

**Návrh a implementácia efektívneho komunikačného  
protokolu pre IoT meteorologické zariadenia**

Počítačové a Komunikačné siete

**Peter Uhrin**  
AIS ID: 133003

Obsah:

Vývojové diagramy

Json správy

Sekvenčný diagram pre komunikáciu pre UAT1 a UAT2

Zoznam použitých knižníc

Návrh merania efektivity prenášaných dát

## Vývojové diagramy

### Tester.py (client)

Po nastavení IPs a portov pre klient aj server, je možné zvoliť možnosť auto\_message\_generation. Pri tejto voľbe sa vytvoria 2 nové threads; auto\_send\_data a receive\_data.

#### auto\_send\_data(client):

Pre odosielanie som zvolil 10 sekúnd time.sleep(). Thread skontroluje či má senzor pridelený token (či prebehla registrácia) a či je aktívny. Ak sú podmienky splnené, server pre každý senzor vygeneruje JSON správu v rozsahu preddefinovaných hodnôt. Správu taktiež uloží do pamäte senzora (nutné kvôli akcept. Test 3 – zavedenie chyby a znova uodoslanie správy). Nakoniec správu odošle.

#### Receive\_data(client):

Prijaté správy sa spracujú vo funkcií process\_message(msg) a následne sa podľa msg\_type z headeru rozhodne čo sa s nimi stane. Ak je prijatá správa typu:

1. Error: prejde systém všetky odoslané správy pre daný senzor a nájde tú, ktorá má totožný time\_stamp. Túto správu opäťovne spracuje a odošle na server
2. Activity: ak obdrží správu o neaktivite senzora, tak po 3. správe (akcept. Test 4) sa senzor zapne a odošle správa o zapnutí senzora na server.

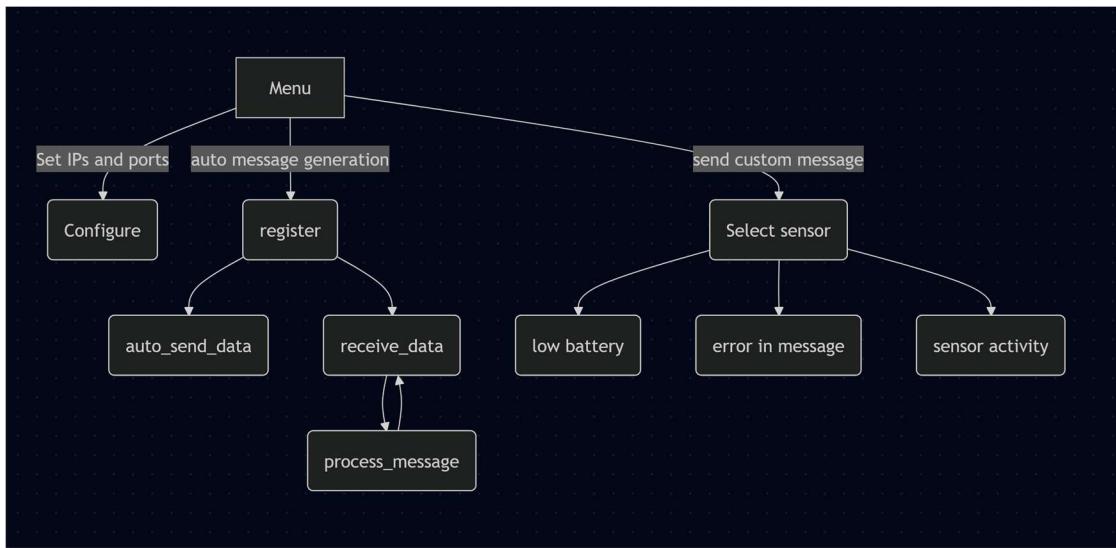


Figure 1: `tester.py` diagram

## Server.py

Po nastavení IP a portu servera sa spustia 3 thready: `listen(server)`, `logger()` a `activity_check(server)`.

### `listen (server):`

Toto je hlavný thread pre príjmanie správ. Správu prijme a odošle na spracovanie funkciu `process_message(data,server)`. Tá zo správy vyberie header a podľa message type ďalej volá funkcie:

#### 1. `Handle_corrupted(dictionary, server, error)`

Flag `error = 0` znamená, že vypočítané CRC nesedelo s tým ktoré prišlo v správe.

Od senzora sa opäťovne vyžiada táto správa.

`Error = 1` znamená, že prišla odozva od senzora so správou, ktorá bola predtým poškodená.

#### 2. `Handle_registration(dictionary, server)`

Senzoru priradí token, uloží si ho do databázy a odošle správu s vygenerovaným tokenom klientovi.

### 3. Handle\_data(dictionary)

Hlavná funkcia pre spracovanie dát. Pridá prijaté dátá do databázy, pozrie či je batéria na high a nastaví senzor ako aktívny (ak predtým neboli)

### 4. Handle\_reconnect(dictionary)

Ak bola prijatá správa od senzora znamená to že je aktívny, teda dátá sa pridajú do zoznamu a vypíše sa správa o znovupripojení.

logger (client):

Thread programu pre vypisovanie prijatých správ. Každých 10 sekúnd prejde prijaté správy a zistí či flag Log je False, teda správa ešte nebola vypísaná. Ak nebola vypísaná tak ju vypíše a flag nastaví ako true.

activity\_check( (server):

Tento thread kontroluje či sú senzory aktívne. Ak je posledná správa v zozname staršia ako 15 sekúnd tak spustí nový thread reconnect(sensor\_id, token, battery, 0, server). Ten ak do sekundy neobdrží správu od senzora tak mu pošle správu, potom takúto správu posielala každých 5 sekúnd ale po dobu maximálne 50 sekúnd resp 10x alebo pokial' od senzora neprijde správa – ktorá sa pridá cez handle\_data, activity sa nastaví na 1 a teda while cyklus a tým aj thread skončí.

Pozn.: Funkcia „Z“ v diagrame je ack\_data(client), ktorá mala pomocou samostatného threadu riešiť akcept. Test č. 5, avšak pri kontrole akc jednotlivých správ mi program viacnásobne posielal tú istú správu, čo spôsobovalo neprehľadnosť vo výstupe. Preto som ju zakomentoval (#) a budem ju musieť ešte opraviť.

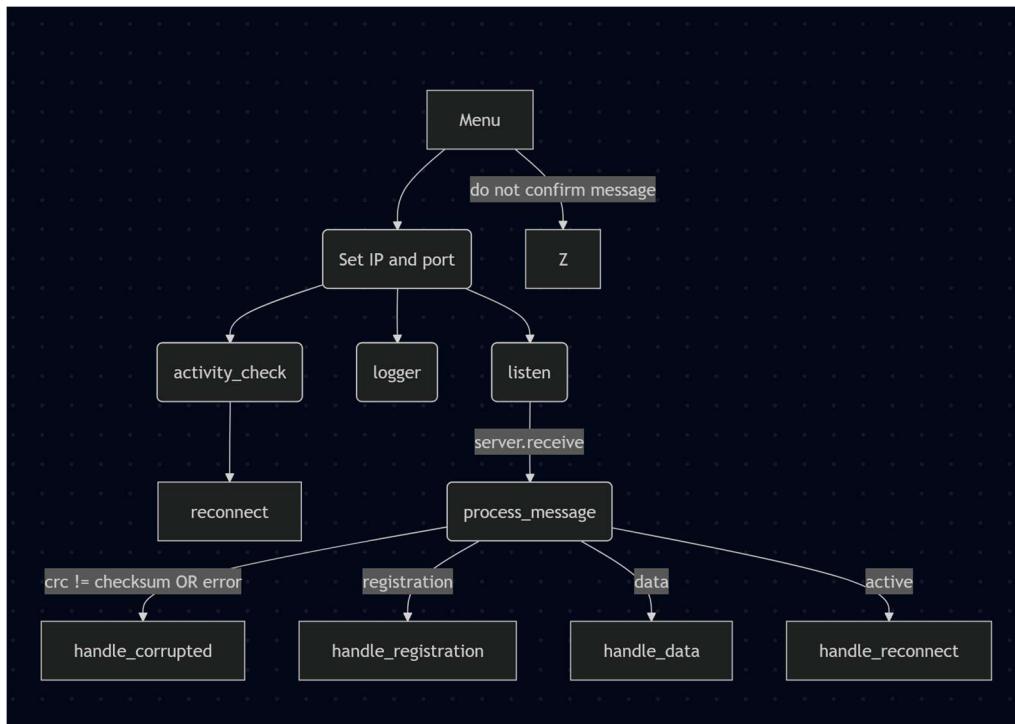


Figure 2: server.py diagram

## Json správy

Každá správa odoslaná alebo prijatá je vo formáte:

```
"header": {  
    "msg_type": msg_type,  
    "time_stamp": time_stamp,  
    "sensor_id": sensor_id,  
    "battery": battery,  
    "token": token,  
    "crc": "",  
    "data": data }
```

Msg\_type sa v programe rozlišujú: registration, data, error, active:

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "registration",
        "time_stamp": getTime(),
        "sensor_id": sensor_id,
        "battery": "high",
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": {"registration": 1}
    }
}
```

Figure 3: registration

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "data",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": "WindSense",
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "wind_speed": round(random.uniform(0, 50), 1),
                  "wind_gust": round(random.uniform(0, 70), 1),
                  "wind_direction": random.randint(0,359),
                  "turbulence": round(random.uniform(0, 1), 1)}
    }
}
```

Figure 4: WindSense data

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "data",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": "ThermoNode",
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "temperature": round(random.uniform(-50.0, 60.0), 1),
                  "humidity": round(random.uniform(0.0, 100.0), 1),
                  "dew_point": round(random.uniform(-50.0, 60.0), 1),
                  "pressure": round(random.uniform(800.00, 1100.00), 2)}
    }
}
```

Figure 4: ThermoNode data

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "data",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": "RainDetect",
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "rainfall": round(random.uniform(0, 500), 1),
                  "soil_moisture": round(random.uniform(0, 100), 1),
                  "flood_risk": random.randint(0,3),
                  "rain_duration": random.randint(0,60)}
    }
}
```

Figure 5: RainDetect data

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "data",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": "AirQualityBox",
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "co2": random.randint(300,5000),
                  "ozone": round(random.uniform(0,500), 1),
                  "air_quality_index": random.randint(0, 500)}
    }
}
```

Figure 6: AirQualityBox data

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "error",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": sensor_id,
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "error": 1}
    }
}
```

Figure 7: error

```
message = {
    "header": {
        "msg_type": "active",
        "time_stamp": timestamp,
        "sensor_id": sensor_id,
        "battery": battery,
        "token": token,
        "crc": "",
        "data": { "active": 1}
    }
}
```

Figure 8: active

## Sekvenčný diagram pre komunikáciu pre UAT1 a UAT2

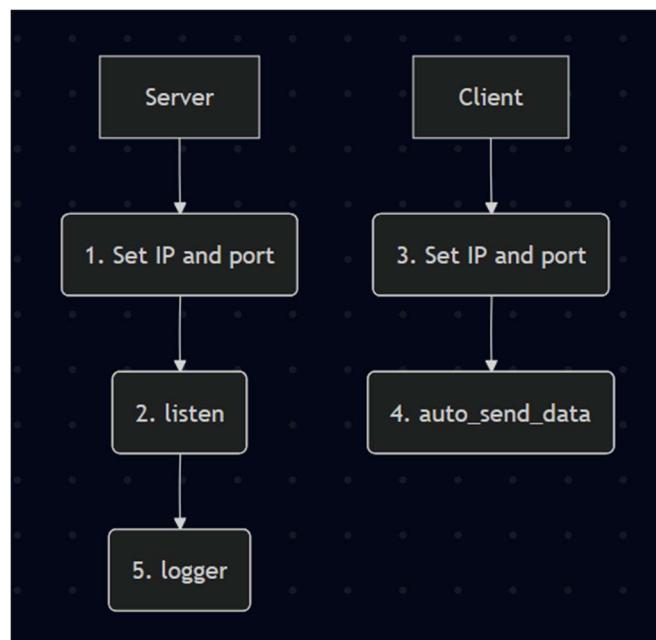


Figure 9: UAT1

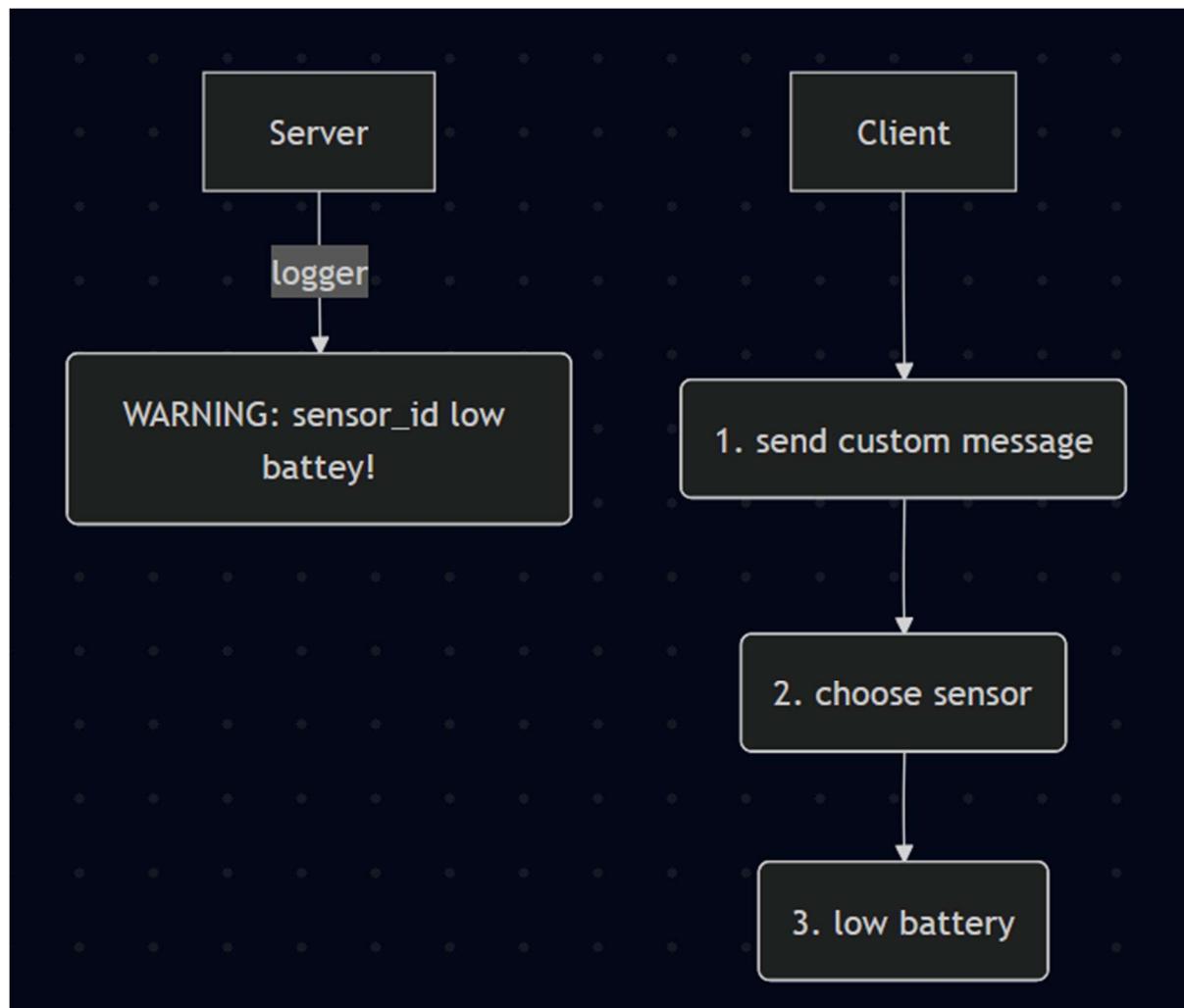


Figure 10: UAT2

## Zoznam použitých knižníc

Json, socket, crc, threading, time, random a messages.py

## Návrh merania efektivity prenášaných dát

Meranie efektivity môže prebiehať podľa rôznych parametrov:

1. payload\_size = veľkosť prenášaných dát: ethernet header + UDP + IP + JSON
2. Počet odoslaných vs prijatých správ
3. Počet správ so správnym/nesprávnym CRC
4. Latencia vďaka sledovaniu time\_stamp v jednotlivých správach

Môžeme ju vypočítať: Efficiency% = (payload\_size / payload\_total) \* 100

Alebo: Latency = time\_received – time\_sent

Alebo: message\_good\_crc\_total – message\_bad\_crc\_total

Alebo: messages\_sent – messages\_received