

Κίνηση σε μία διάσταση

□ Ανακεφαλαιώνοντας

θέσης τροχιάς \mathbf{x}

μετατόπισης $\Delta \mathbf{x} = \mathbf{x}_f - \mathbf{x}_i,$

χρονικού διαστήματος $\Delta t = t_f - t_i,$

μέση ταχύτητα

$$\vec{v} = \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t}$$

στιγμιαία ταχύτητα

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t} = \frac{d\vec{x}}{dt}$$

παράγωγος

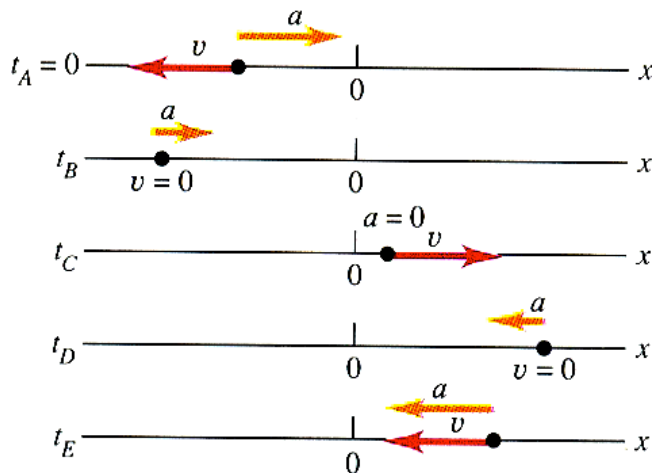
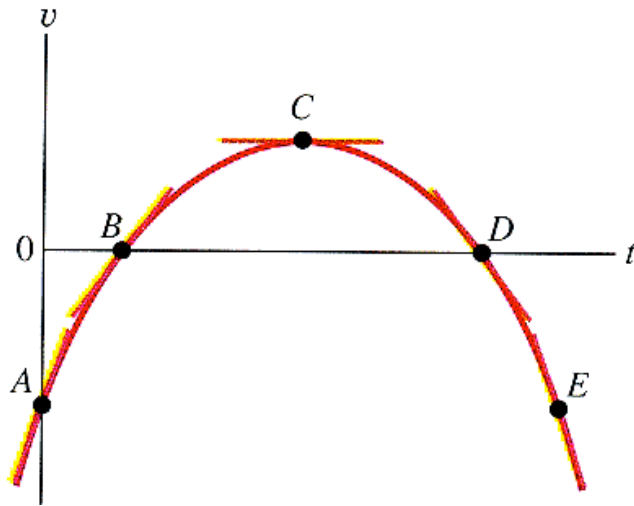
μέση επιτάχυνση

$$\vec{a} = \frac{\Delta \vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t}$$

στιγμιαία επιτάχυνση

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$$

Εύρεση της επιτάχυνσης σε ένα v - t γράφημα



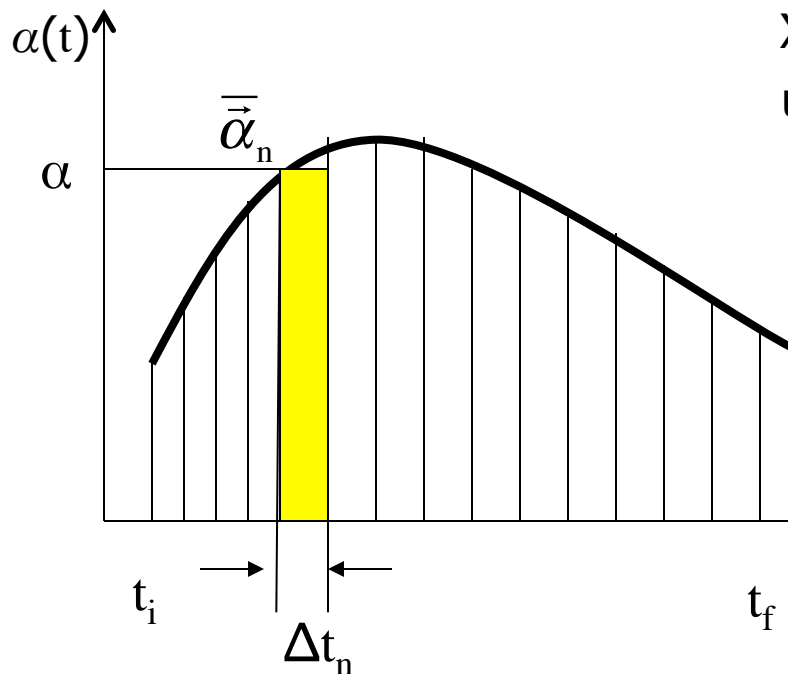
- Από το A στο B, $v < 0$ αλλά αυξάνει και η κλίση άρα και επιτάχυνση είναι θετικές
- Το σωματίδιο “φρενάρει” μέχρι το B οπότε $v = 0$ (σταματά στιγμιαία) αλλά εξακολουθεί να επιταχύνεται αφού η κλίση είναι μη μηδενική
- Από το B στο C, $v > 0$ και αυξάνει, η κλίση και επιτάχυνση είναι θετικές
- Στο C, $v = \max$ αλλά η επιτάχυνση είναι 0
- Από το C στο D, $v > 0$ αλλά ελαττώνεται και η επιτάχυνση είναι αρνητική. Το σώμα επιβραδύνει
- Στο D, $v = 0$ και σταματά αλλά δέχεται επιτάχυνση
- Από το D στο E, $v < 0$ και συνεχίζει να ελαττώνεται και η επιτάχυνση είναι αρνητική. Το σώμα επιταχύνεται

□ Αν ξέρουμε την επιτάχυνση a , μπορούμε να βρούμε από τις προηγούμενες εξισώσεις την v και την x τη στιγμή t

➤ Πώς?

□ Χρησιμοποιώντας την έννοια του ολοκληρώματος

□ Γραφικά πρώτα



Χωρίζουμε το χρονικό διάστημα σε πολλά ισόχρονα διαστήματα Δt_n . Ξέρουμε ότι

$$\bar{\alpha}_n = \Delta v_n / \Delta t \Rightarrow \Delta v_n = \bar{\alpha}_n \Delta t_n \quad \leftarrow \text{Εμβαδό!!}$$

Αθροίζοντας όλα τα εμβαδά από $t_i \rightarrow t_f$ έχουμε:

$$\Delta v = \sum_n \bar{\alpha}_n \Delta t_n$$

Στο όριο $n \rightarrow \infty$, δηλαδή $\Delta t_n \rightarrow 0$ η μεταβολή της ταχύτητας δίνεται από το εμβαδό της επιφάνειας κάτω από την καμπύλη επιτάχυνσης - χρόνου

$$\Delta v = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_n \bar{\alpha}_n \Delta t_n$$

Στιγμαία και όχι μέση τιμή α

- Αν είναι γνωστή η καμπύλη επιτάχυνσης – χρόνου, η μεταβολή της ταχύτητας βρίσκεται από το εμβαδό της επιφάνειας.

Το παραπάνω **ορισμένο ολοκλήρωμα** γράφεται


$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_n a_n \Delta t_n = \int_{t_i}^{t_f} a(t) dt$$

- Γνωρίζοντας τη συνάρτηση $a(t)$ μπορούμε υπολογίσουμε το ολοκλήρωμα για τυχαία χρονική στιγμή t .

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt} \Rightarrow a(t)dt = dv(t) \Rightarrow \int_{t_i}^t a(t)dt = \int_{v_i}^{v_t} dv = v_t - v_i = v(t) - v(t_i)$$

Επομένως σε μια χρονική στιγμή t η ταχύτητα είναι

$$v(t) = \int_{t_i}^t a(t)dt + v(t_i)$$

Αν $t_i = 0$ συνήθως γράφουμε $v(t_i) = v_0$  $v(t) = \int_0^t a(t)dt + v_0$

- Κατά τον ίδιο τρόπο γνωρίζοντας την ταχύτητα μπορούμε να βρούμε την μετατόπιση

$$v(t) = \frac{dx}{dt} \Rightarrow \int_0^t v(t) dt = \int_{x_i}^x dx = x - x_i = x(t) - x(t_i) = x(t) - x_0$$

$$\Rightarrow x(t) = x_0 + \int_0^t v(t) dt$$

Δύο εξισώσεις κίνησης ανάλογα με το πρόβλημα που δίνεται

$$v(t) = \int_0^t a(t) dt + v_0 \quad (A)$$

$$x(t) = x_0 + \int_0^t v(t) dt \quad (B)$$

Αν $v(t)$ είναι σταθερή π.χ. $v = v_0$ $\xrightarrow{(B)}$ $x(t) = x_0 + v_0 t$

Κίνηση σε μία διάσταση - Ανακεφαλαίωση

Διάνυσμα θέσης τροχιάς: $\vec{r} = x\hat{i}$ (για >1-διαστάσεις: $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$)

Μετατόπιση: $\Delta\vec{r} = \vec{r}_f - \vec{r}_i = (x_f - x_i)\hat{i}$

Χρονικό διάστημα

$$\Delta t = t_f - t_i$$

Μέση ταχύτητα

$$\bar{\vec{v}} = \frac{\Delta\vec{r}}{\Delta t} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \hat{i}$$

Προσοχή $\langle v \rangle = \frac{|d|}{at}$ Βαθμωτό μέγεθος

διαδρομή

Στιγμιαία ταχύτητα

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \hat{i}$$

παράγωγος

Μέση επιτάχυνση

$$\bar{\vec{a}} = \frac{\Delta\vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t}$$

Στιγμιαία επιτάχυνση

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$$

Δύο εξισώσεις κίνησης ανάλογα με το πρόβλημα που δίνεται

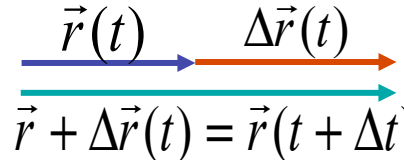
$$v(t) = \int_0^t a(t) dt + v_0 \quad (A)$$

$$x = x_0 + \int_0^t v(t) dt \quad (B)$$

Σημαντικά σημεία

- Από τον ορισμό της στιγμιαίας ταχύτητας $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$

Αλλαγή μέτρου



$$\vec{r}(t) + \Delta\vec{r}(t) = \vec{r}(t + \Delta t)$$

Αλλαγή κατεύθυνσης



$$\vec{r}(t) + \Delta\vec{r}(t) = \vec{r}(t + \Delta t)$$

Αλλαγή και μέτρου και κατεύθυνσης



$$\vec{r}(t) + \Delta\vec{r}(t) = \vec{r}(t + \Delta t)$$

Αλλαγή ταχύτητας

- Από τον ορισμό της στιγμιαίας επιτάχυνσης $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$

Αλλαγή στο μέτρο ή διεύθυνση ή και στα δύο μαζί της ταχύτητας ενός σώματος έχει σαν αποτέλεσμα την επιτάχυνση του σώματος

Αν $\Delta\vec{v} > 0$ τότε το σώμα επιταχύνεται $\vec{a} = a_x \hat{i}$

Αν $\Delta\vec{v} < 0$ τότε το σώμα επιβραδύνεται $\vec{a} = -a_x \hat{i}$

Κίνηση με σταθερή επιτάχυνση, $a(t) = \text{σταθ.}$

Από την εξίσωση κίνησης $v = \int_{t_0}^t a(t) dt + v_0 \Rightarrow v = at + v_0$ (1)

Αντικαθιστώντας στην $x = x_0 + \int_{t_0}^t v(t) dt$

$$x = x_0 + \int_0^t (at + v_0) dt = x_0 + \int_0^t (at) dt + \int_0^t v_0 dt$$

$$x = x_0 + \frac{1}{2} at^2 + v_0 t \quad (2)$$

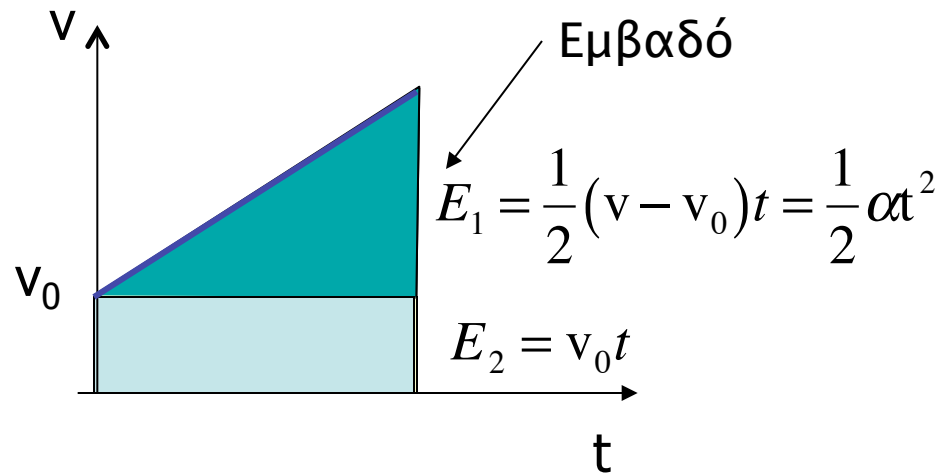
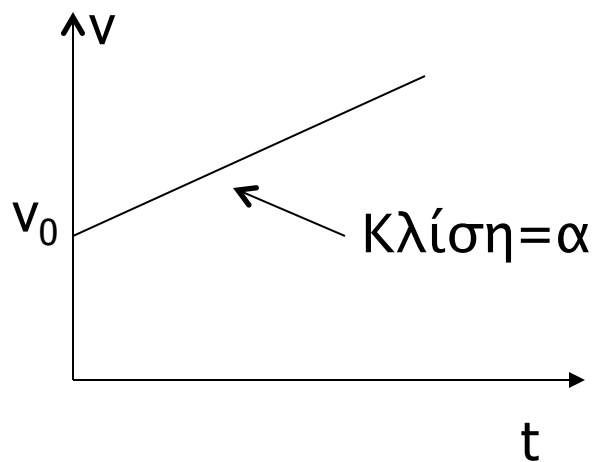
Λύνοντας ως προς t στην εξίσωση (1) και αντικαθιστώντας στην (2):

$$2a(x - x_0) = v^2 - v_0^2 \quad (3)$$

Λύνοντας ως προς a (επιτάχυνση) στην (1) και αντικαθιστώντας στην (2)

$$x - x_0 = \frac{1}{2} (v + v_0) t \quad (4)$$

Γεωμετρική ερμηνεία



Ολική επιφάνεια κάτω από την καμπύλη

$$E = E_1 + E_2 = \frac{1}{2}at^2 + v_0t$$

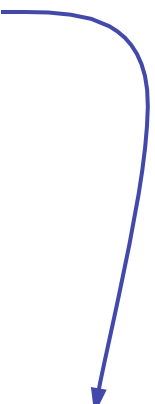
Πιο εύκολα...

$$\bar{v} = \frac{x-x_0}{t-t_0} = \frac{x-x_0}{t} \Rightarrow x = x_0 + \bar{v}t \quad (1)$$

$$\bar{a} = a = \frac{v-v_0}{t} \Rightarrow v = v_0 + at \quad (2)$$

$$\bar{v} = \frac{v + v_0}{2} \quad \text{αφού η } v \text{ γραμμική} \quad (3)$$

Αντικαθιστώντας την (3) στην (1) έχουμε

$$x = x_0 + \bar{v}t = x_0 + \left(\frac{v + v_0}{2} \right)t = x_0 + \left(\frac{v_0 + v_0 + at}{2} \right)t \Rightarrow x = x_0 + v_0t + \frac{1}{2}at^2$$


Θέση συναρτήσει χρόνου - Παράδειγμα

➡ Ποια η θέση του σώματος για $t = 3\text{s}$?

$$x(t=3) = 1\text{m}$$

➡ Ποια η μετατόπιση του σώματος στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t = 5$ και $t = 1\text{s}$?

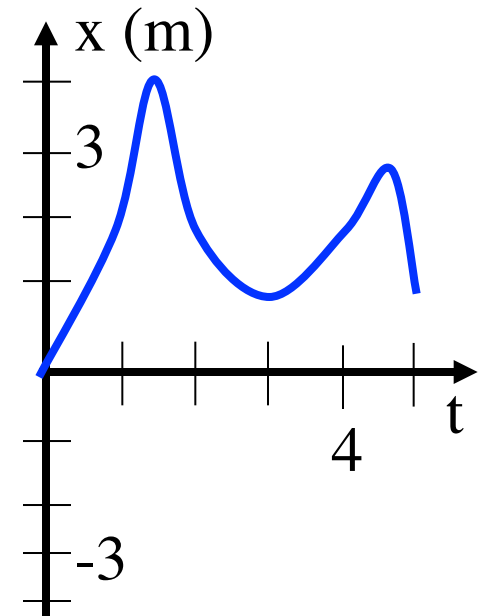
$$x(t=5) = 1\text{m}$$

$$x(t=1) = 2\text{m}$$

$$\left. \begin{array}{l} x(t=5) = 1\text{m} \\ x(t=1) = 2\text{m} \end{array} \right\} \text{Μετατόπιση} = \Delta x = 1 - 2 = -1\text{m}$$

➡ Ποια η μέση ταχύτητα του σώματος στο χρονικό διάστημα $t = 5$ και $t = 1\text{s}$?

$$\bar{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{-1}{4} = -0.25\text{m/s}$$



Ταχύτητα συναρτήσει χρόνου - Παράδειγμα

➡ Ποια η ταχύτητα του σώματος για $t = 2\text{s}$?

$$v(t=2) = 3\text{m/s}$$

➡ Ποια η μετατόπιση του σώματος στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t = 3$ και $t = 0\text{s}$?

Εύρεση εμβαδού: $\left\{ \begin{array}{l} t=0 \rightarrow 1: E_1 = 0.5 \times (1\text{s}) \times (3\text{m/s}) = 1.5\text{m} \\ t=1 \rightarrow 3: E_2 = (2\text{s}) \times (3\text{m/s}) = 6.0\text{m} \end{array} \right.$

Μετατόπιση: $E_{\text{ολ}} = E_1 + E_2 = 1.5 + 6 \rightarrow \Delta x = 7.5\text{m}$

➡ Ποια η μέση ταχύτητα στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t=0$ και 3s ?

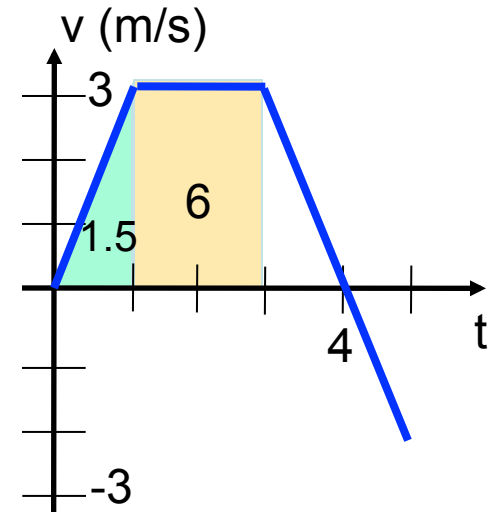
$$\bar{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{7.5}{3} = 2.5\text{m/s}$$

➡ Ποια η μεταβολή της ταχύτητας στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t=3$ και 5s ?

$$\Delta v = v(t=5) - v(t=3) = -2 - 3 = -5\text{m/s}$$

➡ Ποια η μέση επιτάχυνση στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t=3$ και 5s ?

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{-5\text{m/s}}{2} \Rightarrow a = -2.5\text{m/s}^2$$



Επιτάχυνση συναρτήσει χρόνου - Παράδειγμα

➡ Ποια η επιτάχυνση του σώματος για $t = 4\text{s}$?

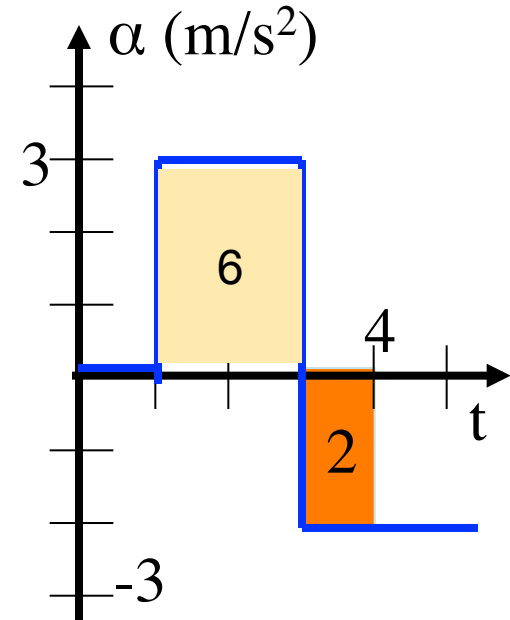
$$x(t=4) = -2\text{m/s}^2$$

➡ Ποια η μεταβολή της ταχύτητας του σώματος στο χρονικό διάστημα μεταξύ $t = 4$ και $t = 1\text{s}$?

Μεταβολή ταχύτητας = Εμβαδό κάτω από τη καμπύλη:

Εύρεση εμβαδού: $\left\{ \begin{array}{l} t=1 \rightarrow 3: E_1 = (2\text{s}) \times (3\text{m/s}^2) = 6.0\text{m/s} \\ t=3 \rightarrow 4: E_2 = (1\text{s}) \times (-2\text{m/s}^2) = -2.0\text{m/s} \end{array} \right.$

$$E_{\text{ολ}} = E_1 + E_2 = 6.0 - 2.0 \rightarrow \Delta u = 4.0\text{m/s}$$



Ερώτηση:

- ➡ Είναι δυνατό ένα σώμα να έχει θετική ταχύτητα και την ίδια χρονική στιγμή να έχει αρνητική επιτάχυνση ?

NAI

Ναι γιατί μπορεί να έχει θετική ταχύτητα καθώς επιβραδύνεται

OXI

- ➡ Αν η ταχύτητα του σώματος δεν είναι μηδέν μπορεί η επιτάχυνσή του να είναι κάποτε μηδέν

NAI

Μηδενική επιτάχυνση σημαίνει σταθερή ταχύτητα

OXI

- ➡ Αν η μέση ταχύτητα ενός σώματος που εκτελεί μονοδιάστατη κίνηση είναι θετική μπορεί η στιγμιαία ταχύτητα του σώματος για κάποιο χρονικό διάστημα να είναι αρνητική ?

NAI

Φανταστείτε ότι κινήστε 5Km προς τη θετική διεύθυνση, κατόπιν σταματάτε και κινείστε 3Km προς το μηδέν (αρνητική διεύθυνση)
Η μέση ταχύτητα είναι θετική

OXI

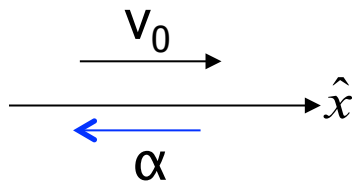
Παράδειγμα

Ένα σώμα κινείται σε 1-διάσταση

Αρχικές συνθήκες:

για $t=0$, $x_0 = 10\text{m}$, $v_0=15\text{m/s}$, $a=-5\text{m/sec}^2$, ως προς \hat{x}

➡ Ποια η ταχύτητα v και διάνυσμα θέσης x του σώματος μετά από 8 sec



Το σώμα με $v_0 > 0$ ελαττώνει ταχύτητα αφού $a < 0$

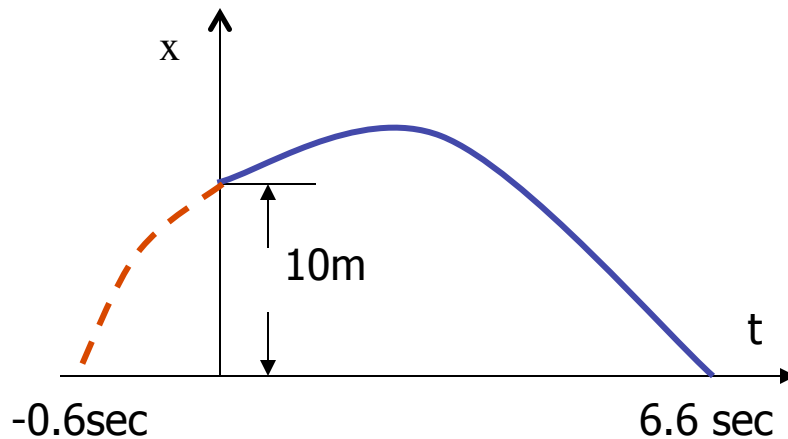
$$v(t) = v_0 + at \Rightarrow v(t=8) = 15 + (-5) \times 8 = -25\text{m/s}$$

Η ταχύτητα του σώματος ελαττώνεται μέχρι να μηδενιστεί και κατόπιν αλλάζει φορά κίνησης (προς τη $-x$ διεύθυνση)

$$x(t) = x_0 + \frac{1}{2}at^2 + v_0t \Rightarrow x(t=8\text{s}) = 10 + \frac{1}{2}(-5) \times 8^2 + 15 \times 8 = -30\text{m}$$

Παράδειγμα (συνέχεια) – Μερικές ερωτήσεις

Πότε το σώμα περνά από $x = 0$?



$$x(t) = x_0 + \frac{1}{2}at^2 + v_0t$$

$$x(t) = 10 - \frac{5}{2}t^2 + 15t = 0$$

Δευτεροβάθμια εξίσωση με λύσεις

$$t_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4a\gamma}}{2a}$$

$$t_{1,2} = 3 \pm \sqrt{13} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} t_1 = 6.6s \\ t_2 = -0.6s \end{array} \right.$$

Ποια από τις 2 απαντήσεις είναι φυσική?

Εξαρτάται από το πρόβλημα. Τι συνέβη τη χρονική στιγμή -0.6 sec ;

Πιθανόν να ρίξαμε το σώμα προς τα πάνω.

Επομένως $t_2 = -0.6s$ είναι ο χρόνος που χρειάστηκε για να αποκτήσει την αρχική ταχύτητα $u_0 = 15m/s$ και να βρεθεί στην αρχική θέση $x_0 = 10m$.

Κίνηση με μεταβαλλόμενη επιτάχυνση, $\alpha = f(t)$

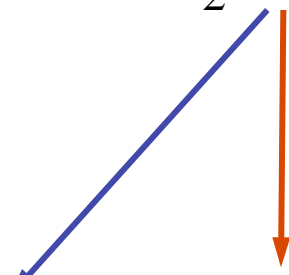
Στην περίπτωση αυτή πρέπει να χρησιμοποιήσουμε ολοκληρώματα:

- Έστω $a(t) = Kt$ και ότι $v_0 = 0.0 \text{ m/s}$ τη χρονική στιγμή $t=0$

$$v(t) = \int_0^t a(t) dt + v_0 = \int_0^t Kt dt \Rightarrow v(t) = \frac{1}{2} Kt^2$$

- Τι συμβαίνει με το $x(t)$?

Έστω $x_0 = 0.0 \text{ m}$ τότε

$$x = x_0 + \int_0^t v(t) dt = \int_0^t v(t) dt = \int_0^t \frac{1}{2} Kt^2 dt \Rightarrow x = \frac{1}{6} Kt^3$$


2^ο Mini Exam

- Γράψτε σε μια σελίδα το όνομά σας και τον αριθμό ταυτότητάς σας

Έτοιμοι;