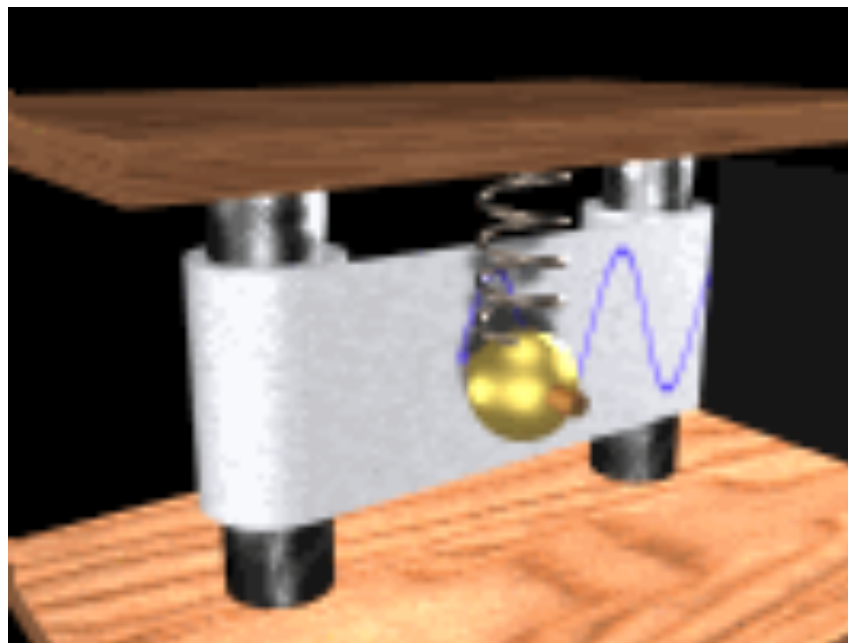
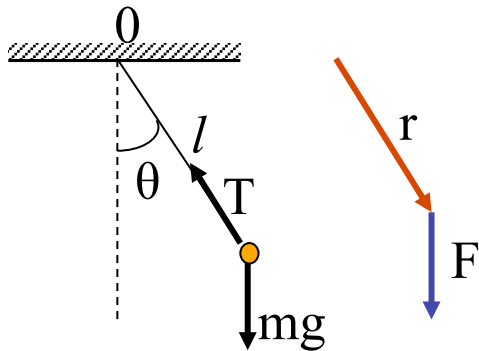


Αρμονικοί ταλαντωτές



Εκκρεμή - Απλό εκκρεμές



$$\left. \begin{aligned} \vec{\tau} &= \vec{r} \times \vec{F} = -mgl \sin \theta \\ \vec{\tau} &= I \vec{\alpha}, \quad I = Ml^2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow Ml^2 \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -Mgl \sin \theta \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -\frac{g}{l} \sin \theta \Rightarrow \boxed{\ddot{\theta} = -\frac{g}{l} \sin \theta} \quad \text{Διαφορική εξίσωση}$$

Αυτή η εξίσωση είναι δύσκολο να λυθεί. Δεν μοιάζει με τη γνωστή εξίσωση

Για **μικρές γωνίες** θ μπορούμε όμως να γράψουμε

$$\sin \theta = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} + \dots \approx \theta$$

Επομένως η διαφορική εξίσωση γίνεται: $\ddot{\theta} = -\frac{g}{l} \theta$ **Δ.Ε. αρμονικού ταλαντωτή**

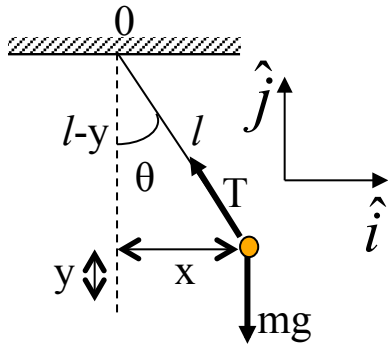
Άρα η λύση είναι: $\theta(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$ όπου: $\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$

Προσοχή στην ορολογία: Το ω δεν είναι η γωνιακή ταχύτητα, αλλά η γωνιακή συχνότητα:

$$\omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T} \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} \Rightarrow \boxed{T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}}$$

Ανεξάρτητο της μάζας

Απλό εκκρεμές – Με το 2^ο νόμο του Newton



Η δύναμη του νήματος T στη μάζα m γράφεται:

$$\vec{T} = (-T \sin \theta) \hat{i} + (T \cos \theta) \hat{j}$$

Το βάρος είναι: $\vec{w} = (-mg) \hat{j}$

Επομένως στον y -άξονα η συνισταμένη δύναμη είναι:

$$\sum F_y = ma_y = (-mg + T \cos \theta) \Rightarrow -mg + T \cos \theta = m \frac{d^2 y}{dt^2}$$

Αλλά γεωμετρικά: $\cos \theta = \frac{l-y}{l}$ $-mg + T \frac{l-y}{l} = m \frac{d^2 y}{dt^2}$

Στη x -διεύθυνση: $\sum F_x = ma_x = T \sin \theta \Rightarrow T \sin \theta = m \frac{d^2 x}{dt^2} \Rightarrow T \frac{x}{l} = m \frac{d^2 x}{dt^2}$

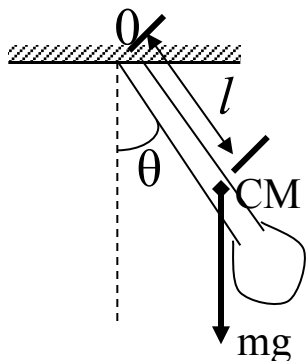
Για μικρές γωνίες εκτροπής θ , η κατακόρυφη κίνηση είναι αμελητέα συγκριτικά με την οριζόντια και μπορούμε να αγνοήσουμε την $d^2 y / dt^2$

Ακόμα για μικρές γωνίες $y \ll l$ και επομένως: $\cos \theta = \frac{l-y}{l} \approx 1$

Η εξίσωση στην y -διεύθυνση γίνεται: $-mg + T \approx 0 \Rightarrow T \approx mg$

Στη x -διεύθυνση έχουμε: $-mg \frac{x}{l} = m \frac{d^2 x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{g}{l} x = 0$ Δ.Ε. αρμονικού ταλαντωτή

Εκκρεμή - Φυσικό εκκρεμές



$$\vec{\tau} = -mgl \sin \theta = I \frac{d^2 \theta}{dt^2} = I \ddot{\theta} \Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{mgl}{I} \sin \theta$$

για μικρό θ : $\sin \theta \sim \theta \rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{mgl}{I} \theta$

Επομένως εξίσωση αρμονικού ταλαντωτή. Η λύση γνωστή

Η γωνιακή συχνότητα, ω , στην περίπτωση αυτή είναι:

$$\omega = \sqrt{\frac{mgl}{I}} \quad \text{ενώ πριν είχαμε βρει μόνο:} \quad \omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

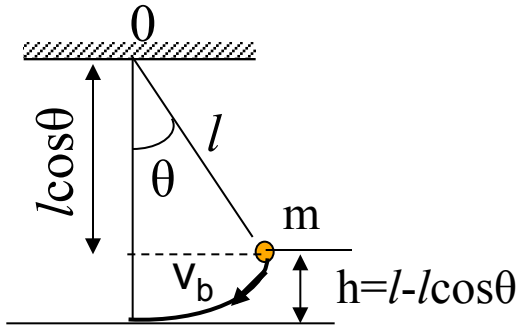
Επομένως η περίοδος είναι διαφορετική μεταξύ απλού και φυσικού. Πόσο?

Για ένα μέτρο μήκος εκκρεμούς αλλάζει σε σχέση με το φυσικό κατά $\sim 2\%$

Τα περισσότερα ρολόγια έχουν περίοδο 2 sec.

Ενέργεια εκκρεμούς

Θεωρήστε την ενέργεια του εκκρεμούς:



Η δυναμική ενέργεια θεωρώντας σαν επίπεδο μηδενικού δυναμικού ($U=0$) το χαμηλότερο σημείο:

$$U = mgh = mgl(1 - \cos \theta)$$

Παίρνοντας και πάλι το ανάπτυγμα Taylor έχουμε:

$$\cos \theta \cong 1 - \frac{1}{2!} \theta^2 + \frac{1}{4!} \theta^4 + \dots$$

Επομένως το δυναμικό γράφεται: $U = \frac{1}{2} mgl \theta^2$

Η εξίσωση της τροχιάς είναι $\theta(t) = \theta_{\max} \cos(\omega t + \varphi)$

Άρα $U = \frac{1}{2} mgl \theta_{\max}^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$

Ποιο το ω ? $\omega = \sqrt{\frac{g}{l}} \Rightarrow \omega^2 l = g$

ταχύτητα? $v_b = l \frac{d\theta}{dt}$

Κινητική ενέργεια? $E_{\text{κιν}} = \frac{1}{2} ml^2 \omega^2 \theta_{\max}^2 \sin^2(\omega t + \varphi) = \frac{1}{2} mgl \theta_{\max}^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$

Ολική Ενέργεια: $E = U + E_{\text{κιν}} \Rightarrow E = \frac{1}{2} mgl \theta_{\max}^2$

Παράδειγμα

Ένα εκκρεμές μήκους 15m ξεκινά με ταχύτητα $u_0=3.9\text{m/s}$, $\theta=10^\circ$
 Ποιο το πλάτος της ταλάντωσης;

Λύση

$$E \approx \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}mgl\theta^2 = \frac{1}{2}mgl\theta_{\max}^2 \Rightarrow$$

$\theta=10^\circ$ επομένως μικρό

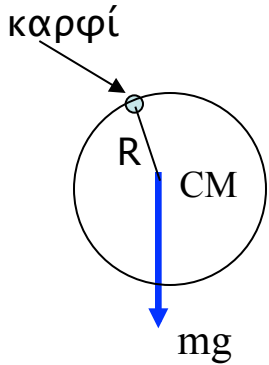
$$\theta_{\max}^2 = \frac{2E}{mgl} = \frac{v^2}{gl} + \theta^2$$

Απλή αντικατάσταση:

$$\theta_{\max}^2 = \frac{(3.9)^2}{(9.8)(15)} + (10\pi / 180)^2 \Rightarrow \theta_{\max}^2 = 0.13 \Rightarrow \theta_{\max} = 0.37 \text{ ακτινία}$$

Παράδειγμα φυσικού εκκρεμούς

Ένα στεφάνι ακτίνας 30cm κρέμεται από ένα καρφί. Ποια η συχνότητα των ταλαντώσεών του



Το στεφάνι καθώς ταλαντώνεται γύρω από το καρφί αποτελεί ένα φυσικό εκκρεμές.

Ξέρουμε ότι η γωνιακή συχνότητα του φυσικού εκκρεμούς δίνεται από

$$\omega = \sqrt{\frac{Mgd}{I_{\text{καρφι}}}}, \quad d = R$$

$$I_{\text{καρφι}} = I_{CM} + MR^2 \Rightarrow I_{\text{καρφι}} = MR^2 + MR^2 \Rightarrow I_{\text{καρφι}} = 2MR^2$$

Οπότε

$$\omega = \sqrt{\frac{MgR}{2MR^2}} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{g}{2R}} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{9.8}{2 \times 0.3}} \Rightarrow \omega = 4.04$$

$$f = \frac{\omega}{2\pi} \Rightarrow f = 0.64 \text{ Hz}$$

Φθίνουσες ταλαντώσεις

- Οι περισσότερες ταλαντώσεις στη φύση εξασθενούν (φθίνουν) γιατί χάνεται ενέργεια.
- Φανταστείτε ένα σύστημα κάτω από μια δύναμη αντίστασης της μορφής

$$F = -bv \equiv -b\dot{x}$$

Αυτή η δύναμη δρα επιπλέον της δύναμης επαναφοράς του ελατηρίου

- Κοιτάμε τέτοιες δυνάμεις επειδή:
 - Είναι λογικό να 'χουμε τέτοια συμπεριφορά δύναμης
 - Μπορούμε να λύσουμε ακριβώς την εξίσωση για $x(t)$

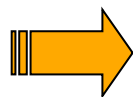
$$F = ma \Rightarrow -Kx - b\dot{x} = m\ddot{x} \Rightarrow \ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad (1)$$

όπου $\gamma \equiv \frac{b}{2m}$ και $\omega_0^2 \equiv \frac{K}{m}$  φυσική συχνότητα συστήματος

- Μαντεύουμε μια λύση της μορφής $x(t) = Ae^{at}$ και αντικαθιστούμε:

$$(1) \Rightarrow a^2 Ae^{at} + 2\gamma a Ae^{at} + \omega_0^2 Ae^{at} = 0 \Rightarrow a^2 + 2\gamma a + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow$$

$$a = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$$



Τρεις περιπτώσεις ανάλογα με την τιμή της διακρίνουσας

Φθίνουσες ταλαντώσεις – Μικρή απόσβεση ($\gamma < \omega_0$)

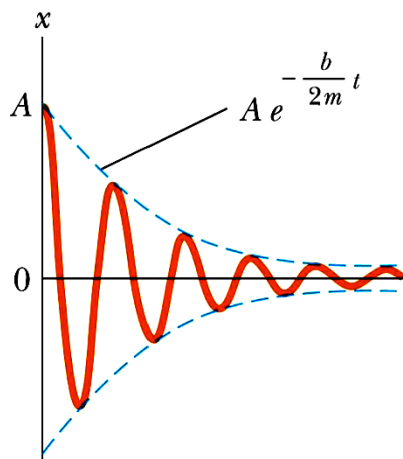
Ορίζουμε $\Omega \equiv \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$ επομένως $a \equiv -\gamma \pm i\Omega$

Έχουμε έτσι δύο λύσεις: $x(t) = Ae^{-\gamma t + i\Omega t}$ και $x(t) = Ae^{-\gamma t - i\Omega t}$

- Από τη στιγμή που η εξίσωση είναι γραμμική ως προς x το άθροισμα των παραπάνω λύσεων θα είναι επίσης λύση.
- Μια και λέμε ότι κάνουμε φυσική, η εξίσωση θέσης, $x(t)$, πρέπει να 'ναι πραγματική και όχι μιγαδική.

Άρα οι 2 λύσεις πρέπει να 'ναι συζυγείς μιγαδικοί: $A = B^* \equiv Ce^{i\varphi t}$

$$x(t) = Ce^{-\gamma t} \left(e^{i(\Omega t + \varphi)} + e^{-i(\Omega t + \varphi)} \right) = De^{-\gamma t} \cos(\Omega t + \varphi)$$



Η $x(t)$ μοιάζει με μια συνημιτονοειδή συνάρτηση ταλάντωσης μέσα σε μια $e^{-\gamma t}$ εκθετικά φθίνουσα συνάρτηση

Η συχνότητα ταλάντωσης είναι:

$$\Omega \equiv \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} = \sqrt{\frac{K}{m} - \left(\frac{b}{2m} \right)^2}$$

παράδειγμα

Τα D και φ της $x(t)$ καθορίζονται από τις αρχικές συνθήκες

Φθίνουσες ταλαντώσεις – Μεγάλη απόσβεση ($\gamma > \omega_0$)

Ορίζουμε $\Omega \equiv \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$ επομένως $a \equiv -\gamma \pm \Omega$

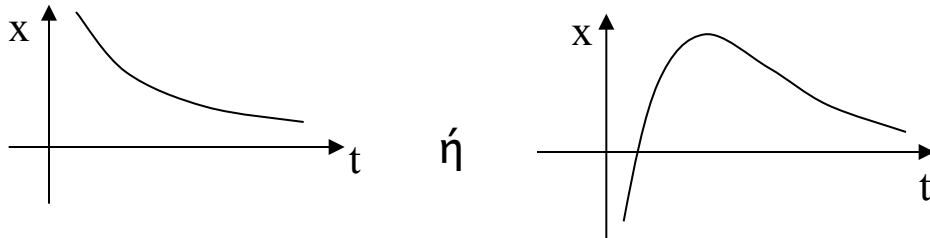
Η γενική λύση στην περίπτωση αυτή είναι
και προφανώς πραγματική.

$$x(t) = Ae^{-(\gamma+\Omega)t} + Be^{-(\gamma-\Omega)t}$$

Αρνητικό
εκθετικό

Δεν υπάρχει κίνηση ταλάντωσης στην περίπτωση αυτή.

$x(t)$ μοιάζει όπως τα παρακάτω σχήματα



Σημειώστε ότι $\gamma + \Omega > \gamma - \Omega \Rightarrow$ για μεγάλα t , $x(t)$ μοιάζει με $x(t) \approx Be^{-(\gamma-\Omega)t}$

αφού ο πρώτος όρος $x(t) = Ae^{-(\gamma+\Omega)t}$ είναι ακόμα πιο μικρός

Για μεγάλα γ , $\gamma - \Omega$ είναι πολύ μικρό και το x πηγαίνει στο 0 αργά

$$\text{γιατί } \gamma - \Omega = \gamma - \gamma \sqrt{1 - \frac{\omega_0^2}{\gamma^2}} \approx \gamma - \gamma \left(1 - \frac{\omega_0^2}{2\gamma^2} \right) = \frac{\omega_0^2}{2\gamma} = \text{μικρό}$$

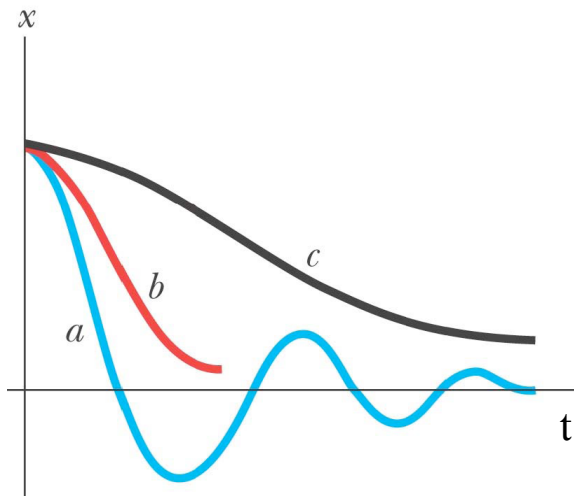
Φθίνουσες ταλαντώσεις – Κριτική απόσβεση ($\gamma = \omega_0$)

- Στην περίπτωση αυτή, $a = -\gamma \pm 0$, και επομένως έχουμε μόνο μια λύση της Δ.Ε
- Είναι η περίπτωση που η στρατηγική του να δοκιμάζουμε μια εκθετική λύση για την επίλυση Δ.Ε. δεν δουλεύει.
- Μια άλλη λύση βγαίνει τελικά ότι είναι της μορφής $x(t) = Bte^{-\gamma t}$
- Προσθέτοντάς την στην προηγούμενη γενική λύση έχουμε:

$$x(t) = Ae^{-\gamma t} + Bte^{-\gamma t} \Rightarrow x(t) = e^{-\gamma t} (A + Bt)$$

Ο όρος $e^{-\gamma t}$ υπερिशύχει του όρου Bt και για μεγάλα t το $x \rightarrow 0$ κατά $e^{-\gamma t}$

- Η κριτική απόσβεση επαναφέρει το x στο μηδέν γρηγορότερα απ' όλες τις διεργασίες απόσβεσης.



- Για πολύ μεγάλα γ , η **μεγάλη απόσβεση** πηγαίνει στο $x=0$ πολύ αργά (**καμπύλη c**)
- Για πολύ μικρά γ , η **μικρή απόσβεση** πηγαίνει στο $x=0$ πολύ αργά (**καμπύλη α**)
- Για $\gamma = \omega_0$, **κριτική απόσβεση** πηγαίνει στο $x=0$ γρηγορότερα (**καμπύλη b**)