# Metody optymalizacji L1

Gabriel Budziński 254609

April 1, 2023

### 1 Zadanie 1

### 1.1 Opis Modelu

#### 1.1.1 Zmienne decyzyjne

Zmienne decyzyjne mają postać wektora  $\boldsymbol{x}$  spełniającego nierówność  $\boldsymbol{x} \geqslant \boldsymbol{0}.$ 

### 1.1.2 Ograniczenia

Zadany jest zestaw równań liniowych postaci

$$Ax = b$$

gdzie

$$a_{ij} = \frac{1}{i+j-1}, i,j \in [n]$$

$$c_i = b_i = \sum_{j=1}^{n} \frac{1}{i+j-1}, i \in [n]$$

#### 1.1.3 Funkcja celu

Funkcja celu ma postać min  $c^T x$ , gdzie c to wektor współczynników kosztu.

### 1.2 Wyniki i interpretacja

Prawidłowym rozwiązaniem zadania jest x = 1, ale przez macierz A zadanie jest źle uwarunkowane. Rozwiązano model dla wartości n ze zbioru  $\{1, 2, \dots, 10\}$ :

n	$  x - \tilde{x}  _2 /   x  _2$
2	$1.10933564796705 \cdot 10^{-30}$
3	$1.34804824480736 \cdot 10^{-29}$
4	$1.06939716107966 \cdot 10^{-25}$
5	$1.12318763722721 \cdot 10^{-23}$
6	$4.66947802820021 \cdot 10^{-21}$
7	$2.81798474577652 \cdot 10^{-16}$
8	0.26425662687595
9	0.466367895688764
10	0.980867548324338

Jak widzimy, błąd względny jest niewielki dla x=2, ale rośnie coraz szybciej i dla x=10 jest już prawie 100%. Z dokładnością do co najmniej dwóch cyfr można obliczyć dla  $n\leqslant 7$ .

### 2 Zadanie 2

### 2.1 Opis Modelu

#### 2.1.1 Zmienne decyzyjne

W modelu mamy trójwymiarową macierz zmiennych decyzyjnych  $x \in \mathbb{R}^{n \times n \times 2}$ , gdzie  $x_{ijk}$  oznacza liczbę dźwigów typu k przetransportowanych z miasta i do miasta j.

#### 2.1.2 Ograniczenia

Zgodnie z treścią zadania zaprogramowano trzy ograniczenia:

• Z miasta nie może wyjechać więcej dźwigów typu k niż jest ich w nadmiarze (dwuwymiarowa macierz  $s \in \mathbb{N}^{n \times 2}$ , zatem

$$(\forall i \in \{1,\ldots,n\}, k \in \{I,II\}) \left(\sum_{j=1}^{n-1} x_{ijk} \leqslant s_{ik}\right)$$

• Każde miasto powinno dostać co najmniej tyle dźwigów typu II ile jest deficytu (dwuwymiarowa macierz  $d \in \mathbb{N}^{n \times 2}$ )

$$(\forall i \in \{1, \dots, n\}) \left( \sum_{j=1}^{n} x_{jiII} \geqslant d_{iII} \right)$$

 Suma wszystkich dźwigów przetransportowanych do miasta powinna być równa co najmniej sumie deficytów wszystkich typów

$$(\forall i \in \{1, \dots, n\}) \left( \sum_{j=1, k=I}^{n, II} x_{jik} \geqslant \sum_{k=I}^{II} d_{ik} \right)$$

#### 2.1.3 Funkcja celu

Funkcją celu jest koszt transportu dźwigów pomiędzy miastami, który należy zminimalizować.

$$(\forall i, j \in \{1, \dots, n\}, k \in \{I, II\}) \left(\sum x_{ijk} \cdot m_k\right)$$

gdzie m to wektor współczynników kosztów transportu. Do rozwiązania modelu wprowadzono odległości między podanymi miastami pobrane z Google Maps.

#### 2.2 Wyniki i interpretacja

W poniższych tabelach przedstawiono obliczone wartości zmiennych decyzyjnych. W kolumnach wypisano miasta do których transportowane były dźwigi, a w wierszach te, z których te dźwigi pochodziły.

	Opole	Brzeg	Nysa	Prudnik	Strzelce	Koźle	Racibórz
Opole	-	4	-	-	-	3	-
Brzeg	-	-	-	-	-	-	-
Nysa	-	5	-	1	-	-	-
Prudnik	-	-	-	-	-	-	-
Strzelce	-	-	-	-	-	5	-
Koźle	-	-	-	-	-	-	-
Racibórz	-	-	-	-	-	-	-

Table 1: Dźwigi typu I

	Opole	Brzeg	Nysa	Prudnik	Strzelce	Koźle	Racibórz
Opole	-	-	-	-	-	-	_
Brzeg	-	1	-	-	-	-	_
Nysa	2	-	-	-	-	-	_
Prudnik	-	-	-	3	4	2	1
Strzelce	-	-	-	-	-	-	_
Koźle	-	-	-	-	-	-	_
Racibórz	-	-	-	-	-	-	-

Table 2: Dźwigi typu II

Optymalny koszt transportu wyniósł 1413.76 · s, gdzie s to cena za transport dźwigu typi I o jeden kilometr. Ograniczenie całkowitoliczbowości nie jest konieczne, ponieważ model zwraca to samo rozwiązanie z nim oraz bez niego.

### 3 Zadanie 3

### 3.1 Opis Modelu

#### 3.1.1 Zmienne decyzyjne

W modelu wykorzystano zmienne odpowiadające grotom każdej ze strzałek na rysunku z polecenia.

- $B_1, B_2$  ilość zakupionej ropy każdego z rodzajów w t,
- $D_{1p}, D_{1o}, D_{1d}, D_{1l}, D_{2p}, D_{2o}, D_{2d}, D_{2l}, K_p, K_o, K_l$  ilość produktów destylacji dla każdej z jednostek w t,
- $D_{1ohome}, D_{1oheavy}, D_{1dK}, D_{1dout}, D_{2ohome}, D_{2oheavy}, D_{2dK}, D_{2dout}$  ilość produktów po rozdzieleniu w węzłach podana w t,

#### 3.1.2 Ograniczenia

Zgodnie z treścią zadania zaprogramowano ograniczenia:

- Ograniczenia związane z wydajnością procesów (gdzie e to macierz wydajności):
  - $\cdot D_{1p} = B_1 \cdot e[d1, p]$
  - $\cdot D_{1o} = B_1 \cdot e[d1, o]$
  - $\cdot D_{1d} = B_1 \cdot e[d1, d]$
  - $\cdot D_{1l} = B_1 \cdot e[d1, l]$
  - $D_{2p} = B_1 \cdot e[d2, p]$
  - $\cdot D_{2o} = B_1 \cdot e[d2, o]$
  - $\cdot D_{2d} = B_1 \cdot e[d2, d]$
  - $\cdot D_{2l} = B_1 \cdot e[d2, l]$
  - $K_p = B_1 \cdot e[k, p]$
  - $K_o = B_1 \cdot e[k, o]$
  - $K_l = B_1 \cdot e[k, l]$
- Ograniczenia związane z zachowaniem ilości produktu w węzłach (I prawo Kirchhoffa):
  - $\cdot D_{1o} = D_{1ohome} + D_{1oheavy}$
  - $\cdot D_{1d} = D_{1dK} + D_{1dout}$
  - $\cdot D_{2o} = D_{2ohome} + D_{2oheavy}$
  - $\cdot D_{2d} = D_{2dK} + D_{2dout}$

- Ograniczenia związane z popytem na produkty destylacji (gdzie d to wektor popytu):
  - $\cdot D_{1n} + D_{2n} + K_p \geqslant d[p]$
  - $\cdot D_{1ohome} + D_{2ohome} + K_o \geqslant d[p]$
  - ·  $D_{1oheavy} + D_{1dout} + D_{1l} + D_{2oheavy} + D_{2dout} + D_{2l} + K_l \geqslant d[p]$
- Ograniczenia związane z poziomem siarki (gdzie s to wektor poziomu siarki:

$$\cdot \ D_{1ohome} \cdot s[b1] + D_{2ohome} \cdot s[b2] + K_o \cdot s[k] \leqslant (D_{1ohome} + D_{2ohome} + K_o) \cdot s[o_{home}]$$

### 3.1.3 Funkcja celu

Zgodnie z treścią zadania funkcja celu przedstawiająca całkowite koszty produkcji, które minimalizujemy ma postać

$$B_1 \cdot (p[b1] + c[b1]) + B_2 \cdot (p[b2] + c[b2]) + (D_{1dK} + D_{2dK}) * c[k]$$

gdzie p to wektor cen ropy, a c to wektor kosztów destylacji.

### 3.2 Wyniki i interpretacja

W poniższej tabeli przedstawiono wartości kilku kluczowych zmiennych oraz funkcji celu

Zakup B1	1026030.369 t
Zakup B2	0.000 t
Destylat do krakowania	92190.889 t
Koszt	1345943600.87 \$

Jak widzimy, w rozwiązaniu optymalnym kupujemy jedynie ropę typu B1.

### 4 Zadanie 4

#### 4.1 Opis Modelu

#### 4.1.1 Zmienne decyzyjne

W modelu wykorzystano następujące zmienne decyzyjne:

- macierz  $r \in \{0,1\}^{|G| \times |S|}$ , gdzie G, S to odpowiednio zbiór grup i zbiór przedmiotów,  $r_{gs} = 1$  wtedy i tylko wtedy, gdy student jest zapisany na ćwiczenia (g,s),
- macierz  $h \in \{0,1\}^{|T| \times |D|}$ , gdzie T,D to odpowiednio zbiór półgodzinnych slotów (począwszy od 8:00 do 20:00) oraz zbiór dni,  $h_{td} = 1$  wtedy i tylko wtedy, gdy student jest zapisany na ćwiczenia odbywające się w tym slocie,
- $t_1, t_2, t_3$  zmienne binarne odpowiadające obecności zajęć w czasie podanych godzin treningów sportowych.

#### 4.1.2 Ograniczenia

Zgodnie z treścią zadania oprogramowano ograniczenia:

• Brak kolizji między zajęciami:

• Maksimum 4 godziny ćwiczeń dziennie:

$$(\forall d \in D) \left( \sum_{t \in T} h_{td} \leqslant 4 \cdot 2 \right)$$

• Wolna godzina między 12 a 14 każdego dnia:

$$(\forall d \in D) \left( \sum_{t \in \{24,25,26,27\}} h_{td} \leqslant 1 \cdot 2 \right)$$

• Należy zapisać się na jedną z grup z każdego przedmiotu:

$$(\forall s \in S) \left( \sum_{g \in G} r_{gs} = 1 \right)$$

• Sloty, w których trwają zajęcia muszą być oznaczone jako zajęte:

$$(\forall g \in G, s \in S, t \in T) (t \geqslant start_{gs} \land t < end_{gs} \implies h_{gs} \geqslant r_{gs})$$

### 4.1.3 Funkcja celu

Zgodnie z treścią zadania maksymalizowana funkcja celu wyraża sumę wartości preferencji przedmiotów, na które zapisał się student.

$$\sum_{g \in G, s \in S} r_{gs} \cdot p_{gs}$$

gdzie p to macierz preferencji.

## 4.2 Wyniki i interpretacja