

# Semaine 9 du 26 novembre 2024 (S48)

## VII Réduction des endomorphismes et des matrices

Le chapitre VII reste au programme :

### 1 Diagonalisation en dimension finie

#### 1.1 Endomorphismes diagonalisables

#### 1.2 Matrices diagonalisables

#### 1.3 Pratique de la diagonalisation

### 2 Diagonalisabilité et polynômes annulateurs

### 3 Applications de la diagonalisation

#### 3.1 Calcul des puissances d'une matrice diagonalisable

#### 3.2 Suites récurrentes linéaires simultanées

#### 3.3 Suites récurrentes linéaires à coefficients constants

#### 3.4 Systèmes différentiels linéaires

### 4 Trigonalisation en dimension finie

#### 4.1 Endomorphismes trigonalisables

#### 4.2 Matrices trigonalisables

#### 4.3 Trigonalisation et polynômes

### 5 Exercices à connaître

#### 5.1 Deux diagonalisations – bête et méchante et plus théorique

1) Diagonaliser  $A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -2 & 5 & 2 \\ 2 & -3 & 0 \end{pmatrix}$ .

- 2) Diagonaliser la matrice  $J$  dont tous les coefficients sont égaux à 1. Puis diagonaliser la matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que  $a_{i,j} = \alpha$  si  $i = j$ ,  $a_{i,j} = \beta$  sinon.

#### 5.2 Deux applications de la trigonalisation

- 1) Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice nilpotente.
- a) Montrer que  $A$  est semblable à une matrice triangulaire supérieure stricte.
  - b) Le résultat est-il encore vrai pour  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ?
- 2) Soit  $E$  un  $\mathbb{C}$ -ev de dimension finie  $n$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Montrer que  $\text{Sp}(P(u)) = P(\text{Sp}(u))$ .

### 5.3 Diagonalisation simultanée

Dans un espace vectoriel  $E$  de dimension finie, on considère deux endomorphismes  $u$  et  $v$  diagonalisables tels que  $u \circ v = v \circ u$ .

- 1) Montrer que les sous-espaces propres de  $v$  sont stables par  $u$ .
- 2) Montrer que l'endomorphisme induit de  $u$  à un sous-espace propre de  $v$  est diagonalisable.
- 3) Montrer qu'il existe une base de  $E$  constituée de vecteurs propres de  $u$  et  $v$ .

### 5.4 Racine carrée d'une matrice

- 1) Soit  $M$  une matrice diagonale d'ordre  $n$  dont les coefficients diagonaux sont deux à deux distincts. Montrer que les matrices commutant avec  $M$  sont exactement les matrices diagonales.
- 2) Déterminer les valeurs propres de  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ .
- 3) Combien y a-t-il de matrice  $M$  telle que  $M^2 = A$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ? dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ?

S'y ajoute :

## VIII Séries de fonctions

### 1 Différents types de convergence

#### 1.1 Convergence simple

#### 1.2 Convergence uniforme

#### 1.3 Convergence normale

#### 1.4 Liens entre les différentes convergences

## 2 Régularité et limites de la somme d'une série de fonctions

### 2.1 Continuité

### 2.2 Interversion de limites

### 2.3 Dérivation des séries de fonctions

## 3 Séries de fonctions et intégration

### 3.1 Intégration terme à terme sur un segment

### 3.2 Intégration terme à terme sur un intervalle quelconque

### 3.3 Utilisation du théorème de convergence dominée

## 4 Exercices à connaître

### 4.1 La fonction $\zeta$ de Riemann

On définit, là où cela est possible, la fonction  $\zeta(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^x}$ .

- 1) Donner l'ensemble de définition de  $\zeta$ .
- 2) Montrer qu'elle ne converge pas uniformément sur  $]1, +\infty[$ .
- 3) Montrer que  $\zeta \in \mathcal{C}^\infty([1, +\infty[, \mathbb{R})$ .
- 4) Étudier la monotonie et la convexité de  $\zeta$ .
- 5) Montrer qu'elle a une limite en  $+\infty$  et la calculer.
- 6) Donner un équivalent de  $\zeta$  en  $1^+$ .

#### 4.2 Tableau de variation d'une série de fonctions

Dresser le tableau de variation de la fonction  $S : x \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n+x}$ .

#### 4.3 Interversion somme/intégrale

Montrer que  $\int_0^{+\infty} \frac{\sin t}{e^t - 1} dt = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2 + 1}$ .

#### 4.4 Utilisation du théorème de convergence dominée

Montrer que  $\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} = \frac{\pi}{4}$ , en justifiant soigneusement que les théorèmes d'intégration terme à terme sur un segment ou un intervalle quelconque ne peuvent être utilisés.