

**Návrh a implementácia efektívneho komunikačného
protokolu pre IoT meteorologické zariadenia**

Počítačové a Komunikačné siete

Peter Uhrin
AIS ID: 133003

Obsah:

Vývojové diagramy

Json správy

Sekvenčný diagram pre komunikáciu pre UAT1 a UAT2

Zoznam použitých knižníc

Návrh merania efektivity prenášaných dát

Vývojové diagramy

Tester.py (client)

Po nastavení IPs a portov pre klient aj server, je možné zvolit' možnosť `auto_message_generation`. Pri tejto voľbe sa vytvoria 2 nové threads; `auto_send_data` a `receive_data`.

`auto_send_data(client):`

Pre odosielanie som zvolil 10 sekúnd `time.sleep()`. Thread skontroluje či má senzor pridelený token (či prebehla registrácia) a či je aktívny. Ak sú podmienky splnené, server pre každý senzor vygeneruje JSON správu v rozsahu preddefinovaných hodnôt. Správu taktiež uloží do pamäte senzora (nutné kvôli akcept. Test 3 – zavedenie chyby a znovuodoslanie správy). Nakoniec správu odošle.

`Receive_data(client):`

Prijaté správy sa spracujú vo funkcii `process_message(msg)` a následne sa podľa `msg_type` z headeru rozhodne čo sa s nimi stane. Ak je prijatá správa typu:

1. Error: prejde systém všetky odoslané správy pre daný senzor a nájde tú, ktorá má totožný `time_stamp`. Túto správu opätovne spracuje a odošle na server
2. Activity: ak obdrží správu o neaktivite senzora, tak po 3. správe (akcept. Test 4) sa senzor zapne a odošle správa o zapnutí senzora na server.

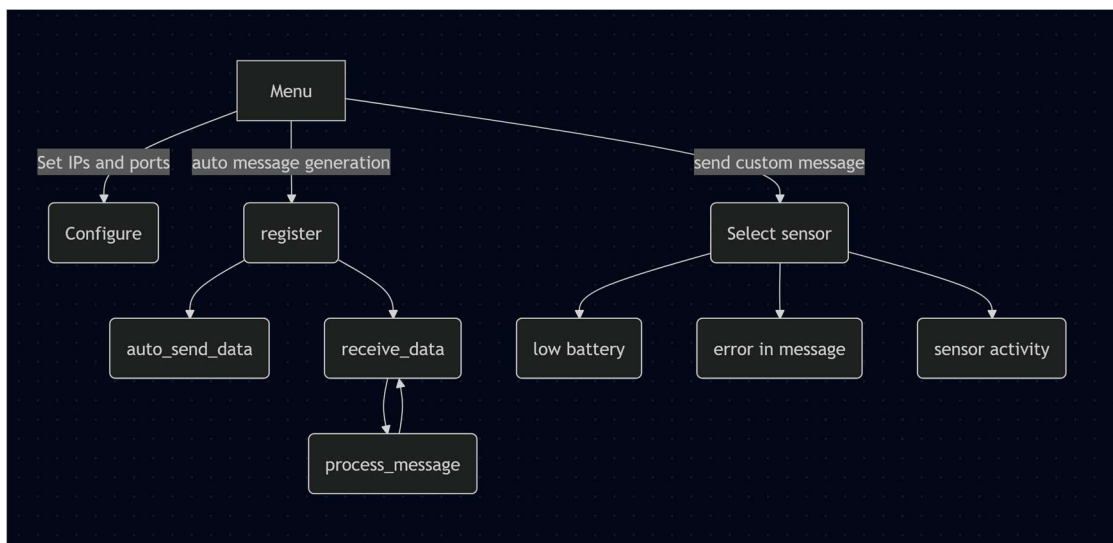


Figure 1: tester.py diagram

Server.py

Po nastavení IP a portu servera sa spustia 3 thready: `listen(server)`, `logger()` a `activity_check(server)`.

`listen (server):`

Toto je hlavný thread pre prijímanie správ. Správu prijme a odošle na spracovanie funkciu `process_message(data,server)`. Tá zo správy vyberie header a podľa message type ďalej volá funkcie:

1. `Handle_corrupted(dictionary, server, error)`

Flag `error = 0` znamená, že vypočítané CRC nesedelo s tým ktoré prišlo v správe. Od senzora sa opätovne vyžiada táto správa.

Error = 1 znamená, že prišla odozva od senzora so správou, ktorá bola predtým poškodená.

2. `Handle_registration(dictionary, server)`

Senzoru priradí token, uloží si ho do databázy a odošle správu s vygenerovaným tokenom klientovi.

3. `Handle_data(dictionary)`

Hlavná funkcia pre spracovanie dát. Pridá prijaté dáta do databázy, pozrie či je batéria na high a nastaví senzor ako aktívny (ak predtým nebol)

4. `Handle_reconnect(dictionary)`

Ak bola prijatá správa od senzora znamená to že je aktívny, teda dáta sa pridajú do zoznamu a vypíše sa správa o znovupripojení.

logger (client):

Thread programu pre vypisovanie prijatých správ. Každých 10 sekúnd prejde prijaté správy a zistí či flag Log je False, teda správa ešte nebola vypísaná. Ak nebola vypísaná tak ju vypíše a flag nastaví ako true.

activity_check((server):

Tento thread kontroluje či sú senzory aktívne. Ak je posledná správa v zozname staršia ako 15 sekúnd tak spustí nový thread `reconnect(sensor_id, token, battery, 0, server)`. Ten ak do sekundy neobdrží správu od senzora tak mu pošle správu, potom takúto správu posiela každých 5 sekúnd ale po dobu maximálne 50 sekúnd resp 10x alebo pokiaľ od senzora neprijde správa – ktorá sa pridá cez `handle_data`, activity sa nastaví na 1 a teda while cyklus a tým aj thread skončí.

Pozn.: Funkcia „Z“ v diagrame je `ack_data(client)`, ktorá mala pomocou samostatného threadu riešiť akcept. Test č. 5, avšak pri kontrole akc jednotlivých správ mi program viacnásobne posielal tú istú správu, čo spôsobovalo neprehľadnosť vo výstupe. Preto som ju zakomentoval (#) a budem ju musieť ešte opraviť.

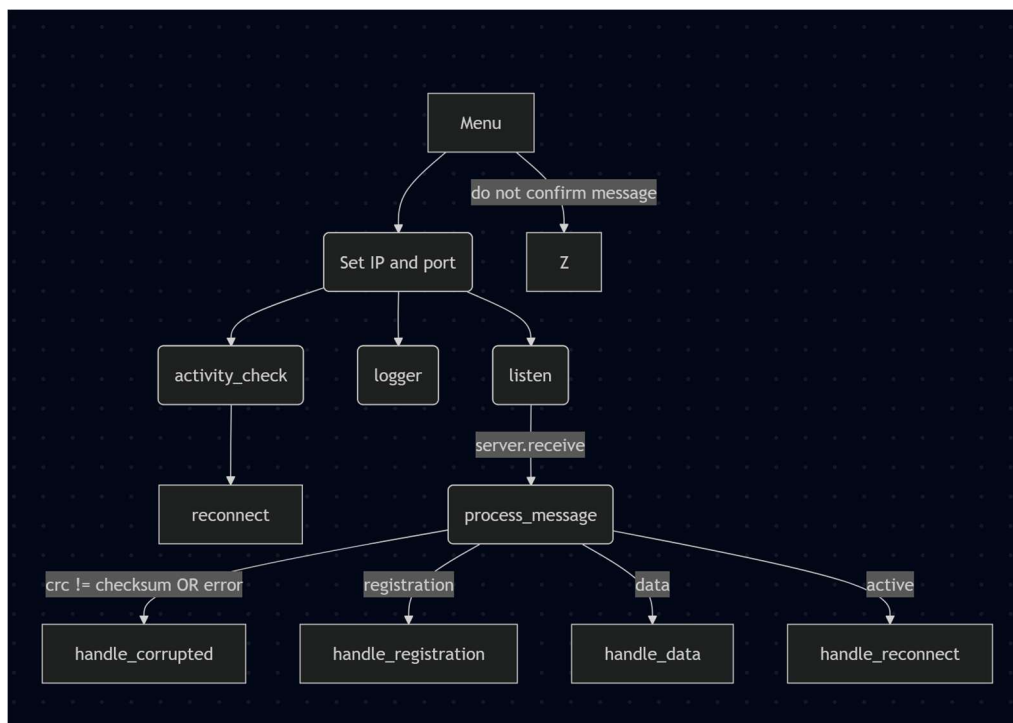


Figure 2: server.py diagram

Json správy

Každá správa odoslaná alebo prijatá je vo formáte:

```
"header": {  
  
  "msg_type": msg_type,  
  
  "time_stamp": time_stamp,  
  
  "sensor_id": sensor_id,  
  
  "battery": battery,  
  
  "token": token,  
  
  "crc": "",  
  
  "data": data }
```

Msg_type sa v programe rozlišujú: registration, data, error, active:

```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "registration",  
        "time_stamp": getTime(),  
        "sensor_id": sensor_id,  
        "battery": "high",  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": {"registration": 1}  
    }  
}
```

Figure 3: registration

```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "data",  
        "time_stamp": timestamp,  
        "sensor_id": "WindSense",  
        "battery": battery,  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": { "wind_speed": round(random.uniform(0, 50), 1),  
                  "wind_gust": round(random.uniform(0, 70), 1),  
                  "wind_direction": random.randint(0, 359),  
                  "turbulence": round(random.uniform(0, 1), 1)}  
    }  
}
```

Figure 4: WindSense data

```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "data",  
        "time_stamp": timestamp,  
        "sensor_id": "ThermoNode",  
        "battery": battery,  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": { "temperature": round(random.uniform(-50.0, 60.0), 1),  
                  "humidity": round(random.uniform(0.0, 100.0), 1),  
                  "dew_point": round(random.uniform(-50.0, 60.0), 1),  
                  "pressure": round(random.uniform(800.00, 1100.00), 2)}  
    }  
}
```

Figure 4: ThermoNode data

```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "data",  
        "time_stamp": timestamp,  
        "sensor_id": "RainDetect",  
        "battery": battery,  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": { "rainfall": round(random.uniform(0, 500), 1),  
                  "soil_moisture": round(random.uniform(0, 100), 1),  
                  "flood_risk": random.randint(0,3),  
                  "rain_duration": random.randint(0,60)}  
    }  
}
```

Figure 5: RainDetect data


```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "data",  
        "time_stamp": timestamp,  
        "sensor_id": "AirQualityBox",  
        "battery": battery,  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": { "co2": random.randint(300,5000),  
                  "ozone": round(random.uniform(0,500), 1),  
                  "air_quality_index": random.randint(0, 500)}  
    }  
}
```

Figure 6: AirQualityBox data

```
message = {  
    "header": {  
        "msg_type": "error",  
        "time_stamp": timestamp,  
        "sensor_id": sensor_id,  
        "battery": battery,  
        "token": token,  
        "crc": "",  
        "data": { "error": 1}  
    }  
}
```

Figure 7: error

```
message = {  
  "header": {  
    "msg_type": "active",  
    "time_stamp": timestamp,  
    "sensor_id": sensor_id,  
    "battery": battery,  
    "token": token,  
    "crc": "",  
    "data": { "active": 1 }  
  }  
}
```

Figure 8: active

Sekvenčný diagram pre komunikáciu pre UAT1 a UAT2

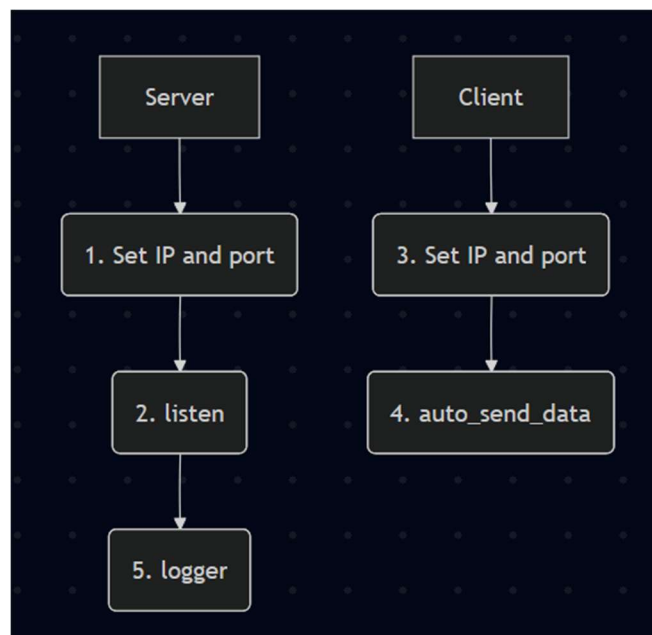


Figure 9: UAT1

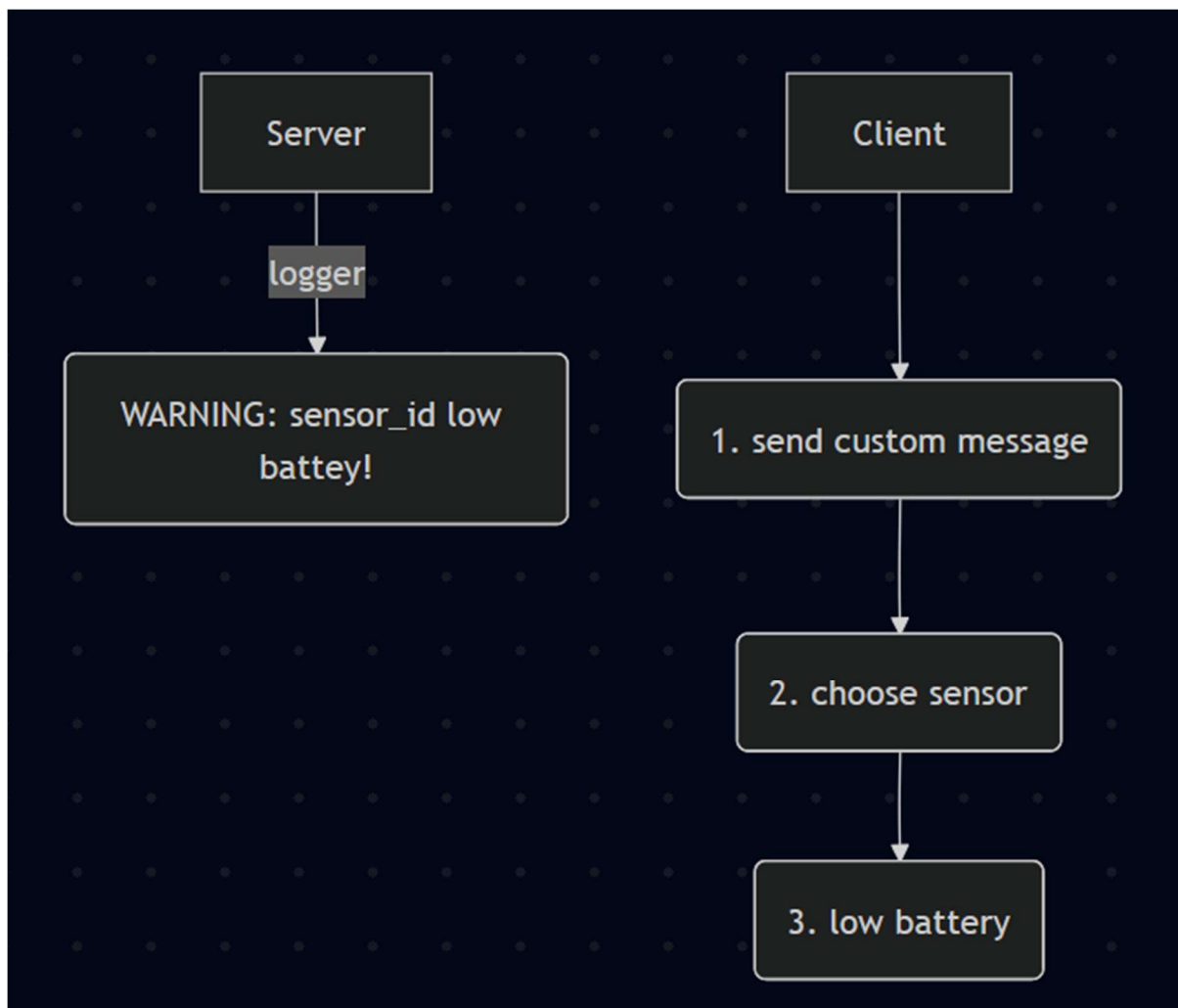


Figure 10: UAT2

Zoznam použitých knižníc

Json, socket, crc, threading, time, random a messages.py

Návrh merania efektivity prenášaných dát

Meranie efektivity môže prebiehať podľa rôznych parametrov:

1. `payload_size` = veľkosť prenášaných dát: ethernet header + UDP + IP + JSON
2. Počet odoslaných vs prijatých správ
3. Počet správ so správnym/nesprávnym CRC
4. Latencia vďaka sledovaniu `time_stamp` v jednotlivých správach

Môžeme ju vypočítať: $\text{Efficiency\%} = (\text{payload_size} / \text{payload_total}) * 100$

Alebo: $\text{Latency} = \text{time_received} - \text{time_sent}$

Alebo: $\text{message_good_crc_total} - \text{message_bad_crc_total}$

Alebo: $\text{messages_sent} - \text{messages_received}$