Metody optymalizacji L1

Gabriel Budziński 254609

March 30, 2023

1 Zadanie 1

1.1 Opis Modelu

1.1.1 Zmienne decyzyjne

Zmienne decyzyjne mają postać wektora \boldsymbol{x} spełniającego nierówność $\boldsymbol{x} \geqslant \boldsymbol{0}.$

1.1.2 Ograniczenia

Zadany jest zestaw równań liniowych postaci

$$Ax = b$$

gdzie

$$a_{ij} = \frac{1}{i+j-1}, i,j \in [n]$$

$$c_i = b_i = \sum_{j=1}^{n} \frac{1}{i+j-1}, i \in [n]$$

1.1.3 Funkcja celu

Funkcja celu ma postać min $c^T x$, gdzie c to wektor współczynników kosztu.

1.2 Wyniki i interpretacja

Prawidłowym rozwiązaniem zadania jest x = 1, ale przez macierz A zadanie jest źle uwarunkowane. Rozwiązano model dla wartości n ze zbioru $\{1, 2, \dots, 10\}$:

n	$ x - \tilde{x} _2 / x _2$
2	$1.10933564796705 \cdot 10^{-30}$
3	$1.34804824480736 \cdot 10^{-29}$
4	$1.06939716107966 \cdot 10^{-25}$
5	$1.12318763722721 \cdot 10^{-23}$
6	$4.66947802820021 \cdot 10^{-21}$
7	$2.81798474577652 \cdot 10^{-16}$
8	0.26425662687595
9	0.466367895688764
10	0.980867548324338

Jak widzimy, błąd względny jest niewielki dla x=2, ale rośnie coraz szybciej i dla x=10 jest już ponad 1%. Z dokładnością do co najmniej dwóch cyfr można obliczyć dla $n\leqslant 9$.

2 Zadanie 2

2.1 Opis Modelu

2.1.1 Zmienne decyzyjne

W modelu mamy trójwymiarową macierz zmiennych decyzyjnych $x \in \mathbb{R}^{n \times n \times 2}$, gdzie x_{ijk} oznacza liczbę dźwigów typu k przetransportowanych z miasta i do miasta j.

2.1.2 Ograniczenia

Zgodnie z treścią zadania zaprogramowano trzy ograniczenia:

• Z miasta nie może wyjechać więcej dźwigów typu k niż jest ich w nadmiarze (dwuwymiarowa macierz $s \in \mathbb{N}^{n \times 2}$, zatem

$$(\forall i \in \{1,\ldots,n\}, k \in \{I,II\}) \left(\sum_{j=1}^{n-1} x_{ijk} \leqslant s_{ik}\right)$$

• Każde miasto powinno dostać co najmniej tyle dźwigów typu II ile jest deficytu (dwuwymiarowa macierz $d \in \mathbb{N}^{n \times 2}$)

$$(\forall i \in \{1, \dots, n\}) \left(\sum_{j=1}^{n} x_{jiII} \geqslant d_{iII} \right)$$

• Suma wszystkich dźwigów przetransportowanych do miasta powinna być równa co najmniej sumie deficytów wszystkich typów

$$(\forall i \in \{1, \dots, n\}) \left(\sum_{j=1, k=I}^{n, II} x_{jik} \geqslant \sum_{k=I}^{II} d_{ik} \right)$$

2.1.3 Funkcja celu

Funkcją celu jest koszt transportu dźwigów pomiędzy miastami, który należy zminimalizować.

$$(\forall i, j \in \{1, \dots, n\}, k \in \{I, II\}) \left(\sum x_{ijk} \cdot m_k\right)$$

gdzie m to wektor współczynników kosztów transportu. Do rozwiązania modelu wprowadzono odległości między podanymi miastami pobrane z Google Maps.

2.2 Wyniki i interpretacja

W poniższych tabelach przedstawiono obliczone wartości zmiennych decyzyjnych. W kolumnach wypisano miasta do których transportowane były dźwigi, a w wierszach te, z których te dźwigi pochodziły.

	Opole	Brzeg	Nysa	Prudnik	Strzelce	Koźle	Racibórz
Opole	-	4	-	-	-	3	-
Brzeg	-	-	-	-	-	-	-
Nysa	-	5	-	1	-	-	-
Prudnik	-	-	-	-	-	-	-
Strzelce	-	-	-	-	-	5	-
Koźle	-	-	-	-	-	-	-
Racibórz	-	-	-	-	-	-	-

Table 1: Dźwigi typu I

	Opole	Brzeg	Nysa	Prudnik	${\bf Strzelce}$	Koźle	Racibórz
Opole	-	-	-	-	-	-	_
Brzeg	-	1	-	-	-	-	_
Nysa	2	-	-	-	-	-	_
Prudnik	-	-	-	3	4	2	1
Strzelce	-	-	-	-	-	-	_
Koźle	-	-	-	-	-	-	_
Racibórz	-	-	-	-	-	-	_

Table 2: Dźwigi typu II

Ograniczenie całkowitoliczbowości nie jest konieczne, ponieważ model zwraca to samo rozwiązanie z nim oraz bez niego.

3 Zadanie 3

3.1 Opis Modelu

3.1.1 Zmienne decyzyjne

W modelu wykorzystano zmienne odpowiadające grotom każdej ze strzałek na rysunku z polecenia.

- B_1, B_2 ilość zakupionej ropy każdego z rodzajów w t,
- $D_{1p}, D_{1o}, D_{1d}, D_{1l}, D_{2p}, D_{2o}, D_{2d}, D_{2l}, K_p, K_o, K_l$ ilość produktów destylacji dla każdej z jednostek w t,
- $D_{1ohome}, D_{1oheavy}, D_{1dK}, D_{1dout}, D_{2ohome}, D_{2oheavy}, D_{2dK}, D_{2dout}$ ilość produktów po rozdzieleniu w węzłach podana w t,

3.1.2 Ograniczenia

Zgodnie z treścią zadania zaprogramowano ograniczenia:

- Ograniczenia związane z wydajnością procesów (gdzie e to macierz wydajności):
 - $D_{1p} = B_1 \cdot e[d1, p]$
 - $\cdot D_{1o} = B_1 \cdot e[d1, o]$
 - $\cdot D_{1d} = B_1 \cdot e[d1, d]$
 - $\cdot D_{1l} = B_1 \cdot e[d1, l]$
 - $D_{2p} = B_1 \cdot e[d2, p]$
 - $D_{2o} = B_1 \cdot e[d2, o]$
 - $\cdot D_{2d} = B_1 \cdot e[d2, d]$
 - $\cdot \ D_{2l} = B_1 \cdot e[d2, l]$
 - $\cdot \ K_p = B_1 \cdot e[k, p]$
 - $K_o = B_1 \cdot e[k, o]$
 - $K_l = B_1 \cdot e[k, l]$
- Ograniczenia związane z zachowaniem ilości produktu w węzłach (I prawo Kirchhoffa):
 - $\cdot D_{1o} = D_{1ohome} + D_{1oheavy}$
 - $\cdot D_{1d} = D_{1dK} + D_{1dout}$
 - $\cdot D_{2o} = D_{2ohome} + D_{2oheavy}$
 - $\cdot D_{2d} = D_{2dK} + D_{2dout}$
- Ograniczenia związane z popytem na produkty destylacji (gdzie d to wektor popytu):

$$\cdot D_{1p} + D_{2p} + K_p \geqslant d[p]$$

$$\cdot D_{1ohome} + D_{2ohome} + K_o \geqslant d[p]$$

·
$$D_{1oheavy} + D_{1dout} + D_{1l} + D_{2oheavy} + D_{2dout} + D_{2l} + K_l \geqslant d[p]$$

 \bullet Ograniczenia związane z poziomem siarki (gdzie s to wektor poziomu siarki:

$$\cdot \ D_{1ohome} \cdot s[b1] + D_{2ohome} \cdot s[b2] + K_o \cdot s[k] \leqslant (D_{1ohome} + D_{2ohome} + K_o) \cdot s[o_{home}]$$

3.1.3 Funkcja celu

Zgodnie z treścią zadania funkcja celu przedstawiająca całkowite koszty produkcji, które minimalizujemy ma postać

$$B_1 \cdot (p[b1] + c[b1]) + B_2 \cdot (p[b2] + c[b2]) + (D_{1dK} + D_{2dK}) * c[k]$$

gdzie p to wektor cen ropy, a c to wektor kosztów destylacji.

3.2 Wyniki i interpretacja

W poniższej tabeli przedstawiono wartości kilku kluczowych zmiennych oraz funkcji celu

Zakup B1	1026030.369 t
Zakup B2	0.000 t
Destylat do krakowania	92190.889 t
Koszt	1345943600.87 \$

Jak widzimy, w rozwiązaniu optymalnym kupujemy jedynie ropę typu B1.

4 Zadanie 4

4.1 Opis Modelu

- 4.1.1 Zmienne decyzyjne
- 4.1.2 Ograniczenia
- 4.1.3 Funkcja celu
- 4.2 Wyniki i interpretacja