# V – Espaces vectoriels normés

## I. Produit d'espaces vectoriels normés

Soit  $(x_1, \ldots, x_p), (y_1, \ldots, y_p) \in E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

• La positivité de N est évidente.

$$N(\lambda(x_1, \dots, x_p)) = N(\lambda x_1, \dots, \lambda x_p) = \max_{1 \leqslant k \leqslant p} N_k(\lambda x_k)$$
$$= \max_{1 \leqslant k \leqslant p} |\lambda| N_k(x_k) = |\lambda| \max_{1 \leqslant k \leqslant p} N_k(x_k)$$
$$= |\lambda| N(x_1, \dots, x_p)$$

• En utilisant la norme  $\|.\|_{\infty}$  de  $\mathbb{R}^p$ , nous avons :

$$\begin{split} N((x_1,\ldots,x_p) + (y_1,\ldots,y_p)) &= \max_{1 \leqslant k \leqslant p} N_k(x_k + y_k) \\ &\leqslant \max_{1 \leqslant k \leqslant p} \left[ N_k(x_k) + N(y_k) \right] \\ &\leqslant \left\| (N_1(x_1),\ldots,N_p(x_p)) + (N_1(y_1),\ldots,N_p(y_p)) \right\|_{\infty} \\ &\leqslant \left\| (N_1(x_1),\ldots,N_p(x_p)) \right\|_{\infty} + \left\| (N_1(y_1),\ldots,N_p(y_p)) \right\|_{\infty} \\ &\leqslant \max_{1 \leqslant k \leqslant p} \left[ N_k(x_k) \right] + \max_{1 \leqslant k \leqslant p} \left[ N(y_k) \right] \\ &\leqslant N(x_1,\ldots,x_p) + N(y_1,\ldots,y_p). \end{split}$$

• Si  $N(x_1,\ldots,x_p)=0$ , alors pour tout  $k, 0 \leq N_k(x_k) \leq N(x_1,\ldots,x_p)=0$ . Donc  $N_k(x_k) = 0$  et ainsi  $x_k = 0$  et  $(x_1, \ldots, x_p) = 0$ .

Avec tous ces points, N est bien une norme.

#### II. Comparaison de deux normes

1) On a bien sûr  $N_1, N_2 : \mathbb{R}[X] \to \mathbb{R}_+$ .

$$N_1(P+Q) = \sum_{k=0}^{+\infty} \left| P^{(k)}(0) + Q^{(k)}(0) \right|$$

$$\leq \sum_{k=0}^{+\infty} \left| P^{(k)}(0) \right| + \left| Q^{(k)}(0) \right|$$

$$\leq \sum_{k=0}^{+\infty} \left| P^{(k)}(0) \right| + \sum_{k=0}^{+\infty} \left| Q^{(k)}(0) \right|$$

$$= N_1(P) + N_1(Q).$$

• 
$$N_1(\lambda P) = \sum_{k=0}^{+\infty} |\lambda P^{(k)}(0)| = |\lambda| \sum_{k=0}^{+\infty} |P^{(k)}(0)| = |\lambda| N_1(P).$$

• 
$$N_1(P) = 0 \Rightarrow \forall k \in \mathbb{Z}, P^{(k)}(0) = 0, \text{ or } P = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{P^{(k)}(0)}{k!} X^k \text{ donc } P = 0.$$

Finalement  $N_1$  est une norme.

$$\begin{split} N_2(P+Q) &= \sup_{t \in [-1,1]} |P(t) + Q(t)| \\ &\leqslant \sup_{t \in [-1,1]} |P(t)| + |Q(t)| \\ &\leqslant \sup_{t \in [-1,1]} |P(t)| + \sup_{t \in [-1,1]} |Q(t)| \\ &= N_2(P) + N_2(Q). \end{split}$$

- $\begin{array}{lll} \bullet & N_2(\lambda P) &=& \sup_{t \in [-1,1]} |\lambda P(t)| &=& \sup_{t \in [-1,1]} |\lambda| |P(t)| \\ |\lambda| \sup_{t \in [-1,1]} |P(t)| &=& |\lambda| N_2(P). \\ \bullet & N_2(P) &=& 0 \Rightarrow \forall \, t \in [-1,1], P(t) = 0 \text{ et par infinit\'e de racines, } P = 0. \end{array}$
- 2) La suite  $\frac{1}{n}X^n$  converge vers 0 pour  $N_2$  mais n'est pas bornée et donc diverge pour  $N_1$ .
- 3) Les normes ne peuvent être équivalentes car sinon les suites convergeant pour l'une des normes convergerait pour l'autre.

### III. Opérations sur les convexes

- Réunion finie et infinie : non, par exemple  $[-2, -1] \cup [1, 2]$ .
- Intersection finie et infinie : oui, revenir à la définition. Soit I un ensemble et  $(A_i)_{i\in I}$  une famille de convexes d'un ev E. Soit  $M,N\in\bigcap_{i\in I}A_i$ . Alors pour tout  $i\in I,\,M,N\in A_i$  donc  $[M,N]\subset A_i$ . Ainsi  $[M,N]\subset\bigcap_{i\in I}A_i$  et  $\bigcap_{i\in I}A_i$  est bien convexe.

#### IV. Limite d'une suite de matrices

1) On note  $A_n = (a_{i,j,n})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}, \ B_n = (b_{i,j,n})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}, \ A_n B_n = (c_{i,j,n})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}, \ A = (\alpha_{i,j})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}, \ B = (\beta_{i,j})_{1 \leqslant i,j \leqslant n} \text{ et } AB = (d_{i,j})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}.$  On raisonne coefficient par coefficient : pour tout  $i,j, a_{i,j,n} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \alpha_{i,j}$  et  $b_{i,j,n} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \beta_{i,j}.$ 

Alors pour tout  $i, j, c_{i,j,n} = \sum_{k=1}^{p} a_{i,k,n} b_{k,j,n} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \sum_{k=1}^{p} \alpha_{i,k} \beta_{k,j} = d_{i,j}, \text{ donc}$   $A_n B_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} AB.$ 

2)  $(A^n)^2 \xrightarrow[n \to +\infty]{} P^2$  mais aussi  $(A^n)^2 = A^{2n} \xrightarrow[n \to +\infty]{} P$  donc  $P = P^2$ .

#### V. Norme d'algèbre sur les matrices et convergence d'une suite

1) Le tout est de remarquer que cette fonction correspond au produit scalaire usuel. Notons  $A = (a_{ij}), A^{\top} = (c_{ij}),$  et  $B = (b_{ij}).$ 

Alors tr 
$$(A^{\top}B) = \sum_{i=1}^{n} (\sum_{k=1}^{n} c_{ik} b_{ki}) = \sum_{i=1}^{n} (\sum_{k=1}^{n} a_{ki} b_{ki})$$
: c'est bien l'expression

du produits scalaire usuel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  associé à la base canonique. Vérifions que  $\varphi(A, B) = \operatorname{tr}(A^{\top}B)$  est bien un produit scalaire : Soit  $A, B, C \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\lambda_i n \mathbb{R}$ .

- $\bullet \ \varphi(B,A) = \operatorname{tr} \left( B^{\top} A \right) = \operatorname{tr} \left( (B^{\top} A)^{\top} = \operatorname{tr} \left( A^{\top} B \right) = \varphi(A,B) \ ;$
- Pour on a  $\operatorname{tr}((A + \lambda B)^{\top}C) = \operatorname{tr}(A^{\top}C + B^{\top}C) = \operatorname{tr}(A^{\top}C) + \operatorname{tr}(B^{\top}C)$ donc  $\varphi$  est linéaire par rapport à la première variable. Par symétrie elle est donc bilinéaire :
- $\varphi(A,A) = \sum_{i,j} a_{ij}^2 \geqslant 0$  avec égalité si et seulement si tous les  $a_{ij}$  sont nuls, i.e. A = 0.
- 2) Grâce à la question précédente, la norme associée à  $\varphi$  est la norme euclidienne usuelle associée à la base canonique.

Avec  $A_{*,j}$  la colonne j de A,  $A_{i,*}$  la ligne i de A et  $\|\cdot\|$  la norme euclidienne sur  $\mathbb{R}^n$ , on a

$$N(A)^{2} = \sum_{i=1}^{n} \|A_{i,*}\|^{2} = \sum_{j=1}^{n} \|A_{*,j}\|^{2}.$$

Si  $x \in \mathbb{R}^n$ , on a alors par l'inégalité de Cauchy-Schwarz sur  $\mathbb{R}^n$ :

$$||Ax||^2 = \sum_{i=1}^n \langle A_{i,*}, x \rangle^2 \leqslant \sum_{i=1}^n ||A_{i,*}||^2 ||x||^2 = N(A) ||x||^2$$

Alors,

2

$$N(AB) = \sum_{j=1}^{n} \|(AB)_{*,j}\|^2 = \sum_{j=1}^{n} \|A \times B_{*,j}\|^2 \leqslant \sum_{j=1}^{n} N(A) \|B_{*,j}\|^2 = N(A)N(B).$$