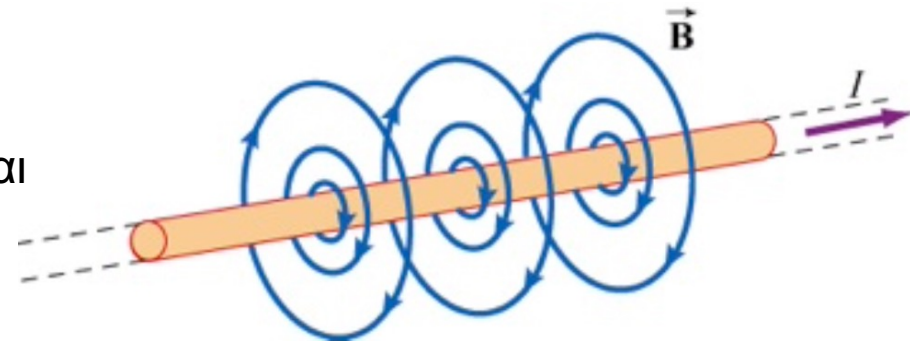


# Μαγνητικά Φαινόμενα

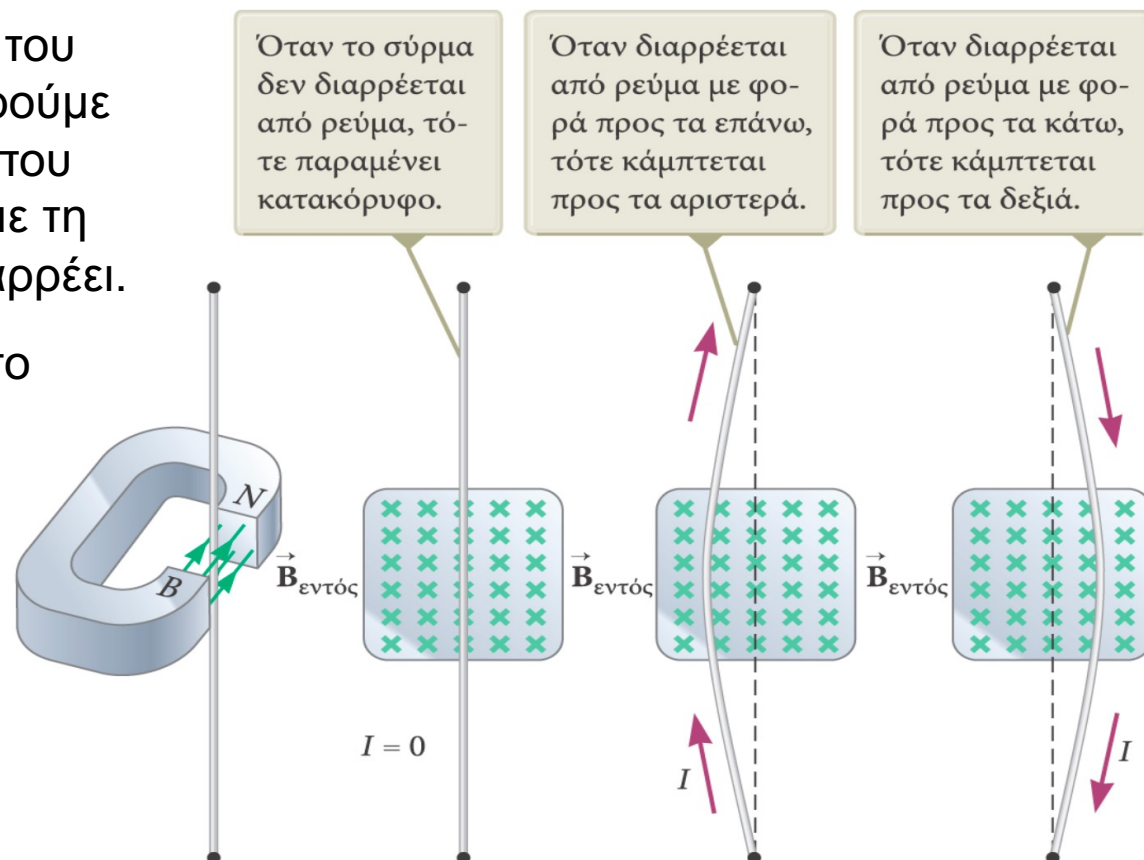
# Μαγνητικό πεδίο ρευματοφόρου αγωγού

- Συνηθισμένη πηγή μαγνητικού πεδίου είναι αυτή ενός αγωγού που διαρρέεται από ρεύμα.
- Χρησιμοποιώντας τη μαγνητική βελόνα μιας πυξίδας, μπορούμε να βρούμε τη μορφή των μαγνητικών γραμμών του πεδίου που προκαλείται από το ρεύμα που διαπερνά τον αγωγό.
- Οι μαγνητικές γραμμές έχουν την μορφή κύκλων το κέντρο των οποίων βρίσκονται πάνω στον αγωγό.
- Η διεύθυνση της στροφής των κύκλων προσδιορίζεται από τον κανόνα του δεξιού χεριού:
- Αν ο αντίχειρας του δεξιού χεριού έχει την κατεύθυνση του ρεύματος, τότε τα υπόλοιπα δάκτυλα θα περιστραφούν στην διεύθυνση του μαγνητικού πεδίου:



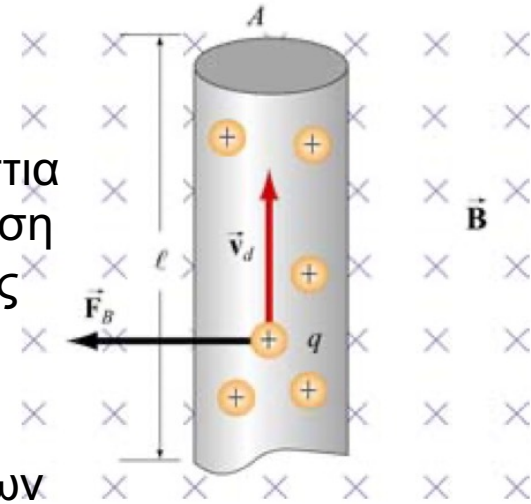
# Η μαγνητική δύναμη σε ρευματοφόρο αγωγό

- Το ρεύμα σε έναν αγωγό είναι το σύνολο πολλών κινούμενων σωματιδίων. Άρα σε ρευματοφόρο σύρμα που βρίσκεται σε ένα μαγνητικό πεδίο, ασκείται δύναμη.
- Θεωρήστε ένα λεπτό ευθύγραμμο σύρμα το οποίο περνά το χώρο ανάμεσα στους πόλους ενός μαγνήτη. Θεωρήστε ότι οι το μαγνητικό πεδίο είναι προς το εσωτερικό της σελίδας.
- Χρησιμοποιώντας τον κανόνα του δεξιού χεριού μπορούμε να βρούμε την κατεύθυνση της δύναμης που ασκείται στο σύρμα ανάλογα με τη φορά του ρεύματος που το διαρρέει.
- Μπορούμε να υπολογίσουμε το μέτρο της δύναμης .



# Η μαγνητική δύναμη σε ρευματοφόρο αγωγό

- Μπορούμε να υπολογίσουμε το μέτρο της δύναμης, θεωρώντας ένα τμήμα του σύρματος το οποίο έχει μήκος  $l$  και διατομή  $A$ . Θεωρήστε ότι το μαγνητικό πεδίο έχει κατεύθυνση στο εσωτερικό της σελίδας.
- Τα φορτία κινούνται με ταχύτητα ολίσθησης  $\vec{v}_d$ .
  - ✓ Η στιγμιαία ταχύτητα των φορέων φορτίου είναι τεράστια και οφείλεται στη θερμική ενέργεια. Ωστόσο η διεύθυνση είναι τυχαία και επομένως η μαγνητική δύναμη εξαιτίας της ταχύτητας αυτής θα είναι 0.
- Το ολικό φορτίο στο τμήμα του σύρματος που εξετάζουμε θα είναι:  $Q_{tot} = q(nAl)$  όπου  $n$  είναι ο αριθμός των φορτίων ανά μονάδα όγκου
- Η μαγνητική δύναμη στο τμήμα του αγωγού θα είναι:



$$\vec{F}_B = Q_{tot} \vec{v}_d \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_B = qnAl(\vec{v}_d \times \vec{B}) \Rightarrow \vec{F}_B = qnAs \left( \frac{\vec{s}}{dt} \times \vec{B} \right) \Rightarrow \boxed{\vec{F}_B = I(\vec{s} \times \vec{B})}$$

$$\frac{qnAs}{dt} = qnAv_d = I \text{ και } \vec{s} \text{ το διάνυσμα μήκους με κατεύθυνση αυτή του ρεύματος}$$

# Η μαγνητική δύναμη σε ρευματοφόρο αγωγό

- Για ένα σύρμα τυχαίου σχήματος, η μαγνητική δύναμη μπορεί να υπολογιστεί αθροίζοντας διανυσματικά τη δύναμη από όλα τα στοιχειώδη τμήματα  $d\vec{s}$  που απαρτίζουν το σύρμα.

- Η μαγνητική δύναμη στο τμήμα  $d\vec{s}$  θα είναι:

$$d\vec{F}_B = I d\vec{s} \times \vec{B}$$

- Επομένως η ολική δύναμη θα είναι:

$$\vec{F}_B = I \int_a^b d\vec{s} \times \vec{B} \quad \text{όπου } a \text{ και } b \text{ οι άκρες του σύρματος.}$$

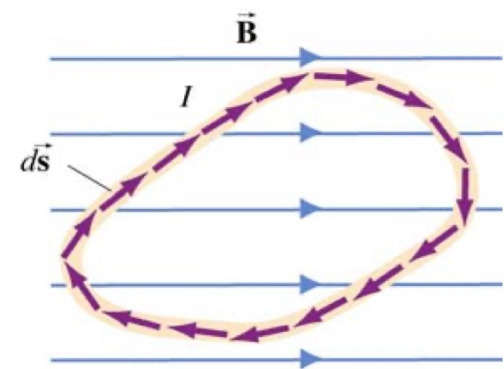
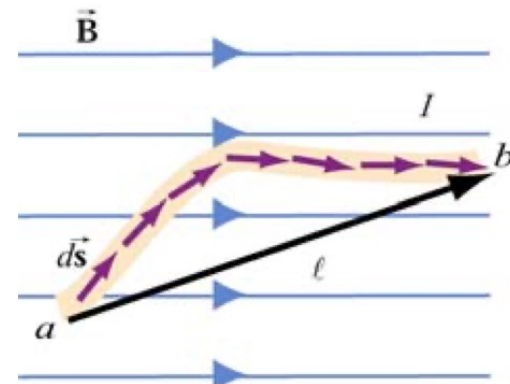
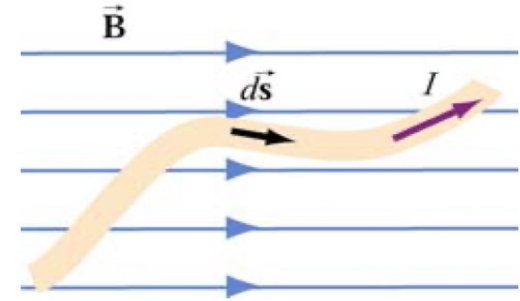
- Για παράδειγμα, έστω ένα καμπυλόγραμμο τμήμα σύρματος μέσα σε μαγνητικό πεδίο.

- ✓ Η δύναμη που ασκείται πάνω του είναι:

$$\vec{F}_B = I \left( \int_a^b d\vec{s} \right) \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_B = I \vec{\ell} \times \vec{B}$$

- Αν το σύρμα σχηματίζει έναν κλειστό βρόχο τυχαίου σχήματος, η δύναμη στο βρόχο είναι:

$$\vec{F}_B = I \left( \oint d\vec{s} \right) \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_B = \vec{0}$$



## Παράδειγμα: Μαγνητική δύναμη σε ημικυκλικό σύρμα

- Θεωρήστε ένα κλειστό σύρμα σε σχήμα ημικυκλίου που βρίσκεται στο  $xy$  επίπεδο και διαρρέεται από ρεύμα  $I$  με φορά αντίθετη των δεικτών του ρολογιού. Εφαρμόζεται ομοιόμορφο μαγνητικό πεδίο με κατεύθυνση τον  $+y$ -άξονα
- Ποια η μαγνητική δύναμη στο ευθύγραμμο τμήμα του σύρματος και ποια στο τοξοειδές τμήμα του σύρματος

□ Έστω:  $\vec{B} = B\hat{j}$  και  $\vec{F}_1$  και  $\vec{F}_2$  οι δυνάμεις στο ευθύγραμμο και καμπυλόγραμμο τμήμα αντίστοιχα.

✓ Από την εξίσωση  $\vec{F}_B = I \int_a^b d\vec{s} \times \vec{B}$  και για μήκος  $2R$

η δύναμη στο ευθύγραμμο τμήμα θα είναι:

$$\vec{F}_1 = I(2R\hat{i}) \times B\hat{j} \Rightarrow \vec{F}_1 = 2IRB\hat{k} \quad \text{με το } \hat{k} \text{ εκτός της σελίδας}$$

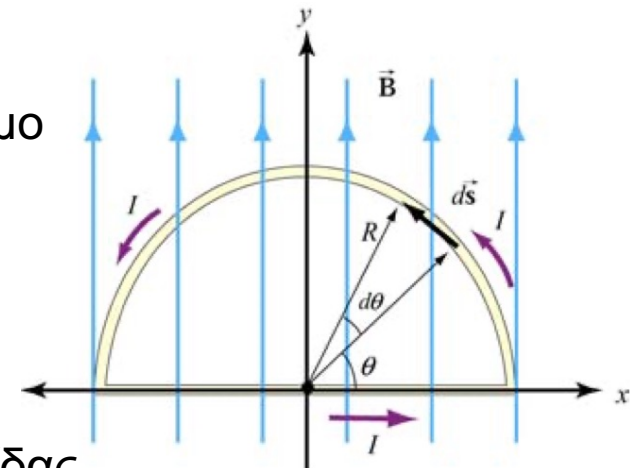
✓ Για τη δύναμη στο καμπυλόγραμμο τμήμα μπορούμε να γράψουμε το  $d\vec{s}$

$$d\vec{s} = ds\hat{\theta} = Rd\theta(-\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{j})$$

$$d\vec{F}_2 = Id\vec{s} \times \vec{B} = IRd\theta(-\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{j}) \times B\hat{j} \Rightarrow d\vec{F}_2 = -IRB\sin\theta d\theta\hat{k}$$

$$\text{Ολοκληρώνοντας για το ημικύκλιο έχουμε: } \vec{F}_2 = -IRB \int_0^\pi \sin\theta d\theta \hat{k} \Rightarrow \vec{F}_2 = -2IRB\hat{k}$$

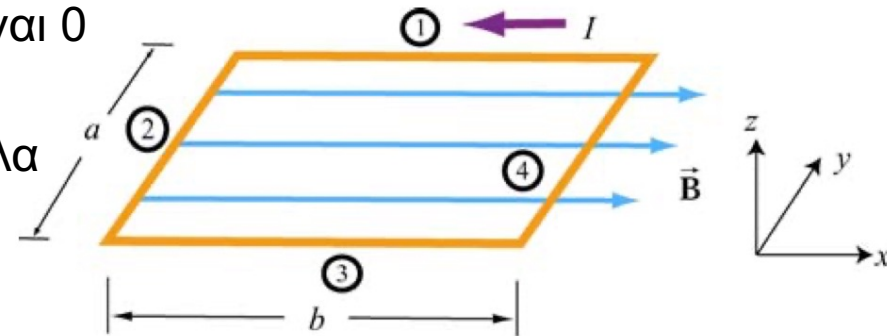
Επομένως η συνολική δύναμη είναι:  $\vec{F}_{tot} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = \vec{0}$  για κλειστό βρόχο



## Ροπές σε βρόχους ρεύματος και μαγνήτες

- Θεωρήστε ένα σύρμα σε σχήμα ορθογωνίου βρόχου που διαρρέεται από ρεύμα  $I$ , και βρίσκεται στο  $xy$  επίπεδο μέσα σε ομογενές μαγνητικό πεδίο  $\vec{B} = B\hat{i}$ .

- Οι δυνάμεις στα τμήματα (1) και (3) θα είναι 0 γιατί τα διανύσματα μήκους  $\vec{l}_1 = -b\hat{i}$  και  $\vec{l}_2 = b\hat{i}$  είναι παράλληλα και αντιπαράλληλα με το μαγνητικό πεδίο και το εξωτερικό γινόμενο μηδενίζεται.

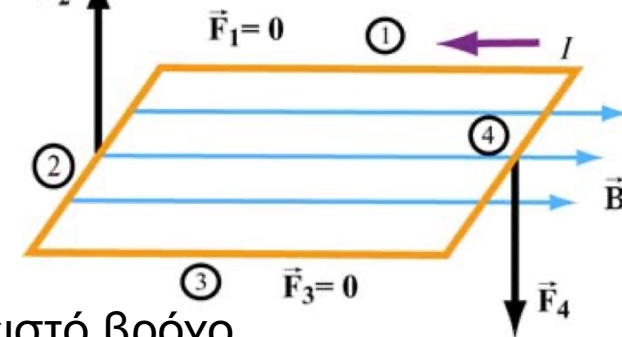


- Οι δυνάμεις στα τμήματα (2) και (4) δεν είναι 0.

$$\begin{cases} \vec{F}_2 = I(-a\hat{j}) \times (B\hat{i}) = IaB\hat{k} \\ \vec{F}_4 = I(a\hat{j}) \times (B\hat{i}) = -IaB\hat{k} \end{cases}$$

- Η συνισταμένη δύναμη στον ορθογώνιο βρόχο είναι:

$$\vec{F}_{ολ.} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4 = \vec{0} \quad \text{όπως αναμέναμε για κλειστό βρόχο}$$



- Οι δυνάμεις  $\vec{F}_2$  και  $\vec{F}_4$  αποτελούν ζεύγος δυνάμεων και θα προκαλέσουν ροπή στο βρόχο με αποτέλεσμα να περιστραφεί ως προς τον  $y$ -άξονα

## Ροπές σε βρόχους ρεύματος και μαγνήτες

- Η ροπή του ζεύγους ως προς το κέντρο του βρόχου θα είναι:

$$\vec{\tau} = \left(-\frac{b}{2}\hat{i}\right) \times \vec{F}_2 + \left(\frac{b}{2}\hat{i}\right) \times \vec{F}_4 = \left(-\frac{b}{2}\hat{i}\right) \times IabB\hat{k} + \left(\frac{b}{2}\hat{i}\right) \times (-IabB\hat{k}) \Rightarrow$$

$$\vec{\tau} = \left(\frac{IabB}{2} + \frac{IabB}{2}\right)\hat{j} \Rightarrow \vec{\tau} = IabB\hat{j} \quad \left. \begin{array}{l} A = ab \end{array} \right\} \Rightarrow \boxed{\vec{\tau} = IAB\hat{j}} \quad \text{περιστροφή με τη φορά των δεικτών του ρολογιού}$$

- Εισάγουμε το διάνυσμα του εμβαδού του βρόχου  $\vec{A} = A\hat{n}$  όπου  $\hat{n}$  το μοναδιαίο διάνυσμα κάθετο στην επιφάνεια του βρόχου. Η διεύθυνση της θετικής φοράς του  $\hat{n}$  καθορίζεται από τον κανόνα του δεξιού χεριού.
- Στην περίπτωση μας έχουμε:  $\hat{n} = \hat{k}$
- Η εξίσωση της ροπής γράφεται επομένως ως:  $\boxed{\vec{\tau} = I\vec{A} \times \vec{B}}$
- Μέγιστη ροπή εμφανίζεται ότι το μαγνητικό πεδίο είναι παράλληλο προς την επιφάνεια του βρόχου



# Ροπές σε βρόχους ρεύματος και μαγνήτες

- Θεωρούμε την περίπτωση που το διάνυσμα της επιφάνειας  $\hat{n}$  σχηματίζει γωνία  $\theta$  με την διεύθυνση του μαγνητικού πεδίου

- Με βάση το σχήμα, μπορούμε να γράψουμε τα διανύσματα θέσης των σημείων εφαρμογής των δυνάμεων ως:

$$\vec{r}_2 = \frac{b}{2}(-\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{k}) = -\vec{r}_4$$

- Η συνισταμένη ροπή θα είναι:

$$\vec{\tau} = \vec{r}_2 \times \vec{F}_2 + \vec{r}_4 \times \vec{F}_4 = 2\vec{r}_2 \times \vec{F}_2 \Rightarrow \vec{\tau} = \frac{2b}{2}(-\sin\theta\hat{i} + \cos\theta\hat{k}) \times (IaB\hat{k})$$

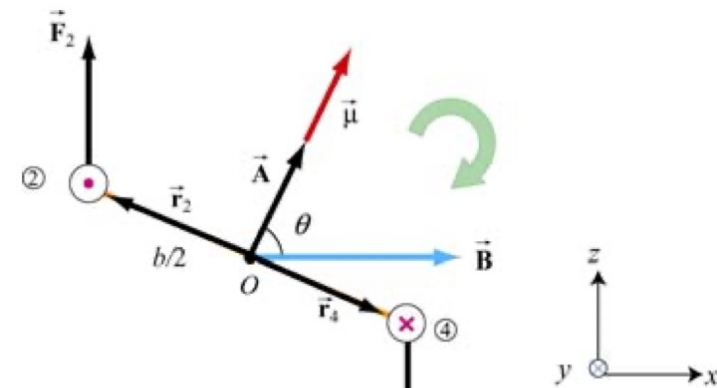
$$\Rightarrow \vec{\tau} = IabB\sin\theta\hat{j} \Rightarrow \vec{\tau} = I\vec{A} \times \vec{B}$$

- Για βρόχο που αποτελείται από  $N$  περιελίξεις, η ροπή θα είναι:

$$\vec{\tau} = NI\vec{A} \times \vec{B}$$

- Η ποσότητα  $NI\vec{A}$  ονομάζεται **μαγνητική διπολική ροπή  $\vec{\mu}$** :

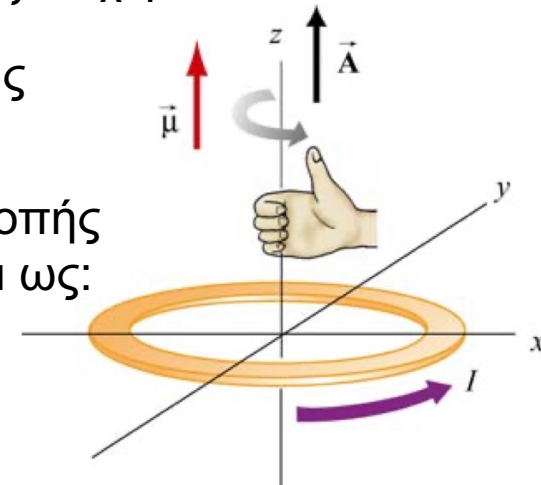
$$\vec{\mu} = NI\vec{A}$$



## Μαγνητική διπολική ροπή

- Η διεύθυνση της μαγνητικής διπολικής ροπής  $\vec{\mu}$  ταυτίζεται με αυτή του διανύσματος της επιφάνειας  $\vec{A}$  και προσδιορίζεται με τον κανόνα του δεξιού χεριού.
- Στο SI, μονάδες μέτρησης της μαγνητικής διπολικής ροπής είναι  $A \cdot m^2$
- Χρησιμοποιώντας τον ορισμό της μαγνητικής διπολικής ροπής η ροπή σε ένα βρόχο που διαρρέεται από ρεύμα γράφεται ως:
 

$$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B}$$
- Η εξίσωση αυτή είναι ανάλογη της εξίσωσης  $\vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E}$  που εκφράζει την ροπή που ασκείται από ένα ηλεκτρικό πεδίο  $\vec{E}$  σε ηλεκτρική διπολική ροπή  $\vec{p}$



# Δυναμική ενέργεια μαγνητικού δίπολου σε μαγνητικό πεδίο

- Όταν ροπή ασκείται σε ένα περιστρεφόμενο σώμα, παράγεται έργο.
- Όταν ένα μαγνητικό δίπολο περιστρέφεται κατά γωνία  $d\theta$  το έργο που παράγεται:

$$dW = -\tau d\theta = -\mu B \sin\theta d\theta$$

όπου  $\theta$  η γωνία ανάμεσα στη μαγνητική διπολική ροπή  $\vec{\mu}$  και το μαγνητικό πεδίο  $\vec{B}$

- Το αρνητικό πρόσημο προέρχεται από το γεγονός ότι η μαγνητική ροπή τείνει να περιστρέψει το μαγνητικό δίπολο ώστε να ελαττώσει την γωνία  $\theta$ .
- Θέτοντας το έργο ίσο με την ελάττωση στη δυναμική ενέργεια  $U$ , έχουμε:

$$dU = -dW = +\mu B \sin\theta d\theta$$

- Ολοκληρώνοντας:  $W_{εξ.} = \int_{\theta_0}^{\theta} dW = \mu B (\cos\theta_0 - \cos\theta) \Rightarrow W_{εξ.} = \Delta U = U - U_0$

όπου θεωρούμε όπως και πριν ότι:  $W_{εξ.} = -W_{πεδίου}$

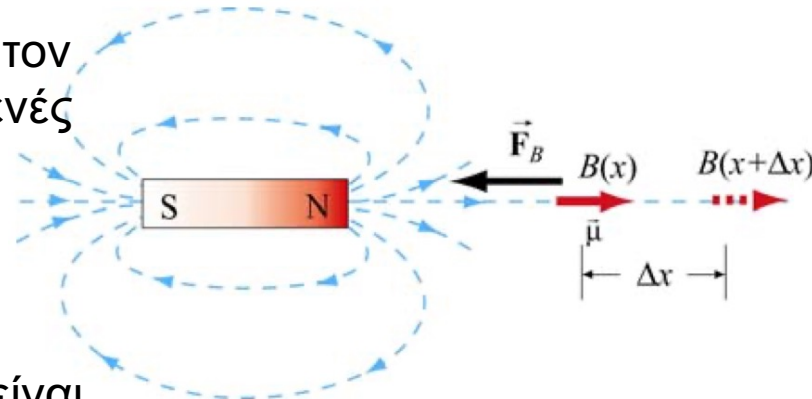
- Για  $\theta=0$  και  $\theta_0=\pi/2$ , η δυναμική ενέργεια ενός δίπολου σε παρουσία μαγνητικού πεδίου είναι:

$$U = -\mu B \cos\theta = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$$

- Η κατάσταση είναι σε σταθερή ισορροπία όταν  $\vec{\mu} \parallel \vec{B}$  και  $U$  σε ελάχιστο. Όταν είναι αντιπαράλληλα τότε  $U$  μέγιστο και η κατάσταση είναι ασταθής

# Μαγνητική δύναμη σε μαγνητικό δίπολο

- Όταν ένα μαγνητικό δίπολο εισέλθει σε μη ομογενές μαγνητικό πεδίο, τότε πάνω του ασκείται δύναμη, κάτι που όπως είδαμε δεν ισχύει για ομογενές μαγνητικό πεδίο όπου η συνισταμένη δύναμη είναι 0.
- Θεωρούμε την περίπτωση όπου ένα μικρό μαγνητικό δίπολο βρίσκεται στο μαγνητικό πεδίο ενός ραβδόμορφου μαγνήτη και κατά μήκος του άξονα συμμετρίας
- Στο δίπολο ασκείται μια ελκτική δύναμη από τον μαγνήτη το πεδίο του οποίου δεν είναι ομογενές
- Εξωτερική δύναμη θα πρέπει να ασκηθεί ώστε το δίπολο να κινηθεί προς τα δεξιά
- Η δύναμη που θα ασκηθεί εξωτερικά για να κινηθεί το δίπολο κατά μια απόσταση  $\Delta x$  θα είναι



$$F_{\varepsilon\xi} \Delta x = W_{\varepsilon\xi} = \Delta U = -\mu B(x + \delta x) + \mu B(x) = -\mu [B(x + \delta x) - B(x)]$$

- Για μικρό  $\Delta x$  θα έχουμε:  $F_{\varepsilon\xi} = -\frac{\mu [B(x + \delta x) - B(x)]}{\delta x} = -\mu \frac{dB}{dx} > 0$  γιατί  $B$  ελαττώνεται
- Αυτή είναι η δύναμη που απαιτείται για να ξεπεραστεί η δύναμη του μαγνήτη.

$$\text{Άρα : } F_B = \mu \frac{dB}{dx} \Rightarrow \vec{F}_B = \frac{d(\vec{\mu} \cdot \vec{B})}{dx}$$

Σε γενική μορφή γράφεται:  $\vec{F}_B = \nabla(\vec{\mu} \cdot \vec{B})$