

Laboratorium 3

Cel ćwiczenia:

- opanowanie projektowania filtrów za pomocą prostych funkcji oraz aplikacji okienkowej;
- zrozumienie zagadnienia dekompozycji filtrów NOI na sekcje bikwadratowe (ang. SOS);
- zrozumienie metody podziału na bloki przy filtracji sygnałów bardzo długich (np. w czasie rzeczywistym)

1. Za pomocą funkcji `fir1` metoda prób i błędów zaprojektuj dolnoprzepustowy filtr SOI o minimalnym rzędzie spełniający zadane wymagania:

- pasmo przepustowe od 0 do $0.025 \cdot F_s / 2$
- pasmo zaporowe od $0.050 \cdot F_s / 2$ do końca
- zafalowania w paśmie przepustowym: 1 dB
- tłumienie w paśmie zaporowym: 60 dB

Wyświetl charakterystykę amplitudową i fazową (`freqz`) oraz opóźnienie grupowe (`grpdelay`). Sprawdź czy wymagania zostały spełnione. Wyświetl zera i bieguny na okręgu jednostkowym (`zplane`).

Uwaga 1: We wszystkich funkcjach dotyczących projektowania filtrów w Matlabie parametry częstotliwościowe są unormowane do częstotliwości Nyquista czyli $w=1.0$ odpowiada $F_s/2$.

Uwaga 2: Wymagania są wysokie – proszę się nie dziwić, że rząd filtru wychodzi trzycyfrowy!

2. Za pomocą narzędzia `fdatool` (albo `filterDesigner`) zaprojektuj filtr jak w 1 wyświetl i porównaj charakterystyki z zadań 1 oraz 2 a następnie oceń o ile lepiej/gorzej wyszedł filtr.

EXTRA: Interesujące zagadnienie badawcze: co w tych wymaganiach na filtr najsilniej wpływa na rząd filtru?

3. Za pomocą pary funkcji `buttord`/`butter` zaprojektuj filtr o NOI o minimalnym rzędzie spełniający wymagania punktu 1. Wyświetl charakterystykę amplitudową i fazową oraz opóźnienie grupowe. Sprawdź czy wymagania zostały spełnione. Wyświetl zera i bieguny na okręgu jednostkowym. Powtórz zadanie dla filtrów Czebyszewa i eliptycznego – tu już użyj narzędzia `fdatool`/`filterDesigner`. Uwaga: `fdatool`/`filterDesigner` można użyć do wyświetlenia charakterystyk wszystkich filtrów na jednym wykresie (ikonka), wynik projektowania z zadaniem 1 należy wtedy zaimportować do `filterDesigner`'a i być może zapisać w aplikacji "Filter Manager".

4. Zaprojektuj (`fdatool`()) filtr NOI rzędu 10 lub wyższego (samodzielnie dobierz jakieś wymagania). Porównaj wartość największego i najmniejszego co do modułu współczynnika. Przetestuj jego realizację w strukturze prostej - `filter()` przy pomocy: impulsu jednostkowego, skoku jednostkowego, sinusoidy w paśmie przepustowym i zaporowym.

Zdekomponuj filtr na sekcje bikwadratowe i przetestuj ponownie – przyda się funkcja `sosfilt()`, po drodze warto zrozumieć co to jest ta macierz $L \times 6$:-).

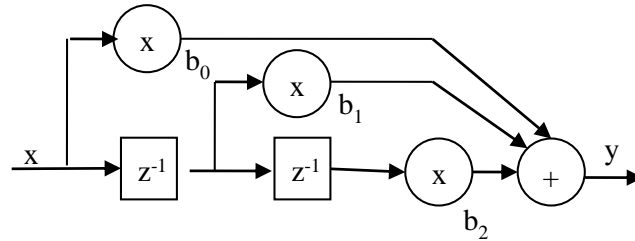
Uwaga 1: `filterDesigner` może zaprojektować współczynniki w strukturze prostej lub kaskadowej – przełącza się to w menu „Edit”.

Uwaga 2: współczynniki można wyeksportować do zmiennych Matlab (menu „File=>Export”)

5. Zarejestruj lub wygeneruj bardzo długi sygnał (np. 60 sekund przy $F_s=48$ kHz). Podziel na krótkie bloki i przefiltruj bloki po kolei filtrem SOI (dowolnie zaprojektowanym). Zadbaj o zapamiętanie stanu filtru pomiędzy blokami, aby na początku kolejnego bloku nie powstał stan przejściowy.
6. Zrealizuj to samo za pomocą `fftfilt()` (uwaga, tu samodzielnie musisz zadbać o sklejanie na granicach bloków!)

W obu przypadkach odsłuchanie sygnału może wykazać, że sklejanie się nie udało :-).

7. Stwórz własną funkcję `mysoi(B, x)` realizującą filtrację SOI dowolnego rzędu (w uproszczeniu 2 rzędu). Porównaj działanie funkcji z wbudowaną funkcją `filter` dla wektora $B = [1 \ 2 \ 1]$ (tzn. sprawdź, czy działa tak samo i jak duża jest różnica wynikająca np. z innego zaokrąglania wyników).



-