# XVI. Équations différentielles

### I. Méthode de variation de la constante

- 1) On trouve  $t \mapsto \frac{1}{(1+t^2)^2}$ .
- 2) Une solution particulière (relativement) évidente est  $t\mapsto 1+t^2$ . Cherchons donc les solutions sous la forme  $y(t)=K(t)(1+t^2)$ . y est solution ssi pour tout  $t\in\mathbb{R},\ (1+t^2)^2K''(t)+4(t^2+1)tK'(t)=0$ , ou encore K' est solution de l'équation différentielle  $z'+\frac{4t}{1+t^2}z=0$ . Cette dernière équation a pour solutions les fonctions de la forme  $t\mapsto \frac{\lambda}{(1+t^2)^2}$  quand  $\lambda$  parcourt  $\mathbb{R}$ . Grâce à la première question, y est solution ssi il existe  $\lambda,\mu\in\mathbb{R}$  telles que  $K:t\mapsto \frac{\lambda}{2}\left(\arctan t+\frac{t}{1+t^2}\right)+\mu$ . Finalement l'ensemble des solutions est

$$\left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ t & \mapsto & \lambda \left( (1+t^2) \arctan t + t \right) + \mu (1+t^2) \end{array}, \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\}.$$

3) Nous avons résolu l'équation homogène associée. Une solution évidente de l'équation avec second membre est la fonction  $t\mapsto -\frac{t}{2}$ , donc l'ensemble des solutions est

$$\left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ t & \mapsto & \lambda \left( (1+t^2) \arctan t + t \right) + \mu (1+t^2) - \frac{t}{2} \end{array}, \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\}.$$

## II. Un raccordement de solutions (banque CCINP MP)

1) On trouve comme solution de l'équation homogène sur  $]0, +\infty[$  la droite vectorielle engendrée par  $x \longmapsto x^{\frac{3}{2}}.$ En effet, une primitive de  $x \longmapsto \frac{3}{2x}$  sur  $]0, +\infty[$  est  $x \longmapsto \frac{3}{2} \ln x.$ 

2) On utilise la méthode de variation de la constante en cherchant une fonction k telle que  $x \longmapsto k(x)x^{\frac{3}{2}}$  soit une solution de l'équation complète (E) sur  $]0,+\infty[$ .

On arrive alors à  $2k'(x)x^{\frac{5}{2}} = \sqrt{x}$  et on choisit  $k(x) = -\frac{1}{2x}$ .

Les solutions de (E) sur  $]0, +\infty[$  sont donc les fonctions  $x \longmapsto kx^{\frac{3}{2}} - \frac{1}{2}\sqrt{x}$  avec  $k \in \mathbb{R}$ .

3) On suppose qu'il existe une solution f de (E) sur  $[0, +\infty[$ . Alors f est aussi solution de E sur  $[0, +\infty[$ .

Donc, il existe une constante k telle que  $\forall x \in ]0, +\infty[$ ,  $f(x) = kx^{\frac{3}{2}} - \frac{1}{2}\sqrt{x}$  avec  $k \in \mathbb{R}$ .

De plus, comme f est solution de E sur  $[0,+\infty[$  alors f est dérivable sur  $[0,+\infty[$ .

Donc en particulier, f est continue en 0.

Donc 
$$f(0) = \lim_{x \to 0} \left( kx^{\frac{3}{2}} - \frac{1}{2}\sqrt{x} \right) = 0.$$

f doit également être dérivable en 0.

Or, 
$$\frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = k\sqrt{x} - \frac{1}{2}\frac{1}{\sqrt{x}} \xrightarrow[x \to 0]{} -\infty$$
.

Donc f n'est pas dérivable en 0.

Conclusion : l'ensemble des solutions de l'équation différentielle  $2xy'-3y=\sqrt{x}$  sur  $[0,+\infty[$  est l'ensemble vide.

### III. Un système différentiel linéaire

C'est un système différentiel linéaire d'ordre 1 homogène d'équation matricielle

$$X' = AX \text{ avec } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } X(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$$

$$\operatorname{Sp}(A) = \{-1, 2, 0\}, E_{-1}(A) = \operatorname{Vect} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, E_{2}(A) = \operatorname{Vect} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$E_{0}(A) = \operatorname{Vect} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\operatorname{Pour } P = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}, A = PDP^{-1} \text{ avec } D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

En posant  $Y = P^{-1}X$ , on obtient  $X' = AX \Leftrightarrow Y' = DY$ .

$$Y' = DY \Leftrightarrow Y(t) = \begin{pmatrix} \lambda e^{-t} \\ \mu e^{2t} \\ \nu \end{pmatrix} \text{ avec } \lambda, \mu, \nu \in \mathbb{K}.$$

$$X' = AX \Leftrightarrow X(t) = \lambda \begin{pmatrix} -e^{-t} \\ e^{-t} \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 2e^{2t} \\ e^{2t} \\ 3e^{2t} \end{pmatrix} + \nu \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ avec } \lambda, \mu, \nu \in \mathbb{K}.$$

## IV. Un changement de fonction

Comme le suggère l'énoncé, pour  $y: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  deux fois dérivable, considérons  $z = (x^2 + 1) y$ , qui est deux fois dérivable.

Comme (E) commence par  $(x^2 + 1)$  y'', calculons z' et z''. On a pour tout  $x \in \mathbb{R}$ :

$$z(x) = (x^2 + 1) y(x), \quad z'(x) = 2xy(x) + (x^2 + 1) y'(x)$$
  
$$z''(x) = 2y(x) + 4xy'(x) + (x^2 + 1) y''(x)$$

d'où:

Ainsi, y est solution de (E) si et seulement si z est solution de : (F) z'' - 3z' + 2z = 0.

(F) est une équation différentielle linéaire d'ordre 2 à coefficients constants. L'équation caractéristique  $r^2-3r+2=0$  admet deux solutions réelles 1 et 2 , donc, d'après le cours, la solution générale de (F) est :

$$z: x \longmapsto \lambda e^x + \mu e^{2x}, \quad (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$$

On conclut que l'ensemble  ${\mathscr S}$  des solutions de (E) est :

$$\mathscr{S} = \left\{ y : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad x \longmapsto \frac{\lambda e^x + \mu e^{2x}}{x^2 + 1}; (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$