

Εξισώσεις κίνησης του Hamilton

- Newtonian \rightarrow Lagrangian \rightarrow Hamiltonian
 - Περιγράφουν την ίδια φυσική και δίνουν τα ίδια αποτελέσματα
 - Διαφορές είναι στο τρόπο προσέγγισης των προβλημάτων
 - Συμμετρίες και αναλλοίωτο μεγεθών είναι περισσότερο εμφανείς ανάλογα με τη μέθοδο προσέγγισης
 - Ευελιξία στους μετασχηματισμούς
- Ο φορμαλισμός Hamilton συνδέεται με την ανάπτυξη
 - Θεωρίας Hamilton-Jacobi
 - Κλασική θεωρία διαταραχών
 - Κβαντική μηχανική
 - Στατιστική μηχανική

Από τις εξισώσεις του Lagrange σ' αυτές του Hamilton

Οι εξισώσεις Lagrange για N-συντεταγμένες:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} = 0 \quad i = 1, \dots, N \quad \text{Διαφορική εξίσωση 2ης τάξης N-μεταβλητών}$$

□ N-μεταβλητές \rightarrow 2 N αρχικές συνθήκες π.χ. $q_i(t=0)$ $\dot{q}_i(t=0)$

➤ **Ερώτηση:** Μπορούμε να λύσουμε το πρόβλημα με διαφορικές εξισώσεις 1ης τάξης;

ΝΑΙ αλλά θα χρειαστούμε 2-N εξισώσεις:

Κρατάμε τις γενικευμένες συντεταγμένες q_i και

αντικαθιστούμε τις γενικευμένες ταχύτητες \dot{q}_i με κάτι παρόμοιο

➤ Παίρνουμε την **συζυγή ορμή**: $p_i \equiv \frac{\partial \mathcal{L}(q_j, \dot{q}_j, t)}{\partial \dot{q}_i}$

Χώρος μορφής – (“configuration space”)

□ Θεωρήσαμε (q_1, \dots, q_n) σαν ένα σημείο σε ένα N -διάστατο χώρο

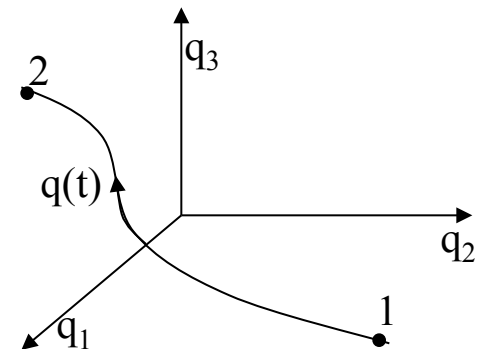
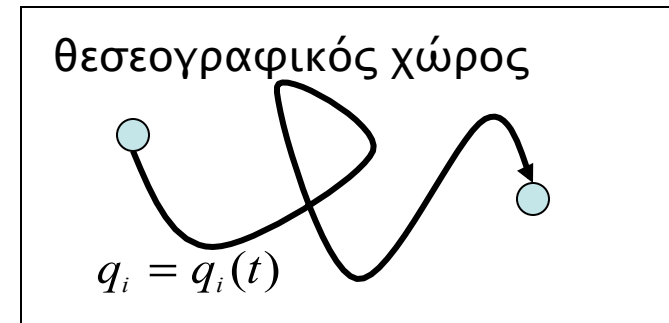
- Τον ονομάσαμε χώρο μορφής ή θεσεογραφικό χώρο
- Η κίνηση του συστήματος \rightarrow τροχιά στο χώρο μορφής

□ Όταν παίρνουμε μεταβολές, θεωρούμε τα q_i και \dot{q}_i σαν ανεξάρτητες μεταβλητές και υπολογίζουμε τα $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i}$ και $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}$

π.χ. έχουμε $2N$ ανεξάρτητες μεταβλητές σε ένα N -διάστατο χώρο

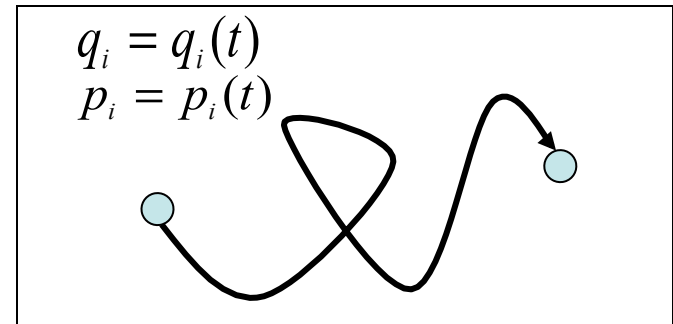
□ Υπάρχουν πολλές πιθανές διαδρομές που περνούν από ένα σημείο του χώρου αυτού

➤ Η αρχή του Hamilton θεμελιώνει ότι η δράση $\int_1^2 \mathcal{L} dt$ έχει στάσιμη τιμή



Χώρος φάσεων

- Θεωρούμε τις συντεταγμένες και τις ορμές σαν ανεξάρτητες $q_i \quad p_i = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}$
 - Η κατάσταση του συστήματος δίνεται από $(q_1, \dots, q_N, p_1, \dots, p_N)$
 - Το θεωρούμε σαν ένα σημείο σε ένα $2N$ -διάστατο χώρο φάσεων
- Μετατρέπουμε τις ανεξάρτητες μεταβλητές $(q_i, \dot{q}_i, t) \rightarrow (q_i, p_i, t)$
- Για τον μετασχηματισμό αυτό χρειαζόμαστε κάποιο μαθηματικό τέχνασμα



Μετασχηματισμός Legendre

□ Ξεκινώντας από μια συνάρτηση δυο μεταβλητών $f(x, y)$

➤ Το ολικό διαφορικό γράφεται: $df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy \equiv u dx + v dy$

□ Έστω ότι θέλουμε ένα νέο group από ανεξάρτητες μεταβλητές u, y δηλαδή να αντικαταστήσουμε το x

➤ Ορίζουμε μια συνάρτηση $g(u, y)$ τέτοια ώστε: $g \equiv f - ux$ αντικατέστησε
με

✧ Το ολικό διαφορικό της g είναι: $dg = df - d(ux) = u dx + v dy - u dx - x du = v dy - x du$

Το οποίο ισούται με: $dg = \frac{\partial g}{\partial u} du + \frac{\partial g}{\partial y} dy$ αν $\frac{\partial g}{\partial y} = v$ και $\frac{\partial g}{\partial u} = -x$

□ Πως εφαρμόζεται αυτό στην Κλασική Μηχανική?

Αν $f = \mathcal{L}(q, \dot{q})$ δηλαδή $(x, y) = (\dot{q}, q)$

τότε $\mathcal{L}(\dot{q}, q) \rightarrow g(p, q) = \mathcal{L} - p\dot{q}$ Αυτό χρειαζόμαστε

Hamiltonian

□ Ορίζουμε την **Hamiltonian**:

$$\mathcal{H}(q, p, t) = \sum_i \dot{q}_i p_i - \mathcal{L}(q, \dot{q}, t)$$

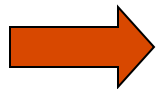
Αντίθετο πρόσημο
από το μετασχ.
Legendre

➤ Το ολικό διαφορικό είναι:

$$d\mathcal{H} = \cancel{p_i d\dot{q}_i} + \dot{q}_i dp_i - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} dq_i - \cancel{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} d\dot{q}_i} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} dt$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} = \dot{p}_i$$

$$d\mathcal{H} = \dot{q}_i dp_i - \dot{p}_i dq_i - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} dt$$



$$d\mathcal{H} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} dp_i + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} dq_i + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t} dt$$

Εξισώσεις του Hamilton

$$d\mathcal{H} = \dot{q}_i dp_i - \dot{p}_i dq_i - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} dt \quad d\mathcal{H} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} dp_i + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} dq_i + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t} dt$$

□ Εξισώνοντας τα δύο ολικά διαφορικά για την Hamiltonian έχουμε:

$$\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} = \dot{q}_i$$

$$\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} = -\dot{p}_i$$

$$\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t} = -\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$$

- 2N εξισώσεις αντικαθιστούν τις n-εξισώσεις Lagrange
- 1ης τάξης διαφορικές εξισώσεις αντί για 2ης τάξης E-L
- “Συμμετρία” μεταξύ p και q

□ Δεν υπάρχει τίποτα το καινούριο – Ανασυντάξαμε τις ίδιες εξισώσεις

- Η πρώτη εξίσωση συνδέει ορμή και ταχύτητα που “δίνεται” στο Newtonian φορμαλισμό

□ Η δεύτερη εξίσωση είναι ισοδύναμη με τις εξισώσεις κίνησης του Newton και Lagrange

Hamiltonian και εξισώσεις Hamilton – Η Συνταγή

- ① Προσδιορισμός της Lagrangian με το σύνολο των q_i : $\mathcal{L}(q_i, \dot{q}_i, t)$
- ② Προσδιορισμός των συζυγών ορμών: $p_i = \frac{\partial \mathcal{L}(q_i, \dot{q}_i, t)}{\partial \dot{q}_i}$
- ③ Προσδιορισμός της Hamiltonian: $\mathcal{H}(q_i, \dot{q}_i, t) = \sum_i p_i \dot{q}_i - \mathcal{L}(q_i, \dot{q}_i, t)$
- ④ Χρησιμοποίηση της (1) για να γράψουμε τα \dot{q}_i συναρτήσει των q_i και p_i
Αντιστρέφουμε δηλαδή τις εξισώσεις της συζυγούς ορμής
- ⑤ Αντικατάσταση όποιων \dot{q}_i στην εξίσωση της \mathcal{H} ώστε να είναι συνάρτηση μόνο των q_i και p_i , δηλαδή $\mathcal{H}(q_i, p_i, t)$
- ⑥ Προσδιορισμός των εξισώσεων κίνησης: (τώρα \mathcal{H} έχει την σωστή μορφή)

$$\dot{q}_i = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_i} \quad -\dot{p}_i = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_i} \quad \text{και} \quad -\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}$$

Ένα παράδειγμα

□ Μάζα m εξαρτημένη από ελατήριο υπακούει στο νόμο του Hooke $F = -kx$

$$\mathcal{L} = \frac{m}{2} \dot{x}^2 - \frac{k}{2} x^2 \Rightarrow p = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} = m\dot{x} \Rightarrow$$

$$\mathcal{H} = \dot{x}p - \mathcal{L} = m\dot{x}^2 - \frac{m}{2} \dot{x}^2 + \frac{k}{2} x^2 \Rightarrow$$

$$\mathcal{H} = \frac{m}{2} \dot{x}^2 + \frac{k}{2} x^2 \Rightarrow \mathcal{H} = \frac{p^2}{2m} + \frac{k}{2} x^2$$

□ Οι εξισώσεις Hamilton είναι:

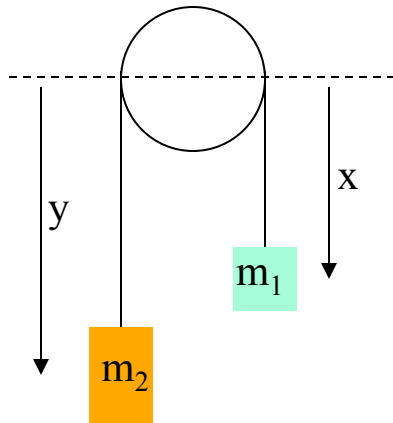
$$\dot{x} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p} = \frac{p}{m}$$

$$\dot{p} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial x} = -kx$$

Συνηθισμένες εξισώσεις
αρμονικού ταλαντωτή

Δεύτερο Παράδειγμα – Μηχανή Atwood

Έστω ότι η θέση x της m_1 είναι η μια γενικευμένη συντεταγμένη



Η Lagrangian είναι: $\mathcal{L} = T - U$ όπου $T = \frac{1}{2}(m_1 + m_2)\dot{x}^2$

και $U = -m_1gx - m_2gy = -m_1gx - m_2g(l - x) \Rightarrow$

$$U = -(m_1 - m_2)gx + \text{const} \Rightarrow U = -(m_1 - m_2)gx$$

Επομένως $\mathcal{L} = \frac{1}{2}(m_1 + m_2)\dot{x}^2 + (m_1 - m_2)gx$

Υπολογίζουμε την Hamiltonian: $\mathcal{H} = p\dot{x} - \mathcal{L}$

$$\Rightarrow p = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \Rightarrow \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} = \frac{\partial(T - U)}{\partial \dot{x}} = \frac{\partial T}{\partial \dot{x}} \Rightarrow p = (m_1 + m_2)\dot{x}$$

$$\Rightarrow \text{Λύνουμε την εξίσωση αυτή ως προς } \dot{x} \quad \dot{x} = p / (m_1 + m_2)$$

$$\Rightarrow \text{Αντικαθιστούμε στην } \mathcal{H} = p\dot{x} - \mathcal{L} \quad \Rightarrow H = \frac{p^2}{2(m_1 + m_2)} - (m_1 - m_2)gx$$

$$\Rightarrow \text{Εξισώσεις Hamilton: } \boxed{\dot{x} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p} = \frac{p}{m_1 + m_2}} \quad \boxed{\dot{p} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial x} = (m_1 - m_2)g}$$

Συνάρτηση ενέργειας

- Ο ορισμός της Hamiltonian είναι ταυτόσημος με αυτόν της συνάρτησης της ενέργειας:

$$h(q, \dot{q}, t) = \dot{q}_i \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} - L(q, \dot{q}, t)$$

- Ο διαχωρισμός είναι στις λεπτομέρειες: \mathcal{H} είναι συνάρτηση των (q, p, t)

- Αυτό ισούται με την ολική ενέργεια αν:

- Η Lagrangian είναι : $\mathcal{L}(q, \dot{q}, t) = L_0(q, t) + L_1(q, t)\dot{q}_i + L_2(q, t)\dot{q}_j\dot{q}_k$

- Οι δεσμοί είναι ανεξάρτητοι του χρόνου

- Αυτό συνεπάγεται ότι: $T = L_2(q, t)\dot{q}_j\dot{q}_k$

- Οι δυνάμεις είναι συντηρητικές:

- Αυτό συνεπάγεται ότι: $V = -L_0(q)$

Hamiltonian και ολική ενέργεια

Αν οι συνθήκες κάνουν το h να αντιστοιχεί σε ολική ενέργεια μπορούμε να παραλείψουμε τον υπολογισμό της Lagrangian και να πάμε απ' ευθείας στον υπολογισμό της Hamiltonian

- Στο παράδειγμά μας για το σώμα στο ελατήριο θα έχουμε:

$$\mathcal{H} = E = T + V = \frac{p^2}{2m} + \frac{k}{2}x^2$$

- Στο παράδειγμά μας για την μηχανή Atwood θα έχουμε:

$$\mathcal{H} = E = T + U = \frac{p^2}{2(m_1 + m_2)} - (m_1 - m_2)gx$$

□ Αυτό δουλεύει πολύ συχνά αλλά όχι πάντα

- Όταν το σύστημα συντεταγμένων είναι εξαρτώμενο από τον χρόνο
π.χ. περιστρεφόμενο (μη αδρανειακό) σύστημα συντεταγμένων
- Όταν το δυναμικό εξαρτάται από την ταχύτητα
π.χ. σωματίδιο σε EM πεδίο

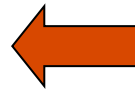
Διατήρηση της Hamiltonian

Θεωρούμε τη παράγωγο ως προς το χρόνο της Hamiltonian

$$\frac{d\mathcal{H}(q,p,t)}{dt} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q} \dot{q} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p} \dot{p} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}$$

και από τις εξισώσεις Hamilton: $\dot{p} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q} \quad \dot{q} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p}$

$$\frac{d\mathcal{H}(q,p,t)}{dt} = -\cancel{\dot{p}\dot{q}} + \cancel{\dot{q}\dot{p}} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}$$



Η Hamiltonian διατηρείται αν δεν εξαρτάται εκφρασμένα από τον χρόνο.

□ Η Hamiltonian μπορεί ή όχι να αντιστοιχεί στην ολική ενέργεια

➤ Αν αντιστοιχεί, τότε υπάρχει διατήρηση της ενέργειας

□ Ακόμα και αν δεν είναι η ολική ενέργεια, \mathcal{H} είναι μια σταθερά της κίνησης

Κυκλικές συντεταγμένες

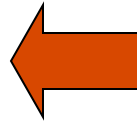
□ Μια κυκλική συντεταγμένη δεν εμφανίζεται στη Lagrangian \mathcal{L}

□ Από κατασκευή δεν θα εμφανίζεται ούτε στην Hamiltonian

□ Η εξίσωση του Hamilton λέει

$$\mathcal{H}(\cancel{q}, p, t) = \dot{q}_i p_i - \mathcal{L}(\cancel{q}, \dot{q}, t)$$

$$\dot{p} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q} = 0$$



Η συζυγής ορμή μια κυκλικής συντεταγμένης διατηρείται

□ Ακριβώς το αποτέλεσμα που πήραμε και για το Lagrangian φορμαλισμό