## Τυπολόγιο

#### Στροφορμή:

$$\vec{L} = \sum_{i}^{n} \vec{L}_{i} = \sum_{i}^{n} \vec{r}_{i} \times \vec{p}_{i} = I\vec{\omega}$$

$$ec{L} = ec{L}_{CM} + ec{L}_{\omega\varsigma,CM} \qquad rac{dec{L}}{dt} = \sum_{i}^{n} \left[ ec{r}_{i} imes ec{F}_{i}^{\,arepsilon \xi} 
ight]$$

#### Γενικευμένη ορμή:

$$p_i = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}$$

#### Hamiltonian:

$$\mathcal{H}(q_i, p_i, t) = \sum_i p_i \dot{q}_i - \mathcal{L}(q_i, \dot{q}_i, t)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}$$

#### Ανηγμένη μάζα:

$$\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

#### Κέντρο μάζας:

$$R_{CM} = \frac{1}{M} \sum_{i=1} m_i \vec{r}_i, \ M = \sum_{i=1} m_i \ \dot{\eta} \ R_{CM} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$$

#### Αγνοήσιμη ή κυκλική συντεταγμένη:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} = 0$$

#### Εξισώσεις Hamilton:

$$\dot{q}_i = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i}$$
  $[i = 1, \dots, n]$ 

$$\dot{p}_i = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} \ [i = 1, \dots, n]$$

#### Ενεργό δυναμικό:

$$U_{eff}(r) = U(r) + U_{cf}(r) = U(r) + \frac{l^2}{2\mu r^2}$$

#### Μετασχηματισμένη ακτινική Δ.Ε. τροχιάς: Ενέργεια τροχιάς:

$$\frac{d^2u}{d\varphi^2} + u + \frac{\mu}{l^2u^2}F\left(\frac{1}{u}\right) = 0, \text{ ópin } u = \frac{1}{r}$$

$$E = \frac{1}{2}\mu\dot{r}^2 + \frac{1}{2}\frac{l^2}{\mu r^2} + U(r)$$

$$E = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{1}{2} \frac{l^2}{\mu r^2} + U(r)$$

# Τροχιές Kepler:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2} = \frac{k}{r^2} \quad \text{λύση ακτινικής εξίσωσης είναι:} \quad r(\varphi) = \frac{c}{1 + e \cos \varphi}, \quad \text{me} \quad c = \frac{l^2}{k \mu}$$

# Εκκεντρότητα (e): $E = \frac{k^2 \mu}{2l^2} (e^2 - 1)$ όπου E = Ενέργεια

Εκκεντρότητα	Ενέργεια	Είδος Τροχιάς
e = 0	E < 0	κυκλική
0 < e < 1	E < 0	ελλειπτική
e = 1	E = 0	παραβολική
e > 1	E > 0	υπερβολική

Περιήλιο: 
$$r_{\min} = \frac{c}{1+e}$$

Αφήλιο: 
$$r_{\text{max}} = \frac{c}{1 - e}$$

Μεγάλος ημιάξονας: 
$$a = \frac{c}{1 - e^2}$$
 Μικρός ημιάξονας:  $b = \frac{c}{\sqrt{1 - e^2}}$ 

Μικρός ημιάξονας: 
$$b = \frac{c}{\sqrt{1 - e^2}}$$

#### Nóµoı Kepler:

1<sup>ος</sup> νόμος: τροχιές πλανητών είναι ελλείψεις με τον ήλιο σε μια από τις εστίες της έλλειψης

$$2^{\circ\varsigma}$$
 νόμος:  $\frac{dA}{dt} = \frac{l}{2\mu}$   $3^{\circ\varsigma}$  νόμος:  $T^2 = \frac{4\pi^2}{GM_H}a^3$ 

1 <sup>η</sup> Ομάδα	ιάδα			
----------------------	------	--	--	--

- 1. (α) Εξετάζοντας το ενεργό δυναμικό  $U_{\it eff}(r) = -\frac{Gm_{\rm l}m_{\rm 2}}{r} + \frac{l^2}{2\mu r^2}$  να βρεθεί η ακτίνα στην οποία ένας πλανήτης ή ένας κομήτης με στροφορμή l μπορεί να περιστρέφεται γύρω από τον ήλιο σε τροχιά σταθερής ακτίνας. ( $\mathbf{5}\mathbf{\mu}$ )
  - (β) Δείξτε ότι η κυκλική αυτή ακτίνα είναι σταθερή με την έννοια ότι μικρές μόνο διαταραχές στην ακτινική διεύθυνση προκαλούν μόνο μικρές ακτινικές ταλαντώσεις. (8μ)
  - (γ) Δείξτε ότι η περίοδος των ταλαντώσεων αυτών είναι ίση με την περίοδο περιφοράς του πλανήτη γύρω από τον ήλιο. (7μ)
- **2.** Τι θα συμβεί στην τροχιά της γης (την οποία μπορείτε να θεωρήσετε κυκλική) αν η μισή από την μάζα του ήλιου εξαφανιστεί ξαφνικά.  $(20\mu)$

## Τυπολόγιο

#### Στροφορμή:

$$\vec{L} = \sum_{i}^{n} \vec{L}_{i} = \sum_{i}^{n} \vec{r}_{i} \times \vec{p}_{i} = I\vec{\omega}$$

$$\vec{L} = \vec{L}_{CM} + \vec{L}_{\omega\varsigma,CM} \qquad \frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_{i}^{n} \left[ \vec{r}_{i} \times \vec{F}_{i}^{\,\,\epsilon\xi} \right]$$

### Γενικευμένη ορμή:

$$p_i = \frac{\partial \dot{L}}{\partial \dot{q}_i}$$

#### Hamiltonian:

$$\mathcal{H}(q_i, p_i, t) = \sum_i p_i \dot{q}_i - \mathcal{L}(q_i, \dot{q}_i, t)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}$$

#### Ανηγμένη μάζα:

$$\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

#### Κέντρο μάζας:

$$R_{CM} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} m_i \vec{r}_i, M = \sum_{i=1}^{M} m_i \hat{\eta} R_{CM} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$$

### Αγνοήσιμη ή κυκλική συντεταγμένη:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} = 0$$

#### Εξισώσεις Hamilton:

$$\dot{q}_i = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i}$$
  $[i = 1, \dots, n]$ 

$$\dot{p}_i = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} \ [i = 1, \dots, n]$$

#### Ενεργό δυναμικό:

$$U_{eff}(r) = U(r) + U_{cf}(r) = U(r) + \frac{l^2}{2\mu r^2}$$

#### Μετασχηματισμένη ακτινική Δ.Ε. τροχιάς: Ενέργεια τροχιάς:

$$\frac{d^2u}{d\varphi^2} + u + \frac{\mu}{l^2u^2}F\left(\frac{1}{u}\right) = 0, \text{ ópin } u = \frac{1}{r}$$

$$E = \frac{1}{2}\mu\dot{r}^2 + \frac{1}{2}\frac{l^2}{\mu r^2} + U(r)$$

$$E = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{1}{2} \frac{l^2}{\mu r^2} + U(r)$$

# Τροχιές Kepler:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2} = \frac{k}{r^2} \quad \text{λύση ακτινικής εξίσωσης είναι:} \quad r(\varphi) = \frac{c}{1 + e \cos \varphi}, \quad \text{με} \quad c = \frac{l^2}{k \mu}$$

# Εκκεντρότητα (e): $E = \frac{k^2 \mu}{2l^2} (e^2 - 1)$ όπου E = Ενέργεια

Εκκεντρότητα	Ενέργεια	Είδος Τροχιάς
e = 0	E < 0	κυκλική
0 < e < 1	E < 0	ελλειπτική
e = 1	E = 0	παραβολική
e > 1	E > 0	υπερβολική

Περιήλιο: 
$$r_{\min} = \frac{c}{1+e}$$

Αφήλιο: 
$$r_{\text{max}} = \frac{c}{1 - e}$$

Μεγάλος ημιάξονας: 
$$a = \frac{c}{1 - e^2}$$
 Μικρός ημιάξονας:  $b = \frac{c}{\sqrt{1 - e^2}}$ 

Μικρός ημιάξονας: 
$$b = \frac{c}{\sqrt{1 - e^2}}$$

#### Nóµoı Kepler:

1<sup>ος</sup> νόμος: τροχιές πλανητών είναι ελλείψεις με τον ήλιο σε μια από τις εστίες της έλλειψης

$$2^{\circ\varsigma}$$
 νόμος:  $\frac{dA}{dt} = \frac{l}{2\mu}$   $3^{\circ\varsigma}$  νόμος:  $T^2 = \frac{4\pi^2}{GM_H}a^3$ 

# $\Phi Y \Sigma 133 - 2^{n}$ Πρόοδος

16-4-2007

2η Ομάδα

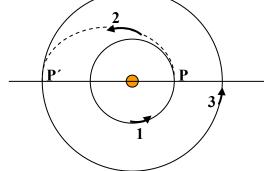
- 1. Να βρεθούν οι Hamiltonians που αντιστοιχεί στις ακόλουθες Lagrangians:
  - (α)  $L = \frac{1}{2} m_1 \dot{x}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \dot{x}_2^2 + \lambda \dot{x}_1 x_2^2 a (x_1 x_2)^4$  όπου  $m_1$ ,  $m_2$ ,  $\lambda$  και α είναι σταθερές. (5μ)

(β) 
$$L = \frac{1}{2} m_1 R^2 (\dot{\theta}^2 + \dot{\varphi}^2 \sin^2 \theta) - mgR \cos \theta$$
 (5μ)

 $(\gamma) L = x\dot{x} (5\mu)$ 

Στην τελευταία αυτή περίπτωση τι νομίζετε ότι σημαίνει το αποτέλεσμα που βρήκατε; Σας δίνει ανάλογο αποτέλεσμα η Lagrangian; (**5μ**)

- 2. Το πλήρωμα ενός δορυφόρου που βρίσκεται σε κυκλική τροχιά ακτίνας  $R_1$  γύρω από την γη θέλει να μεταφερθεί σε μια άλλη κυκλική τροχιά ακτίνας  $R_2 = 2R_1$ . Την μεταφορά αυτή την επιτυγχάνουν με δύο διαδοχικές ωθήσεις των ρουκετών του δορυφόρου όπως στο παρακάτω
  - σχήμα. Αρχικά ο δορυφόρος ωθείται από το σημείο P σε μια ελλειπτική τροχιά 2, αρκετά μεγάλη ώστε να τον μεταφέρει στην επιθυμητή ακτίνα R<sub>2</sub>. Κατόπιν, τη στιγμή που βρίσκεται στην επιθυμητή ακτίνα (στο σημείο P΄ το οποίο είναι το απόγειο της ελλειπτικής τροχιάς μεταφοράς) ωθείται με τη βοήθεια των ρουκετών στη κυκλική τροχιά 3.



- (α) Κατά πόσο θα πρέπει να αυξήσει τη ταχύτητά του σε κάθε μια από τις δυο ωθήσεις; (12μ)
- (β) Κατά πόσο αυξάνει η ταχύτητα του δορυφόρου σαν αποτέλεσμα της όλης διαδικασίας; (**8μ**)

Υπόδειζη: Οι ωθήσεις γίνονται και στις δυο περιπτώσεις εφαπτομενικά της τροχιάς. Σε κάθε περίπτωση η νέα τροχιά έχει ένα κοινό σημείο με την προηγούμενη τροχιά του δορυφόρου το σημείο στο οποίο πυροδοτήθηκαν οι ρουκέτες