

ΦΥΣ. 133

ΕΡΓΑΣΙΑ # 4

Επιστροφή 7-3-2006

1. Θεωρήστε ένα απλό επίπεδο εκκρεμές αποτελούμενο από μια μάζα m η οποία εξαρτάται από ένα νήμα αμελητέας μάζας και μήκους l . Το εκκρεμές τίθεται σε κίνηση και από τη χρονική αυτή στιγμή το μήκος του νήματος αρχίζει να ελαττώνεται με σταθερό ρυθμό:

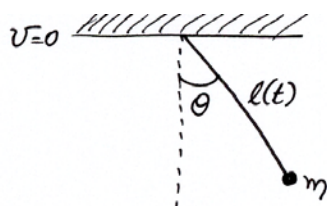
$$\frac{dl}{dt} = -a = \text{const.}$$

Το σημείο στήριξης του εκκρεμούς παραμένει σταθερό.

(α) Να υπολογισθεί η Lagrangian του συστήματος

(β) Να υπολογισθεί η συνάρτηση της ενέργειας h .

(γ) Συγκρίνετε τη συνάρτηση της ενέργειας h με την ολική ενέργεια του συστήματος και σχολιάστε την διατήρηση ενέργειας για το σύστημα.



(α) Χρησιμοποιώντας πολικές συντεταγμένες έχουμε:

$$T = \frac{1}{2} m (\dot{l}^2 + l^2 \dot{\theta}^2) = \frac{1}{2} m (a^2 + l^2 \dot{\theta}^2)$$

$$V = -mgl \cos \theta \quad (\text{Επίπεδο } V=0 \text{ αυτό που περνά από το σημείο εξάρτησης})$$

Επομένως η Lagrangian του συστήματος θα είναι:

$$L = \frac{1}{2} m (a^2 + l^2 \dot{\theta}^2) + mgl \cos \theta.$$

(β) Η συνάρτηση ενέργειας είναι: $h = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} \dot{\theta} - L = ml^2 \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} ma^2 - \frac{m}{2} l^2 \dot{\theta}^2 - mgl \cos \theta \Rightarrow$

$$\Rightarrow \boxed{h = -\frac{1}{2} ma^2 + \frac{1}{2} ml^2 \dot{\theta}^2 - mgl \cos \theta.}$$

(γ) Η ολική ενέργεια του συστήματος είναι:

$$E = T + V = \frac{1}{2} m (a^2 + l^2 \dot{\theta}^2) - mgl \cos \theta$$

Η ενέργεια είναι διαφορετική από την έκφραση της συνάρτησης ενέργειας h

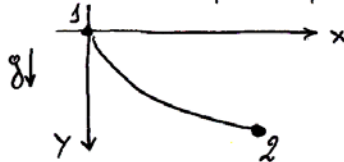
Επομένως η ολική ενέργεια του συστήματος δεν διατηρείται γιατί

δαπανάται έργο στο σύστημα και έχουμε: $\frac{d}{dt}(T+V) \neq 0.$

2. Θεωρήστε το πρόβλημα του βραχυτόχρονου από τις διαλέξεις. Αυτή τη φορά θεωρήστε ότι το σώμα εκτοξεύεται από το σημείο 1 με σταθερή ταχύτητα v_0 . Δείξτε ότι η διαδρομή του ελάχιστου χρόνου στο συγκεκριμένο σημείο 2 είναι και πάλι ένα κυκλοειδές αλλά αυτή τη φορά το υψηλότερο σημείο της καμπύλης του κυκλοειδούς βρίσκεται σε ύψος $v_0^2 / 2g$ πάνω από το σημείο 1.

Θεωρήστε το πρόβλημα του βραχυτόχρονου με τη διαφορά ότι το σώμα εκτοξεύεται

από το σημείο 1 με αρχική ταχύτητα v_0 .



Ο χρόνος για να πάει από το 1 \rightarrow 2 είναι:

$$t(1 \rightarrow 2) = \int_1^2 \frac{ds}{v} \quad (1)$$

Από διατήρηση της μηχανικής ενέργειας (όπως και στο παράδειγμα στις διαλέξεις) έχουμε: $E_{\text{αρχ}}^{\text{κιν}} = E_{\text{τελ}}^{\text{κιν}} = T_{\text{αρχ}} + V_{\text{αρχ}} = T_{\text{τελ}} + V_{\text{τελ}}$

Η αρχική κινητική ενέργεια είναι $T = \frac{1}{2}mv_0^2$ ενώ $V_{\text{αρχ}} = 0$ θεωρώντας το επίπεδο $y=0$ ως επίπεδο μηδενικής δυναμικής ενέργειας:

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv^2 - mgy \Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mv_0^2 + mgy \Rightarrow v = \sqrt{v_0^2 + 2gy} \quad (2)$$

Αντικαθιστώντας στην (1) έχουμε:

$$t(1 \rightarrow 2) = \int_1^2 \frac{ds}{\sqrt{v_0^2 + 2gy}} \quad (3)$$

Η απόσταση που διανύει το σώμα από το 1 στο 2 είναι:

$$ds = \sqrt{dx^2 + dy^2} = \sqrt{1 + x'(y)^2} dy \quad \text{και επομένως η (3) γίνεται:}$$

$$t(1 \rightarrow 2) = \int_0^{y_2} \frac{\sqrt{1 + x'(y)^2}}{\sqrt{v_0^2 + 2gy}} dy \quad \text{Θέτουμε ο χρόνος αυτός να είναι ελάχιστος}$$

οπότε το οδοιπόριο πρέπει να παρακυβεί

Θεωρούμε ως συνάρτηση $f(x, x', y) = \frac{\sqrt{1 + x'(y)^2}}{\sqrt{v_0^2 + 2gy}}$ (4)

Χρησιμοποιώντας την διαφορική εξίσωση Euler-Lagrange έχουμε:

$$(A) \quad \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{d}{dy} \frac{\partial f}{\partial x'} = 0 \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 & (5) \\ \frac{\partial f}{\partial x'} = \frac{1}{2} x' (1 + x'^2)^{-1/2} (2gy + v_0^2)^{-1/2} \Rightarrow \\ \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x'} = x' (1 + x'^2)^{-1/2} (2gy + v_0^2)^{-1/2} & (6) \end{cases}$$

Από (A) & (5) $\Rightarrow \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial f}{\partial x'} \right) = 0 \Rightarrow \left[\frac{\partial f}{\partial x'} = C \right] \quad (7)$

Από (6) & (7) $\Rightarrow x' (1 + x'^2)^{-1/2} (2gy + v_0^2)^{-1/2} = C \Rightarrow x' (1 + x'^2)^{-1/2} \left(y + \frac{v_0^2}{2g} \right)^{-1/2} = \frac{C}{(2g)^{1/2}}$

$$\Rightarrow x'(1+x'^2)^{-1/2} \left(y + \frac{z_0^2}{2g}\right)^{-1/2} = C' \quad \text{Υψώνουμε στο τετράγωνο} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x'^2 (1+x'^2)^{-1} \left(y + \frac{z_0^2}{2g}\right)^{-1} = C'^2 \equiv \left(\frac{1}{\sqrt{2a}}\right)^2 \quad \text{αντικαθιστούμε:}$$

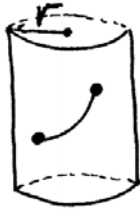
$$y + \frac{z_0^2}{2g} = \hat{y}$$

$$\Rightarrow x'^2 (1+x'^2)^{-1} (\hat{y})^{-1} = \frac{1}{2a} \Rightarrow 2a x'^2 = (1+x'^2) (\hat{y})$$

$$\text{Λύνοντας ως προς } x' \text{ έχουμε: } \boxed{x' = \sqrt{\frac{\hat{y}}{2a - \hat{y}}}}$$

Η απάντηση που παίρνουμε είναι ίδια με αυτή που είχαμε για το βραχυστόχρονο της διαίρεσης αλλά τώρα έχουμε \hat{y} αντί για y

3. Αποδείξτε ότι η γεωδειακή μιας κυλινδρικής επιφάνειας είναι κυλινδρική έλικα η εξίσωση της οποίας είναι $z=C_1\phi+C_2$, όπου C_1, C_2 σταθερές.



Η απόσταση 2 σημείων σε κυλινδρικές συντεταγμένες

$$\text{είναι : } ds = \sqrt{r^2 d\phi^2 + dz^2}$$

Επομένως αν η γραμμή που ενώνει τα δύο σημεία είναι L
 τότε το ολικό μήκος $L = \int ds$ να έχει ελάχιστο

$$\text{Επομένως : } L = \int ds = \int \sqrt{r^2 d\phi^2 + dz^2} = \int dz \sqrt{r^2 \frac{d\phi^2}{dz^2} + 1} \Rightarrow$$

\Rightarrow αναγνωρίζοντας τη συνάρτηση $f = \sqrt{r^2 \frac{d\phi^2}{dz^2} + 1}$ και εφαρμόζοντας

τη διαφορική εξίσωση Euler-Lagrange παίρνουμε :

$$\frac{d}{dz} \left(\frac{\partial f}{\partial \phi'} \right) = \frac{\partial f}{\partial \phi} \Rightarrow \frac{d}{dz} \left(\frac{\partial \sqrt{r^2 \phi'^2 + 1}}{\partial \phi'} \right) = \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sqrt{r^2 \phi'^2 + 1} \right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial \sqrt{r^2 \phi'^2 + 1}}{\partial \phi'} = \text{σταθ} = C_1} \quad \text{αφού} \quad \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sqrt{r^2 \phi'^2 + 1} \right) = 0$$

$$\text{Άρα} \quad \frac{r^2 \phi'}{\sqrt{r^2 \phi'^2 + 1}} = C_1 \Rightarrow \frac{r^4 \phi'^2}{r^2 \phi'^2 + 1} = C_1^2 \Rightarrow r^4 \phi'^2 = C_1^2 r^2 \phi'^2 + C_1^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \phi'^2 = \frac{C_1^2}{r^4 - C_1^2 r^2} \Rightarrow \phi' = \frac{C_1}{\sqrt{r^4 - C_1^2 r^2}} \Rightarrow \frac{d\phi}{dz} = \frac{C_1}{\sqrt{r^4 - C_1^2 r^2}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\phi = \phi_0 + \kappa z} \quad \text{όπου} \quad \boxed{\kappa = \frac{C_1}{r \sqrt{r^2 - C_1^2}}}$$

$$\text{ή Διαφορετικά : } \boxed{z = \frac{\phi - \phi_0}{\kappa}}$$

4. Ένα αεροσκάφος του οποίου η ταχύτητα ως προς τον αέρα είναι v_0 πρέπει να πετάξει από την πόλη Ο (η θέση της συμπίπτει με την αρχή των αξόνων) στη πόλη Ρ που βρίσκεται απόσταση D ανατολικά. Πνέει ωστόσο ένας σταθερός άνεμος με ταχύτητα $\vec{V}_{\text{ανεμ}} = V\hat{x}$, όπου x και y μετρούνται ανατολικά και βόρεια αντίστοιχα. Βρείτε τη διαδρομή $y = y(x)$, την οποία θα πρέπει να ακολουθήσει το αεροσκάφος ώστε να ελαχιστοποιήσει τον χρόνο πτήσης του σύμφωνα με τα ακόλουθα: (α) Βρείτε την ταχύτητα του αεροσκάφους ως προς το έδαφος συναρτήσει των v_0 , V και ϕ (τη γωνία με την οποία κινείται το αεροσκάφος βόρεια σχετικά με την ανατολική διεύθυνση), και την θέση του αεροσκάφους. (β) Γράψτε το χρόνο πτήσης σαν ένα ολοκλήρωμα της μορφής $\int_0^D f dx$. Δείξτε ότι αν υποθέσουμε ότι τα y' και ϕ παραμένουν και τα δύο μικρά (εφόσον η ταχύτητα του ανέμου δεν είναι πολύ μεγάλη), τότε το ολοκλήρωμα f παίρνει την μορφή $f = (1 + \frac{1}{2} y'^2) / (1 + k y)$ πολλαπλασιασμένο με μια μη ενδιαφέρουσα σταθερά. Εδώ $k = V/v_0$. [Υπόδειξη: θα χρειαστείτε να πάρετε το ανάπτυγμα Taylor στο βήμα αυτό.] (γ) Γράψτε την διαφορική εξίσωση Euler-Lagrange η οποία προσδιορίζει τη καλύτερη διαδρομή. Για να την λύσετε χρησιμοποιήστε ότι $y(x) = \lambda(D-x)x$, η οποία καμπύλη προφανώς περνά από τις δύο πόλεις. Δείξτε ότι ικανοποιεί την εξίσωση Euler-Lagrange, δεδομένου ότι $\lambda = (\sqrt{4 + 2k^2 D^2} - 2) / (kD^2)$. Πόσο βόρεια παίρνει το αεροσκάφος αυτή η διαδρομή, αν $D=2000\text{mi}$, $v_0=500\text{mi/h}$ και ο άνεμος έχει ταχύτητα $V=0.5\text{mi/h}$; Πόσο χρόνο κερδίζει το αεροσκάφος ακολουθώντας αυτή τη διαδρομή; Η αριθμητική λύση του ολοκληρώματος ελάχιστου χρόνου ισούται με $t=3.556$ ώρες.

α) Χρειάζεται να υπολογίσουμε την ταχύτητα εδάφους του αεροσκάφους

συναρτήσει των v_0 , V και ϕ (γωνία βόρεια ως προς ανατολική διεύθυνση) και τη θέση του :

$$\left. \begin{aligned} V_x &= v_0 \cos \phi + V_y^{\text{ανεμ}} \\ V_y &= v_0 \sin \phi \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_{\text{εδ}} = \left[(v_0 \cos \phi + V_y)^2 + (v_0 \sin \phi)^2 \right]^{1/2} \quad (1)$$

$$\text{Επομένως: } V_{\text{εδ}} = \left[v_0^2 \cos^2 \phi + V^2 y^2 + 2 v_0 V_y \cos \phi + v_0^2 \sin^2 \phi \right]^{1/2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow V_{\text{εδ}} = \left[v_0^2 + V^2 y^2 + 2 v_0 V_y \cos \phi \right]^{1/2} \Rightarrow \text{για μικρά } \phi$$

$$V_{\text{εδ}} \approx \left[v_0^2 + V^2 y^2 + 2 v_0 V_y \right]^{1/2} \Rightarrow \boxed{V_{\text{εδ}} \approx v_0 + V_y}$$

β) Ο χρόνος πτήσης θα είναι:

$$t = \int_0^P \frac{ds}{v_{\text{res}}} = \int_0^D \frac{\sqrt{dx^2 + dy^2}}{v_0 + Vy} = \int_0^D \frac{(1 + y'(x)^2)^{1/2} dx}{v_0 + Vy}$$

Αφού y' είναι μικρό παίρνουμε το ανάπτυγμα Taylor του αριθμητή:

$$t \approx \int_0^D \frac{(1 + \frac{1}{2} y'^2) dx}{v_0 + Vy} \Rightarrow t \approx \int_0^D \frac{(1 + \frac{1}{2} y'^2) dx}{v_0 (1 + \frac{V}{v_0} y)} \xrightarrow{k = \frac{V}{v_0}} \boxed{t = \int_0^D \frac{1 + \frac{1}{2} y'^2}{v_0 (1 + ky)} dx}$$

Αναγνωρίζουμε τη συνάρτηση $F(y, y', x) = \frac{1 + \frac{1}{2} y'^2}{v_0 (1 + ky)}$ και εφαρμόζουμε την εξίσωση Euler-Lagrange:

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'}$$

γ) Η εξίσωση Euler-Lagrange είναι: $\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right)$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = -\frac{1}{v_0} \left(1 + \frac{1}{2} y'^2 \right) k (1 + ky)^{-2}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y'} = \frac{1}{v_0} \frac{1}{(1 + ky)} \cancel{\frac{1}{2}} y' = \frac{y'}{v_0 (1 + ky)}$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) &= \frac{1}{v_0} \frac{d}{dx} \left[y' (1 + ky)^{-1} \right] = \frac{1}{v_0} \left[y'' (1 + ky)^{-1} - y' k y' (1 + ky)^{-2} \right] \\ &= \frac{1}{v_0} \left[y'' (1 + ky)^{-1} - k y'^2 (1 + ky)^{-2} \right] \end{aligned}$$

Αντικαθιστώντας στην εξίσωση του Euler-Lagrange \Rightarrow

$$-\frac{1}{v_0} \left(1 + \frac{1}{2} y'^2 \right) (1 + ky)^{-2} k = \frac{1}{v_0} \left[y'' (1 + ky)^{-1} - k y'^2 (1 + ky)^{-2} \right] \Rightarrow$$

$$-\frac{k (1 + \frac{1}{2} y'^2)}{(1 + ky)^2} - \frac{y''}{(1 + ky)} + \frac{k y'^2}{(1 + ky)^2} = 0 \Rightarrow \frac{-k (1 + \frac{1}{2} y'^2)}{(1 + ky)^2} - \frac{y'' (1 + ky)}{(1 + ky)^2} + \frac{k y'^2}{(1 + ky)^2} = 0$$

$$\Rightarrow -k(1 + \frac{1}{2}y'^2) - y''(1+ky) + ky'^2 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -y''(1+ky) - k - \frac{1}{2}ky'^2 + ky'^2 = 0 \Rightarrow \boxed{y''(1+ky) - \frac{1}{2}ky'^2 + k = 0}$$

Δοκιμάζοντας τη λύση $y(x) = \lambda x(2-x)$ (όπου λ δεσμός)

Έχουμε $y(x) = \lambda x(2-x) \Rightarrow y'(x) = \lambda(2-x) - \lambda x \Rightarrow \boxed{y'(x) = 2 - 2\lambda x}$
 $\Rightarrow \boxed{y''(x) = -2\lambda}$

Αντικαθιστώντας στη διαφορική εξίσωση έχουμε:

$$-2\lambda(1+ky) - \frac{1}{2}k(2-2\lambda x)^2 + k = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -2\lambda(1 + k\lambda x(2-x)) - \frac{1}{2}k(\lambda^2 2^2 + 4\lambda^2 x^2 - 4\lambda^3 2x) + k = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -2\lambda - \cancel{2\lambda^2 2kx} + \cancel{2\lambda^2 kx^2} - \frac{1}{2}k\lambda^2 2^2 - \cancel{2\lambda^2 kx^2} + \cancel{2\lambda^2 k 2x} + k = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -2\lambda - \frac{1}{2}k\lambda^2 2^2 + k = 0 \Rightarrow \lambda^2 + \frac{4}{k2^2}\lambda - \frac{2}{2^2} = 0$$

Επομένως οι λύσεις είναι: $\lambda_{1,2} = \frac{-\frac{4}{k2^2} \pm \sqrt{(\frac{4}{k2^2})^2 + 4 \cdot \frac{2}{2^2}}}{2} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \lambda_{1,2} = \frac{-\frac{2}{k2^2} \pm \frac{2}{k2^2} \sqrt{4 + 2k^2 2^2}}{2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lambda_{1,2} = \frac{-2 \pm \sqrt{4 + 2k^2 2^2}}{k2^2} \Rightarrow \boxed{\lambda_1 = \frac{-2 + \sqrt{4 + 2k^2 2^2}}{k2^2}}$$

Το αεροσκάφος βρίσκεται στη μέγιστη βόρεια θέση του όταν:

$$y'(x_M) = 0 \Rightarrow y'(x_M) = 2D - 2x_M = 0 \Rightarrow x_M = \frac{D}{2} \text{ για } y_{\max}.$$

Αντικαθιστώντας στην εξίσωση της θέσης έχουμε $y_{\max} = 2x_M(D - x_M) \Rightarrow$

$$\Rightarrow y_{\max} = 2 \frac{D}{2} \left(D - \frac{D}{2}\right) \Rightarrow \boxed{y_{\max} = 2 \frac{D^2}{4}}$$

Ο χρόνος που χρειάζεται για να καλύψει τη διαδρομή OP κατευθείαν είναι:

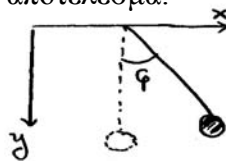
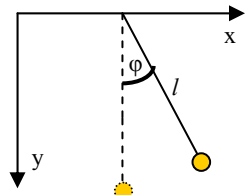
$$t_1 = \frac{D}{v} = \frac{2000}{500} \Rightarrow t = \frac{2000}{500} \Rightarrow \boxed{t = 4 \text{ h}}$$

* Το ολικό μήκος ελάχιστου χρόνου είναι: $\boxed{t_{\min} = 3.556 \text{ h}}$ $\left(t = \int_0^P \frac{ds}{v}\right)$

Επομένως ο χρόνος που κερδίζει είναι $\boxed{26.64 \text{ min} = 4 \cdot 60 - 3.556 \cdot 60}$

* Αριθμητική λύση.

5. Γράψτε την Lagrangian του απλού εκκρεμούς του παρακάτω σχήματος συναρτήσει των καρτεσιανών συντεταγμένων x και y . Αυτές οι συντεταγμένες περιορίζονται βάσει της εξίσωσης του δεσμού $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2} = l$. (α) Γράψτε τις δύο τροποποιημένες εξισώσεις Lagrange (χρησιμοποιώντας πολλαπλασιαστές Lagrange). Συγκρίνοντας τις εξισώσεις αυτές με τις εξισώσεις από το 2^ο νόμο του Newton δείξτε ότι ο πολλαπλασιαστής Lagrange είναι το αρνητικό της τάσης του νήματος. Αποδείξτε ότι $\lambda \frac{\partial f}{\partial x} = F^{\text{δεσμ}}$ καθώς και την αντίστοιχη εξίσωση ως προς y . (β) Η εξίσωση του δεσμού μπορεί να γραφεί με διάφορους τρόπους. Για παράδειγμα μπορούμε να γράψουμε ότι $g(x, y) = x^2 + y^2 = l^2$. Δείξτε ότι χρησιμοποιώντας αυτή τη συναρτησιακή μορφή θα παίρνατε το ίδιο αποτέλεσμα.



(α) Γράφουμε τη Lagrangian για το απλό εκκρεμίο σε x, y συντεταγμένες:

$$\mathcal{L} = (x, \dot{x}, y, \dot{y}) = \left[\frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + mgy \right] = T - V \quad (1)$$

Η εξίσωση του δεσμού είναι: $f(x, y) = c \Rightarrow \sqrt{x^2 + y^2} = l$

Επομένως: $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \frac{y}{l} \quad (2)$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \frac{x}{l} \quad (3)$$

Η τροποποιημένη εξίσωση Lagrange γίνεται:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) - \lambda \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \dot{x} \right) - \lambda \frac{x}{l} - 0 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{m\ddot{x} = \lambda \frac{x}{l}} \quad (4) \quad \frac{x}{l} = \sin \phi$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{y}} \right) - \lambda \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \dot{y} \right) - \lambda \frac{y}{l} - mg = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{m\ddot{y} = mg + \lambda \frac{y}{l}} \quad (5) \quad \frac{y}{l} = \cos \phi$$

Αν F_T είναι η τάση του νήματος του εκκρεμίου τότε:

$$F_T^x = F_T \sin \phi = -\lambda \sin \phi = -\lambda \frac{x}{l}$$

$$F_T^y = F_T \cos \phi = \lambda \cos \phi = \lambda \frac{y}{l}$$

Από (4) $\Rightarrow m\ddot{x} = -F_T^x \Rightarrow m\ddot{x} = -F_T \left(\frac{x}{l} \right)$

Από (5) $\Rightarrow m\ddot{y} = mg - F_T^y \left(\frac{y}{l} \right)$

(β) Αν αντί $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2} = l$ χρησιμοποιήσουμε $g(x, y) = x^2 + y^2 = l^2$ τότε

$$\frac{\partial g}{\partial x} = 2x, \quad \frac{\partial g}{\partial y} = 2y$$

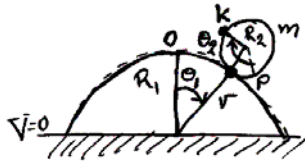
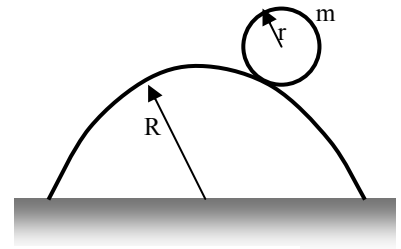
οπότε οι τροποποιημένες εξισώσεις Lagrange δίνουν:

$$m\ddot{x} = \lambda' (2x)$$

$$m\ddot{y} = mg + \lambda' (2y)$$

$$\text{οπότε τώρα } \boxed{\frac{-F_T}{2} = \lambda'}$$

6. Ένας κύλινδρος ομοιόμορφης πυκνότητας, μάζας m ακτίνας r κυλά χωρίς ολίσθηση πάνω σε ένα ακίνητο κύλινδρο ακτίνας R . Η μόνη εξωτερική δύναμη είναι η δύναμη της βαρύτητας. Χρησιμοποιήστε τη μέθοδο των πολλαπλασιαστών Lagrange για να βρείτε σε ποιο σημείο ο κυλιόμενος κύλινδρος πέφτει από τον ακλόνητο κύλινδρο.



Χρησιμοποιήστε μόνο μια συντεταγμένη θ_1 , όπως
δείχνεται στο σχήμα, για να περιγράψουμε την κίνηση.

Ωστόσο για να χρησιμοποιήσουμε τη μέθοδο των
πολλαπλασιαστών Lagrange για να βρούμε τις δυνάμεις
των δεσμών, θα εισάγουμε επιπλέον συντεταγμένες.

Η άσκηση μας ζητά το σημείο, (τη γωνία θ_2 δηλαδή) στο οποίο ο μικρός κύλινδρος
πέφτει από τον μεγάλο. Στο σημείο αυτό η κάθετη δύναμη (αντίδραση) γίνεται μηδέν.

Εισάγουμε 2 συντεταγμένες, r και θ_2 , οι οποίες περιγράφουν τη κίνηση του κέντρου
μάζας. $r = R_1 + R_2$ (1)

Εισάγουμε επίσης τη γωνία θ_2 , η οποία δείχνει τη γωνία περιστροφής του κυλίνδρου
ως προς τη κατακόρυφο.

Ο δεσμός για κύλιση χωρίς ολίσθηση σημαίνει ότι: $\vec{OP} = \vec{PK}$ όπου το
σημείο K του μικρού κυλίνδρου συνέπιπε με το σημείο O , κορυφή του μεγάλου
κυλίνδρου. Επομένως μπορούμε να γράψουμε: $\vec{OP} = \vec{PK} \Rightarrow R_1 \theta_1 = R_2 (\theta_2 - \theta_1)$

Η κινητική ενέργεια του κυλίνδρου θα είναι η κινητική ενέργεια του ΚΜ του λόγω
μεταφοράς και η κινητική ενέργεια λόγω περιστροφής (κύλιση):

$$T = \frac{1}{2} m (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}_1^2) + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} R_2^2 m \right) \dot{\theta}_2^2 \quad (3)$$

$I_{\text{κμ}}$

Η δυναμική ενέργεια, θεωρώντας σαν επίπεδο μηδενικής δυναμικής ενέργειας, το
επίπεδο που περνά από το κέντρο του μεγάλου κυλίνδρου, θα είναι:

$$V = mgr \cos \theta_1 \quad (4)$$

Επομένως η Lagrangian είναι: $\mathcal{L} = T - V \Rightarrow \mathcal{L} = \frac{1}{2} m (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}_1^2) + \frac{1}{4} m R_2^2 \dot{\theta}_2^2 - mgr \cos \theta_1$ (5)

Έχουμε 2 συναρτήσεις Σιελών :

$$\begin{cases} f_1(r) = r = R_1 + R_2 \\ f_2(\theta_1, \theta_2) = R_2(\theta_2 - \theta_1) - R_1\theta_1 = 0 \end{cases}$$

Ενδεώς :

$$\left[\frac{\partial f_1}{\partial r} = 1 \right] (6) \quad \left[\frac{\partial f_2}{\partial \theta_1} = R_1 + R_2 \right] (7) \quad \left[\frac{\partial f_2}{\partial \theta_2} = -R_2 \right] (8)$$

Οι τροποποιημένες εξισώσεις Lagrange για r, θ_1, θ_2 γράφονται :

$$\boxed{r:} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{r}} \right) - \lambda_1 \frac{\partial f_1}{\partial r} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial r} = 0 \xRightarrow{(5)(6)} \left[m\ddot{r} - \lambda_1 - m r \dot{\theta}_1^2 + m g \cos \theta_1 = 0 \right]$$

$$\boxed{\theta_1:} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}_1} \right) - \lambda_1 \frac{\partial f_1}{\partial \theta_1} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta_1} = 0 \xRightarrow{(5)(7)} \left[m r^2 \ddot{\theta}_1 + 2 m r \dot{r} \dot{\theta}_1 - \lambda_1 (R_1 + R_2) - m g r \sin \theta_1 = 0 \right]$$

$$\boxed{\theta_2:} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}_2} \right) - \lambda_2 \frac{\partial f_2}{\partial \theta_2} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta_2} = 0 \xRightarrow{(5)(8)} \left[\frac{1}{2} m R_2^2 \ddot{\theta}_2 + \lambda_2 R_2 = 0 \right]$$

Από τις 3 εξισώσεις έχουμε :

$$\left[m\ddot{r} - m r \dot{\theta}_1^2 + m g \cos \theta_1 = \lambda_1 \right] (9)$$

$$\left[m r^2 \ddot{\theta}_1 + 2 m r \dot{r} \dot{\theta}_1 - m g r \sin \theta_1 = \lambda_1 (R_1 + R_2) \right] (10)$$

$$\frac{1}{2} m R_2^2 \ddot{\theta}_2 = -\lambda_2 R_2 \Rightarrow \boxed{\lambda_2 = -\frac{1}{2} m R_2 \ddot{\theta}_2} \quad \lambda_2 \text{ εξαγράται προφανώς από το χρόνο.}$$

Αντικαθιστώντας στη (10) έχουμε :

$$m r^2 \ddot{\theta}_1 + 2 m r \dot{r} \dot{\theta}_1 - m g r \sin \theta_1 = -\frac{1}{2} m R_2 \ddot{\theta}_2 (R_1 + R_2) \quad \left. \vphantom{\frac{1}{2} m R_2 \ddot{\theta}_2 (R_1 + R_2)} \right\} \Rightarrow$$

$$\text{αλλά από } R_2(\theta_2 - \theta_1) = R_1\theta_1 \Rightarrow (R_1 + R_2)\theta_1 = R_2\theta_2 \Rightarrow (R_1 + R_2)\ddot{\theta}_1 = R_2\ddot{\theta}_2$$

$$\Rightarrow m r^2 \ddot{\theta}_1 + 2 m r \dot{r} \dot{\theta}_1 - m g r \sin \theta_1 = -\frac{1}{2} m (R_1 + R_2)^2 \ddot{\theta}_1 \quad \left. \vphantom{-\frac{1}{2} m (R_1 + R_2)^2 \ddot{\theta}_1} \right\} \Rightarrow$$

$$\text{Επειδή } r = R_1 + R_2 \Rightarrow \dot{r} = 0$$

$$\Rightarrow m(R_1+R_2)^2 \ddot{\Theta}_1 - mg(R_1+R_2) \sin \Theta_1 = -\frac{m}{2}(R_1+R_2)^2 \ddot{\Theta}_1 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{3}{2} m(R_1+R_2) \ddot{\Theta}_1 = mg \sin \Theta_1 \Rightarrow \boxed{\frac{3}{2}(R_1+R_2) \ddot{\Theta}_1 = g \sin \Theta_1} \quad (14)$$

Από την εξίσωση (9) έχουμε: $(r=R_1+R_2 \Rightarrow \dot{r}=0 \Rightarrow \ddot{r}=0)$

$$-mr\dot{\Theta}_1^2 + mg \cos \Theta_1 = \mathcal{I}_1 \Rightarrow \boxed{-m(R_1+R_2)\dot{\Theta}_1^2 + mg \cos \Theta_1 = \mathcal{I}_1} \quad (12)$$

Διο εξισώσεις με 2 αγνώστους:

$$(14) \Rightarrow \frac{3}{2}(R_1+R_2) \ddot{\Theta}_1 = g \sin \Theta_1 \Rightarrow \frac{3}{2}(R_1+R_2) \ddot{\Theta}_1 \dot{\Theta}_1 = g \sin \Theta_1 \dot{\Theta}_1 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \int \frac{3}{2}(R_1+R_2) \ddot{\Theta}_1 \dot{\Theta}_1 = \int g \sin \Theta_1 \dot{\Theta}_1 \Rightarrow \frac{3}{4}(R_1+R_2) \dot{\Theta}_1^2 = g(1-\cos \Theta_1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\left[(R_1+R_2) \dot{\Theta}_1^2 = \frac{4}{3} g(1-\cos \Theta_1) \right]} \quad (13)$$

Αντικαθιστούμε την (13) στην (12) οπότε έχουμε:

$$-\frac{4}{3} mg(1-\cos \Theta_1) + mg \cos \Theta_1 = \mathcal{I}_1 \Rightarrow \boxed{\mathcal{I}_1 = \frac{1}{3} mg(7\cos \Theta_1 - 4)}$$

Αλλά \mathcal{I}_1 είναι η κάθετη αντίδραση η οποία στο σημείο που χάνεται η επαφή των 2 κυλίνδρων, είναι μηδέν. Άρα:

$$\mathcal{I}_1 = \frac{1}{3} mg(7\cos \Theta_1^5 - 4) = 0 \Rightarrow 7\cos \Theta_1^5 - 4 = 0 \Rightarrow \cos \Theta_1^5 = \frac{4}{7} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\Theta_1^5 = 55^\circ}$$