат з точністью $\varepsilon = 0.1$:

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	х6	Похибка
0 1 2 3 Точність д	-6.3661 -5.3442 -3.9779 -3.9921	3.9213 -5.5647 -5.018 -4.9918	-8.2492 2.975 3.4975 3.3978	-4.0079 -1.7784 -1.2518 -1.2951	0.53781 0.56323 0.96825 0.90382	-2.5717 1.7976 2.3479 2.3021	108.25 11.224 1.3663 0.099734
Розв'язок -3.9921	методом Якоб -4.9918		.2951 0.96	382 2.3021			

Результат з точністью $\varepsilon = 0.01$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0 1 2 3	-6.3661 -5.3442 -3.9779 -3.9921 -4.0008	3.9213 -5.5647 -5.018 -4.9918 -5.0001	-8.2492 2.975 3.4975 3.3978 3.3991	-4.0079 -1.7784 -1.2518 -1.2951 -1.3005	0.53781 0.56323 0.96825 0.90382 0.89937	-2.5717 1.7976 2.3479 2.3021 2.2996	108.25 11.224 1.3663 0.099734 0.008738
Точність д	осягнута чер	ез 4 ітерацій					
Розв'язок -4.0008	методом Якоб -5.0001		.3005 0.89	937 2.2996	i		

Результат з точністью $\varepsilon = 0.001$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0 1 2 3 4 5	-6.3661 -5.3442 -3.9779 -3.9921 -4.0008 -4.0001	3.9213 -5.5647 -5.018 -4.9918 -5.0001 -5.0001	-8.2492 2.975 3.4975 3.3978 3.3991 3.4001	-4.0079 -1.7784 -1.2518 -1.2951 -1.3005 -1.3	0.53781 0.56323 0.96825 0.90382 0.89937 0.9	-2.5717 1.7976 2.3479 2.3021 2.2996 2.3	108.25 11.224 1.3663 0.099734 0.008738 0.00099031
and the state of	методом Якоб	i:	3 0.9	2.3			

Результать з точністью $\varepsilon = 10-6$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0	-6.3661	3.9213	-8.2492	-4.0079	0.53781	-2.5717	108.25
1	-5.3442	-5.5647	2.975	-1.7784	0.56323	1.7976	11.224
2	-3.9779	-5.018	3.4975	-1.2518	0.96825	2.3479	1.3663
3	-3.9921	-4.9918	3.3978	-1.2951	0.90382	2.3021	0.099734
4	-4.0008	-5.0001	3.3991	-1.3005	0.89937	2.2996	0.008738
5	-4.0001	-5.0001	3.4001	-1.3	0.9	2.3	0.0009903
6	-4	-5	3.4	-1.3	0.90001	2.3	6.557e-05
7	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	9.5074e-0
8	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	1.093e-06
9	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	1.1552e-0
Точність д	осягнута чер	ез 9 ітерацій					
	методом Якоб						
-4	-5	3.4 –1	.3 0.9	2.3			

Метод Зейделя

Є вдосконаленням методу Якобі. Основна ідея полягає в тому, щоб на кожній ітерації використовувати вже оновлені значення змінних, що пришвидшує збіжність.

Обрахунов індивідуального завдання:

Для наступних обрахунків використаємо 0 для початкового наближення (вектора x). Результат з точністью $\varepsilon = 0.1$:

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	х6	Похибка
0	-4.629	-5.3257	3.3935	-1.2087	0.9642	2.346	5.3257
1	-3.9769	-4.9977	3.3969	-1.2997	0.89753	2.2994	0.65206
2	-4.0004	-5.0003	3.4001	-1.3001	0.90004	2.3	0.023549
		ез 2 ітерацій					
Розв'язок -3.9769	методом Зейд -4.9977		.2997 0.89	9753 2.2994			

Результат з точністью ε =0.01:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	х5	x6	Похибка
0	-4.629	 -5.3257	3.3935	-1.2087	0.9642	2.346	5.325 7
1	-3.9769	-4.9977	3.3969	-1.2997	0.89753	2.2994	0.65206
2	-4.0004	-5.0003	3.4001	-1.3001	0.90004	2.3	0.023549
3	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	0.00047517
Точність д	осягнута чер	ез 3 ітерацій					
Розв'язок	методом Зейд	еля:					
-4.0004	-5.0003	3.4001 -1	3001 0.96	0004 2.3			

Результат з точністью $\varepsilon = 0.001$:

5.3257 0.65206
0.023549
0.00047517

Результать з точністью $\varepsilon = 10-6$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0	-4.629	-5.3257	3.3935	 -1.2087	0.9642	2.346	5.3257
1	-3.9769	-4.9977	3.3969	-1.2997	0.89753	2.2994	0.65206
2	-4.0004	-5.0003	3.4001	-1.3001	0.90004	2.3	0.023549
3	-4	- 5	3.4	-1.3	0.9	2.3	0.00047517
4	-4	- 5	3.4	-1.3	0.9	2.3	3.633e-05
5	-4	- 5	3.4	-1.3	0.9	2.3	1.1751e-06
6	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	4.3127e-08
Точність д	осягнута чер	ез 6 ітерацій					
Розв'язок	методом Зейд	еля:					
-4	-5	3.4 -1	.3 0.9	2.3			

Замінемо початкове наближення на 100:

Результат з точністью $\varepsilon = 0.1$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
 0 1	-6.3661 -4.9526	5.9916 -5.13 -4.9919	1.7211 3.4694	-1.1925 -1.2727	0.14627 0.98257	1.5951 2.3326	106.37 11.122
2 3	-3.9845 -4.001	-5.0004	3.3956 3.4001	-1.2981 -1.3	0.89832 0.90008	2.2993 2.3	0.96809 0.016451
Точність д	осягнута чер	ез 3 ітерацій					
Розв'язок -3.9845	методом Зейд -4.9919		.2981 0.89	9832 2.2993			

Результат з точністью $\varepsilon = 0.01$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0	-6.3661	5.9916	1.7211	-1.1925	0.14627	1.5951	106.37
2	-4.9526 -3.9845	-5.13 -4.9919	3.4694 3.3956	-1.2727 -1.2981	0.98257 0.89832	2.3326 2.2993	11.122 0.96809
3	-4.001 -4	-5.0004 -5	3.4001 3.4	-1.3 -1.3	0.90008 0.9	2.3 2.3	0.016451 0.0010133
4	-4	-5	3.4	-1.5	0.9	2.3	0.0010133
Точність д	осягнута чер	ез 4 ітерації	í.				
Розв'язок -4.001	методом Зейд - <u>5</u> .0004		L.3 0.9	0008 2.3			

Результат з точністью $\varepsilon = 0.001$:

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	x6	Похибка
0 1 2 3 4 5	-6.3661 -4.9526 -3.9845 -4.001 -4	5.9916 -5.13 -4.9919 -5.0004 -5	1.7211 3.4694 3.3956 3.4001 3.4	-1.1925 -1.2727 -1.2981 -1.3 -1.3	0.14627 0.98257 0.89832 0.90008 0.9	1.5951 2.3326 2.2993 2.3 2.3 2.3	106.37 11.122 0.96809 0.016451 0.0010133 3.7998e-05
	цосягнута чер методом Зейд —5		.3 0.9	2.3			

Результать з точністью $\varepsilon = 10-6$:

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
0	-6.3661	5.9916	1.7211	-1.1925	0.14627	1.5951	106.37
1	-4.9526	-5.13	3.4694	-1.2727	0.98257	2.3326	11.122
2	-3.9845	-4.9919	3.3956	-1.2981	0.89832	2.2993	0.96809
3	-4.001	-5.0004	3.4001	-1.3	0.90008	2.3	0.016451
4	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	0.0010133
5	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	3.7998e-0
6	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	1.3548e-0
7	-4	-5	3.4	-1.3	0.9	2.3	5.5024e-0
Точність д	осягнута чер	ез 7 ітерацій					
Розв'язок	методом Зейд	еля:					
-4			.3 0.9	2.3			

Код програми на мові Python:

import numpy as np

функція для методу Якобі def jacobi_method(A, b, eps=10**-6, max_iterations=100): # Ініціалізація змінних

```
n = len(b)
         \#x = np.zeros(n, dtype=np.double)
         x = np.full(n, 100, dtype=np.double)
         x \text{ new} = np.zeros \text{ like}(x, dtype=np.double)
         iteration = 0
         table_info = f'\{"Iтерація":<12\} ' + ".join([f'x{i+1}:<12]' for i in range(n)]) + [f'x{i+1}:<12]' for i in range(n)] f'x{i+1}:<12] f'x{i+1}:<12
'Похибка'
         print(table info)
         print('-' * len(table_ info))
         # Початок циклу обчислень
         for iteration in range(max iterations):
                  for i in range(n):
                           s = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(n) if i != j)
                           x \text{ new}[i] = (b[i] - s) / A[i][i]
                            # Обчислення похибки
                            error = np.linalg.norm(x new - x, np.inf)
                   # Проміжне виведення результатів
                  res = f'\{iteration:<12\}' + ".join([f'\{format(value):<13\}' for value in x new]) +
f'{format(error):<13}'
                   print(res)
                   # Перевірка на точність
                  if error < eps:
                            print("\nТочність досягнута через", iteration, "ітерацій.\n")
                           break
```

```
# Перезаписування значення
     x = x \text{ new.copy()}
  return x new
def seidel method(A, b, eps=10**-6, max iterations=100):
  # Ініціалізація змінних
  n = len(b)
  x = np.full(n, 100, dtype=np.double)
  iteration = 0
  table info = f'\{\text{"Irepauis":<12}\}' + \text{".join}([f'x\{i+1:<12\}' \text{ for } i \text{ in range}(n)]) +
'Похибка'
  print(table info)
  print('-' * len(table info))
  for iteration in range(max iterations):
     x old = np.copy(x)
     for i in range(n):
        s1 = sum(A[i][i] * x old[i] for i in range(i))
        s2 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
        x \text{ old}[i] = (b[i] - s1 - s2) / A[i][i]
     error = np.linalg.norm(x - x old, np.inf)
     # Проміжне виведення результатів
     res = f'\{iteration:<12\}' + ".join([f'\{format(value):<13\}' for value in x old]) +
f'{format(error):<13}'
     print(res)
```

```
# Перевірка на точність
     if error < eps:
       print("\nТочність досягнута через", iteration, "ітерацій.\n")
       break
     x = x \text{ old.copy()}
  return x
# Функція для форматування значень
def format(value):
  return f'{value:.4f}' if value.is integer() else f'{value:.5g}'
def main():
  # Початкові дані
  A = np.array([
     [44.9, 3.38, -3, 1, -1.1, 0.5],
     [1.38, 70.9, -2.8, 2.4, -4.4, -3.2],
     [4.38, 3.2, 76.9, 0.2, 4.2, -3.4],
     [2.38, 3.3, -3.2, 88.4, -4.6, 4.2],
     [3.38, -1.2, -3.2, 0.5, 43.9, 0.5],
     [1.38, 4.3, 1.5, -4.3, -0.2, 58.4]
  ], dtype=float)
  b = np.array([-207.84, -383.98, 223.64, -146.3, 21.61, 117.81], dtype=float)
  # Виведення матриці та вектора
  print("Матриця A:")
  for row in A: print(''.join([f'{format(value):<10}' for value in row]))
  print("\nВектор b:")
```

```
print(''.join([f'{format(value):<5}' for value in b]))</pre>
  print()
  solution jacobi = jacobi method(A, b)
  print(fРозв'язок методом Якобі:')
  print(''.join([f'{format(value):<10}' for value in solution jacobi]))</pre>
  print("\n")
  print("Матриця A:")
  for row in A: print(' '.join([f'{format(value):<10}' for value in row]))
  print("\nВектор b:")
  print(''.join([f'{format(value):<5}' for value in b]))</pre>
  print()
  solution seidel = seidel method(A, b)
  print(f'Розв'язок методом Зейделя:')
  print(''.join([f'{format(value):<10}' for value in solution seidel]))</pre>
if __name__ == '__main__':
  main()
```

Результати розрахунків (2)

Варіант	№38									
	Поч.	Якобі		,		Зейделя				
	наближ	\mathcal{E}	= 3	= 3	= 3	ε	= 3	= 3	$\varepsilon = 10^{-6}$	
		= 0.1	0.01	0.001	10^{-6}	= 0.1	0.01	0.001		
x_1	0	-3.99	-4.00	-4.00	-4.00	-3.97	-4.00	-4.00	-4.00	
x_2	0	-4.99	-4.99	-5.00	-5.00	-4.99	-5.00	-5.00	-5.00	
x_3	0	3.40	3.39	3.40	3.40	3.39	3.40	3.40	3.40	
x_4	0	-1.29	-1.30	-1.3	-1.30	-1.29	-1.30	-1.30	-1.30	
x_5	0	0.90	0.89	0.90	0.90	0.89	0.90	0.90	0.90	
x_6	0	2.30	2.29	2.30	2.30	2.29	2.30	2.30	2.30	
Кільк.	-	2	3	5	7	2	3	5	6	
ітерацій										

Результати розрахунків (3):

Варіант	Варіант №38								
	Поч.	Якобі				Зейделя			
	наближ	8	= 3	= 3	= 3	ε	= 3	= 3	$\varepsilon = 10^{-6}$
		= 0.1	0.01	0.001	10^{-6}	= 0.1	0.01	0.001	
x_1	100	-3.99	-4.00	-4.00	-4.00	-3.98	-4.00	-4.00	-4.00
x_2	100	-4.99	-5.00	-5.00	-5.00	-4.99	-5.00	-5.00	-5.00
x_3	100	3.39	3.39	3.40	3.40	3.39	3.40	3.40	3.40
x_4	100	-1.29	-1.30	-1.3	-1.30	-1.29	-1.30	-1.30	-1.30
x_5	100	0.90	0.89	0.89	0.90	0.89	0.90	0.90	0.90
x_6	100	2.30	2.29	2.30	2.30	2.29	2.30	2.30	2.30
Кільк.	-	3	4	4	9	3	4	3	7
ітерацій									

Висновки:

Загалом швидкості двох методів схожі, але метод Зейделя виявляється швидшим за метод Якобі для розв'язання цієї системи рівнянь. При збільшенні точності $\varepsilon = 10^{-6}$ метод Зейделя потребує 6 ітерацій, тоді як Якобі — 7 ітерацій (для першого початкового наближення x=0). При початковому значенні x=100 методи Якобі та Зейделя потребують трохи більше ітерацій. Це показує, що початкове наближення може впливати на кількість ітерацій, але метод Зейделя все одно зберігає свою перевагу в швидкості збіжності. Зі зменшенням ε (від 0.1 до 10^{-6}) обидва методи потребують більше ітерацій для досягнення збіжності. Метод Зейделя сходиться швишде, але обидва методи чутливі до початкового наближення та вимагаються більше ітерацій при підвищенні точності.

Частина 3:

6. Підготуватися до розв'язку системи лінійних рівнянь методом верхньої релаксації (SOR-методом, ω>1). В рамках підготовки рекомендовано написати програму однією з мов програмування, як реалізують розв'язок системи лінійних алгебраїчних рівнянь довільної розмірності.

Також, рекомендовано передбачити (опціональне) проміжне виведення значень змінних та інших характеристик на кожній ітерації (у вигляді текстової таблиці).

Працездатність розробленої програми (таблицю ходу розрахунку, відповідь) перевірити на тестовому прикладі з літератури.

Примітка. Оскільки метод Зейделя (див. п. 3) може бути розглянутий як частковий випадок методу релаксації, припускається підготувати одну "універсальну" програму для розв'язання системи лінійних алгебраїчних рівнянь методами Зейделя (із подальшим введенням користувачем значення ω=1) та методом верхньої релаксації (із введенням ω>1).

- 7. Провести серію експериментів із варіацією двох-трьох різних значень є, двох-трьох різних значень початкових наближень і двох-трьох різних значень релаксаційного параметру ω .
- 8. Зробити висновки оптимального значення параметру ω для випадку індивідуального завдання свого варіанту.
- 9. Представити результати викладачеві.
- 10. Оформити звіт з лабораторної роботи відповідно до вимог.

Метод верхньої релаксації (SOR, ω > 1)

Метод SOR вводить додатковий параметр релаксації (ω), який дозволяє прискорити збіжність ітераційного процесу шляхом модифікації оновлення кожної невідомої.

Індивідуальне завдання:

$$A = \begin{pmatrix} 44.9 & 3.38 & -3 & 1 & -1.1 & 0.5 \\ 1.38 & 70.9 & -2.8 & 2.4 & -4.4 & -3.2 \\ 4.38 & 3.2 & 76.9 & 0.2 & 4.2 & -3.4 \\ 2.38 & 3.3 & -3.2 & 88.4 & -4.6 & 4.2 \\ 3.38 & -1.2 & -3.2 & 0.5 & 43.9 & 0.5 \\ 1.38 & 4.3 & 1.5 & -4.3 & -0.2 & 58.4 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} -207.84 \\ -383.98 \\ 223.64 \\ -146.3 \\ 21.61 \\ 117.81 \end{pmatrix}$$

- Якщо $\omega = 1$, метод SOR стає методом Гаусса–Зейделя.
- Якщо $\omega > 1$, використовується верхня релаксація.
- Якщо $0 < \omega < 1$, застосовується недорелаксація.

Правильний вибір ω може значно вплинути на швидкість збіжності методу SOR. Зазвичай оптимальний параметр релаксації знаходиться в інтервалі від 1 до 2 для верхньої релаксації. Якщо ω занадто велике, метод може не сходитися.

Напишемо програму для розрахунку за допомогою мови Python та вище згаданої бібліотеки NumPy.

Код програми:

import numpy as np

```
def sor_method(A, b, omega=1.5, eps=10**-6, max_iterations=100):

# Ініціалізація змінних

n = len(b)

# x = np.array([b[i] / A[i][i] for i in range(n)], dtype=np.double)

x = np.ones_like(b, dtype=np.double)

iteration = 0

table_info = (

f'{"Iтерація":<12} ' + "".join([f"x{i+1:<12}" for i in range(n)]) + "Похибка"

)
```

```
print(table info)
print("-" * len(table_info))
# Початок циклу обчислень
for iteration in range(max iterations):
  x \text{ old} = np.copy(x)
  for i in range(n):
     s1 = sum(A[i][j] * x old[j] for j in range(i))
     s2 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
     # Метод SOR використовує параметр ω для оновлення значення х[i]
     x \text{ old}[i] = (1 - \text{omega}) * x[i] + (\text{omega} / A[i][i]) * (b[i] - s1 - s2)
  error = np.linalg.norm(x - x old, np.inf)
  x = x \text{ old.copy()}
  # Проміжне виведення результатів
  print(
     f"{iteration + 1:<12}"
     + "".join([f'']{value:<13.3f}" for value in x])
     + f"{error:<13.6e}"
  )
  # Перевірка на точність
  if error < eps:
     print("\nТочність досягнута через", iteration + 1, "ітерацій.\n")
     break
```

return x

```
def main():
  # Початкові дані
  A = np.array(
     Γ
        [44.9, 3.38, -3, 1, -1.1, 0.5],
        [1.38, 70.9, -2.8, 2.4, -4.4, -3.2],
        [4.38, 3.2, 76.9, 0.2, 4.2, -3.4],
        [2.38, 3.3, -3.2, 88.4, -4.6, 4.2],
        [3.38, -1.2, -3.2, 0.5, 43.9, 0.5],
        [1.38, 4.3, 1.5, -4.3, -0.2, 58.4],
     ],
     dtype=float,
  )
  b = np.array([-207.84, -383.98, 223.64, -146.3, 21.61, 117.81], dtype=float)
  # Виведення матриці та вектора
  print("Матриця A:")
  for row in A:
     print(" ".join([f"{format(value):<10}" for value in row]))</pre>
  print("\nВектор b:")
  print(" ".join([f"{format(value):<5}" for value in b]))</pre>
  print()
  # Виведення результатів
  solution = sor\_method(A, b)
  print(f"Розв'язок методом SOR:")
  print(" ".join([f"{format(value):<10.4}" for value in solution]))</pre>
```

```
if __name__ == "__main__":
main()
```

Перевірка працездатності розробленої програми:

Візьмемо завдання з прикладу до 3 частини лабораторної роботи, де

$$A = 0.20$$
 0.10 0.10 1840
 $A = 0.20$ 0.70 0.10 $b = 1860$
0.05 0.05 0.90 236

Початкове наближення (x,y,z)=(2300,2657.1,262.2), а значення релаксації - w=1.1. Отримані результати в прикладі:

Перша ітерація:

```
x_1=(1-1.1)·2300+1.1·10.8[1840-0.1(2657.1)-0.1(262.2)] = (-0.1)·2300+1.1·10.8[1548.07]=-230+2128.596 = 1898.596 y_1=(1-1.1)·2657.1+1.1·10.7[1860-0.2(1898.596)-0.1(262.2)]=(-0.1)·2657.1+1.1·10.7[1454.061]=-265.71+2284.953=2019.243 z_1=(1-1.1)·262.2+1.1·10.9[236-0.05(1898.596)-0.05(2019.243)]=(-0.1)·262.2+1.1·10.9[40.108]=-26.22+49.021=22.801 Друга ітерація:
```

 x_2 =(1-1.1)·1898.596+1.1·10.8[1840-0.1(2019.243)-0.1(22.801)]=(-0.1)·1898.596+1.1·10.8[1635.796]=-189.86+2249.219=2059.359 y_2 =(1-1.1)·2019.243+1.1·10.7[1860-0.2(2059.359)-0.1(22.801)]=(-0.1)·2019.243+1.1·10.7[1445.848]=-201.924+2272.047=2070.123 z_2 =(1-1.1)·22.801+1.1·10.9[236-0.05(2059.359)-0.05(2070.123)]=(-0.1)·22.801+1.1·10.9[29.526]=-2.28+36.087=33.807

Третя ітерація:

$$x_3$$
=(1-1.1)·2059.359+1.1·10.8[1840-0.1(2070.123)-0.1(33.807)]=(-0.1)·2059.359+1.1·10.8[1629.607]=-205.936+2240.71=2034.774 y_3 =(1-1.1)·2070.123+1.1·10.7[1860-0.2(2034.774)-0.1(33.807)]=(-0.1)·2070.123+1.1·10.7[1449.665]=-207.012+2278.044=2071.032 z_3 =(1-1.1)·33.807+1.1·10.9[236-0.05(2034.774)-0.05(2071.032)]=(-0.1)·33.807+1.1·10.9[30.71]=-3.381+37.534=34.153

Порівняємо з результатами розробленої програми:

Ітерація	x1	x2	х3	Похибка
1	1898.596	2019.243	22.801	6.378574e+02
2	2059.359	2070.123	33.807	1.607631e+02
3	2034.774	2071.032	34.153	2.458566e+01

Як видно в результаті роботи програми, результат на всіх ітераціях програми збігається з прикладом.

Проведемо серію експериментів із варіацією двох різних значень є, двох різних значень початкових наближень і двох різних значень релаксаційного параметру ω .

Спочатку початкові наближення будуть у вигляді всіх 0:

$$\varepsilon = 0.1 \ \omega = 1.1$$

Ітерація	x1	x2	х3	x4	х5	х6	Похибка
1	-5.092	-5.848	3.786	-1.279	1.116	2.619	5.848358e+00
2	-3.791	-4.873	3.345	-1.320	0.856	2.252	1.301041e+00
3	-4.036	-5.019	3.409	-1.296	0.908	2.307	2.447706e-01
4	-3.994	-4.997	3.398	-1.301	0.899	2.299	4.138688e-02
Точність д	цосягнута че	рез 4 ітерацій	i.				
Розв'язок	методом SOR						
-3.9	-4.9	3.39 –1	L.3 0.89	2.29			

$$\varepsilon=10^{-6}~\omega=1.1$$

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	x6	Похибка
1	-5.092	 -5.848	 3.786	-1.279	1.116	2.619	 5.848358e+00
2	-3.791	-4.873	3.345	-1.320	0.856	2.252	1.301041e+00
3	-4.036	-5.019	3.409	-1.296	0.908	2.307	2.447706e-01
4	-3.994	-4.997	3.398	-1.301	0.899	2.299	4.138688e-02
5	-4.001	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.751769e-03
6	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.096678e-03
7	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.795698e-04
8	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.971362e-05
9	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	4.959732e-06
10	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	8.327490e-07
Точність д	досягнута чер	рез 10 ітераці	й.				
Розв'язок	методом SOR	:					
-3.9	-4.9	3.39 -1	3 0.8	9 2.29			

$\varepsilon = 0.1\omega = 1.5$

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
1	-6.943	-7.921	5.450	-1.463	1.836	3.785	7.920975e+00
2	-1.978	-3.281	2.117	-1.499	0.107	1.319	4.965463e+00
3	-5.340	-6.026	4.221	-1.036	1.511	2.952	3.361814e+00
4	-3.129	-4.376	2.868	-1.529	0.454	1.867	2.210587e+00
5	-4.561	-5.386	3.747	-1.126	1.214	2.586	1.431439e+00
6	-3.640	-4.757	3.173	-1.423	0.684	2.111	9.202512e-01
7	-4.231	-5.155	3.548	-1.216	1.046	2.424	5.902485e-01
8	-3.852	-4.900	3.303	-1.356	0.802	2.219	3.787889e-01
9	-4.095	-5.065	3.464	-1.263	0.965	2.353	2.435850e-01
10	-3.938	-4.958	3.358	-1.324	0.857	2.265	1.570624e-01
11	-4.040	-5.027	3.427	-1.284	0.928	2.323	1.015553e-01
12	-3.974	-4.982	3.382	-1.310	0.881	2.285	6.583359e-02
Точність д	цосягнута чер	рез 12 ітерац:	ій.				
Doop?goov	MOZOBOM COD						
-3.9	методом SOR: - <u>4</u> .9		1.3 0.8	8 2.28			

$\varepsilon = 10^{-6}\omega = 1.5$

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
1	-6.943	-7.921	5.450	-1.463	1.836	3.785	7.920975e+
2	-1.978	-3.281	2.117	-1.499	0.107	1.319	4.965463e+
3	-5.340	-6.026	4.221	-1.036	1.511	2.952	3.361814e+
ļ 5	-3.129	-4.376	2.868	-1.529	0.454	1.867	2.210587e
5	-4.561	-5.386	3.747	-1.126	1.214	2.586	1.431439e-
i	-3.640	-4.757	3.173	-1.423	0.684	2.111	9.202512e
	-4.231	-5.155	3.548	-1.216	1.046	2.424	5.902485e
3	-3.852	-4.900	3.303	-1.356	0.802	2.219	3.787889e
)	-4.095	-5.065	3.464	-1.263	0.965	2.353	2.435850e
.0	-3.938	-4.958	3.358	-1.324	0.857	2.265	1.570624e
1	-4.040	-5.027	3.427	-1.284	0.928	2.323	1.015553e
2	-3.974	-4.982	3.382	-1.310	0.881	2.285	6.583359e
3	-4.017	-5.012	3.412	-1.293	0.912	2.310	4.277088e
L 4	-3.989	-4.992	3.392	-1.304	0.892	2.294	2.783726e
15	-4.007	-5.005	3.405	-1.297	0.905	2.304	1.814312e
16	-3.995	-4.997	3.397	-1.302	0.897	2.297	1.183739e
17	-4.003	-5.002	3.402	-1.299	0.902	2.302	7.729209e
8	-3.998	-4.999	3.399	-1.301	0.899	2.299	5.049554e
9	-4.001	-5.001	3.401	-1.299	0.901	2.301	3.300171e
20	-3.999	-4.999	3.399	-1.300	0.899	2.300	2.157406e
21	-4.001	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.410590e
22	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	9.223947e
23	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.032015e
24	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	3.944809e
25	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.579886e
26	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.687258e
27	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.103486e
28	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	7.216976e
29	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	4.720044e
30	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	3.087019e
31	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.018992e
32	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.320482e
3	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	8.636401e
34	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	5.648532e
35	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	3.694373e
36	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.416287e
37	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.580369e
38	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.033643e
39	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.760596e
Гочність д	осягнута чер	оез 39 ітерац:	ій.				
озв'язок	методом SOR:						

Поміняємо початкові наближення на 1:

$$\varepsilon = 0.1 \ \omega = 1.1$$

			х3	x4	x5	х6	Похибка
1	-5.211	-5.822	3.678	-1.376	1.007	2.514	6.821689e+00
2	-3.788	-4.890	3.358	-1.310	0.869	2.264	1.422622e+00
3	-4.034	-5.016	3.407	-1.297	0.906	2.306	2.452207e-01
4	-3.995	-4.998	3.399	-1.301	0.899	2.299	3.876901e-02
		-4.998 ез 4 ітерації		-1.301	0.899	2.299	3.876901

$$\varepsilon=10^{-6}~\omega=1.1$$

Ітерація	x1	x2	х3	x4	x5	х6	Похибка
1	-5.211	-5.822	3.678	-1.376	1.007	2.514	6.821689e+00
2	-3.788	-4.890	3.358	-1.310	0.869	2.264	1.422622e+00
3	-4.034	-5.016	3.407	-1.297	0.906	2.306	2.452207e-01
4	-3.995	-4.998	3.399	-1.301	0.899	2.299	3.876901e-02
5	-4.001	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.032712e-03
6	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	9.518570e-04
7	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.535614e-04
8	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.526349e-05
9	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	4.212322e-06
10	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	7.078045e-07
Точність д	досягнута чер	рез 10 ітерац	ій.				
Розв'язок	методом SOR						
-3.9	-4.9		L.3 0.8	9 2.29			

$$\varepsilon = 0.1\omega = 1.5$$

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	х6	Похибка
1	-7.469	-8.236	4.995	-1.942	1.326	3.300	9.236363e+00
2	-1.720	-3.214	2.330	-1.267	0.362	1.564	5.749898e+00
3	-5.458	-6.015	4.118	-1.151	1.384	2.823	3.738055e+00
4	-3.081	-4.404	2.920	-1.471	0.518	1.938	2.377141e+00
5	-4.578	-5.361	3.720	-1.158	1.182	2.546	1.497008e+00
6	-3.637	-4.775	3.188	-1.405	0.701	2.135	9.406076e-01
7	-4.229	-5.143	3.540	-1.226	1.037	2.410	5.923290e-01
8	-3.854	-4.908	3.307	-1.350	0.807	2.227	3.747589e-01
9	-4.093	-5.060	3.461	-1.267	0.962	2.348	2.384621e-01
10	-3.940	-4.961	3.360	-1.322	0.859	2.269	1.526146e-01
11	-4.039	-5.026	3.426	-1.286	0.927	2.321	9.818917e-02
Точність д	осягнута чер	рез 11 ітерац	ій.				
Розв'язок	методом SOR						
-4.0	-5.0	3.42 -	1.2 0.9	2 2.32			

 $\varepsilon=10^{-6}\omega=1.5$

Ітерація	x1	x2	x3	x4	x5	х6	Похибка
1	-7.469	-8.236	4.995	-1.942	1.326	3.300	9.236363e+00
2	-1.720	-3.214	2.330	-1.267	0.362	1.564	5.749898e+00
3	-5.458	-6.015	4.118	-1.151	1.384	2.823	3.738055e+00
4 5	-3.081	-4.404	2.920	-1.471	0.518	1.938	2.377141e+00
	-4.578	-5.361	3.720	-1.158	1.182	2.546	1.497008e+00
6	-3.637	-4.775	3.188	-1.405	0.701	2.135	9.406076e-01
7	-4.229	-5.143	3.540	-1.226	1.037	2.410	5.923290e-01
8	-3.854	-4.908	3.307	-1.350	0.807	2.227	3.747589e-01
9	-4.093	-5.060	3.461	-1.267	0.962	2.348	2.384621e-01
10	-3.940	-4.961	3.360	-1.322	0.859	2.269	1.526146e-01
11	-4.039	-5.026	3.426	-1.286	0.927	2.321	9.818917e-02
12	-3.975	-4.983	3.383	-1.309	0.882	2.286	6.345708e-02
13	-4.016	-5.011	3.411	-1.294	0.912	2.309	4.115922e-02
14	-3.989	-4.993	3.393	-1.304	0.892	2.294	2.677101e-02
15	-4.007	-5.005	3.405	-1.297	0.905	2.304	1.744856e-02
16	-3.995	-4.997	3.397	-1.302	0.897	2.298	1.138925e-02
17	-4.003	-5.002	3.402	-1.299	0.902	2.302	7.441689e-03
18	-3.998	-4.999	3.399	-1.301	0.899	2.299	4.865635e-03
19	-4.001	-5.001	3.401	-1.300	0.901	2.301	3.182665e-03
20	-3.999	-4.999	3.399	-1.300	0.899	2.300	2.082334e-03
21	-4.001	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.362595e-03
22	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	8.916768e-04
23	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	5.835149e-04
24	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	3.818462e-04
25	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.498683e-04
26	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.634998e-04
27	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.069810e-04
28	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.999713e-05
29	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	4.579724e-05
30	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.996301e-05
31	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.960290e-05
32	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.282464e-05
33	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	8.389997e-06
34	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	5.488717e-06
35	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	3.590652e-06
36	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	2.348930e-06
37	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.536603e-06
38	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	1.005191e-06
39	-4.000	-5.000	3.400	-1.300	0.900	2.300	6.575542e-07
Точність д	осягнута чер	оез 39 ітераці	ιй.				
	методом SOR:						
-4.0	- <u>5</u> .0	3.40 -1	2 0.9	0 2.30			

Результати розрахунків (4)

Варіант №38									
Метод верхньої релаксації									
	Поч. наближ.	$\varepsilon = 0.1$ $\omega = 1.1$	$\varepsilon = 10^{-6}$ $\omega = 1.1$	$\varepsilon = 0.1$ $\omega = 1.5$	$\varepsilon = 10^{-6}$ $\omega = 1.5$				
x_1	0	-3.9	-3.9	-3.9	-4.0				
x_2	0	-4.9	-4.9	-4.9	-5.0				
x_3	0	3.39	3.39	3.38	3.40				
x_4	0	-1.3	-1.3	-1.3	-1.2				
x_5	0	0.89	0.89	0.88	0.90				
x_6	0	2.29	2.29	2.28	2.30				
Кільк. ітерацій	-	4	10	12	39				

Результати розрахунків (5)

Варіант №38											
Метод верхн	Метод верхньої релаксації										
	Поч. наближ.	$\varepsilon = 0.1$ $\omega = 1.1$	$\varepsilon = 10^{-6}$ $\omega = 1.1$	$\varepsilon = 0.1$ $\omega = 1.5$	$\varepsilon = 10^{-6}$ $\omega = 1.5$						
x_1	1	-3.9	-3.9	-4.0	-4.0						
x_2	1	-4.9	-4.9	-5.0	-5.0						
x_3	1	3.39	3.39	3.42	3.40						
x_4	1	-1.3	-1.3	-1.2	-1.2						
x_5	1	0.89	0.89	0.92	0.90						
x_6	1	2.29	2.29	2.32	2.30						
Кільк. ітерацій	-	4	10	11	39						

Висновки:

Зменшення точності є з 0.1 до 10^{-6} збільшує кількість ітерацій для обох значень ω . Це очікувано, оскільки для більш високої точності потрібні додаткові ітерації для досягнення збіжності. Для ω =1.1, кількість ітерацій менша, ніж для

 ω =1.5, за однакових значень точності є. Це свідчить про те, що при ω =1.1 метод SOR має кращу збіжність для цієї конкретної задачі. Початкові значення (0 або 1) суттєво не впливають на кількість ітерацій — результати майже ідентичні. Це свідчить про те, що для даної задачі метод SOR з обраними параметрами сходиться досить стабільно, незалежно від початкових умов або що різниця між обраними параметрами наближення не настільки велика щоб побачити різницю в єфективності. На основі результатів, ω =1.1 є більш оптимальним вибором для даної задачі, оскільки потребує меншої кількості ітерацій у порівнянні з ω =1.5. При надто високому значенні ω метод може стати менш ефективним і навіть втратити збіжність як це стало коли кількість ітерацій набула 39.