I2C subsystem

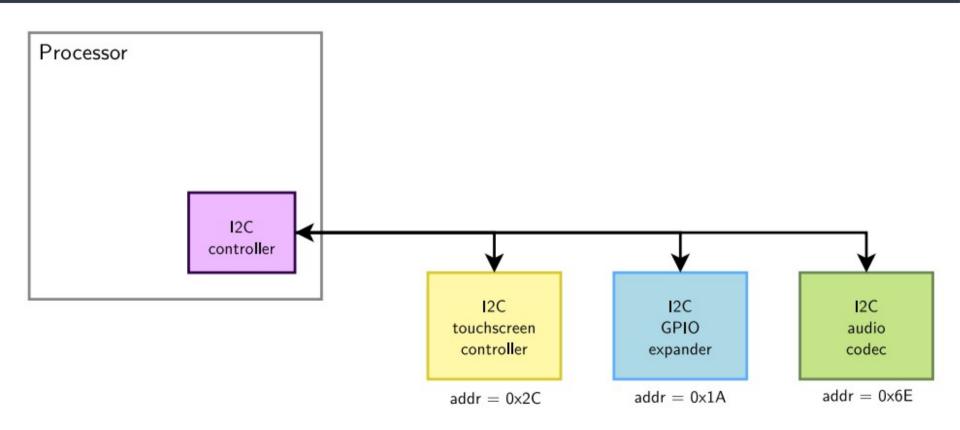
Mg. Ing. Gonzalo E. Sanchez MSE - 2022

Implementación de Manejadores de Dispositivos

I2C Subsystem

Introducción

- El bus I2C es muy utilizado para conectar dispositivos de baja velocidad.
- Utiliza solo dos líneas (cables): SDA y SCL.
- Es del tipo master/slave: el esclavo no puede comunicar si el master no inicia la transacción.
- En un sistema linux, el controlador embebido en el SoC es en general el master.
- Cada esclavo tiene su dirección, que es enviada por el master al inicio de cada transacción para identificar el dispositivo



- Como cualquier subsistema, el I2C bus driver es responsable de:
 - O Proveer una API para implementar drivers controladores I2C.
 - Proveer una API para implementar device drivers I2C en espacio kernel.
 - Proveer una API para implementar device drivers I2C en espacio usuario.
- El núcleo del bus driver I2C está en drivers/i2c/.
- Todos los drivers controladores de I2C están en drivers/i2c/buses.

- Como cualquier subsistema, el I2C subsystem define una estructura struct i2c_driver que hereda de struct device_driver
- Esta estructura debe ser instanciada y registrada por cada device driver.
- Como deriva de la estructura device_driver, necesariamente debe implementar funciones probe() y remove().
- Además contiene una lista de IDs (id_table) para el probing de dispositivos no basados en DT.

- Se utilizan las funciones i2c_add_driver() y i2c_del_driver()
 para registrar y anular el registro (unregister).
- Si el driver no hace nada específico en sus funciones init() y
 exit() se recomienda utilizar la macro module_i2c_driver().
- Esta macro encapsula las definiciones de init y exit.
- Definición de la macro module_i2c_driver() (link).
- Observar que hace uso de i2c_add_driver() y i2c_del_driver().
- Un ejemplo de driver sencillo (<u>link</u>).

- IMPORTANTE: En el DT, el controlador de I2C se define en los archivos .dtsi
- En general, están definidos como status="disabled".
- A nivel de placa/plataforma se debe habilitar el controlador de I2C (status="okay").
- Se determina la frecuencia de utilización con la propiedad clock-frequency
- Los dispositivos se describen como hijos del nodo controlador, donde la propiedad reg es su dirección de slave

Definition of the I2C controller

Definition of the I2C device

```
&i2c0 {
        pinctrl-names = "default";
        pinctrl-0 = <&i2c0_pins_a>;
        status = "okay";
        axp209: pmic@34 {
                compatible = "x-powers,axp209";
                reg = <0x34>;
                interrupt-parent = <&nmi_intc>;
                interrupts = <0 IRO_TYPE_LEVEL_LOW>;
                interrupt-controller;
                #interrupt-cells = <1>;
        };
};
```

- La función probe() es responsable de iniciar el dispositivo y registrarlo en el framework apropiado.
- Como se hizo anteriormente, utilizaremos el framework misc.
- La función probe() recibe dos argumentos:
 - Un puntero a struct i2c_client que representa el dispositivo en sí.
 - Un puntero a struct i2c_device_id que contiene el ID con el que se hizo match del dispositivo al cual se le ejecuta probe().

■ La función **remove()** es responsable de apagar el dispositivo y anular el registro en el framework apropiado.

- Recibe un solo argumento:
 - Un puntero a struct i2c_client que representa el dispositivo en sí. Es el mismo que se pasa a la función probe().

 De esta manera, la inicialización del dispositivo se hace dentro de la función probe() y el apagado en la función remove()

- La API más básica para establecer comunicación con un dispositivo I2C provee dos funciones:
 - **i2c_master_send()** la cual envía el contenido de un buffer.

```
int i2c_master_send(const struct i2c_client *client, const char *buf, int
count);
```

 i2c_master_recv() la cual recibe una cantidad de bytes y la almacena en un buffer.

```
int i2c_master_recv(const struct i2c_client *client, const char *buf, int
count);
```

 También hay disponible una API para describir transferencias de varios mensajes en una dirección:

```
int i2c_transfer(struct i2c_adapter *adap, struct i2c_msg *msgs,
```

- **ា**t ខាម្ខាប់ntero struct **i2c_adapter** se obtiene de **client-** >adapter.
- La estructura struct i2c_msg define la dirección, ubicación y longitud del mensaje.
- Es recomendable utilizar esta función porque permite conformar una transacción completa.

- Desde el punto de vista del mecanismo de match, se debe exponer un array de device_id
- Esto hace que los dispositivos sean expuestos a los drivers presentes para luego vincularlos al correspondiente.
- Para poder exponer los dispositivos se instancia struct
 i2c_device_id y se expone mediante
 MODULE_DEVICE_TABLE.
- ATENCION: Para esta materia se utiliza solamente la exposición mediante DT.

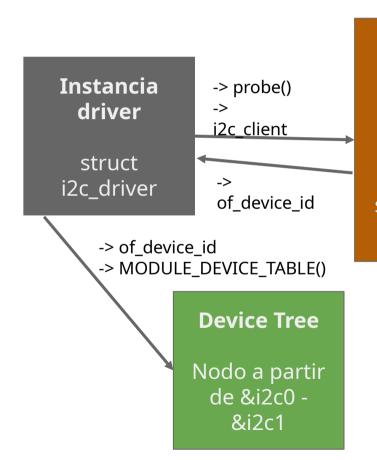
- Para poder configurar un dispositivo i2c existen esencialmente dos pasos:
 - O Definir y registrar el driver I2C.
 - Definir y registrar los dispositivos I2C.
- Definir el driver se resume a instanciar una estructura struct i2c_driver y en ella:
 - Asignar los punteros a funciones probe() y remove().
 - Proveer un nombre de driver.
 - Proveer información sobre el ID de los dispositivos (of_device_id).

- Registrar el driver se resume a utilizar la macro module_i2c_driver
- Se pasa como argumento la estructura i2c_driver instanciada en el paso anterior.
- La definición de los dispositivos se resume a:
 - O Declarar una instancia de un dispositivo correspondiente al framework a utilizar (para esta materia **struct miscdevice**).
 - Instanciar una estructura struct of_device_id (DT compatible).
 - Instanciar un puntero **struct i2c_client** para tener acceso al dispositivo.

 Registrar el dispositivo con el framework misc es utilizar la función misc_register() con el puntero struct miscdevice.

Ahora la pregunta del millón: Cómo se vincula el dispositivo registrado mediante misc framework con el driver registrado?

- Respuesta: Mediante el puntero struct i2c_client devuelto por probe()
- Es este puntero de cliente que se utiliza para las funciones de lectura/escritura i2c_master_recv() e i2c_master_send()
- A fin de cuentas, las fops write/read/ioctl terminan utilizando el puntero struct i2c_client mediante:
 - i2c_master_recv()
 - i2c_master_send()
 - i2c_transfer()



Instancia device

struct of_device_id struct miscdevice struct i2c client *

struct file_operations

-> fops -> Framework misc

i2c client

misc_register()

ATENCIÓN!!!!

- Para versiones de kernel anteriores a 4.10 es necesario tener definido id_table (que es la forma non-DT de proveer IDs).
- Esto quiere decir que aunque solo se utilice el estilo de match OF, se debe definir de todas maneras id_table.
- Esto fue actualizado en versiones posteriores, por eso en el ejemplo solo se define la estructura of_device_id.
- Ver página 175 Linux Device Drivers Development.

Haciendo un resumen de los pasos a seguir:

PASO 1:

Declarar IDs soportados por el driver (mediante of_device_id).

PASO 2:

 Invocar a MODULE_DEVICE_TABLE(of, my_of_match_table) para exponer el dispositivo.

PASO 3:

- Escribir las funciones probe() y remove(), teniendo en cuenta que el comportamiento del driver depende mucho de probe().
- remove() debe deshacer todo lo que hizo probe().
- Se utiliza **probe()** para registrar el device mediante el framework misc.
- Mediante el framework misc se instancia el dispositivo y se le asignan las file operations correspondientes.
- Cada file operation hará uso de las API del I2C Subsystem para leer/escribir archivos.

• PASO 4:

- Declarar y llenar la estructura i2c_driver. Los campos .probe
 y .remove deben ser asignados con las correspondientes funciones.
- En la subestructura .driver, el campo .owner debe ser seteado a THIS_MODULE, también llenar el campo .name
- En la subestructura .driver el campo .of_match_table se setea con el array of_device_id.

• PASO 5:

 Utilizar la macro module_i2c_driver() para exponer el driver al kernel, pasando como argumento la estructura i2c_driver declarada antes.

Introducción al Device Tree

HANDS ON

- Comenzar a escribir el modulo driver para I2C
- Luego de comprobar funcionamiento de probe() y remove() escribir fops
- 3. Escribir un programa en espacio usuario para interactuar con el dispositivo



Gracias.

