

AGH

**AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA
IM. STANISŁAWA STASZICA
W KRAKOWIE**

Metody Obliczeniowe w Nauce i Technice:

Równania różniczkowe zwyczajne

Laboratorium 9

Przemysław Lechowicz

1. Układ Lorenza

Układ Lorenza jest to przedstawiony układ trzech nieliniowych równań różniczkowych zwyczajnych modelujący w możliwie najprostszy sposób zjawisko konwekcji termicznej w atmosferze.

$$\frac{dx}{dt} = \sigma(y - x),$$

$$\frac{dy}{dt} = x(\rho - z) - y,$$

$$\frac{dz}{dt} = xy - \beta z.$$

Przyjmuję, że:

$$\rho = 28, \beta = \frac{8}{3}, \sigma = 10$$

2. Zadanie 2

Proszę wykonać implementację następujących metod rozwiązywania równań różniczkowych:

a. metoda Eulera

Wykonałem implementację klasy realizującą metodę Eulera dla układu Lorenza:

```
class Lorenz {
private:
    double sigma;
    double rho;
    double beta;
    double x;
    double y;
    double z;
    int IterationCount;
public:
    Lorenz(int iterationCount, double sigma = 10, double rho = 28, double beta = 8 /
3, double x = 0.1, double y = 0, double z = 0) {
        this->IterationCount = iterationCount;
        this->beta = beta;
        this->sigma = sigma;
        this->rho = rho;
        this->x = x;
        this->y = y;
        this->z = z;
    }

    void euler() {
        double step = 0.01;
        std::ofstream myfile;
```

```

myfile.open("euler.txt");
for (int i = 0; i < this->IterationCount; i++) {
    double xt = x + step * this->sigma * (y - x);
    double yt = y + step * (x * (this->rho - z) - y);
    double zt = z + step * (x * y - this->beta * z);
    x = xt;
    y = yt;
    z = zt;
    myfile << x << std::endl;
    myfile << y << std::endl;
    myfile << z << std::endl;
}
myfile.close();
}
};

```

Sama wizualizacja atraktora została wykonana przy użyciu języka python z biblioteką matplotlib:

```

from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
import matplotlib.pyplot as plt

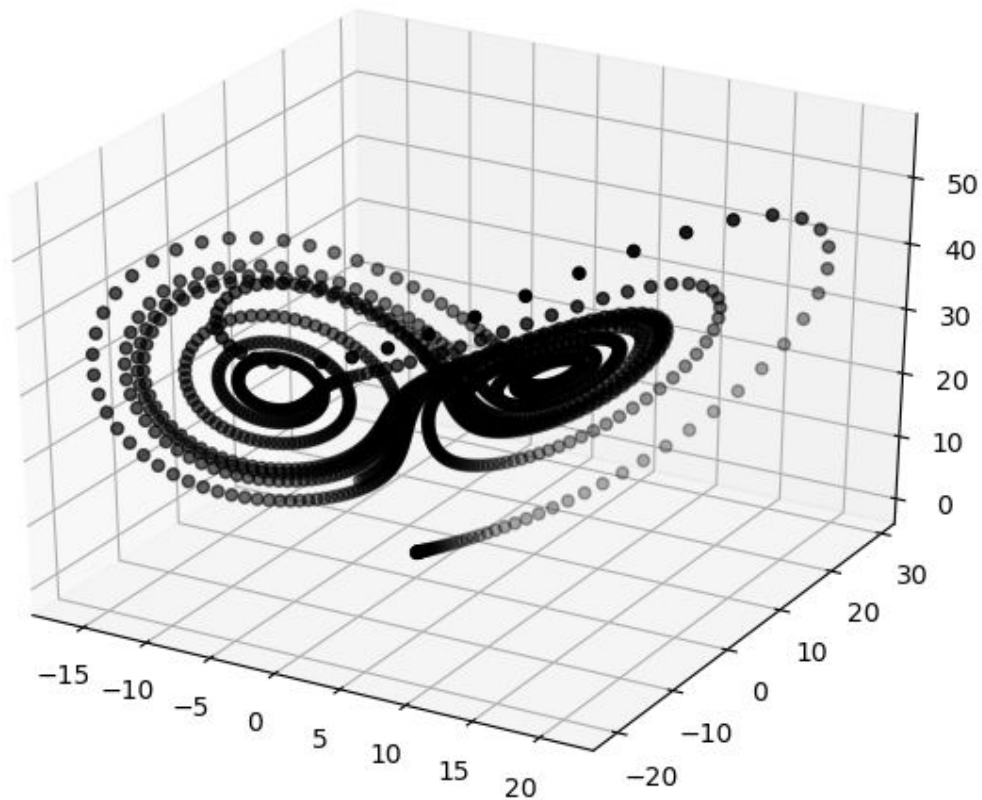
f = open("euler.txt", "r")
x = []
y = []
z = []
num_lines = sum(1 for line in open('euler.txt'))

for i in range(int(num_lines / 3)):
    x.append(float(f.readline()))
    y.append(float(f.readline()))
    z.append(float(f.readline()))

fig = plt.figure()
ax = fig.add_subplot(projection='3d')
ax.scatter(x, y, z, c='black', marker='o')
plt.show()

```

Wynikiem działania tego programu jest następujący atraktor:

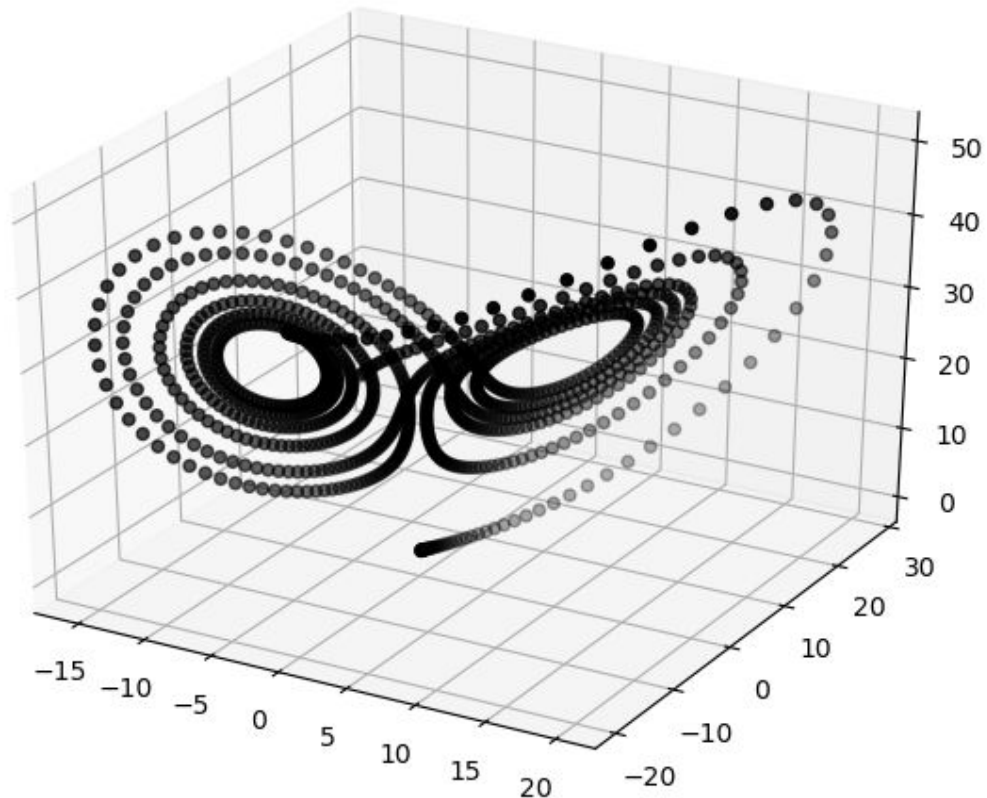


b. modyfikacja metody Eulera (ang. Backward Euler method)

Zaimplementowana została metoda Backward Euler method:

```
void backwardEuler() {  
    double step = 0.01;  
    std::ofstream myfile;  
    myfile.open("backwardEuler.txt");  
    for (int i = 0; i < this->IterationCount; i++) {  
        double xt = x + step * this->sigma * (y - x);  
        double yt = y + step * (xt * (this->rho - z) - y);  
        double zt = z + step * (xt * yt - this->beta * z);  
        x = xt;  
        y = yt;  
        z = zt;  
        myfile << x << std::endl;  
        myfile << y << std::endl;  
        myfile << z << std::endl;  
    }  
    myfile.close();  
}
```

Otrzymany atraktor:



c. metoda Rungego-Kutty 1 rzędu

Metoda Eulera jest szczególnym przypadkiem metod Runge-Kutty (metoda Eulera pojawiła się historycznie najpierw, w związku z tym zachowano tradycyjną nazwę) - Metoda Rungego-Kutty 1 rzędu jest metodą Eulera.

d. metoda Rungego-Kutty 2 rzędu

Zaimplementowana została metoda Rungego-Kutty 2 rzędu:

```
void rungeKutta() {  
    double step = 0.01;  
    std::ofstream myfile;  
    system("rm rungekutta.txt");  
    myfile.open("rungekutta.txt");  
    x = 1;  
    y = 1;  
    z = 1;  
    for (int i = 1; i < this->IterationCount + 1; i++) {  
        double k1 = sigma * (y - x);  
        double l1 = x * rho - x * z - y;  
        double m1 = x * y - beta * z;
```

```

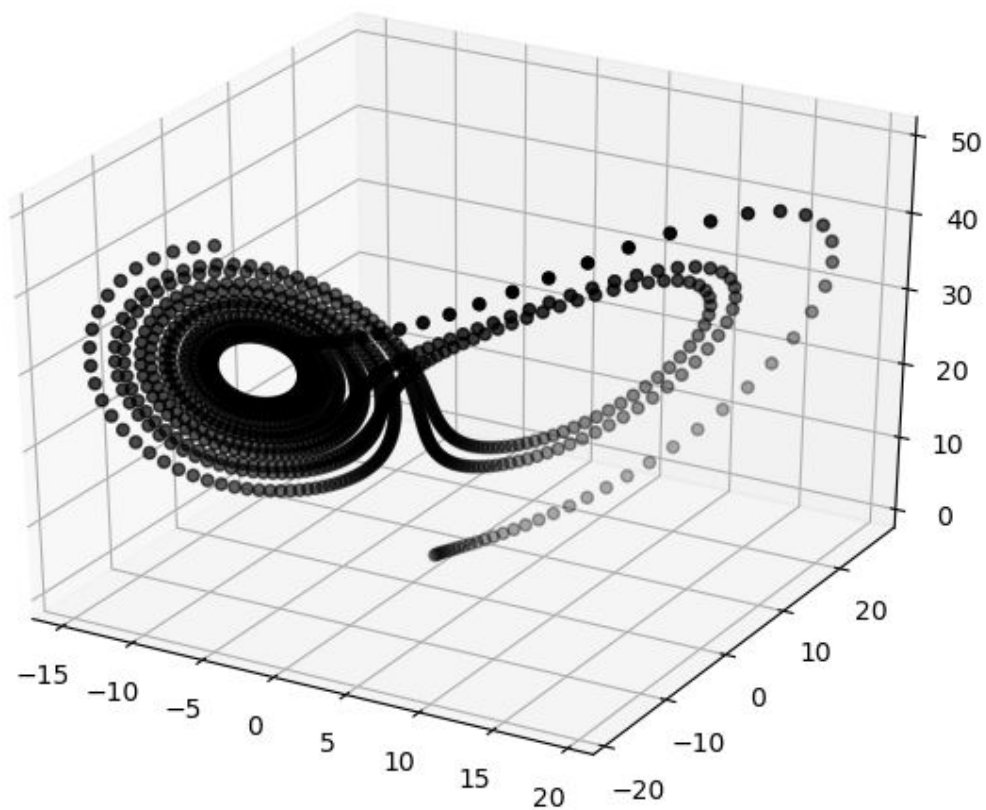
        double k2 = sigma * ((y + (0.5 * l1 * step)) - (x + 0.5 * k1 * step));
        double l2 = (x + 0.5 * k1 * step) * rho - (x + 0.5 * k1 * step) * (z +
(0.5 * m1 * step)) - (y + (0.5 * l1 * step));
        double m2 = (x + 0.5 * k1 * step) * (y + (0.5 * l1 * step)) - beta * (z +
(0.5 * m1 * step));

        x = x + step * k2;
        y = y + step * l2;
        z = z + step * m2;

        myfile << x << std::endl;
        myfile << y << std::endl;
        myfile << z << std::endl;
    }
    myfile.close();
}

```

Otrzymany atraktor:



e. metoda Rungego-Kutty 4 rzędu

Zaimplementowana została metoda realizująca metodę Rungego-Kutty 4-rzędu:

```
void rk4() {
    double step = 0.01;
    std::ofstream myfile;
    myfile.open("rk4.txt");
    x = 1;
    y = 1;
    z = 1;
    for (int i = 1; i < this->IterationCount + 1; i++) {
        double k1 = sigma * (y - x);
        double l1 = x * rho - x * z - y;
        double m1 = x * y - beta * z;

        double k2 = sigma * ((y + (0.5 * l1 * step)) - (x + 0.5 * k1 * step));
        double l2 = (x + 0.5 * k1 * step) * rho - (x + 0.5 * k1 * step) * (z +
(0.5 * m1 * step)) - (y + (0.5 * l1 * step));
        double m2 = (x + 0.5 * k1 * step) * (y + (0.5 * l1 * step)) - beta * (z +
(0.5 * m1 * step));

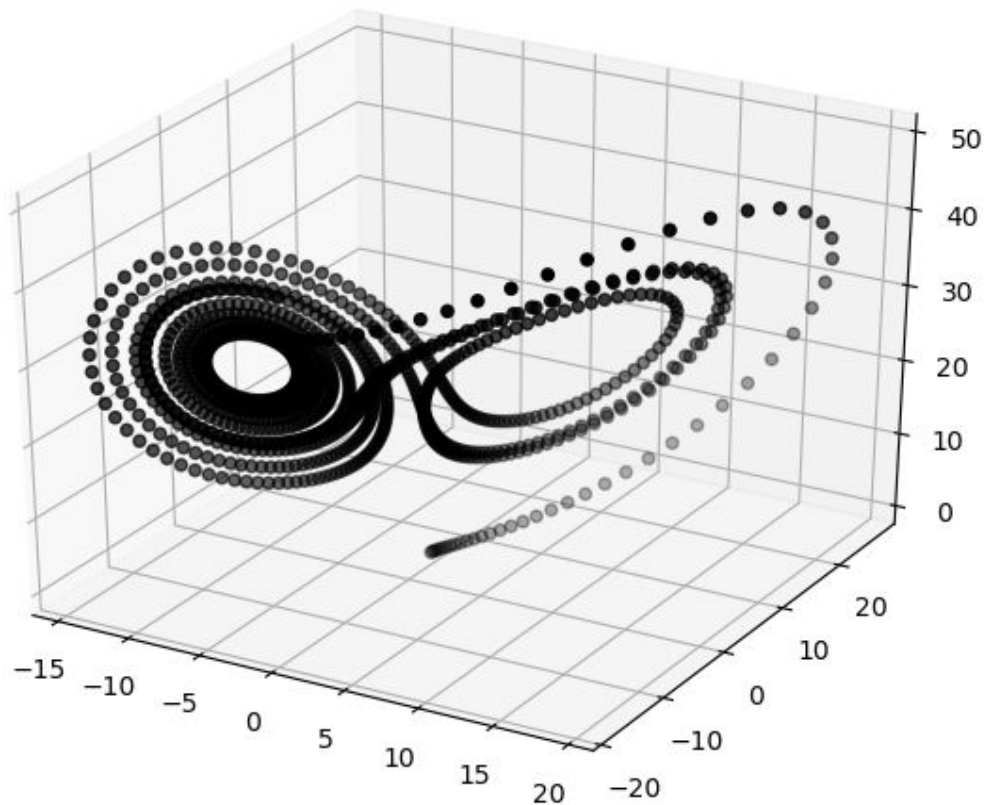
        double k3 = sigma * ((y + (0.5 * l1 * step)) - (x + 0.5 * k1 * step));
        double l3 = (x + 0.5 * k1 * step) * rho - (x + 0.5 * k1 * step) * (z +
(0.5 * m1 * step)) - (y + (0.5 * l1 * step));
        double m3 = (x + 0.5 * k1 * step) * (y + (0.5 * l1 * step)) - beta * (z +
(0.5 * m1 * step));

        double k4 = sigma * ((y + l3 * step) - (x + k3 * step));
        double l4 = (x + k3 * step) * rho - (x + k3 * step) * (z + m3 * step) - (y
+ l3 * step);
        double m4 = (x + k3 * step) * (y + l3 * step) - beta * (z + m3 * step);

        x = x + step * (k1 + 2 * k2 + 2 * k3 + k4) / 6;
        y = y + step * (l1 + 2 * l2 + 2 * l3 + l4) / 6;
        z = z + step * (m1 + 2 * m2 + 2 * m3 + m4) / 6;

        myfile << x << std::endl;
        myfile << y << std::endl;
        myfile << z << std::endl;
    }
    myfile.close();
}
```

Otrzymany atraktor:



3. Zadanie 3

Proszę dokonać porównania teoretycznego wszystkich powyższych metod.

Różnicą pomiędzy metodą Eulera, a odwrotną metodą Eulera jest kolejność wyliczania kolejnych danych. W metodzie Eulera kierujemy się wzorem:

$$y_{n+1} = y_n + hf(t_n, y_n).$$

Podczas gdy w odwrotnej metodzie Eulera stosujemy wzór:

$$y_{k+1} = y_k + hf(t_{k+1}, y_{k+1}).$$

Jako metodę Rungego-Kutty 2. rzędu wykorzystałem metodę punktu pośredniego, która korzysta ze wzoru:

$$y_{n+1} = y_n + hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_1\right),$$

gdzie:

$$k_1 = hf(x_n, y_n),$$

Natomiast metoda Rungego-Kutty 4. rzędu korzysta z następujących wzorów:

$$y_{n+1} = y_n + \Delta y_n,$$

$$\Delta y_n = \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4),$$

gdzie:

$$k_1 = hf(x_n, y_n),$$

$$k_2 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_1\right),$$

$$k_3 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_2\right),$$

$$k_4 = hf(x_n + h, y_n + k_3).$$

W ten sposób otrzymujemy, podobnie jak w innych iteracyjnych metodach rozwiązywania równań różniczkowych kolejne punkty, które przybliżają rozwiązanie.

Metody typu Runge-Kutty (w tym również 1. rzędu - metoda Eulera) są łatwe w implementacji, zmiana kroku całkowania może być dokonywana w dowolnym etapie obliczeń i nie wymaga dużego nakładu pracy. Wymagają one jednak wielokrotnego (dla metody rzędu p p -krotnego) obliczania wartości funkcji f w każdym kroku całkowania, mogą więc być metodami kosztownymi (zwykle najbardziej czasochłonnymi, a więc i kosztownym zadaniem jest obliczanie wartości funkcji f). Wszystkie mają złożoność czasową $O(n)$, gdzie n jest liczbą iteracji.

Rząd metody	Wartości współczynników	Nazwa metody	Błąd lokalny	Błąd całkowity
1	$k_1 = hf(x_n, y_n),$	Eulera	$O(h^2)$	$O(h)$
2	$k_1 = hf(x_n, y_n),$ $k_2 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_1\right),$	punktu pośredniego	$O(h^3)$	$O(h^2)$
4	$k_1 = hf(x_n, y_n),$ $k_2 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_1\right),$ $k_3 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{1}{2}k_2\right),$ $k_4 = hf(x_n + h, y_n + k_3)$	klasyczna metoda Runge-Kutty	$O(h^5)$	$O(h^5)$

4. Zadanie 4

Dane jest równanie różniczkowe. Znaleźć rozwiązanie tego zagadnienia $y(x)$ w przedziale $[x_0, x_k]$ metodą Eulera oraz metodą Rungego-Kutty.

Równanie jest postaci:

$$y' - k \sin(mx) = k^2 \sin(mx) \cos(mx), \quad y(x_0) = a$$

Jako x_0 przyjmuję 0, jako x_k przyjmuję , jako m przyjmuję 1, jako k przyjmuję 2.

Zatem równanie przyjmuje postać

$$y' = 4 \sin(x) \cos(x) + 2y \sin(x)$$

Z warunkiem brzegowym:

$$y(0) = e^{-2} - 1$$

Dokładne rozwiązanie wynosi:

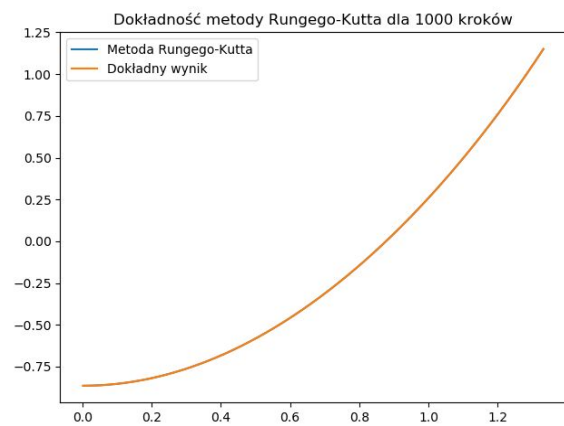
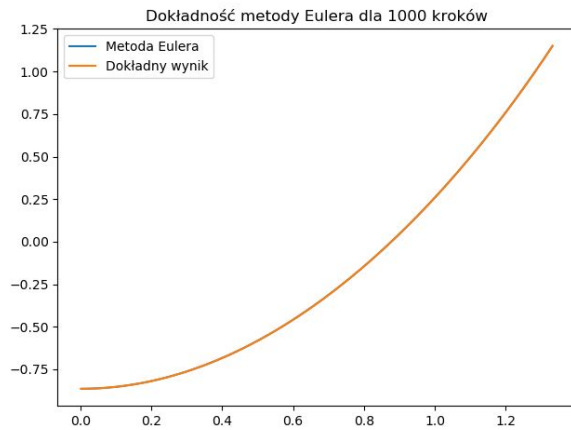
$$y = e^{-2 \cos(x)} - 2 \cos(x) + 1$$

W celu wykonania zadania zmodyfikowane zostały metody:

```
void euler(int iterations) {
    double x0, y;
    x0 = 0;
    y = pow(M_E, -2) - 1;
    double step = (double)2.0 / (double)iterations;
    std::ofstream myfile;
    myfile.open("euler2.txt");
    for (int i = 0; i < iterations; i++) {
        y = y + step * func(x0, y);
        x0 = x0 + step;
        myfile << x0 << std::endl;
        myfile << y << std::endl;
    }
    myfile.close();
}
```

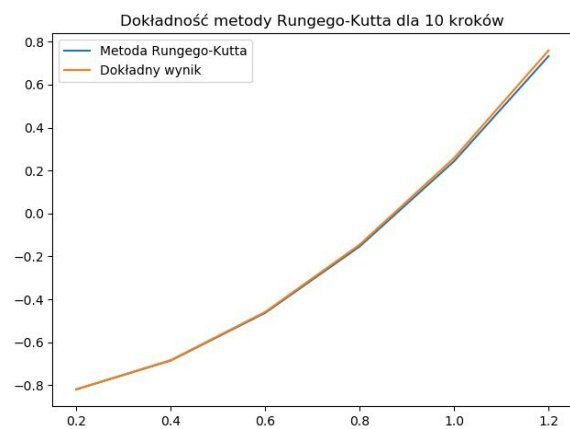
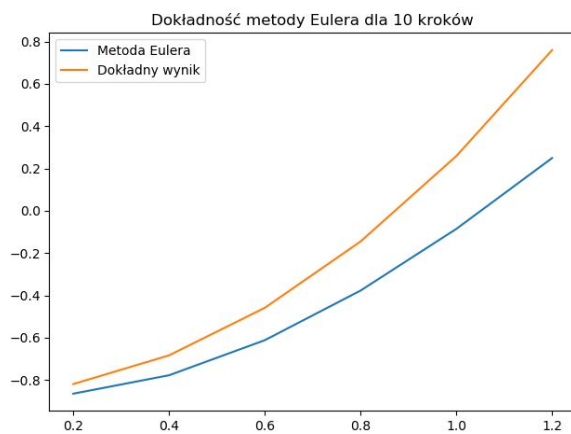
```
void rungeKutta(int iterations) {
    double x0, y;
    x0 = 0;
    y = pow(M_E, -2) - 1;
    double step = (double)2.0 / (double)iterations;
    std::ofstream myfile;
    myfile.open("rungekutta2.txt");
    for (int i = 0; i < iterations; i++) {
        double k1 = step * func(x0, y);
        y = y + step * func(x0+step/2, y+k1/2);
        x0 = x0 + step;
        myfile << x0 << std::endl;
        myfile << y << std::endl;
    }
    myfile.close();
}
```

Dla 1000 kroków wykresy wyglądają następująco:



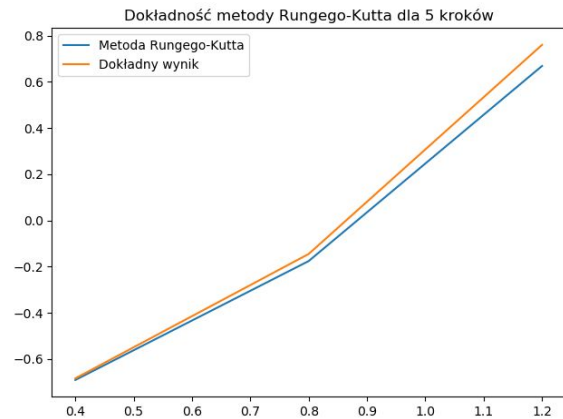
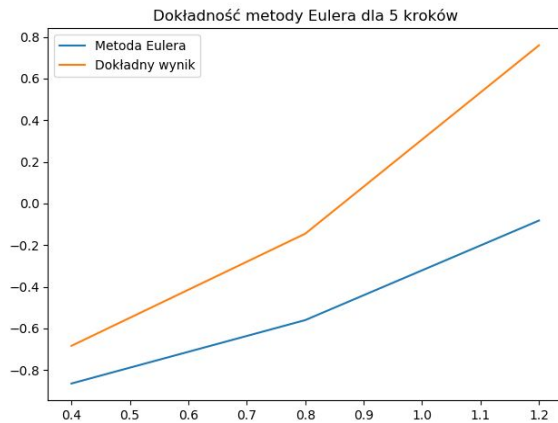
W obu przypadkach nie jesteśmy w stanie odróżnić linii niebieskiej (rozwiązanie testowanej metody) od pomarańczowej (dokładne rozwiązanie).

Dla 10 kroków:



W tym przypadku dostrzegamy już o ile dokładniejsza jest metoda Rungego-Kutta. Podczas gdy dla Rungego-Kutta nie jesteśmy w stanie odróżnić linii dla wartości od 0 do 0.4 to metoda Eulera zupełnie różni się od dokładnego wyniku.

Dla 5 kroków:



Mimo, że zastosowane jest tylko 5 kroków - metoda Rungego-Kutta nadal ma bardzo niski błąd.

Widzimy, że w każdym przypadku metoda Rungego-Kutta przynosi lepsze rezultaty. Zastosowana została metoda Rungego-Kutta 2. rzędu, która ma większy teoretyczny błąd niż metoda Rungego-Kutta 4.rzędu - dla tej metody wyniki powinny być jeszcze lepsze.

W celu obliczania prostych równań różniczkowych warto korzystać z metody Rungego-Kutta 2 lub 4 rzędu. Są one dużo dokładniejsze od metody Rungego-Kutta 1. rzędu (czyli metody Eulera), a nie są dużo trudniejsze w implementacji.