## 中国科学技术大学 2019~2020 学年第 2 学期

## 线性代数 (B1) 期末考试试卷 (A卷)

姓名\_\_\_\_\_ 学号\_\_\_\_ 学院\_\_\_\_

题号	 .=	 四	五	六	总分
得分					

一、【每小题 4 分, 共 24 分】填空题.

装

(1) 已知实系数线性方程组 
$$\begin{cases} 3x_1+2x_2-x_3&=6\\ x_1+ax_2+2x_3&=9 \end{cases}$$
 有唯一解, 则  $a$  满足的条件是 
$$2x_1-x_2+3x_3&=3$$

(2) 已知 3 阶方阵 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$
, 那么  $A^3 = \underline{\hspace{1cm}}$ 

- (4) 已知线性变换  $\mathscr{A}$  在某组基下的矩阵为  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & x \end{pmatrix}$ , 在另一组基下的矩阵为  $\begin{pmatrix} y & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , 则  $x = \underline{\qquad}$ ,  $y = \underline{\qquad}$ .
- (6) 若实二次型  $Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + 6x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2tx_2x_3$  正定, 則参数 t 满足\_\_\_\_\_\_.

- 二、【每小题 5 分, 共 20 分】判断下面的说法是否正确, 并给出理由 (判断正确得 2 分, 给出正确理由得 3 分).
  - (1) 已知向量组  $\alpha_1, \ldots, \alpha_r$  线性无关且可以由向量组  $\beta_1, \ldots, \beta_r$  线性表示,则  $\beta_1, \ldots, \beta_r$  线性无关.

(2) 对任意的实数  $a \in \mathbb{R}$ , 方阵  $\begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  与  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  相似.

(3) 数域  $\mathbb{R}$  上 n 阶正交阵的行向量组或列向量组都构成  $\mathbb{R}^n$  的一组标准正交基.

(4) 记 V 是所有 3 阶实方阵全体构成的集合,它在矩阵加法和数乘下构成一个 9 维实线性空间,那么 V 中对称方阵全体构成它的一个 6 维子空间.

- (1) 证明: 这个线性方程组是非齐的;
- (2) 求出这个线性方程组的通解.

四、【14分】用初等变换法求矩阵 A 的逆与行列式, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n \\ -1 & 0 & 3 & \dots & n-1 & n \\ -1 & -2 & 0 & \dots & n-1 & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ -1 & -2 & -3 & \dots & 0 & n \\ -1 & -2 & -3 & \dots & -(n-1) & 0 \end{pmatrix}$$

- 五、【每小题 7 分, 共 14 分】 $\mathbb{R}^3$  上线性变换  $\mathscr{A}$  把  $\alpha_1 = (2,3,5)^T, \alpha_2 = (0,1,2)^T, \alpha_3 = (1,0,0)^T$  分别映为  $\beta_1 = (1,2,0)^T, \beta_2 = (2,4,-1)^T, \beta_3 = (3,0,5)^T.$  求:
  - (1)  $\mathscr{A}$  在基  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  下的矩阵 A;
  - (2) A 在自然基下的的矩阵 B.

- 六、【第 1 小題 14 分,第 2 小题 2 分,共 16 分】设实二次型  $Q(x_1,x_2,x_3)=x_1^2+4x_2^2+x_3^2-4x_1x_2-8x_1x_3-4x_2x_3$ .
  - (1) 利用正交变换将该二次型化为标准形,并写出相应的正交变换矩阵.
  - (2) 判断  $Q(x_1, x_2, x_3) = 1$  在三维直角坐标系里所表示的曲面的类型.