



**FACULTAD  
DE INGENIERIA**

Universidad de Buenos Aires

# Procesamiento de señales, fundamentos

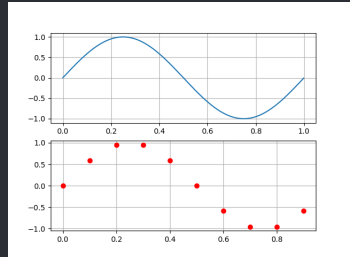
.....

Maestría en sistemas embebidos MSE2020

Universidad de Buenos Aires

## Clase 1 - Introducción

Ing. Pablo Slavkin



# Resumen de seccion 1

## 1. Señales

- 1.1 Plan de vuelo
- 1.2 Porque digital?
- 1.3 Señales
- 1.4 Generacion de señales en Python
- 1.5 Sistemas

## 2. ADC

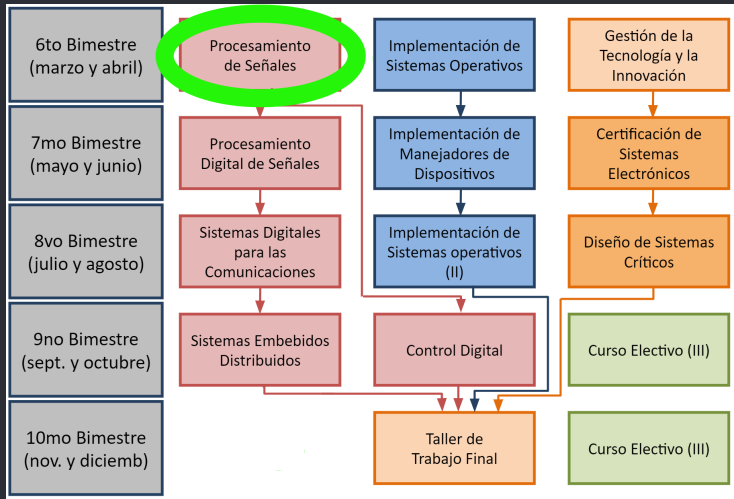
- 2.1 Aliasing
- 2.2 Teorema de Shannon

## 3. Quantizacion

- 3.1 Ejemplos
- 3.2 Modelo estadistico
- 3.3 Structuring Elements
- 3.4 Numerals and Mathematics
- 3.5 Figures and Code Listings
- 3.6 Citations and Bibliography

# Plan de vuelo

*Ud. esta aqui*



# Porque digital?

## Digital vs analogico

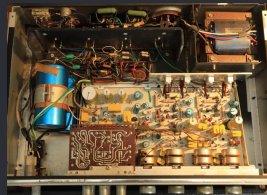
- Digital

- Reproducibilidad
- Tolerancia de componentes
- Partidas todas iguales
- Componentes no envejecen
- Facil de actualizar
- Soluciones de un solo chip



- Analogico

- Alto ancho de banda
- Alta potencia
- Baja latencia



# Señales y sistemas

*Que son?*

## Señal

Una señal, en función de una o más variables, puede definirse como un cambio observable en una entidad cuantificable

## Sistema

Un sistema es cualquier conjunto físico de componentes que actúan en una señal, tomando una o más señales de entrada, y produciendo una o más señales de salida.

# Señales y sistemas

## *Tipos de señales*

- De tiempo continuo
- Pares
- Periódicas
- De energía
- Reales
- De tiempo discreto
- No deterministas
- Impares
- Aperiódicas
- De potencia
- Imaginarias

# Señales y sistemas

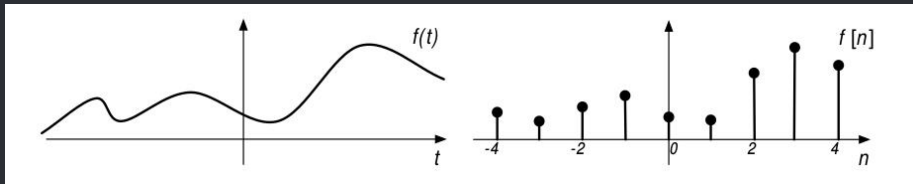
## *Tipos de señales*

- De tiempo continuo

Tiene valores para todos los puntos en el tiempo en algún intervalo (posiblemente infinito)

- De tiempo discreto

Tiene valores solo para puntos discretos en el tiempo



# Generacion de señales en Python

## Continuo? vs discreto

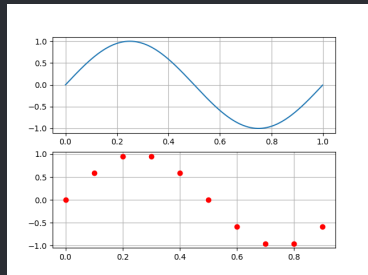
```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

fig = plt.figure(1)

TC=0.001
tc = np.arange(0.0, 1.0, TC)
ax1 = fig.add_subplot(211)
ax1.plot(tc, np.sin(2*np.pi*tc), 'b-')
ax1.grid(True)

TD=0.1
td = np.arange(0.0, 1.0, TD)
ax2 = fig.add_subplot(212)
ax2.plot(td, np.sin(2*np.pi*td), 'ro')
ax2.grid(True)

plt.show()
```



Posrian pensarse como muestras de una señal de tiempo continuo

$x[n] = x(nT)$  donde  $n$  es un número entero y  $T$  es el período de muestreo.



# Señales periódicas

## Continua periodica

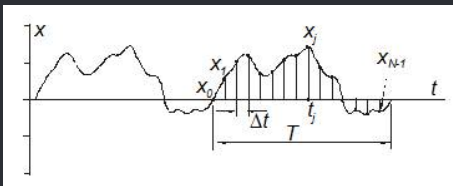
si existe un  $T_0 > 0$ , tal que  $x(t + T_0) = x(t)$ , para todo  $t$

$T_0$  es el período de  $x(t)$  medido en tiempo, y  $f_0 = 1/T_0$  es la frecuencia fundamental de  $x(t)$

## Continua discreta

si existe un entero  $N_0 > 0$  tal que  $x[n + N_0] = x[n]$  para todo  $n$

$N_0$  es el período fundamental de  $x[n]$  medido en espacio entre muestras y  $F_0 = \Delta t/N_0$  es la frecuencia fundamental de  $x[n]$



# Sistemas

## Sistema

Un sistema es cualquier conjunto físico de componentes que actúan en una señal, tomando una o más señales de entrada, y produciendo una o más señales de salida.

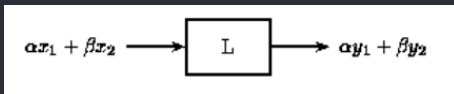
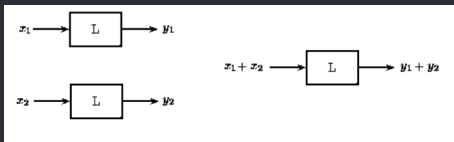
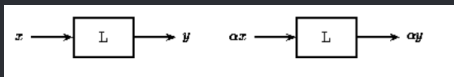
En términos de ingeniería, muy a menudo la entrada y la salida son señales eléctricas.

# Sistemas

## Lineales

### Lineal

Un sistema es lineal cuando su salida depende linealmente de la entrada. Satisface el principio de superposicion, escalado y adicicion

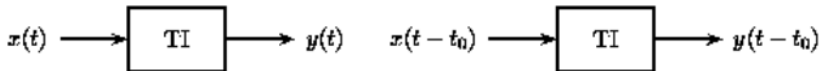


# Sistemas

## *Invariantes en el tiempo*

### Invariantes en el tiempo

Un sistema es invariante en el tiempo cuando la salida para una determinada entrada es la misma sin importar el tiempo en el cual se aplica la entrada

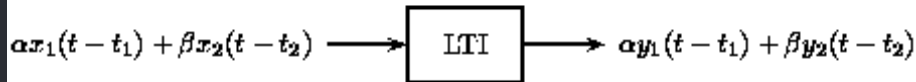


# Sistemas

## *Lineales invariantes en el tiempo*

### LTI

Un sistema es LTI cuando satisface las 2 condiciones anteriores, de linealidad y de invariancia en el tiempo.



\*\*\* LTI \*\*\*

En este curso, **solo** estudiaremos sistemas lineales invariantes en el tiempo.

# Resumen de seccion 2

## 1. Señales

- 1.1 Plan de vuelo
- 1.2 Porque digital?
- 1.3 Señales
- 1.4 Generacion de señales en Python
- 1.5 Sistemas

## 2. ADC

- 2.1 Aliasing
- 2.2 Teorema de Shannon

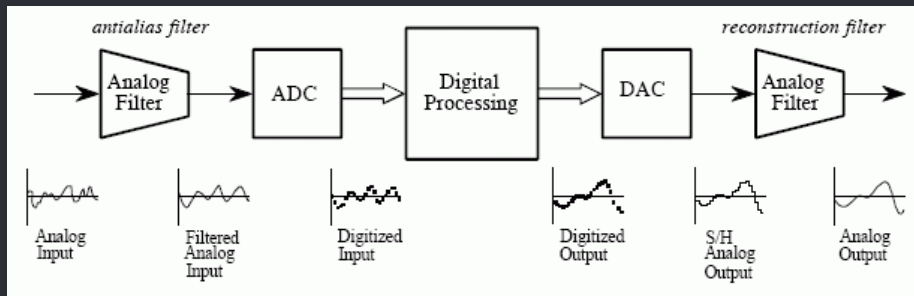
## 3. Quantizacion

- 3.1 Ejemplos
- 3.2 Modelo estadistico
- 3.3 Structuring Elements
- 3.4 Numerals and Mathematics
- 3.5 Figures and Code Listings

## 3.6 Citations and Bibliography

# ADC

## Bloque generico de procesamiento



Porque el filtro antialiasing?

# Aliasing

## Simulando en Python



Diferentes frecuencias de sampleo para capturar una señal de 50hz

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

signalFrec = 50
NC          = 1000
fsC         = 3000
tC          = np.arange(0,NC/fsC,1/fsC)
signalC     = np.sin(2*np.pi*signalFrec*tC)
fsD         = [200,120,80,43]

fig         = plt.figure()
#signalC    = np.sin(2*np.pi*signalFrec*tC)+np.sin(2*np.pi*210*tC)

for i in range(len(fsD)):
    contiAxe = fig.add_subplot(4,1,i+1)
    plt.plot(tC,signalC,'r-',tC[::fsC//fsD[i]],signalC[::fsC//fsD[i]],'b-o')
    contiAxe.set_ylabel(fsD[i])

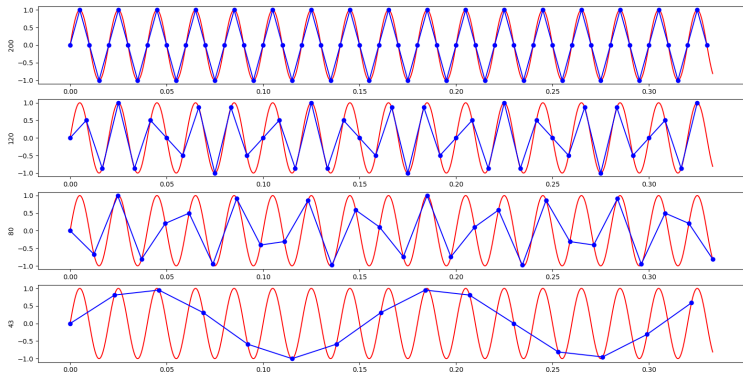
plt.show()
```



# Aliasing

## Simulando en Python

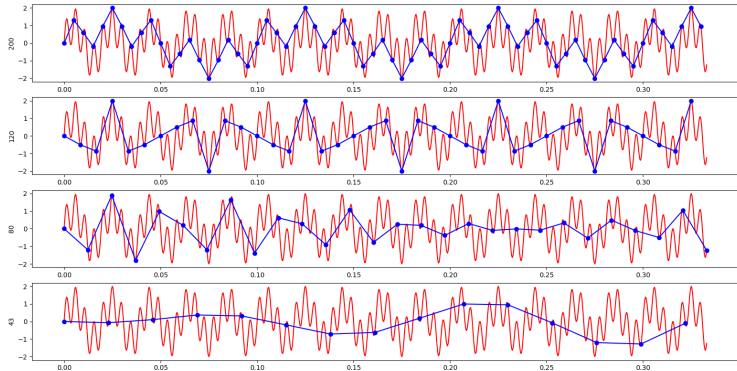
Diferentes frecuencias de sampleo para capturar una señal de 50hz



# Aliasing

## Simulando en Python

Que pasa si se suma ruido de alta frecuencia?



# Teorema de sampleo

## Teorema de Shannon

### Teorema

*La reconstrucción exacta de una señal periódica continua en banda base a partir de sus muestras, es matemáticamente posible si la señal está limitada en banda y la tasa de muestreo es superior al doble de su ancho de banda*

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_n \frac{\sin \pi(2Bt - n)}{\pi(2Bt - n)}.$$



# Teorema de sampleo

## Teorema de Shannon



## Sampleo e interpolado

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

signalFrec = 50
NC = 300
fsC = 2000
tC = np.arange(0, NC/fsC, 1/fsC)
signalC = np.sin(2*np.pi*signalFrec*tC)
#signalC = np.sin(2*np.pi*signalFrec*tC)+0.5*np.sin(2*np.pi*210*tC)
fsD = np.array([200, 120, 80, 45])
fig = plt.figure()

def interpolate(x, s, u):
    y=[]
    B = 1/(2*(s[1] - s[0]))
    for t in u:
        prom=0
        for n in range(len(x)):
            prom+=x[n]*np.sinc(2*B*t-n)
        y.append(prom)
    return y

for i in range(len(fsD)):
    contiAxe = fig.add_subplot(4,1,i+1)
    Xt=interpolate(signalC[::fsC//fsD[i]], tC[::fsC//fsD[i]], tC)
    plt.plot(tC, signalC, 'r-', tC, Xt, 'b-')
    contiAxe.set_ylabel(fsD[i])

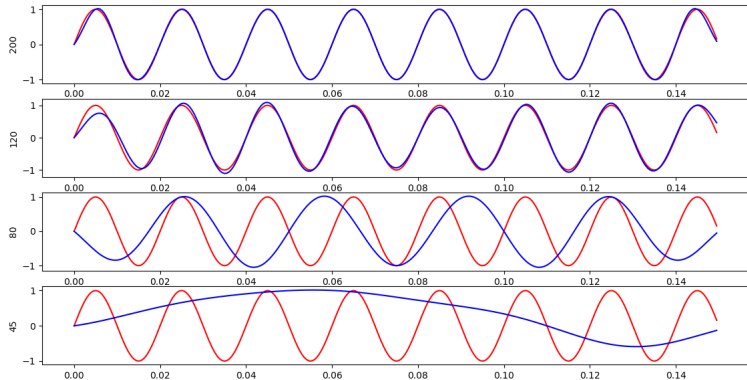
plt.show()
```

# Teorema de sampleo

## Teorema de Shannon



### Sampleo e interpolado

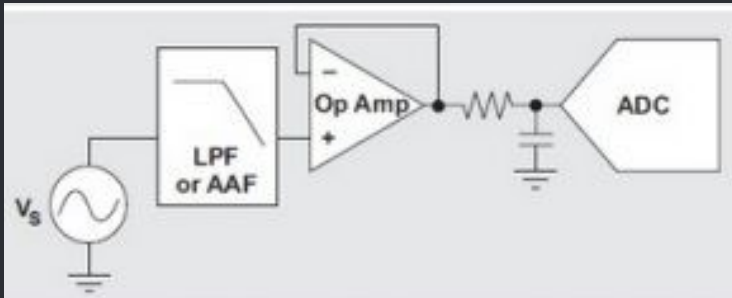


# Sampleo

## Filtro antialias

### FAA

Filtro **analógico** pasabajos que elimina o al menos mitiga el efecto de aliasing



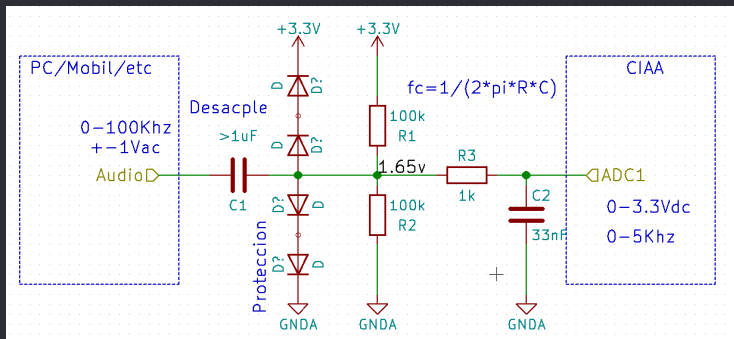
# Sampleo

## Acondicionamiento de señal



Acondicionar la señal de salida del dispositivo de sonido (en PC ronda  $\pm 1V$ ) al rango del ADC del hardware. En el caso de la CIAA sera de 0-3.3V.

Se propone el siguiente circuito, que minimiza los componentes sacrificando calidad y agrega en filtro anti alias de 1er orden.



# Resumen de seccion 3

## 1. Señales

- 1.1 Plan de vuelo
- 1.2 Porque digital?
- 1.3 Señales
- 1.4 Generacion de señales en Python
- 1.5 Sistemas

## 2. ADC

- 2.1 Aliasing
- 2.2 Teorema de Shannon

## 3. Quantizacion

- 3.1 Ejemplos
- 3.2 Modelo estadistico
- 3.3 Structuring Elements
- 3.4 Numerals and Mathematics
- 3.5 Figures and Code Listings

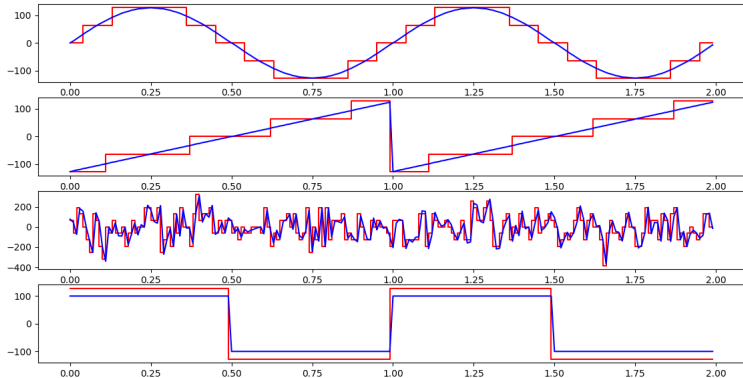
## 3.6 Citations and Bibliography



# Ruido de cuantizacion

## Ejemplo de cuantizacion

### Diferentes formas de onda cuantizadas



# Ruido de cuantizacion

## Cuantizacion en python



```
import numpy as np
import scipy.signal as sc
import matplotlib.pyplot as plt

signalFrec = 1
NC          = 200
fsC         = 100
Bits        = 2
tC          = np.arange(0,NC/fsC,1/fsC)
signalC     = np.array([(2**7-1)*np.sin(2*np.pi*signalFrec*tC),
                        (2**7-1)*sc.sawtooth(2*np.pi*tC,1),
                        (2**7-1)*np.random.normal(0,1,len(tC)),
                        100*sc.square(2*np.pi*tC,0.5)],dtype='int16')

signalQ     = np.copy(signalC)
signalQ += (2**(8-Bits))//2
signalQ    &= 0xFFFF<<(8-Bits)

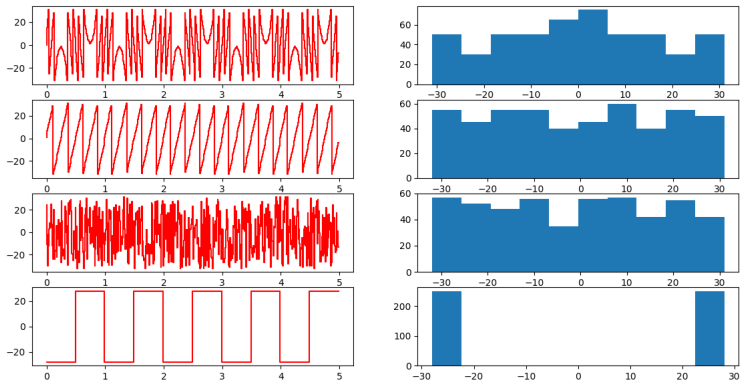
fig         = plt.figure()
for i in range(len(signalC)):
    contiAxe = fig.add_subplot(4,1,i+1)
    plt.step(tC,signalQ[i], 'r-')
    plt.plot(tC,signalC[i], 'b-')

plt.show()
```

# Ruido de cuantización

## Histogramas

Histogramas de ruido para cada señal



# Ruido de cuantizacion

## Histogramas



### Histogramas en Python

```
import numpy as np
import scipy.signal as sc
import matplotlib.pyplot as plt

signalFreq = 1
NC          = 500
fsC         = 100
Bits        = 2
tC          = np.arange(0,NC/fsC,1/fsC)
signalC     = np.array([(2**7-1)*np.sin(2*np.pi*signalFreq*tC),
                        (2**7-1)*sc.sawtooth(2*np.pi*tC,1),
                        (2**7-1)*np.random.normal(0,1,len(tC)),
                        100*sc.square(2*np.pi*tC,0.5)],dtype='int16')

signalQ     = np.copy(signalC)
signalQ += (2**(8-Bits))//2
signalQ &= 0xFFFF<<(8-Bits)

fig         = plt.figure()
for i in range(len(signalC)):
    contiAxe = fig.add_subplot(4,2,2*i+1)
    plt.step(tC,signalC[i]-signalQ[i],'r-')
    contiAxe = fig.add_subplot(4,2,2*i+2)
    plt.hist(signalC[i]-signalQ[i])

plt.show()
```

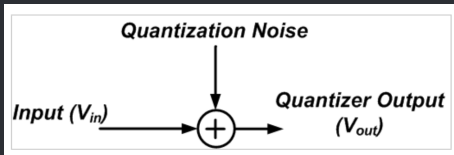
# Ruido de cuantizacion

## Modelo estadístico

En el caso de que se cumplan las siguientes premisas:

- La entrada se distancia de los diferentes niveles de cuantizacion con igual probabilidad
- El error de cuantizacion NO esta correlacionado con la entrada
- El cuantizador cuanta con un numero relativamente largo de niveles
- Los niveles de cuantizacion son uniformes

Se puede considerar la cuantizacion como un ruido aditivo a la señal segun el siguiente esquema:



# listas y columnas

*Que es una señal?*

- Una señal, en función de una o más variables, puede definirse como un cambio observable en una entidad cuantificable
  - Fusce id sodales dolor. Sed id metus dui.
    - » Cupio virtus licet mi vel feugiat.
- 1. Donec porta, risus porttitor egestas scelerisque video.
  - 1.1 Nunc non ante fringilla, manus potentis cario.
    - 1.1.1 Pellentesque servus morbi tristique.

The quick, brown fox jumps over a lazy dog. DJs flock by when MTV ax quiz prog. “Now fax quiz Jack!”

# Text blocks

*In plain, example, and **alert** flavour*

This **text** is highlighted.

A plain block

This is a plain block containing some **highlighted text**.

An example block

This is an example block containing some **highlighted text**.

An alert block

This is an alert block containing some **highlighted text**.

# Definitions, theorems, and proofs

*All integers divide zero*

## Definition

$$\forall a, b \in \mathbb{Z} : a \mid b \iff \exists c \in \mathbb{Z} : a \cdot c = b$$

## Theorem

$$\forall a \in \mathbb{Z} : a \mid 0$$

## Proof

$$\forall a \in \mathbb{Z} : a \cdot 0 = 0$$





# Numerals and Mathematics

*Formulae, equations, and expressions*

$$\begin{array}{ccccccc} 1234567890 & 1234567890 & \hat{x}, \check{x}, \tilde{a}, \bar{a}, \dot{y}, \ddot{y} & \iint f(x, y, z) \, dx dy dz \\ \frac{1}{1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{3 + x}}} + \frac{1}{1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{3 + x}}} & F : \begin{vmatrix} F''_{xx} & F''_{xy} & F'_x \\ F''_{yx} & F''_{yy} & F'_y \\ F'_x & F'_y & 0 \end{vmatrix} = 0 & \iint_{x \in \mathbb{R}^2} \langle x, y \rangle \, dx & \overline{a\alpha^2} + \underline{b\beta} + \overline{\overline{d\delta}} & ]0, 1[ + \lceil x \rceil - \langle x, y \rangle \end{array}$$

$$e^x \approx 1 + x + x^2/2! + x^3/3! + x^4/4!$$

$$\binom{n+1}{k} = \binom{n}{k} + \binom{n}{k-1}$$

# Figures

*Tables, graphs, and images*

Faculty	With T <sub>E</sub> X	Total	%
Faculty of Informatics	1 716	2 904	59.09
Faculty of Science	786	5 275	14.90
Faculty of Economics and Administration	64	4 591	1.39
Faculty of Arts	69	10 000	0.69
Faculty of Medicine	8	2 014	0.40
Faculty of Law	15	4 824	0.31
Faculty of Education	19	8 219	0.23
Faculty of Social Studies	12	5 599	0.21
Faculty of Sports Studies	3	2 062	0.15

Cuadro: The distribution of theses written using T<sub>E</sub>X during 2010–15 at MU

# Figures

*Tables, graphs, and images*

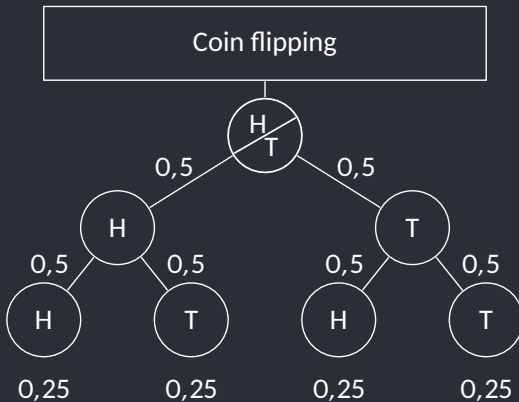


Figura: Tree of probabilities – Flipping a coin<sup>1</sup>

# Code listings

*An example source code in C*

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>

// This is a comment
int main(int argc, char **argv)
{
    while (--c > 1 && !fork());
    sleep(c = atoi(v[c]));
    printf("%d\n", c);
    wait(0);
    return 0;
}
```

# Citations

$\text{T}_{\text{E}}\text{X}$ ,  $\text{\LaTeX}$ , and Beamer

$\text{T}_{\text{E}}\text{X}$  is a programming language for the typesetting of documents. It was created by Donald Erwin Knuth in the late 1970s and it is documented in *The  $\text{T}_{\text{E}}\text{X}$ book* [1]. In the early 1980s, Leslie Lamport created the initial version of  $\text{\LaTeX}$ , a high-level language on top of  $\text{T}_{\text{E}}\text{X}$ , which is documented in  *$\text{\LaTeX}$ : A Document Preparation System* [2]. There exists a healthy ecosystem of packages that extend the base functionality of  $\text{\LaTeX}$ ; *The  $\text{\LaTeX}$  Companion* [3] acts as a guide through the ecosystem.

In 2003, Till Tantau created the initial version of Beamer, a  $\text{\LaTeX}$  package for the creation of presentations. Beamer is documented in the *User's Guide to the Beamer Class* [4].

# Bibliography

$T_{\text{E}}X$ ,  $\text{\LaTeX}$ , and Beamer

- [1] Donald E. Knuth. *The  $T_{\text{E}}X$ book*. Addison-Wesley, 1984.
- [2] Leslie Lamport.  *$\text{\LaTeX}$ : A Document Preparation System*. Addison-Wesley, 1986.
- [3] M. Goossens, F. Mittelbach, and A. Samarin. *The  $\text{\LaTeX}$  Companion*. Addison-Wesley, 1994.
- [4] Till Tantau. *User's Guide to the Beamer Class Version 3.01*. Available at <http://latex-beamer.sourceforge.net>.
- [5] A. Mertz and W. Slough. Edited by B. Beeton and K. Berry. *Beamer by example* In TUGboat, Vol. 26, No. 1., pp. 68-73.