

Στάσιμο ή στατικό ολοκλήρωμα

- Φανταστείτε δύο διαδρομές οι οποίες είναι πολύ κοντά μεταξύ τους

Η διαφορά τους είναι απειροελάχιστη

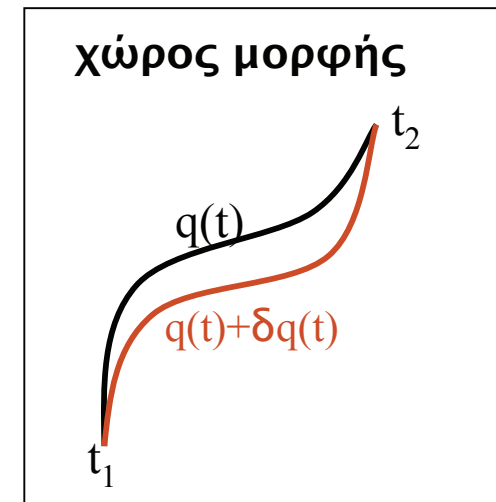
- Στάσιμο ολοκλήρωμα σημαίνει ότι η διαφορά των ολοκληρωμάτων δράσης είναι μηδέν κατά πρώτη προσέγγιση ως προς $\delta q(t)$

➤ Ανάλογο του «πρώτη παράγωγος = 0»

❖ Σχεδόν ίδιο σα να λέμε «ελάχιστο»

Θα μπορούσε να 'ναι και μέγιστο

$$\delta S = \int_{t_1}^{t_2} L(q + \delta q, \dot{q} + \delta \dot{q}, t) dt - \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt = 0$$



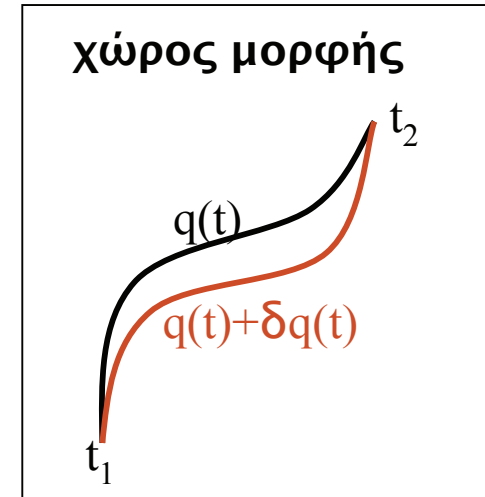
$$\delta q(t_1) = \delta q(t_2) = 0$$

Απειροελάχιστη μεταβολή τροχιάς

□ Τι είναι $\delta q(t)$;

- Είναι αυθαίρετη... Σχεδόν
- Πρέπει να είναι μηδέν στα t_1 και t_2
- Συμπεριφέρεται πολύ καλά

Συνεχής, μη απειριζόμενη
συνεχείς 1^{ες} και 2^{ες}
παράγωγοι



□ Πρέπει να τη συρρικνώσουμε σε μηδέν

- Το τέχνασμα είναι: γράψτε την ως $\delta q(t) = \alpha \eta(t)$
- α είναι μια παράμετρος, την οποία θα κάνουμε να πηγαίνει στο 0
- $\eta(t)$ είναι μια καλώς συμπεριφερόμενη αυθαίρετη συνάρτηση
- $\eta(t_1) = \eta(t_2) = 0$

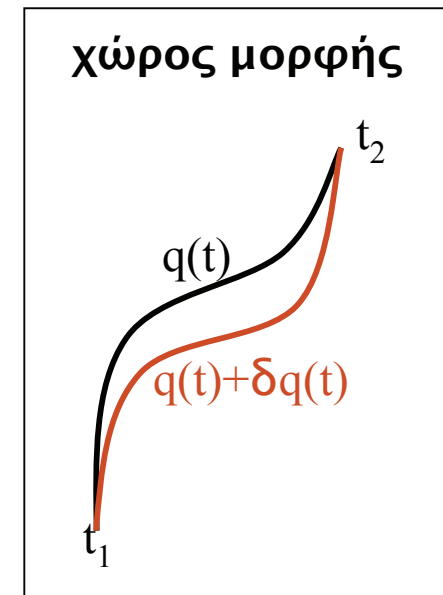
Από την αρχή Hamilton στην Lagrange

- Λάβετε υπ' όψη μια γενικευμένη συντεταγμένη q
 - Προσθέστε $\delta q(t)$ σε $q(t)$, και ζητείστε $\delta q(t) \rightarrow 0$
 - Κάντε το αυτό με $\delta q(t) = \alpha \eta(t)$ $\Rightarrow q(t, \alpha) = q(t) + \alpha \eta(t)$
 - α είναι μια παράμετρος $\rightarrow 0$
 - $\eta(t)$ μια αυθαίρετη καλώς συμπεριφερόμενη συνάρτηση
 - $n(t_1) = n(t_2) = 0$

Το ολοκλήρωμα δράσης θα 'ναι

$$S(a) \equiv \int_{t_1}^{t_2} L(q(t, a), \dot{q}(t, a), t) dt$$

Εξαρτάται από το $\eta(t)$

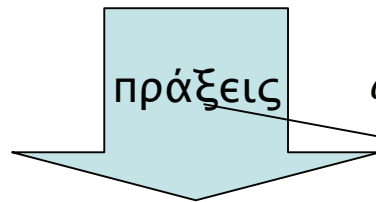


Λογισμός μεταβολών

□ Ορίσαμε $S(a) \equiv \int_{t_1}^{t_2} L(q(t,a), \dot{q}(t,a), t) dt$

□ Αν η δράση είναι στάσιμη $\Rightarrow \left(\frac{dS(a)}{da} \right)_{a=0} = 0$ ↖ Για οποιοδήποτε $\eta(t)$

$$\frac{dS(a)}{da} = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} \frac{dq}{da} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \frac{d\dot{q}}{da} \right) dt$$



$$q(t,a) = q(t) + a\eta(t)$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \boxed{\frac{dq}{da}} dt$$

$$= \eta(t)$$

Αυθαίρετη συνάρτηση

Ο 2ος όρος με ολοκλήρωση ανά τμήματα δίνει:

$$\int_{t_1}^{t_2} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \frac{d\dot{q}}{da} dt = \int_{t_1}^{t_2} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \frac{d}{dt} \left(\frac{dq}{da} \right) dt = \left. \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \frac{dq}{da} \right|_{t_1}^{t_2} - \int_{t_1}^{t_2} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \frac{dq}{da} dt$$

0 Επειδή $\frac{dq}{da} = \eta(t)$ και $\eta(t_1) = \eta(t_2) = 0$

Εξίσωση Lagrange

Θεμελιώδες Λήμμα:

$$\int_{x_1}^{x_2} M(x)\eta(x)dx = 0 \quad \text{για κάθε } \eta(x) \quad \Rightarrow \quad M(x) = 0 \quad \text{για } x_1 < x < x_2$$

□ Παίρνουμε:

$$\int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \eta(t) dt = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = 0$$

Πήραμε την εξίσωση Lagrange

Συμβολισμοί των μεταβολών

- Για συντομία χρησιμοποιούμε το συμβολισμό δ για τις απειροελάχιστες μεταβολές

π.χ. α -παράγωγος στο $\alpha=0$

$$\delta S \equiv \left(\frac{dS}{da} \right)_{a=0} da = \frac{d}{da} \left(\int_{t_1}^{t_2} L(q(t,a), \dot{q}(t,a), t) dt \right) da$$

$$\delta q \equiv \left(\frac{dq}{da} \right)_{a=0} da = \eta(t) da$$

Η αρχή του Hamilton μπορεί να γραφεί

$$\delta S \equiv \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \delta q dt$$

Δουλεύοντας με n-συντεταγμένες

- Είναι εύκολο να αναπτύξουμε την προηγούμενη μεθοδολογία για περισσότερες συντεταγμένες $q \rightarrow q_1, \dots, q_n$

$$\delta S \equiv \int_{t_1}^{t_2} \sum_i \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i dt$$

 =0 για κάθε i

Υπόθεση: $\delta q_1, \delta q_2, \dots$ είναι αυθαίρετα και ανεξάρτητα

- Δεν ισχύει για x-y-z συντεταγμένες αν υπάρχουν δεσμοί
- Ισχύει για γενικευμένες συντεταγμένες αν το σύστημα είναι ολόνομο

Η αρχή του Hamilton

$$\delta S = \delta \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt = 0$$

- Η δράση S , περιγράφει όλη την κίνηση του συστήματος
Είναι αρκετό να εξαγάγουμε τις εξισώσεις κίνησης
- Η δράση S , δεν εξαρτάται από την εκλογή των συντεταγμένων
Ο φορμαλισμός Lagrange είναι αναλλοίωτος από εκλογή συντεταγμένων

Ο λογισμός των μεταβολών

Η τεχνική έχει ευρύτερες εφαρμογές

Γενικά για

$$J = \int_{x_1}^{x_2} f(y(x), y'(x), x) dx \quad y' \equiv \frac{dy}{dx}$$

$$\delta J = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0$$

Παραδείγματα

➤ Η συντομότερη διαδρομή μεταξύ δύο σημείων είναι η ευθεία:

Είδαμε ότι το μήκος της διαδρομής που συνδέει 2 σημεία είναι:

$$D = \int_1^2 ds = \int_{x_1}^{x_2} dx \sqrt{1 + y'^2}$$

Η εξίσωση αυτή έχει τη μορφή: $S = \int_{x_1}^{x_2} f[y(x), y'(x), x] dx$

όπου $f(y, y', x) = \sqrt{(1 + y'^2)}$

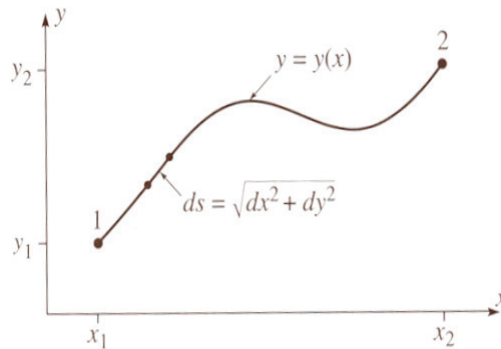
Από την εξίσωση Euler-Lagrange έχουμε:

$$\delta S = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \quad (1)$$

$$\text{Αλλά } \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \text{ και } \frac{\partial f}{\partial y'} = \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2}}$$

$$\text{Αντικαθιστώντας στην (1) } \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y'} = C \Rightarrow \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2}} = C \Rightarrow y'^2 = C^2 (1 + y'^2)$$

$$\Rightarrow y'^2 = \frac{-C^2}{(C^2 - 1)} \Rightarrow y'(x) = \text{σταθ.} \Rightarrow dy = k dx \Rightarrow \int dy = k \int dx \Rightarrow y = kx + b$$



Γεωδειακή σφαιρικής επιφάνειας

- Η γραμμή η οποία δίνει τη μικρότερη απόσταση μεταξύ δύο σημείων πάνω σε μια οποιαδήποτε επιφάνεια ονομάζεται **γεωδειακή** (geodesics) της επιφάνειας
- Είδαμε ότι η γραμμή που ενώνει δύο σημεία στο επίπεδο είναι η ευθεία. Ποια είναι η γραμμή που δίνει την μικρότερη απόσταση δύο σημείων πάνω σε σφαιρική επιφάνεια?

Χρησιμοποιούμε σφαιρικές συντεταγμένες (ρ, θ, ϕ) .

Έστω δύο σημεία της επιφάνειας είναι τα $\Sigma_1(\theta_1, \phi_1)$ και $\Sigma_2(\theta_2, \phi_2)$

Η στοιχειώδης απόσταση σε σφαιρικές συντεταγμένες είναι:

$$ds^2 = d\rho^2 + \rho^2 d\theta^2 + \rho^2 \sin^2 \theta d\phi^2 \Rightarrow ds^2 = \rho^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\phi^2) \quad \text{Στην περίπτωση αυτή } d\rho=0$$

Άρα η απόσταση μεταξύ των σημείων είναι:

$$s = \rho \int_1^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\phi^2)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow s = \rho \int_1^2 \left(\frac{d\theta^2}{d\phi^2} + \sin^2 \theta \right)^{\frac{1}{2}} d\phi$$

Αναγνωρίζοντας: $f = \left(\frac{d\theta^2}{d\phi^2} + \sin^2 \theta \right)^{\frac{1}{2}} = (\theta'^2 + \sin^2 \theta)^{\frac{1}{2}} \quad \text{όπου} \quad \theta' = \frac{d\theta}{d\phi}$

Θέλουμε την ελάχιστη απόσταση, τότε το ολοκλήρωμα πρέπει να έχει ακρότατο

Γεωδειακή σφαιρικής επιφάνειας

Παρατηρούμε ότι $\frac{\partial f}{\partial \varphi} = 0$ (1)

Αλλά για μια συνάρτηση $f = f(y, y', x)$ έχουμε $\frac{df}{dx} = \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial f}{\partial y'} \frac{dy'}{dx} + \frac{\partial f}{\partial x}$ (2)

οπότε $\frac{df}{dx} = \frac{\partial f}{\partial y} y' + \frac{\partial f}{\partial y'} y'' + \frac{\partial f}{\partial x}$ (3)

Ακόμα ισχύει ότι: $\frac{d}{dx} \left(y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right) = y'' \frac{\partial f}{\partial y'} + y' \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'}$ $\left. \vphantom{\frac{d}{dx} \left(y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right)} \right\} \Rightarrow \frac{d}{dx} \left(y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right) = \frac{df}{dx} - \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y} y' + y' \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'}$

Από την (3) όμως: $\frac{\partial f}{\partial y'} y'' = \frac{df}{dx} - \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y} y' - \frac{\partial f}{\partial x}$

Οι δύο τελευταίοι όροι γράφονται: $-y' \left[\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} \right] = 0$ (Εξίσωση E-L)

Οπότε καταλήγουμε: $\frac{d}{dx} \left(y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right) = \frac{df}{dx} - \frac{\partial f}{\partial x} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{df}{dx} - \frac{d}{dx} \left(y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right) \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{d}{dx} \left(f - y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right)$

Από την (1) όμως (υποθέσαμε ότι f ανεξάρτητη της x) έχουμε $\frac{\partial f}{\partial x} = 0$

Άρα καταλήγουμε στην εξίσωση: $\frac{d}{dx} \left(f - y' \frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \Rightarrow f - y' \frac{\partial f}{\partial y'} \equiv \text{σταθ.} \quad \text{όταν} \quad \frac{\partial f}{\partial x} = 0$

2^η μορφή εξισώσεων E-L

Γεωδειακή σφαιρικής επιφάνειας

Από τις εξισώσεις Euler-Lagrange έχουμε:

$$\frac{\partial f}{\partial \theta} - \frac{d}{d\phi} \left(\frac{\partial f}{\partial \theta'} \right) = 0 \Rightarrow (\theta'^2 + \sin^2 \theta)^{1/2} - \theta' \cdot \frac{\partial}{\partial \theta'} (\theta'^2 + \sin^2 \theta)^{1/2} = \text{const} \equiv a$$

Διαφορίζοντας και πολ/ζοντας με f έχουμε τελικά $\sin^2 \theta = \alpha (\theta'^2 + \sin^2 \theta)^{1/2}$

Θέτοντας $\frac{d\phi}{d\theta} = \theta'^{-1}$ η προηγούμενη διαφορική εξίσωση δίνει:

$$\frac{d\phi}{d\theta} = \frac{\alpha \csc^2 \theta}{(1 - \alpha^2 \csc^2 \theta)^{1/2}} \Rightarrow \phi = \sin^{-1} \left(\frac{\cot \theta}{\beta} \right) + \alpha \quad \beta^2 \equiv (1 - \alpha^2) / \alpha^2$$

Η τελευταία εξίσωση για το ϕ παίρνει τη μορφή: $\cot \theta = \beta \sin(\phi - \alpha)$

$$\cot \theta = \beta \sin(\phi - \alpha) = \beta \sin \phi \cos \alpha - \beta \cos \phi \sin \alpha \quad \text{Πολ/ζω με } \rho \sin \theta$$

$$\rho \cos \theta = \beta \rho \sin \theta \sin \phi \cos \alpha - \beta \rho \sin \theta \cos \phi \sin \alpha$$

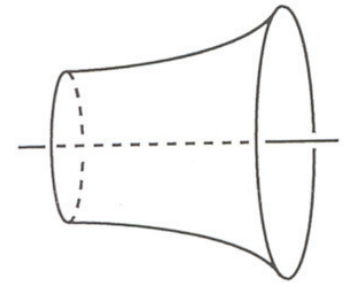
$$\text{Θέτω: } A = \beta \cos \alpha \quad B = \beta \sin \alpha$$

$$(\rho \cos \theta) = A(\rho \sin \theta \sin \phi) - B(\rho \sin \theta \cos \phi)$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Αλλά οι σχέσεις στις παρενθέσεις είναι τα } z, y, x \end{array} \right\} \Rightarrow z = Ay - Bx \quad \text{Εξίσωση επιπέδου}$$

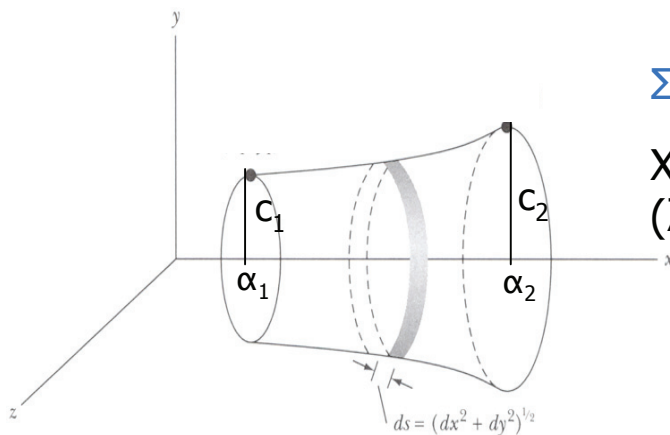
Ελάχιστη επιφάνεια περιστροφής

Έστω ότι μια επιφάνεια περιστροφής έχει 2 στεφάνια σαν τα όρια της. Ποια πρέπει να είναι η μορφή της επιφάνειας ώστε να έχει το ελάχιστο δυνατό εμβαδό



Λύση

Έστω η επιφάνεια δημιουργείται από την περιστροφή της καμπύλης $y=y(x)$ γύρω από τον x -άξονα.



Συνοριακές συνθήκες: $y(a_1) = c_1$ $y(a_2) = c_2$

Χωρίζοντας την επιφάνεια σε στοιχειώδη δακτυλίδια, (λωρίδα επιφάνειας) το εμβαδό της δίνεται από:

$$A = \int L_c ds \Rightarrow A = \int_{a_1}^{a_2} 2\pi y \sqrt{1 + y'^2} dx$$

← περιφέρεια δακτυλίου ← Στοιχειώδες μήκος

Άρα χρειάζεται να βρούμε τη συνάρτηση που ελαχιστοποιεί το ολοκλήρωμα A

Η συνάρτησή μας είναι: $f(x) = y\sqrt{1 + y'^2}$

Ελαχιστοποίηση του ολοκληρώματος σημαίνει ικανοποίηση της εξίσωσης E-L

Ελάχιστη επιφάνεια περιστροφής

Λήμμα:

“ Η συνάρτηση $y(x)$ που δίνει ακρότατες τιμές στο ολοκλήρωμα:

$$\int_{x_1}^{x_2} f(y) \sqrt{1 + y'^2} dx \quad \text{όπου } f(y) \text{ δεδομένη συνάρτηση του } y$$

ικανοποιεί τη διαφορική εξίσωση $1 + y'^2 = Bf(y)^2$ όπου B σταθερά ολοκλήρωσης”

Θεωρώντας $f(y)=y$ έχουμε: $1 + y'^2 = By^2$

Λύνοντας τη διαφορική εξίσωση:

$$\frac{dy}{dx} = \sqrt{By^2 - 1} \Rightarrow \frac{dy}{\sqrt{By^2 - 1}} = dx \Rightarrow \int \frac{dy}{\sqrt{By^2 - 1}} = \int dx$$

Το ολοκλήρωμα: $\int \frac{dz}{\sqrt{z^2 - 1}} = \cosh^{-1} z$

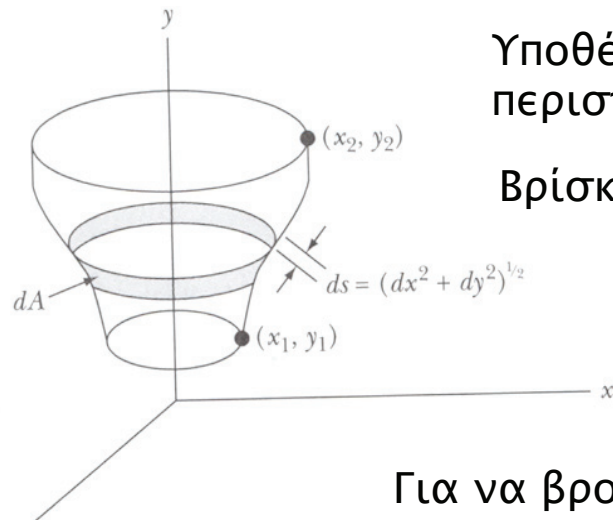
Επομένως η λύσης είναι: $y(x) = \frac{1}{\sqrt{B}} \cosh[\sqrt{B}(x + d)]$ όπου d σταθερά ολοκλ.

Οι σταθερές B και d καθορίζονται από τις συνοριακές συνθήκες:

$$c_1 = \frac{1}{\sqrt{B}} \cosh[\sqrt{B}(a_1 + d)] \quad \text{και} \quad c_2 = \frac{1}{\sqrt{B}} \cosh[\sqrt{B}(a_2 + d)]$$

Επιφάνεια περιστροφής γύρω από y-άξονα

Επιφάνεια δημιουργείται από την περιστροφή μιας καμπύλης που συνδέει 2 σταθερά σημεία (x_1, y_1) και (x_2, y_2) γύρω από άξονα ομοεπίπεδο με τα 2 σημεία. Να βρεθεί η εξίσωση της καμπύλης που συνδέει τα 2 σημεία και δίνει επιφάνεια περιστροφής με το ελάχιστο εμβαδό.



Υποθέτουμε ότι η καμπύλη που περνά από τα σημεία 1 και 2 περιστρέφεται γύρω από τον άξονα y .

Βρίσκουμε το εμβαδό dA μιας λωρίδας όπως στο σχήμα.

$$dA = 2\pi x ds = 2\pi x (dx^2 + dy^2)^{1/2} \Rightarrow$$

$$A = 2\pi \int_{x_1}^{x_2} x (1 + y'^2)^{1/2} dx$$

Για να βρούμε το ακρότατο του A θεωρούμε την: $f = x(1 + y'^2)^{1/2}$ και την αντικαθιστούμε στη εξίσωση E-L

$$\delta A = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \Rightarrow 0 - \frac{d}{dx} \left(\frac{xy'}{(1 + y'^2)^{1/2}} \right) = 0$$

Επομένως:
$$\frac{xy'}{(1 + y'^2)^{1/2}} = \text{const.} \equiv a \Rightarrow x^2 y'^2 = a^2 (1 + y'^2) \Rightarrow y' = \frac{a}{\sqrt{x^2 - a^2}}$$

Επιφάνεια περιστροφής γύρω από y-άξονα

Ολοκληρώνουμε την: $y' = \frac{a}{\sqrt{x^2 - a^2}}$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{a}{\sqrt{x^2 - a^2}} \Rightarrow \int dy = \int \frac{adx}{\sqrt{x^2 - a^2}} \Rightarrow y(x) = a \cosh^{-1}\left(\frac{x}{a}\right) + b$$

Οι σταθερές a και b βρίσκονται από τη συνθήκη ότι η $y(x)$ περνά από τα σημεία 1,2

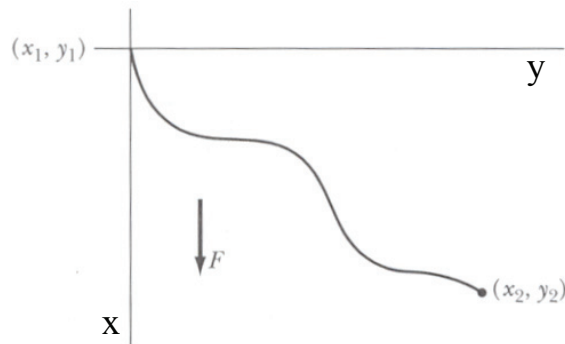
Η παραπάνω εξίσωση μπορεί να γραφεί επίσης και ως:

$$x = a \cosh\left(\frac{y-b}{a}\right)$$

Η εξίσωση αυτή είναι η εξίσωση της "σαπουνόφουσκας" που κρέμεται ελεύθερα από δύο σημεία στήριξης

Βραχυστόχρονο – κλασσικό πρόβλημα φυσικής

Θεωρήστε ένα σωματίδιο που ξεκινά από ηρεμία από ένα σημείο (x_1, y_1) και πηγαίνει σε ένα σημείο (x_2, y_2) . Να βρεθεί η διαδρομή που επιτρέπει το σώμα να εκτελέσει τη διαδρομή στο μικρότερο χρονικό διάστημα



Θεωρούμε το σύστημα συντεταγμένων ώστε το αρχικό σημείο συμπίπτει με την αρχή των αξόνων

Θεωρούμε ότι η δύναμη του πεδίου δρα στη x -διεύθυνση και είναι σταθερή και δεν υπάρχει τριβή - **συντηρητικό**

Η ολική μηχανική ενέργεια διατηρείται: $E = T + V = \text{const.}$

Επειδή το σώμα ξεκινά από ηρεμία: $E = T + V = 0$ (θεωρώντας ότι $V=0$ για $y=0$)

Σε κάθε σημείο της τροχιάς: $T = \frac{1}{2}mv^2$ και $V = -Fx \Rightarrow V = -mgx$

Αφού $E = T + V = 0 \Rightarrow v^2 = 2gx \Rightarrow v = \sqrt{2gx}$

Ο χρόνος που απαιτείται για το σωματίδιο να εκτελέσει τη διαδρομή είναι:

$$t = \int_1^2 \frac{ds}{v} = \int \frac{(dx^2 + dy^2)^{1/2}}{(2gx)^{1/2}} \Rightarrow t = \int_{x_1=0}^{x_2} \left(\frac{1 + y'^2}{2gx} \right)^{1/2} dx$$

Θέλουμε ο χρόνος αυτός να είναι ελάχιστος

Βραχυστόχρονο

Από τη σχέση: $t = \int_{x_1=0}^{x_2} \left(\frac{1+y'^2}{2gx} \right)^{1/2} dx$ αναγνωρίζουμε τη συνάρτηση: $f = \left(\frac{1+y'^2}{2gx} \right)^{1/2}$

Από την εξίσωση E-L έχουμε:

$$\delta t = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \Rightarrow 0 - \frac{d}{dx} \left(\frac{2y'}{[x(1+y'^2)]^{1/2}} \right) = 0 \Rightarrow$$

$$\frac{y'}{[x(1+y'^2)]^{1/2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{2a}} \Rightarrow \frac{y'^2}{[x(1+y'^2)]} = \frac{1}{2a} \Rightarrow y = \int \frac{xdx}{(2ax - x^2)^{1/2}}$$

Πραγματοποιούμε την ολοκλήρωση με αλλαγή μεταβλητών:

$$x = a(1 - \cos \theta) \quad dx = a \sin \theta d\theta$$

Το ολοκλήρωμα γίνεται: $y = \int a(1 - \cos \theta) d\theta \Rightarrow y = a(\theta - \sin \theta) + \text{const.}$

Οι παραμετρικές εξισώσεις ενός κυκλοειδούς που περνά από την αρχή των αξόνων είναι:

$$x = a(1 - \cos \theta)$$

$$y = a(\theta - \sin \theta)$$

Η σταθερά a πρέπει να ρυθμιστεί ώστε το σώμα να περνά από το σημείο (x_2, y_2)

