

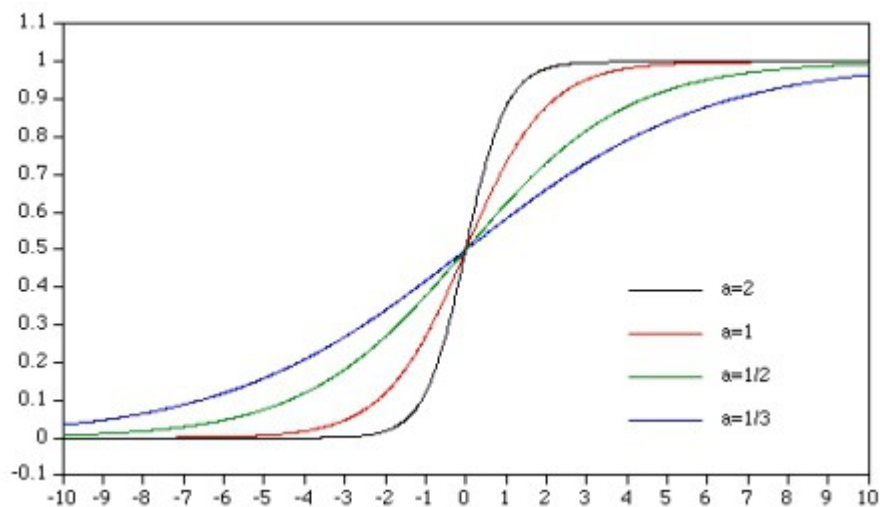
Sprawozdanie – ćwiczenie nr 3
Sieć wielowarstwowa.

Piotr Tutak

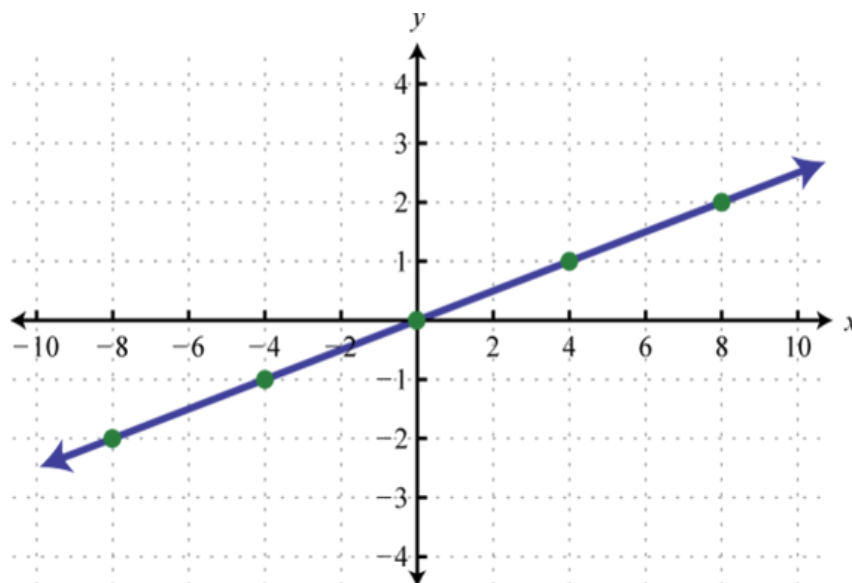
1. Syntetyczny opis budowy sieci i algorytmu uczenia

Wykorzystana sieć neuronowa została oparta o moduł Keras zaimplementowany w Pythonie. Jest to standardowa sieć neuronowa wielowarstwowa sekwencyjna.

Sieć zawierała od 2 – 5 warstw, po od 1 – 30 neuronów w każdej warstwie. Użyte funkcje aktywacji w każdej warstwie to funkcja sigmoidalna dla warstw początkowych:

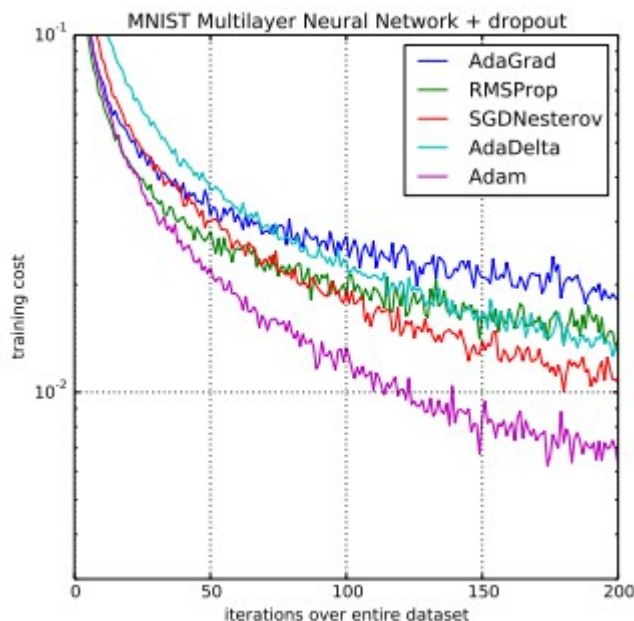


Oraz funkcja liniowa dla warstwy ostatniej:



Użyty algorytm uczenia korzystał z metody optymalizacji ADAM. Jest to bardzo wydajna i stosunkowo nowa metoda optymalizacji uczenia, konkurująca z innymi bardzo popularnymi jak SGD, AdaGrad itp.

Porównanie ADAM i innych algorytmów uczących:



Więcej o ADAM można przeczytać tutaj:

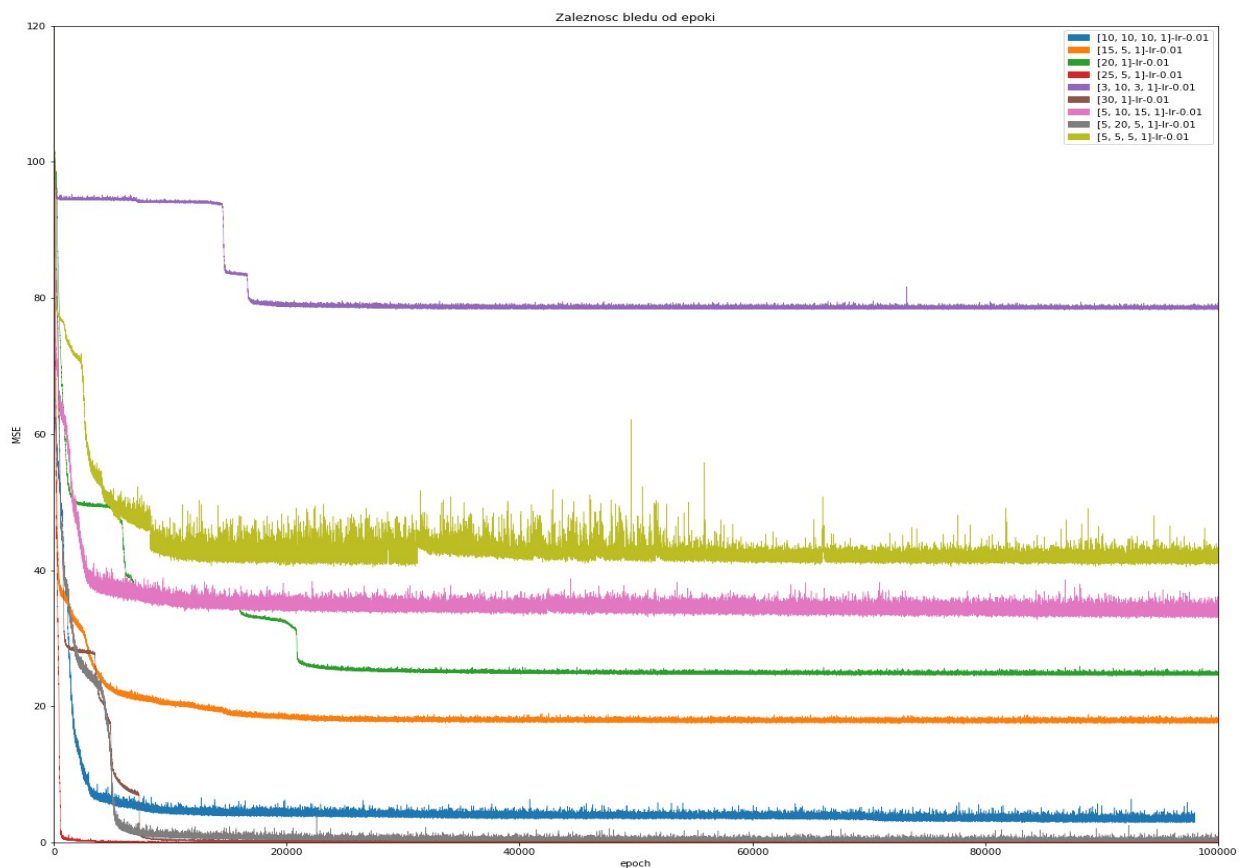
<https://machinelearningmastery.com/adam-optimization-algorithm-for-deep-learning/>
<https://arxiv.org/pdf/1412.6980.pdf>

Syntetycznie można napisać, że jest to algorytm znajdujący optymalnie szybko minima badanej funkcji.

Badany błąd, który podlegał minimalizacji to MSE, czyli „mean square error” - błąd średniokwadratowy.

Sieć była uczona ze współczynnikiem batch=20, czyli wagi były aktualizowane po 20 przypadkach uczenia.

2. Wyniki uczenia:



3. Analiza:

Jak widać z otrzymanych wyników sieci które się najlepiej uczą to te o konfiguracjach:

- ☐ [5,20,5,1], lr=0.01
- ☐ [10,10,10,1], lr=0.01
- ☐ [25,5,1], lr=0.01
- ☐ [30,1], lr=0.01
- ☐ [30,1], lr=0.1

W większości przypadków ostateczna wartość błędu uczenia była uzyskiwana po ok. 40000 iteracji. W znakomitej większości przypadków wartość błędu uczenia była niższa po zastosowaniu procesu uczenia, niż przed zastosowaniem tego algorytmu.

W jednym przypadku wartość błędu sieci po zastosowaniu procesu uczenia była wyższa, niż przed zastosowaniem tego procesu (sieć [20,1], lr=0.1).

Zwiększenie współczynnika uczenia z 0.01 do 0.1 we wszystkich przypadkach doprowadziło do pogorszenia wyników.

Niektóre sieci przy współczynniku uczenia=0.1 nie nauczyły się praktycznie nic.

Minimalny uzyskany błąd $MSE \approx 0.03$ – uzyskany dla sieci [25,5,1], lr=0.01

W wielu przypadkach uczenia sieci widać skokowy postęp uczenia. Wiedząc, że funkcja rastrigin jest funkcją o wielu minimach i maksimach, można przypuszczać, że są to punkty w których funkcja optymalizacji przeszła kolejne „wzniesienie” i mogła odnaleźć kolejny punkt lepiej pasujący i oddający ostateczną wartość funkcji.

Średni czas uczenia jednej sieci neuronowej wynosił ok. 1 godz.

4. Wnioski:

- ☐ Współczynnik uczenia dla tak badanej i estymowanej funkcji powinien być raczej niższy niż wyższy
- ☐ Najlepsze wyniki uzyskuje się dla sieci o dużej ilości neuronów wejściowych, albo posiadających średnią ilość neuronów ale w większej ilości warstw
- ☐ W przypadku tak dobranej badanej funkcji uczenie można z powodzeniem ograniczyć do 40000 epok

Listing kodu:

```
# -*- coding: utf-8 -*-

import os
os.environ["CUDA_DEVICE_ORDER"] = "PCI_BUS_ID"
os.environ["CUDA_VISIBLE_DEVICES"] = "-1"

from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense
from keras import optimizers

import numpy as np
import sys

"""
Rastrigin
"""

def rastrigin(x,y):
    return 20+x**2-10*np.cos(2*np.pi*x)+y**2-10*np.cos(2*np.pi*y)

np.random.seed(7)

"""
Generowanie danych uczących i testujących
"""

with open('training_data.csv','w') as f:
    for i in range(1000):
        x=np.random.sample()*4-2
        y=np.random.sample()*4-2
        print('{0},{1},{2}'.format(x,y,rastrigin(x,y)),file=f)

with open('test_data.csv','w') as f:
    for i in range(1000):
        x=np.random.sample()*4-2
        y=np.random.sample()*4-2
        print('{0},{1},{2}'.format(x,y,rastrigin(x,y)),file=f)

lr=0.1
decay=0.0
layers=[30,1]

"""
Przekierowanie wyjścia
"""

STDOUT=sys.stdout
try:
    f=open('results'+str(layers)+'-lr-'+str(lr)+'-decay-'+str(decay)+'.txt','w');
```

```

sys.stdout=f

np.random.seed(7)

dataSet=np.loadtxt('training_data.csv',delimiter=',')
inputData = dataSet[:,0:2]
expected = dataSet[:,2]

testDataSet=np.loadtxt('test_data.csv',delimiter=',')
inputTestData = testDataSet[:,0:2]
expectedTestData = testDataSet[:,2]

"""
Dodawanie warstw do modelu
"""
model=Sequential()
for i in range(len(layers)):
    if i==0:
        model.add(Dense(layers[i], input_dim=2,activation='sigmoid'))
    elif i==len(layers)-1:
        model.add(Dense(layers[i],activation='linear'))
    else:
        model.add(Dense(layers[i],activation='sigmoid'))

"""
Optymalizator
"""
adam = optimizers.Adam(lr=lr, beta_1=0.9, beta_2=0.999, epsilon=1e-08, decay=decay)

model.compile(loss='mean_squared_error', optimizer=adam, metrics=['accuracy'])

"""
Trenowanie modelu
"""
model.fit(inputData,expected,epochs=100000,batch_size=20)

scores=model.evaluate(inputTestData,expectedTestData)
print("scores: ",scores)
print("metrics_names:",model.metrics_names)

print("\n%s: %.2f%%" % (model.metrics_names[1], scores[1]*100))

print(model.summary())
"""
zapis modelu
"""
model.save('model_sieci-'+str(layers)+'-lr-'+str(lr)+'-decay-'+str(decay)+'.h5')
finally:
    sys.stdout=STDOUT
    f.close()

```